

Kapitola 17

Normální, ortogonální a unitární zobrazení

V této kapitole budeme zkoumat výhradně prostory se skalárním součinem. Těleso skalárů proto vždy bude buďto těleso \mathbf{R} reálných čísel nebo těleso \mathbf{C} komplexních čísel.

Lemma 17.1 *Nechť A je lineární zobrazení na prostoru \mathbf{V} se skalárním součinem. Je-li λ vlastní číslo lineárního zobrazení A , potom je $\bar{\lambda}$ vlastní číslo adjungovaného zobrazení A^* .*

Důkaz. Buď \mathcal{X} ortonormální báze prostoru \mathbf{V} . Podle Věty 16.11 platí, že $[A]_{\mathcal{X}}^* = [A^*]_{\mathcal{X}}$. Protože je λ vlastní číslo zobrazení A je $p_A(\lambda) = \det([A]_{\mathcal{X}} - \lambda \mathbf{I}) = 0$. Aplikujeme-li Tvrzení 16.12 dostaneme, že $([A]_{\mathcal{X}} - \lambda \mathbf{I})^* = [A]_{\mathcal{X}}^* - \bar{\lambda} \mathbf{I} = [A^*]_{\mathcal{X}} - \bar{\lambda} \mathbf{I}$. Platí, že $\det \mathbf{B}^* = \det \overline{\mathbf{B}}^T = \det \overline{\mathbf{B}} = \overline{\det \mathbf{B}}$ pro každou komplexní čtvercovou matici řádu n . Proto $p_{A^*}(\bar{\lambda}) = \det([A^*]_{\mathcal{X}} - \bar{\lambda} \mathbf{I}) = \det([A]_{\mathcal{X}} - \lambda \mathbf{I})^* = \overline{\det([A]_{\mathcal{X}} - \lambda \mathbf{I})} = \overline{0} = 0$. Proto je $\bar{\lambda}$ vlastním číslem adjungovaného zobrazení A^* . \square

Připomeňme si několik základních vlastností polynomů nad daným tělesem \mathbf{T} . Polynomy lze dělit se zbytkem. To znamená, že je-li g nenulový polynom stupně k pak pro každý polynom f najdeme pomocí Eukleidova algoritmu jednoznačně určené polynomy h a r tak, že stupeň polynomu r je menší než k a $f = gh + r$. Řekneme, že polynom g dělí polynom f , značíme $g \mid h$, existuje-li polynom h tak, že $f = gh$. Prvek $a \in \mathbf{T}$ je kořenem polynomu f právě když $(x - a) \mid f$. Vydělíme-li totiž polynom f polynomem $(x - a)$ se zbytkem, dostaneme $f(x) = (x - a)g(x) + r$, kde r je polynom stupně menšího než jedna. To znamená, že $r \in \mathbf{T}$ a snadno nahlédneme, že

a je kořenem polynomu f právě když je $r = 0$. To nastane právě tehdy když $(x - a) \mid f(x)$.

Lemma 17.2 *Nechť f, g jsou polynomy nad tělesem \mathbf{T} takové, že $g \mid f$. Jestliže se polynom f rozkládá v součin lineárních činitelů, pak se také polynom g rozkládá v součin lineárních činitelů.*

Důkaz. Lemma ukážeme indukcí podle stupně polynomu f . Je-li stupeň polynomu f nejvýše 1 tvrzení zřejmě platí. Předpokládejme, že f je polynom stupně $n \geq 1$ a že tvrzení platí pro všechny polynomy menšího stupně. Podle předpokladu existuje polynom h tak, že $f = gh$. Buď $f(x) = (x - a_1) \cdots (x - a_n)$ rozklad polynomu f v součin lineárních činitelů, kde $a_1, \dots, a_n \in \mathbf{T}$. Polome $f_n(x) = (x - a_1) \cdots (x - a_{n-1})$ a všimněme si, že $0 = f(a_n) = g(a_n)h(a_n)$ a tedy a_n je kořenem některého z polynomů g a h . Je-li $g(a_n) = 0$, je $g(x) = g_n(x)(x - a_n)$ a $f_n = g_n h$. Podle indukčního předpokladu (stupně polynomu f_n je $n - 1$) se polynom g_n rozkládá v součin lineárních činitelů. Potom je i polynom $g(x) = g_n(x)(x - a_n)$ součinem lineárních činitelů. Je-li $h(a_n) = 0$, potom je $h(x) = h_n(x)(x - a_n)$ pro nějaký polynom h_n nad tělesem \mathbf{T} . Pak platí, že $f_n = g_n h_n$ a polynom g se rozkládá v součin lineárních činitelů podle indukčního předpokladu. \square

