

Každý krok musí být **podrobně** zdůvodněn. Pokud použijete nějaké tvrzení z přednášky, **nezapomeňte** ověřit předpoklady.

Jméno a příjmení: _____ Cvičící: _____

Otzáka	1	2	3	Body
Maximum bodů	6	6	8	20
Získané body				

- [6] 1. (i) Formulujte větu o implicitních funkcích pro $\mathbf{F} : \mathbb{R}^{m+d} \rightarrow \mathbb{R}^m$ (o existenci a diferencovatelnosti implicitně zadáné funkce). [2b]. (*Bonusové dva body můžete získat za důkaz věty.*)
- (ii) Uveďte a dokažte nutnou podmínu existence potenciálu vektorového pole $\mathbf{F} : \Omega \subseteq \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d$, kde Ω je otevřená množina. [2b]
- (iii) Uveďte tvrzení o jednoznačnosti potenciálu a jeho důkaz. [2b]

Řešení:

- (i) **Věta o implicitní funkci:** Nechť $U_0 \subset \mathbb{R}^d$ a $V_0 \subset \mathbb{R}^m$ jsou otevřené množiny a $\mathbf{F} : V_0 \times U_0 \rightarrow \mathbb{R}^m$ je funkce třídy C^1 . Nechť $(u_0, x_0) \in V_0 \times U_0$ je takový bod, že

$$\mathbf{F}(u_0, x_0) = 0,$$

a Jacobiho matice v bodě (u_0, x_0) je regulární, tj.

$$\det J(0, 0) := \det \left(\frac{\partial F_i}{\partial u_j}(u_0, x_0) \right)_{i,j=1}^m \neq 0.$$

Pak existuje otevřená množina $U \subseteq U_0$ taková, že $x_0 \in U$ a existuje jednoznačně definovaná funkce $u \in (\mathcal{C}^1(U))^m$ taková, že pro každé $x \in U$

$$\mathbf{F}(u(x), x) = 0, \quad \text{a} \quad u(x_0) = u_0.$$

Důkaz: Pro jednoduchost předpokládejme, že $(u_0, x_0) = (0, 0)$. Z předpokladů plyne, že existuje matice $\Gamma(0, 0) \in \mathbb{R}^{m \times m}$ taková, že $J^{-1}(0, 0) = \Gamma(0, 0)$. Pro každé $x \in U_0$ definujeme zobrazení $\mathbf{T}_x : V_0 \rightarrow \mathbb{R}^m$ předpisem

$$\mathbf{T}_x(u) := u - \Gamma(0, 0)\mathbf{F}(u, x)$$

Chceme ukázat, že zobrazení \mathbf{T}_x má jedinný pevný bod na okolí nuly. Použijeme variantu Banachovu větu, která předpokládá následující: existuje $\delta > 0$ a $q \in (0, 1)$ takové, že pro každé $x \in B_\delta(0) \subset \mathbb{R}^d$ a $u_1, u_2 \in B_\delta(0) \subset \mathbb{R}^m$ platí

- α) $|\mathbf{T}_x(u_1) - \mathbf{T}_x(u_2)|_{\mathbb{R}^m} \leq q|u_1 - u_2|_{\mathbb{R}^m}$
- β) $|\mathbf{T}_x(0)|_{\mathbb{R}^m} \leq \delta(1 - q).$

Ověříme $\alpha), \beta)$

$$\begin{aligned} |\mathbf{T}_x(u_1) - \mathbf{T}_x(u_2)|_{\mathbb{R}^m} &= |u_1 - \Gamma(0,0)\mathbf{F}(u_1, x) - u_2 + \Gamma(0,0)\mathbf{F}(u_2, x)|_{\mathbb{R}^m} \\ &= |\Gamma(0,0)(\Gamma^{-1}(0,0)(u_1 - u_2) - (\mathbf{F}(u_1, x) - \mathbf{F}(u_2, x)))|_{\mathbb{R}^m} \\ &= \left| \Gamma(0,0) \left(\frac{\partial \mathbf{F}}{\partial u}(0,0)(u_1 - u_2) - \frac{\partial \mathbf{F}}{\partial u}(x, u^*)(u_1 - u_2) \right) \right|_{\mathbb{R}^m} \\ &\leq C \left\| \frac{\partial \mathbf{F}}{\partial u}(0,0) - \frac{\partial \mathbf{F}}{\partial u}(x, u^*) \right\| |u_1 - u_2|_{\mathbb{R}^m} \end{aligned}$$

