

Jednotlivé kroky při výpočtech stručně, ale přesně odůvodněte. Pokud používáte nějaké tvrzení, nezapomeňte ověřit splnění předpokladů.

Uvažujte proudění nestlačitelné Navier–Stokes tekutiny v rovinném kanálu. V bezrozměrných proměnných se tedy zajímáme o proudění popsané soustavou rovnic

$$\frac{d\mathbf{v}}{dt} = -\nabla p + \frac{1}{Re} \Delta \mathbf{v}, \quad (1a)$$

$$\operatorname{div} \mathbf{v} = 0, \quad (1b)$$

s okrajovou podmínkou

$$\mathbf{v}|_{y=\pm 1} = \mathbf{0}. \quad (1c)$$

Rychlostní pole  $\mathbf{V}$ , které je řešením úlohy (1) za předpokladu konstantního tlakového gradientu ve směru osy  $z$ , je rychlostní pole s parabolickým profilem,

$$\mathbf{V} = V^{\hat{z}} \mathbf{e}_{\hat{z}}, \quad (2)$$

kde  $V^{\hat{z}} = (1 - r^2)$ .

Zajímáme se o časovou evoluci porušeného rychlostního pole  $\mathbf{v} = \mathbf{V} + \mathbf{v}'$ , kde porucha  $\mathbf{v}'$  splňuje stejné okrajové podmínky jako  $\mathbf{V}$  a navíc je *periodická* ve směru osy  $z$ .

- Připomeňte si, že linearizovaná evoluční rovnice pro poruchy  $\mathbf{v}'$  vůči základnímu rychlostnímu poli  $\mathbf{V}$  je

$$\frac{\partial \mathbf{v}'}{\partial t} + (\mathbf{v}' \bullet \nabla) \mathbf{V} + (\mathbf{V} \bullet \nabla) \mathbf{v}' = -\nabla p' + \frac{1}{Re} \Delta \mathbf{v}'. \quad (3)$$

Ukažte, že aplikací operátoru divergence na evoluční rovnici pro poruchy lze odvodit diferenciální rovnici pro tlak  $p'$  ve tvaru

$$-\Delta p' = 2(\nabla \mathbf{v}') : (\nabla \mathbf{V})^\top. \quad (4)$$

- Využijte vztah (4) a zformulujte evoluční rovnici pro  $\Delta \mathbf{v}'$  (Laplaceův operátor aplikovaný na vektor  $\mathbf{v}'$ .) Tuto rovnici označte (A).
- Zformulujte evoluční rovnici pro  $\operatorname{rot} \mathbf{v}'$  (Laplaceův operátor aplikovaný na vektor  $\mathbf{v}'$ .) Tuto rovnici označte (B).
- Předpokládejte, že rychlostní pole  $\mathbf{v}' = \mathbf{v}'(\mathbf{x}, t)$  je dáno ve tvaru

$$\mathbf{v}'(\mathbf{x}, t) = \tilde{\mathbf{v}}(y) e^{i(\beta x + \alpha z - \omega t)}, \quad (5)$$

kde  $\tilde{\mathbf{v}}(y)$  je komplexní funkce proměnné  $y$ ,  $\alpha$  a  $\beta$  jsou reálná čísla a  $\omega$  je komplexní číslo.

- Ukažte, že pokud je splněna okrajová podmínka  $\mathbf{v}'(\mathbf{x}, t)|_{y=\pm 1} = 0$ , pak pro vektor  $\tilde{\mathbf{v}}(y)$  platí okrajové podmínky

$$\tilde{\mathbf{v}}^{\hat{y}}|_{y=\pm 1} = 0, \quad (6a)$$

$$\frac{d\tilde{\mathbf{v}}^{\hat{y}}}{dy}\Big|_{y=\pm 1} = 0. \quad (6b)$$

- Ukažte, že pokud známe  $y$  složku rychlostního pole  $\tilde{\mathbf{v}}$ , to jest  $\tilde{v}^{\hat{y}}$ , a dále  $y$  složku rotace rychlostního pole  $\tilde{\mathbf{v}}$ , to jest  $(\operatorname{rot} \tilde{\mathbf{v}})^{\hat{y}}$ , pak dokážeme kompletně zrekonstruovat *všechny složky* vektoru  $\tilde{\mathbf{v}}$ . (Najděte prosím explicitní vztah pro  $\tilde{v}^{\hat{x}}$  a  $\tilde{v}^{\hat{z}}$  jakožto funkcií  $\tilde{v}^{\hat{y}}$  a  $(\operatorname{rot} \tilde{\mathbf{v}})^{\hat{y}}$ .)
- Uvědomte si, že pokud je imaginární část  $\omega$  kladná, pak porucha  $\mathbf{v}'$  roste v čase.

- Použijte (5) a rovnici (A) a ukažte, že  $y$  složka rychlostního pole  $\tilde{\mathbf{v}}$ , to jest  $\tilde{v}^{\hat{y}}$ , splňuje rovnici

$$(-i\omega + i\alpha V^{\hat{z}}) \left( \frac{d^2}{dy^2} - k^2 \right) \tilde{v}^{\hat{y}} - i\alpha \tilde{v}^{\hat{y}} \frac{d^2 V^{\hat{z}}}{dy^2} = \frac{1}{Re} \left( \frac{d^2}{dy^2} - k^2 \right)^2 \tilde{v}^{\hat{y}}, \quad (7a)$$

kde  $k^2 =_{\text{def}} \alpha^2 + \beta^2$ . Použijte (5) a rovnici (B) a ukažte, že  $y$  složka rotace rychlostního pole  $\operatorname{rot} \tilde{\mathbf{v}}$ , to jest  $\tilde{\eta}^{\hat{y}} =_{\text{def}} (\operatorname{rot} \tilde{\mathbf{v}})^{\hat{y}}$ , splňuje rovnici

$$(-i\omega + i\alpha V^{\hat{z}}) \tilde{\eta}^{\hat{y}} + i\beta \tilde{v}^{\hat{y}} \frac{dV^{\hat{z}}}{dy} = \frac{1}{Re} \left( \frac{d^2}{dy^2} - k^2 \right) \tilde{\eta}^{\hat{y}}. \quad (7b)$$

- Uvažujte Orr–Sommerfeld rovnici

$$(-i\omega + i\alpha V^{\hat{z}}) \left( \frac{d^2}{dy^2} - \alpha^2 \right) \tilde{v}^{\hat{y}} - i\alpha \tilde{v}^{\hat{y}} \frac{d^2 V^{\hat{z}}}{dy^2} = \frac{1}{Re} \left( \frac{d^2}{dy^2} - \alpha^2 \right)^2 \tilde{v}^{\hat{y}},$$

kde okrajové podmínky jsou dány (6). (To jest rovnici (7a) s  $\beta = 0$ .) Úloha má zjevně tvar

$$i\omega \mathbb{B} \hat{v}^{\hat{y}} = \mathbb{A} \hat{v}^{\hat{y}}, \quad (8)$$

kde  $\mathbb{A}$  a  $\mathbb{B}$  jsou diferenciální operátory, což je zobecněný problém pro vlastní čísla  $\omega$ . Použijte vaši oblíbenou numerickou metodu a najděte vlastní čísla  $\omega$  pro hodnoty parametrů  $Re = 6000$ ,  $\alpha = 1.020$  a  $Re = 5000$ ,  $\alpha = 1.020$ . (Vlastní čísla vykreslete v komplexní rovině a uveděte numerické hodnoty prvních tří vlastních čísel, řazeno vzestupně podle velikosti imaginární části.)

Diskuse: Celý problém stability proudění se nám podařilo redukovat na úlohu hledání vlastních čísel jistých jednoduchých diferenciálních perátorů. Pro zvolené Reynoldsovo číslo  $Re$  postupně procházíme všechna  $\alpha$  a zkoumáme, zda všechna vlastní čísla problému (8) mají zápornou imginární část. Pokud ano, proudění je v daném režimu, to jest pro dané Reynoldsovo číslo, lineárně stabilní. Pokud pro dané Reynoldsovo číslo  $Re$  existuje  $\alpha$  takové, že alespoň jedno vlastní číslo úlohy (8) má kladnou imaginární část, tak je proudění v daném režimu lineárně nestabilní.

Návod: Diskusi numerického řešení Orr–Sommerfeld rovnice najdete například v pracích Trefethen (2000) a Weideman and Reddy (2000). Tamtéž jsou dosupné vzorové skripty v prostředí MATLAB, které můžete využít k řešení zadané úlohy. (Pokud byste měli potíže se získáním zmíněných textů, tak mně prosím napište email a já vám pošlu kopii.)

Poznámka: V průběhu řešení jsme “zahodili” rovnici (7b) a zvolili jsme  $\beta = 0$ . Samozřejmě pro to existuje dobrý důvod. V případě, že vás tato záhada zajímá, můžete si přečíst původní článek Squire (1933).

## Reference

- Squire, H. B. (1933). On the stability of three dimensional disturbances of viscous fluid between parallel walls. *Proc. Roy. Soc. Lond. Ser. A* 142, 621–628.
- Trefethen, L. N. (2000). *Spectral methods in MATLAB*, Volume 10 of *Software, Environments, and Tools*. Philadelphia, PA: Society for Industrial and Applied Mathematics (SIAM).
- Weideman, J. A. and S. C. Reddy (2000). A MATLAB differentiation matrix suite. *ACM Trans. Math. Softw.* 26(4), 465–519.