Lemma 17.3 *Bud $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ lineární zobrazení a \mathbf{U} invariantní podprostor prostoru \mathbf{V} vzhledem k zobrazení A . Označme B restrikci zobrazení A na podprostor \mathbf{U} a bud p_A , resp. p_B charakteristický polynom zobrazení A , resp. B . Potom polynom p_B dělí polynom p_A .*

Důkaz. Položme $n = \dim \mathbf{V}$ a $m = \dim \mathbf{U}$. Zvolme bázi \mathcal{Y} podprostoru \mathbf{U} a rozšiřme ji na bázi \mathcal{X} prostoru \mathbf{V} . Protože je \mathbf{U} invariantní podprostor zobrazení A , je matice tohoto zobrazení vzhledem k bázi \mathcal{X} tvaru

$$[A]_{\mathcal{X}} = \begin{pmatrix} [B]_{\mathcal{Y}} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{D} \end{pmatrix},$$

kde \mathbf{C} , resp. \mathbf{D} jsou matice řádu $m \times (n-m)$, resp. $(n-m) \times (n-m)$. Odtud snadno nahlédneme, že $p_A = p_B \cdot p_{\mathbf{D}}$, kde $p_{\mathbf{D}}$ je charakteristický polynom matice D . \square

Věta 17.4 (Schurova věta) *Bud \mathbf{V} vektorový prostor nad tělesem \mathbf{T} (komplexních nebo reálných čísel) se skalárním součinem a $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ lineární zobrazení na tomto prostoru. Předpokládejme, že charakteristický polynom p_A zobrazení A se rozkládá nad tělesem \mathbf{T} v součin lineárních činitelů. Potom existuje ortonormální báze \mathcal{X} prostoru \mathbf{V} taková, že matice $[A]_{\mathcal{X}}$ je horní trojúhelníková.*

Důkaz. Větu ukážeme indukcí podle dimenze n prostoru \mathbf{V} . Tvrzení zřejmě platí pokud $n = 1$. Předpokládejme, že $n > 1$ a tvrzení platí kdykoliv je prostor \mathbf{V} dimenze menší než n . Protože se charakteristický polynom p_A zobrazení A rozkládá nad tělesem \mathbf{T} v součin lineárních činitelů, má v tomto tělesu nějaký kořen a tedy zobrazení A má v tělesu \mathbf{T} nějaké vlastní číslo λ . Podle Lemmatu 17.1 je $\bar{\lambda}$ vlastní číslo adjungovaného zobrazení A^* . Bud' \mathbf{v} vlastní vektor zobrazení A^* příslušný vlastnímu číslu $\bar{\lambda}$ takový, že $\|\mathbf{v}\| = 1$. Označme \mathbf{U} ortogonální doplněk vektoru \mathbf{v} v prostoru \mathbf{V} . Podle Tvrzení 14.6 je $\dim \mathbf{U} = n - 1$. Nechť $\mathbf{u} \in \mathbf{U}$ je libovolný vektor. Potom $\langle \mathbf{v}, A(\mathbf{u}) \rangle = \langle A^*(\mathbf{v}), \mathbf{u} \rangle = \langle \bar{\lambda}\mathbf{v}, \mathbf{u} \rangle = \bar{\lambda}\langle \mathbf{v}, \mathbf{u} \rangle = 0$. Proto $A(\mathbf{u}) \in \mathbf{U}$ a tedy $A(\mathbf{U}) \subseteq \mathbf{U}$, jinými slovy, \mathbf{U} je invariantní podprostor zobrazení A . Označme B restrikci zobrazení A na podprostor \mathbf{U} . Potom charakteristický polynom zobrazení p_B zobrazení B dělí p_A podle Lemmatu 17.3 a tedy se rozkládá na lineární činitele podle Lemmatu 17.2. Podle indukčního předpokladu existuje ortonormální báze \mathcal{Y} prostoru \mathbf{U} taková, že matice $[B]_{\mathcal{Y}}$ je horní trojúhelníková. Položme $\mathcal{X} = \mathcal{Y} \cup \{\mathbf{v}\}$. Všimněme si, že \mathcal{X} je ortonormální báze prostoru \mathbf{V} a matice zobrazení A vzhledem k této bázi je tvaru

$$[A]_{\mathcal{X}} = \begin{pmatrix} [B]_{\mathcal{Y}} & \mathbf{c} \\ \mathbf{0} & d \end{pmatrix},$$

kde $\mathbf{c} \in \mathbf{T}^{n-1}$ a $d \in \mathbf{T}$. Protože je dle předpokladu matice $[B]_{\mathcal{Y}}$ horní trojúhelníková, je také matice $[A]_{\mathcal{X}}$ horní trojúhelníková. \square

Definice 17.1 Bud' \mathbf{V} vektorový prostor a $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ lineární zobrazení. Řekneme, že A je normální zobrazení, jestliže $A^*A = AA^*$.

Bud' \mathbf{A} čtvercová matice řádu n nad tělesem komplexních čísel. Řekneme, že \mathbf{A} je normální matice, jestliže platí $\mathbf{A}^*\mathbf{A} = \mathbf{A}\mathbf{A}^*$.

Tvrzení 17.5 Nechť $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ je normální lineární zobrazení. Pak platí:

1. $\|A(\mathbf{x})\| = \|A^*(\mathbf{x})\|$ pro každý vektor $\mathbf{x} \in \mathbf{V}$.
2. Pro každý skalár λ je zobrazení $A - \lambda I$, kde I značí identické zobrazení, také normální.
3. Je-li \mathbf{x} vlastní vektor zobrazení A příslušný vlastnímu číslu λ , je \mathbf{x} vlastní vektor lineárního zobrazení A^* příslušný vlastnímu číslu $\bar{\lambda}$.
4. Jsou-li $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2$ vlastní vektory lineárního zobrazení A , příslušné různým vlastním číslům λ_1 a λ_2 , potom jsou vektory \mathbf{x}_1 a \mathbf{x}_2 na sebe kolmé.

Důkaz.

1. Z normality zobrazení A dostaneme, že $\|A(\mathbf{x})\|^2 = \langle A(\mathbf{x}), A(\mathbf{x}) \rangle = \langle A^*A(\mathbf{x}), \mathbf{x} \rangle = \langle AA^*(\mathbf{x}), \mathbf{x} \rangle = \overline{\langle \mathbf{x}, AA^*(\mathbf{x}) \rangle} = \overline{\langle A^*(\mathbf{x}), A^*(\mathbf{x}) \rangle} = \|A^*(\mathbf{x})\|^2$. Po odmocnění dostaneme dokazovanou rovnost.
2. Tento bod plyne snadno z Tvrzení 16.12. Výpočet ponecháme jako cvičení.
3. Položme $B = A - \lambda I$. Protože je \mathbf{x} vlastní vektor zobrazení A příslušný vlastnímu číslu λ , je $B(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$. Z Tvrzení 16.12 plyne, že $B^* = A^* - \bar{\lambda}I$ a vzhledem k předchozímu bodu je B normální zobrazení, t.j., $BB^* = B^*B$. Odtud plyne, že $\langle B^*(\mathbf{x}), B^*(\mathbf{x}) \rangle = \langle B^*(\mathbf{x}), B^*(\mathbf{x}) \rangle = \langle \mathbf{x}, BB^*(\mathbf{x}) \rangle = \langle \mathbf{x}, B^*B(\mathbf{x}) \rangle = \langle \mathbf{x}, B^*(\mathbf{0}) \rangle = \langle \mathbf{x}, \mathbf{0} \rangle = 0$. Proto je $B^*(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$, odkud plyne dokazované.
4. Vzhledem k předchozímu bodu platí, že $\lambda_2 \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \rangle = \langle \mathbf{x}_1, \lambda_2 \mathbf{x}_2 \rangle = \langle \mathbf{x}_1, A(\mathbf{x}_2) \rangle = \langle A^*(\mathbf{x}_1), \mathbf{x}_2 \rangle = \langle \bar{\lambda}_2 \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \rangle = \lambda_2 \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \rangle$. Odtud plyne, že $(\lambda_1 - \lambda_2) \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \rangle = 0$. Vzhledem k tomu, že jsou vlastní čísla λ_1 a λ_2 různá, dostáváme odtud, že $\langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \rangle = 0$.