kde $u^* = \lambda u_1 + (1-\lambda)u_2$ pro nějaké $\lambda \in (0, 1)$ (použili jsme větu o střední hodnotě). Druhá nerovnost je

$$|\mathbf{T}_x(0)|_{\mathbb{R}^m} = |\Gamma(0,0)\mathbf{F}(0, x)|_{\mathbb{R}^m} = |\Gamma(0,0)(\mathbf{F}(0, x) - \mathbf{F}(0, x))|_{\mathbb{R}^m} \leq C|x|_{\mathbb{R}^d}.$$

Díky tomu, že \mathbf{F} je spojité diferencovatelná, je z první nerovnosti vidět, že existuje $\delta_0 > 0$ tak, že pro na $B_{\delta_0} \times B_{\delta_0}(0)$ platí $\alpha)$ pro nějaké $q \in (0, 1)$. Nakonec, z druhé nerovnosti vidíme, že můžeme volit $\delta \leq \delta_0$ tak, že $\beta)$ platí. A tedy \mathbf{T}_x má právě jeden pevný bod a tedy existuje $u(x)$ definované na $B_\delta(0)$ tak, že $\mathbf{F}(u(x), x) = 0$.

Ověříme ještě diferencovatelnost. Opět pomocí věty o střední hodnotě máme

$$0 = \mathbf{F}(u(x+te_j), x+te_j) - \mathbf{F}(u(x), x) = \frac{\partial \mathbf{F}}{\partial u}(x^*, u^*)(u(x+te_j) - u(x)) + \frac{\partial \mathbf{F}}{\partial x_j}(x^*, u^*)t,$$

kde (x^*, u^*) je bod v okolí $(x, u(x))$. Vydělením t a spočtením $\lim_{t \rightarrow 0}$ získáme $\partial_{x_j} u$.

- (ii) Nutná podmínka: Nechť $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ je otevřená množina, pokud má $\mathbf{F} \in \mathcal{C}^1(\Omega)^d$ potenciál, potom pro každé $i, j = 1, \dots, d$ a každý bod $x \in \Omega$ platí

$$\frac{\partial F_i(x)}{\partial x_j} = \frac{\partial F_j(x)}{\partial x_i}.$$

Důkaz: Předpokládejme, že \mathbf{F} má potenciál, tj. existuje $\varphi : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^d$ takové, že

$$\mathbf{F}(x) = \nabla \varphi(x).$$

Protože $\varphi \in \mathcal{C}^2$, platí ziměnnost druhých derivací a tedy

$$\frac{\partial F_i(x)}{\partial x_j} = \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial \varphi(x)}{\partial x_i} \right) = \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial \varphi(x)}{\partial x_j} \right) = \frac{\partial F_j(x)}{\partial x_i}.$$

- (iii) Pokud $\varphi, \psi : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^d$ jsou potenciály téhož vektorového pole \mathbf{F} na otevřené souvislé množině Ω , tj.

$$\nabla \varphi(x) = \nabla \psi(x) = \mathbf{F}(x),$$

pak existuje konstanta C tak, že $\varphi(x) = \psi(x) + C$ pro každé $x \in \Omega$.

Důkaz: Ihned je vidět, že $\nabla(\varphi - \psi) = 0$. Protože Ω je souvislá, platí $\varphi - \psi$ je konstantní a důkaz je hotov.

- [6] 2. 1. Zadefinujte pojem **homogenní skalární lineární obyčejná diferenciální rovnice n-tého řádu se spojitými reálnými koeficienty** na intervalu $I \subseteq \mathbb{R}$. [1b]
 2. Pro tuto rovnici formulujte počáteční úlohu. [1b]
 3. Definujte pojem **maximální řešení** této úlohy. [1b]
 4. Co lze říci o existenci a jednoznačnosti maximálního řešení této počáteční úlohy? Uved'te vztah maximálního intervalu existence řešení k intervalu I ze zadání 1). [1b]
 5. Zformulujte Picard–Lindelöfovou větu. [1b]
 6. Zformulujte Peanovu větu. [1b]
 7. *Bonusová otázka: Uved'te hlavní myšlenky důkazu pro tvrzení o homogenní skalární lineární obyčejné diferenciální rovnici n-tého řádu se spojitými reálnými koeficienty z bodu 1).* [3b]

Řešení:

1. Obecná lineární homogenní ODR n-tého řádu:

$$y^{(n)}(t) + a_{n-1}(t)y^{(n-1)}(t) + \cdots + a_1(t)y'(t) + a_0(t)y(t) = 0, \quad t \in I,$$

kde $a_j : I \rightarrow \mathbb{R}$ jsou spojité funkce a I je interval.

2. Počáteční úloha: Bud' $y_0, y_1, \dots, y_{n-1} \in \mathbb{R}$ zadané počáteční hodnoty a $t_0 \in J \subset I$, kde J je interval. Najděte funkci $y : J \rightarrow \mathbb{R}$, která splňuje

$$\begin{aligned} y^{(n)}(t) + a_{n-1}(t)y^{(n-1)}(t) + \cdots + a_0(t)y(t) &= 0, & t \in J, \\ y(t_0) &= y_0, & y'(t_0) &= y_1, & \dots, & y^{(n-1)}(t_0) &= y_{n-1}. \end{aligned}$$

3. Maximální řešení počáteční úlohy:

Řešení $y : J \rightarrow \mathbb{R}$ je **maximální**, pokud neexistuje jiné řešení $\tilde{y} : \tilde{J} \rightarrow \mathbb{R}$, kde $J \subsetneq \tilde{J}$ a \tilde{y} splňuje stejnou počáteční úlohu a navíc $\tilde{y}|_J = y$.

Maximální interval J je otevřený interval obsahující t_0 , na kterém je řešení definováno a nelze ho dále prodloužit.

4. Existence, jednoznačnost, hladkost a maximální interval:

- Pro každou počáteční úlohu existuje **jediné maximální řešení** definované na maximálním intervalu J .
- Pokud koeficienty $a_0, \dots, a_{n-1} \in \mathcal{C}^k$, potom řešení $y \in \mathcal{C}^{k+n}$.
- Platí $J = I$.

5. Picard–Lindelöfova věta:

Nechť $\mathbf{f} : U_0 \times V_0 \rightarrow \mathbb{R}^n$, kde $U_0 \subset \mathbb{R}$ a $V_0 \subset \mathbb{R}^n$ jsou otevřené množiny, $(x_0, \mathbf{y}_0) \in U_0 \times V_0$ a funkce $\mathbf{f} = (f_1, \dots, f_n)$ splňuje následující podmínky na nějakém otevřeném okolí $U \times V \subset U_0 \times V_0$ bodu (x_0, \mathbf{y}_0) :

- (i) **Spojitost:** Funkce $\mathbf{f}(x, \mathbf{y})$ je spojitá.

(ii) **Lipschitzová spojitost:** Existuje konstanta $L > 0$, taková že

$$\|\mathbf{f}(x, \mathbf{y}_1) - \mathbf{f}(x, \mathbf{y}_2)\|_{\mathbb{R}^n} \leq L \|\mathbf{y}_1 - \mathbf{y}_2\|_{\mathbb{R}^n}.$$

Pak existuje $\delta > 0$, takové že počáteční úloha

$$\begin{aligned}\mathbf{y}'(x) &= \mathbf{f}(x, \mathbf{y}(x)), \\ \mathbf{y}(x_0) &= \mathbf{y}_0,\end{aligned}$$

má právě jedno řešení $\mathbf{y} : [x_0 - \delta, x_0 + \delta] \rightarrow \mathbb{R}^n$.

6. Peanova věta:

Nechť $\mathbf{f} : U_0 \times V_0 \rightarrow \mathbb{R}^n$, kde $U_0 \subset \mathbb{R}$ a $V_0 \subset \mathbb{R}^n$ jsou otevřené množiny, $(x_0, \mathbf{y}_0) \in U_0 \times V_0$ a funkce $\mathbf{f} = (f_1, \dots, f_n)$ splňuje následující podmínu na nějakém otevřeném okolí $U \times V \subset U_0 \times V_0$ bodu (x_0, \mathbf{y}_0) :

(i) **Spojitost:** Funkce $\mathbf{f}(x, \mathbf{y})$ je spojitá.

Pak existuje $\delta > 0$, takové že počáteční úloha

$$\begin{aligned}\mathbf{y}'(x) &= \mathbf{f}(x, \mathbf{y}(x)), \\ \mathbf{y}(x_0) &= \mathbf{y}_0,\end{aligned}$$

má alespoň jedno řešení $\mathbf{y} : [x_0 - \delta, x_0 + \delta] \rightarrow \mathbb{R}^n$.

7. Hlavní myšlenky důkazu:

KROK 1: Převod na soustavu rovnic prvního řádu. Zavedeme vektorové funkce

$$\mathbf{x}(t) = \begin{pmatrix} y(t) \\ y'(t) \\ \vdots \\ y^{(n-1)}(t) \end{pmatrix},$$

převedeme rovnici na soustavu

$$\mathbf{x}'(t) = A(t)\mathbf{x}(t), \quad (1)$$

kde

$$A(t) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \\ -a_0(t) & -a_1(t) & -a_2(t) & \cdots & -a_{n-1}(t) \end{pmatrix}.$$

Počáteční podmínky jsou

$$\mathbf{x}(t_0) = \mathbf{x}_0 = (y_0, y_1, \dots, y_{n-1})^T.$$

KROK 2: Lokální existence a jednoznačnost. Soustava (1) obecně zapadá do problému

$$x' = f(t, x),$$

kde f je spojitá vyhledem k t (koeficienty a_i jsou spojité), a f je Lipschitzovská vzhledem k y (díky linearitě). Dle Picard–Lidelöfovy věty tedy existuje jednoznačné řešení \mathbf{x} v okolí t_0 . Hladkost řešení přímo čteme z rovnice a předpokladů na a_i .

KROK 3: Nalepení řešení a maximální interval. Chceme ukázat, že pokud $J = (a, b)$ je maximální interval, pak $J = I$, nebo-li, že řešení nemůže být prodlouženo. Předpokládejme spor a navíc předpokládejme, že $\lim_{t \rightarrow b^-} \mathbf{x}(t) =: \mathbf{y}_b$ existuje vlastní. Potom ale můžeme na okolí bodu b zopakovat celý postup s počáteční podmínkou \mathbf{y}_b a díky jednoznačnosti získáme prodloužené řešení, což je spor. Zbývá tedy ukázat existenci vlastní limity. Uvažujeme tedy případ $[a, b] \subset I$.

KROK 4: Omezenost řešení. Ukážeme, že řešení i jedno derivace jsou omezené na $[a, b]$. Vynásobíme (1) skalárně s \mathbf{x}

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\mathbf{x}(t)\|_{\mathbb{R}^n}^2 = \mathbf{x}'(t) \cdot \mathbf{x}(t) = A(t) \mathbf{x}(t) \cdot \mathbf{x}(t) \leq C \|\mathbf{x}(t)\|_{\mathbb{R}^n}^2.$$

Násobení e^{-2Ct} vede k nerovnsoti

$$\frac{d}{dt} (e^{-2Ct} \|\mathbf{x}(t)\|_{\mathbb{R}^n}^2) \leq 0,$$

a tedy po integraci

$$\|\mathbf{x}(t)\|_{\mathbb{R}^n}^2 \leq e^{2Ct} \|\mathbf{x}(0)\|_{\mathbb{R}^n}^2 \leq K,$$

což implikuje omezenost řešení. Navíc ihned z (1) dostaneme, že

$$\|\mathbf{x}'(t)\|_{\mathbb{R}^n}^2 \leq \tilde{K}$$

pro všechny $t \in (a, b)$.

KROK 5: Existence limity.

Protože \mathbf{x} je omezená, existuje posloupnost $t_n \nearrow b$ a existuje $\mathbf{X} \in \mathbb{R}^n$ takové, že

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{x}(t_n) = \mathbf{X}.$$

Ukážeme, že $\lim_{t \rightarrow b^-} \mathbf{x}(t) = \mathbf{X}$ a tím bude důkaz hotov. Ale díky trojúhelníkové nerovnosti a větě o střední hodnotě a díky omezenosti derivací máme

$$|\mathbf{x}(t) - \mathbf{X}| \leq |\mathbf{x}(t) - \mathbf{x}(t_k)| + |\mathbf{x}(t_k) - \mathbf{X}| \leq |\mathbf{x}'(\tau)| |t - t_k| + |\mathbf{x}(t_k) - \mathbf{X}|.$$

Nyní, druhý člen je malý přímo z konstrukce a první díky tomu, že t i t_k budou konvergovat k b .

8. Vztah intervalu J a I : Už bylo ukázáno výše, že $J = I$.

[8] 3. Nechť $M \subset \mathbb{R}^d$.

1. Definujte následující pojmy: [3b]

- vnitřek množiny M , tj. M° ,
- hranice množiny M , tj. ∂M ,
- uzávěr množiny M , tj. \overline{M} .

2. Rozhodněte o pravdivosti následujících tvrzení. Bud' je dokažte nebo najděte protipříklad.

- (a) ∂M je uzavřená $\implies \overline{M} = M$. [1b]
- (b) $(M \setminus M^\circ = \overline{M} \setminus M) \implies (M = \emptyset \text{ nebo } M = \mathbb{R}^d)$. [2b]
- (c) $(M = \emptyset \text{ nebo } M = \mathbb{R}^d) \implies (M \setminus M^\circ = \overline{M} \setminus M)$. [1b]
- (d) $\overline{M \setminus M^\circ} = \partial M$. [1b]
- (e) Bonusová otázka: $\overline{M} = M \implies \partial M$ je uzavřená. [3b]

Řešení:

1. Definice:

- M° je definována jako množina všech vnitřních bodů $x \in M$, tj. bodů $x \in M$, pro které existuje otevřená okolí U taková, že $U(x) \subset M$.
- ∂M je definována jako množina všech hraničních bodů x , kde $x \in \mathbb{R}^d$ se nazývá hraniční bod M pokud platí: Pro každé okolí $U(x)$ máme $U(x) \cap M \neq \emptyset$ a $U(x) \cap (\mathbb{R}^d \setminus M) \neq \emptyset$.
- $\overline{M} := M \cup \partial M$.

2. Implikace:

- (a) **Nepravda:** Např. $M = (0, 1)$. Pak $\partial M = \{0, 1\}$ je uzavřená, ale $\overline{M} = [0, 1] \neq (0, 1) = M$.
- (b) **Pravda:** Nejdříve ukážeme, že pokud platí $M \setminus M^\circ = \overline{M} \setminus M$, potom $M \setminus M^\circ = \emptyset$. Předpokládejme pro spor, že jde o neprázdnou množinu, potom musí existovat $x \in \mathbb{R}^d$ takové, že

$$(x \in M) \wedge (x \notin M^\circ) \wedge (x \in \overline{M}) \wedge (x \notin M).$$

Výraz $(x \in M) \wedge (x \notin M^\circ)$ je však nepravdivý a tedy takové x nemůže existovat a tedy $M \setminus M^\circ = \overline{M} \setminus M = \emptyset$, což implikuje, že $M = M^\circ$ a $\overline{M} = M$ a tedy, že M je otevřená i uzavřená. Takové množiny jsou však jenom dvě a to \emptyset a \mathbb{R}^d .

- (c) **Pravda:** V obou případech jsou všechny tři množiny (vnitřek, uzávěr, sámota množina) stejné, rozdíly jsou prázdny.
- (d) **Nepravda:** Např. $M = (0, 1)$. Pak $M \setminus M^\circ = \emptyset$, ale $\partial M = \{0, 1\}$. Takže uzávěr levé strany je prázdny, pravá ne.

(e) **Pravda:** Dokážeme mnohem silnější tvrzení a to, že ∂M je uzavřená vždy.

Z definice uzavřenosti potřebujeme tedy ukázat, že $\mathbb{R}^d \setminus \partial M$ je otevřená množina, tzn. chceme ukázat, že pro každé $x \in \mathbb{R}^d \setminus \partial M$ existuje otevřené okolí $U(x) \subset \mathbb{R}^d \setminus \partial M$.

Bud' $x \in \mathbb{R}^d \setminus \partial M$. Z definice hranice plyne, že existuje otevřené okolí $U(x)$, které *nesplňuje jednu ze dvou podmínek* definice hranice. Tedy platí bud':

- Bud' $U(x) \cap M = \emptyset$, tj. $U(x) \subseteq \mathbb{R}^d \setminus M$,
- nebo $U(x) \cap (\mathbb{R}^d \setminus M) = \emptyset$, tj. $U(x) \subseteq M$.

V obou případech tedy okolí $U(x)$ leží buď celé v M , nebo celé v $\mathbb{R}^d \setminus M$.

Ukážeme, že takové okolí $U(x)$ **nemůže obsahovat** žádný bod z hranice ∂M .

- