

VI. Stabilita

Příklad 1. Uvažujme matici

$$\mathbb{A} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -3 \\ 3 & -2 & -3 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Pro jaké počáteční podmínky \mathbf{x}_0 je nulové řešení rovnice $\mathbf{x}' = \mathbb{A}\mathbf{x}$ stabilní, resp. asymptoticky stabilní? [Stabilita pro $\langle(1, -1, 1)^\top, (1, 0, 1)^\top\rangle$ a as. stabilita pro $\langle(1, -1, 1)^\top\rangle$.]

Příklad 2. Mějme matici $\mathbb{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ splňující $\mathbb{A}^2 = -\mathbb{A}$.

- (i) Spočtěte $e^{t\mathbb{A}}$, respektive najděte $\mathbb{A}, \mathbb{B} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ splňující $e^{t\mathbb{A}} = \mathbb{B} + \mathbb{C}e^{-t}$.
- (ii) Pomocí předešlého rozhoděte o stabilitě nulového řešení $\mathbf{x} = \mathbb{A}\mathbf{x}$.
- (iii) Najděte vlastní čísla matice \mathbb{A} a s jejich pomocí rozhodněte o stabilitě nulového řešení $\mathbf{x} = \mathbb{A}\mathbf{x}$.

[(i) je přímočaré a dostaneme asymptotickou stabilitu. Ve spektru je nejvýše 0 a -1 , závisí na regularitě.]

Příklad 3. Uvažujte soustavu

$$\begin{aligned} x' &= -(x^2 + y^2)y, \\ y' &= (x^2 + y^2)x. \end{aligned}$$

- (i) Lze rozhodnout o stabilitě počátku pomocí linearizované soustavy?
- (ii) Převeďte soustavu do polárních souřadnic a rozhodněte o stabilitě počátku.
- (iii) Jsou jiná řešení stabilní?

[Nelze. Převodem do pol. souřadnic najdeme $r' = 0$ a $\varphi' = r^2$, takže nulové je stabilní, ostatní nikoliv.]

Příklad 4. Uvažujte soustavu

$$\begin{aligned} x' &= -3x + 2 \sin y + z, \\ y' &= (x - y)(z - 2), \\ z' &= x + 2xy - z. \end{aligned}$$

- (i) Najděte linearizaci v počátku.
- (ii) Rozhodněte o stabilitě linearizované a původní soustavy.
- (iii) Pro linearizovanou soustavu najděte X_0 a určete dimenze prostorů X_-, X_+, X_0 .

$[\lambda = 0, \pm\sqrt{3}$, obojí je nestabilní, dimenze jsou jedna a $X_0 = \langle(1, 1, 1)^\top\rangle$.]

Příklad 5. Uvažujte soustavu

$$\begin{aligned} x' &= y + 2 + x(y + 2), \\ y' &= -x - x(y + 2) + x^3. \end{aligned}$$

- (i) Najděte stacionární body soustavy.
- (ii) Najděte linearizované soustavy v těchto bodech.
- (iii) Rozhodněte o stabilitě stac. bodů lin. soustavy. Co víte o stabilitě stac. bodů pro původní soustavu?

$[(0, -2)$ stabilní a nevíme, $(1, -2)$ obojí nestabilní (sedlo) a $(-1, -2)$ obojí nestabilní.]

Příklad 6. Uvažujte soustavu

$$\begin{aligned} x' &= (x + y)^2 - 1, \\ y' &= y^2 - 4. \end{aligned}$$

- (i) Najděte stacionární body soustavy.
- (ii) Rozhodněte o (asymptotické) stabilitě stacionárních bodů ležících v pravé polovině.
- (iii) Pro bod s největší x -ovou složkou načrtněte trajektorie řešení na jeho okolí.

[Body $(\pm 1, \mp 2)$, $(\pm 3, \mp 2)$, bod $(1, -2)$ je asymptoticky stabilní a $(3, -2)$ je nestabilní (sedlo).]

Příklad 7. Uvažujte soustavu

$$\begin{aligned}x' &= y^3(1 + xy^3), \\y' &= -x^5(2 + xy).\end{aligned}$$

- (i) Je nmožné rozhodnout o stabilitě počátku pomocí linearizace?
- (ii) Najděte Ljapunovskou funkci V .
- (iii) Určete na jaké množině je V Ljapunovskou funkcí a rozhodněte o (asymptotické) stabilitě.

Příklad 8. Pro $\alpha \in \mathbb{R}$ uvažujte soustavu

$$\begin{aligned}x' &= 2y - 2x \sin^2 y, \\y' &= -5x + \alpha y \cos x.\end{aligned}$$

- (i) Vyšetřete (asymptotickou) stabilitu počátku pro $\alpha > 0$.
- (ii) Vyšetřete (asymptotickou) stabilitu počátku pro $\alpha < 0$.
- (iii) Pro $\alpha = 0$ najděte Ljapunovskou funkci. Co dokážete říci o (asymptotické) stabilitě počátku?