□

Věta 17.6 *Buď $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ endomorfismus komplexního vektorového prostoru \mathbf{V} . Potom je A normální lineární zobrazení právě když existuje ortonormální báze prostoru \mathbf{V} složená z vlastních vektorů zobrazení A .*

Důkaz. (\Leftarrow) Předpokládejme, že existuje ortonormální báze \mathcal{X} prostoru \mathbf{V} složená z vlastních vektorů zobrazení A . Potom je matice $[A]_{\mathcal{X}}$ zobrazení A vzhledem k bázi \mathcal{X} diagonální a vzhledem k Větě 16.11 je $[A^*]_{\mathcal{X}} = [A]_{\mathcal{X}}^*$. Proto je matice $[A^*]_{\mathcal{X}}$ také diagonální a obě matice spolu komutují. Proto platí, že

$$[AA^*]_{\mathcal{X}} = [A]_{\mathcal{X}}[A^*]_{\mathcal{X}} = [A^*]_{\mathcal{X}}[A]_{\mathcal{X}} = [A^*A]_{\mathcal{X}}.$$

Odtud dostáváme, že $AA^* = A^*A$.

(\Rightarrow) Předpokládejme, že A je normální lineární zobrazení. Implikaci ukážeme indukcí podle dimenze prostoru \mathbf{V} . V případě, že $\dim \mathbf{V} = 1$ je zřejmě splněna. Buď $n > 1$ a předpokládejme, že dokazovaná implikace platí kdykoli je $\dim \mathbf{V} < n$ a nechť $\dim \mathbf{V} = n$. Protože uvažujeme prostor \mathbf{V} nad algebraicky uzavřeným tělesem komplexních čísel rozkládá se charakteristický polynom zobrazení $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ v součin lineárních činitelů. Podle Schurovy Věty 17.4 existuje ortonormální báze $\mathcal{X} = \{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ prostoru \mathbf{V} taková,

že matice $[A]_{\mathcal{X}}$ je horní trojúhelníková. Položme $\mathbf{U} = \mathbf{L}(\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_{n-1}\})$ a uvědomme si, že z předchozího plyne, že $\mathbf{U} = \{\mathbf{x}_n\}^\perp$ je invariantní podprostor zobrazení A dimenze $n - 1$. Restrikce zobrazení A na podprostor \mathbf{U} je opět normální lineární zobrazení a podle indukčního předpokladu tak existuje ortonormální \mathcal{Y} složená z jejích vlastních vektorů. Ty jsou však zřejmě vlastními vektory zobrazení A . Ukážeme, že \mathbf{x}_n je vlastní vektor zobrazení A . Podle Tvrzení 17.5 stačí ukázat, že \mathbf{x}_n je vlastní vektor zobrazení A^* . Pro každé $\mathbf{u} \in \mathbf{U}$ je $\langle A^*(\mathbf{x}_n), \mathbf{u} \rangle = \langle \mathbf{x}_n, A(\mathbf{u}) \rangle = 0$, neboť $A(\mathbf{u}) \in \mathbf{U}$ (protože je \mathbf{U} invariantní podprostor zobrazení A) a $\mathbf{U} = \{\mathbf{x}_n\}^\perp$. Odtud plyne, že $\mathcal{Y} \cup \{\mathbf{x}_n\}$ je hledaná ortonormální báze prostoru \mathbf{V} složená z vlastních vektorů zobrazení A . \square

Definice 17.2 Lineární zobrazení $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ se nazývá samoadjungované (též hermitovské), pokud platí, že $A = A^*$.

Reálná (resp. komplexní) matice \mathbf{A} se nazývá symetrická (resp. hermitovská, pokud platí, že $\mathbf{A} = \mathbf{A}^*$.

Lemma 17.7 Nechť $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ je samoadjungované lineární zobrazení.

1. Potom jsou všechna vlastní čísla zobrazení A reálná.
2. Je-li \mathbf{V} prostor nad tělesem \mathbf{R} reálných čísel, polynom p_A se rozkládá v součin lineárních činitelů.

Důkaz.

1. Je-li λ vlastní číslo zobrazení A a \mathbf{x} vlastní vektor příslušný λ , je podle Tvrzení 17.5(3) \mathbf{x} vlastní vektor příslušnému vlastnímu zobrazení A^* příslušný vlastnímu číslu $\bar{\lambda}$. Protože je zobrazení A samoadjungované, je $A = A^*$ a tedy $\lambda = \bar{\lambda}$. To znamená, že $\lambda \in \mathbf{R}$.
2. Zvolme libovolnou bázi prostoru \mathbf{V} a buď \mathbf{A} matice zobrazení A vzhledem k této bázi. Potom je $p_A = p_{\mathbf{A}}$. Nad tělesem komplexních čísel se polynom $p_{\mathbf{A}}$ rozkládá v součin lineárních činitelů, přitom jeho kořeny jsou právě vlastní čísla matice \mathbf{A} . Matice samoadjungovaného zobrazení je hermitovská, a proto $\mathbf{A} = \mathbf{A}^*$. Podle Tvrzení 17.5(3) jsou všechna vlastní čísla hermitovské matice reálná a tedy polynom $p_{\mathbf{A}}$ se rozkládá v součin lineárních činitelů nad \mathbf{R} .

\square

Věta 17.8 Budě $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ endomorfismus reálného prostoru \mathbf{V} . Potom je A samoadjungované zobrazení právě když existuje ortonormální báze prostoru \mathbf{V} složená z vlastních vektorů zobrazení A .

Důkaz. (\Rightarrow) Podle Lemmatu 17.7 se charakteristický polynom zobrazení A rozkládá v součin lineárních činitelů. Existenci ortonormální báze složené z vlastních vektorů zobrazení A ukážeme pomocí Schurova lemmatu podobně jako ve Větě 17.6. (\Leftarrow) Budě \mathcal{X} ortonormální báze složená z vlastních vektorů zobrazení A . Matice $[A]_{\mathcal{X}}$ vzhledem k bázi složené z vlastních vektorů zobrazení A je diagonální a protože je reálná, platí, že $[A]_{\mathcal{X}} = [A]_{\mathcal{X}}^*$. Protože je \mathcal{X} ortonormální báze, plyne z Věty 16.11, že $[A]_{\mathcal{X}}^* = [A^*]_{\mathcal{X}}$. Odtud dostáváme, že $A = A^*$. \square

Definice 17.3 Budě \mathbf{V} vektorový prostor nad \mathbf{C} (resp. nad \mathbf{R}). Lineární zobrazení $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ se nazývá unitární (resp. ortogonální), jestliže

$$\langle A(\mathbf{x}), A(\mathbf{y}) \rangle = \langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$$

pro každé dva vektory $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbf{V}$.

Věta 17.9 Budě \mathbf{V} komplexní (resp. reálný) vektorový prostor. Pro lineární zobrazení $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ jsou následující podmínky ekvivalentní:

1. $AA^* = A^*A = I$, kde $I: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ je identické zobrazení.
2. A je unitární (resp. ortogonální) zobrazení.
3. Je-li $\mathcal{X} = \{\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_n\}$ ortonormální báze prostoru \mathbf{V} je $A(\mathcal{X}) = \{A(\mathbf{u}_1), \dots, A(\mathbf{u}_n)\}$ opět ortonormální báze.
4. Existuje ortonormální báze $\mathcal{X} = \{\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_n\}$ prostoru \mathbf{V} , taková, že $A(\mathcal{X}) = \{A(\mathbf{u}_1), \dots, A(\mathbf{u}_n)\}$ je opět ortonormální báze.
5. Pro každý vektor $\mathbf{x} \in \mathbf{V}$ platí, že $\|A(\mathbf{x})\| = \|\mathbf{x}\|$.

Důkaz.

(1. \Rightarrow 2.) Předpokládejme, že $A^*A = I$. Potom pro každou dvojici vektorů $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbf{V}$ platí, že $\langle A(\mathbf{x}), A(\mathbf{y}) \rangle = \langle A^*A(\mathbf{x}), \mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$.

(2. \Rightarrow 3.) Předpokládejme, že A je unitární (resp. ortogonální) zobrazení a budě $\mathcal{X} = \{\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_n\}$ ortonormální báze prostoru \mathbf{V} . Potom pro každé $1 \leq i < j \leq n$ platí, že $\langle A(\mathbf{u}_i), A(\mathbf{u}_j) \rangle = \langle \mathbf{u}_i, \mathbf{u}_j \rangle = \delta_{ij}$. Proto je $A(\mathcal{X}) = \{A(\mathbf{u}_1), \dots, A(\mathbf{u}_n)\}$ opět ortonormální báze.

(3. \Rightarrow 4.) Zřejmé.

(4. \Rightarrow 5.) Budě $\mathcal{X} = \{\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_n\}$ ortonormální báze prostoru \mathbf{V} taková, že $A(\mathcal{X}) = \{A(\mathbf{u}_1), \dots, A(\mathbf{u}_n)\}$ opět ortonormální báze. Budě \mathbf{x} libovolný vektor prostoru \mathbf{V} . Snadno nahlédneme, že $\{\mathbf{x}\}_{\mathcal{X}} = \{A(\mathbf{x})\}_{A(\mathcal{X})}$. Položme $\{A(\mathbf{x})\}_{A(\mathcal{X})} = \{\mathbf{x}\}_{\mathcal{X}} = (a_1, \dots, a_n)^T$. Potom $\|A(\mathbf{x})\| = \|\mathbf{x}\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n a_i^2}$.

(5. \Rightarrow 2.) Nechť $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbf{V}$ je dvojice vektorů. Roznásobením dostaneme, že $\|\mathbf{x} + \mathbf{y}\|^2 = \langle \mathbf{x} + \mathbf{y}, \mathbf{x} + \mathbf{y} \rangle = \|\mathbf{x}\|^2 + \|\mathbf{y}\|^2 + 2\operatorname{Re}\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$ a zároveň $\|\mathbf{x} + i\mathbf{y}\|^2 = \langle \mathbf{x} + i\mathbf{y}, \mathbf{x} + i\mathbf{y} \rangle = \|\mathbf{x}\|^2 + \|\mathbf{y}\|^2 + 2i\operatorname{Im}\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$. Odtud odvodíme, že

$$\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \frac{\|\mathbf{x} + \mathbf{y}\|^2 - \|\mathbf{x}\|^2 - \|\mathbf{y}\|^2}{2} + \frac{\|\mathbf{x} + i\mathbf{y}\|^2 - \|\mathbf{x}\|^2 - \|\mathbf{y}\|^2}{2}.$$

Proto je-li $\|A(\mathbf{x})\| = \|\mathbf{x}\|$ pro každý vektor $\mathbf{x} \in \mathbf{V}$, pak $\langle A(\mathbf{x}), A(\mathbf{y}) \rangle = \langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$ pto každou dvojici vektorů $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbf{V}$.

(2. \Rightarrow 1.) Předpokládejme, že A je unitární (resp. ortogonální) zobrazení. Potom pro každý vektor $\mathbf{x} \in \mathbf{V}$ platí, že $\langle A^*A(\mathbf{x}), \mathbf{x} - A^*A(\mathbf{x}) \rangle = \langle A(\mathbf{x}), A(\mathbf{x} - A^*A(\mathbf{x})) \rangle = \langle \mathbf{x}, \mathbf{x} - A^*A(\mathbf{x}) \rangle$, odkud dostaneme, že $\langle \mathbf{x} - A^*A(\mathbf{x}), \mathbf{x} - A^*A(\mathbf{x}) \rangle = \langle \mathbf{x}, \mathbf{x} - A^*A(\mathbf{x}) \rangle - \langle A^*A(\mathbf{x}), \mathbf{x} - A^*A(\mathbf{x}) \rangle = \langle \mathbf{x}, \mathbf{x} - A^*A(\mathbf{x}) \rangle - \langle \mathbf{x}, \mathbf{x} - A^*A(\mathbf{x}) \rangle = 0$. Proto $\mathbf{x} = A^*A(\mathbf{x})$. Podobně ukážeme, že $\mathbf{x} = AA^*(\mathbf{x})$.

□

Důsledek 17.10 Budě \mathbf{V} reálný vektorový prostor a nechť $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ je lineární zobrazení. Potom \mathbf{V} má ortonormální bázi složenou z vlastních vektorů lineárního zobrazení A a všechna vlastní čísla tohoto zobrazení mají absolutní hodnotu rovnou 1 právě když je zobrazení A zároveň samoadjungované a ortogonální.

Důkaz. Podle Věty 17.8 je lineární zobrazení A samoadjungované právě když existuje ortonormální báze \mathcal{X} prostoru \mathbf{V} složená z vlastních vektorů A . Matice $[A]_{\mathcal{X}} = (a_{ij})$ lineárního zobrazení A vzhledem k bázi \mathcal{X} je potom diagonální a na její diagonále jsou vlastní čísla zobrazení A . Podle Věty 17.9 je zobrazení A ortogonální právě když $AA^* = A^*A = I$, což nastane právě tehdy když $[A]_{\mathcal{X}}^T = [A]_{\mathcal{X}}^{-1}$. Protože je matice A diagonální, toto nastane právě když $a_{ii} = a_{ii}^{-1}$ pro každé $i = 1, \dots, n$, kde $n = \dim V$, tedy právě když je absolutní hodnota všech prvků na diagonále matice $[A]_{\mathcal{X}}$ rovna jedné. □

Důsledek 17.11 *Budě \mathbf{V} komplexní vektorový prostor a nechť $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ je lineární zobrazení. Potom \mathbf{V} má ortonormální bázi složenou z vlastních vektorů lineárního zobrazení A a všechna vlastní čísla tohoto zobrazení mají absolutní hodnotu rovnou 1 právě když je zobrazení A unitární.*

Důkaz. (\Rightarrow) Budě \mathcal{X} ortonormální báze prostoru složená z vlastních vektorů zobrazení A které všechny leží na jednotkové kružnici. Matice $[A]_{\mathcal{X}}$ je pak diagonální a vzhledem k tomu, že na její diagonále jsou vlastní čísla která všechna leží na jednotkové kružnici, platí, že $[A]_{\mathcal{X}}[A]_{\mathcal{X}}^* = [A]_{\mathcal{X}}^*[A]_{\mathcal{X}} = \mathbf{I}$. Podle Věty 16.11 je $[A]_{\mathcal{X}}^* = [A^*]_{\mathcal{X}}$, odkud dostaneme, že $AA^* = A^*A = I$ a tedy zobrazení A je unitární podle Věty 17.9. (\Leftarrow) Je-li zobrazení A unitární, potom je $AA^* = A^*A = I$ podle Věty 17.9 a tedy je normální. Zvolme libovolné vlastní číslo λ zobrazení A a budě \mathbf{v} příslušný vlastní vektor. Podle Tvrzení 17.5 je \mathbf{v} také vlastní vektor zobrazení A^* , v tomto případě příslušný vlastnímu číslu $\bar{\lambda}$. Proto platí, že $\mathbf{v} = A^*A(\mathbf{v}) = A^*(\lambda\mathbf{v}) = \lambda A^*(\mathbf{v}) = \lambda\bar{\lambda}\mathbf{v} = |\lambda|^2\mathbf{v}$. Proto $1 = |\lambda|$ a tedy vlastní číslo λ leží na jednotkové kružnici. \square

Tvrzení 17.12 *Budě \mathbf{V} komplexní (reálný) vektorový prostor a $A: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{V}$ lineární zobrazení. Potom je A unitární (ortonormální) právě tehdy když je matice $[A]_{\mathcal{X}}$ unitární (ortogonální) pro každou ortonormální bázi \mathcal{X} ve \mathbf{V} .*

Důkaz. Plyne okamžitě z Věty 17.9 (2. \Leftrightarrow 3.). \square

Věta 17.13 *Platí následující:*

1. *Komplexní matice \mathbf{A} je normální právě tehdy když existuje unitární matice \mathbf{U} taková, že $\mathbf{U}^*\mathbf{AU}$ je diagonální matice.*
2. *Reálná matice \mathbf{A} je symetrická právě tehdy když existuje ortogonální matice \mathbf{P} taková, že $\mathbf{P}^{-1}\mathbf{AP}$ je diagonální matice.*

Důkaz.

1. (\Rightarrow) Předpokládejme, že je \mathbf{A} normální matice řádu n . Uvažme lineární zobrazení $A: \mathbf{C}^n \rightarrow \mathbf{C}^n$ dané předpisem $A(\mathbf{v}) = \mathbf{Av}$ pro každé $\mathbf{v} \in \mathbf{C}^n$. Protože je matice \mathbf{A} normální, je normální také zobrazení A a tedy podle Věty 17.8 existuje ortonormální bázi \mathcal{X} složená z vlastních vektorů zobrazení A . Budě \mathbf{U} matice přechodu od báze \mathcal{X} ke standardní bázi prostoru \mathbf{C}^n a označme \mathbf{D} diagonální matici s vlastními vektory zobrazení A na diagonále (v pořadí odpovídající pořadí vektorů báze \mathcal{X}). Potom $\mathbf{D} = \mathbf{U}^*\mathbf{AU}$. (\Leftarrow) Předpokládejme, že existuje unitární

matice \mathbf{U} taková, že $\mathbf{U}^* \mathbf{A} \mathbf{U} = \mathbf{D}$, kde \mathbf{D} je diagonální matice. Protože je \mathbf{U} unitární matice, platí, že $\mathbf{U}^* \mathbf{U} = \mathbf{U} \mathbf{U}^* = \mathbf{I}_n$. Odtud dostaneme, že $\mathbf{A} = \mathbf{U} \mathbf{D} \mathbf{U}^*$ a dále $\mathbf{A}^* \mathbf{A} = (\mathbf{U} \mathbf{D} \mathbf{U}^*)^* (\mathbf{U} \mathbf{D} \mathbf{U}^*) = \mathbf{U} \mathbf{D}^* \mathbf{U}^* \mathbf{U} \mathbf{D} \mathbf{U}^* = \mathbf{U} \mathbf{D}^* \mathbf{D} \mathbf{U}^* = \mathbf{U} \mathbf{D} \mathbf{D}^* \mathbf{U}^* = \mathbf{U} \mathbf{D} \mathbf{U}^* \mathbf{U} \mathbf{D}^* \mathbf{U}^* = \mathbf{U} \mathbf{D} \mathbf{U}^* (\mathbf{U} \mathbf{D} \mathbf{U}^*)^* = \mathbf{A} \mathbf{A}^*$. To znamená, že je matice \mathbf{A} normální.

2. (\Rightarrow) Buď \mathbf{A} symetrická matice rádu n a $A: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$ lineární zobrazení dané předpisem $A(\mathbf{u}) = \mathbf{A}\mathbf{u}$ pro všechny vektory $\mathbf{u} \in \mathbf{R}^n$. Protože je \mathbf{A} symetrická, je zobrazení A samoadjungované a tedy podle Věty 17.8 existuje ortonormální báze prostoru \mathbf{R}^n složená z vlastních vektorů zobrazení A . Podobně jako v předchozím případě buď \mathbf{P} matice přechodu od této báze ke standardní bázi prostoru \mathbf{R}^n . Potom je \mathbf{P} ortogonální matice a součin $\mathbf{P}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{P}$ je diagonální matice (na jejíž diagonále jsou vlastní čísla matice \mathbf{A}). (\Leftarrow) Předpokládejme, že existuje ortogonální matice \mathbf{P} a diagonální matice \mathbf{D} taková, že $\mathbf{D} = \mathbf{P}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{P}$. Protože je \mathbf{P} ortogonální matice, $\mathbf{P}^T = \mathbf{P}^{-1}$, a tedy $\mathbf{A} = \mathbf{P} \mathbf{D} \mathbf{P}^{-1} = \mathbf{P} \mathbf{D} \mathbf{P}^T$. Odtud dostaneme, že $\mathbf{A}^T = (\mathbf{P} \mathbf{D} \mathbf{P}^T)^T = \mathbf{P} \mathbf{D} \mathbf{P}^T = \mathbf{A}$. To znamená, že je matice \mathbf{A} symetrická.

□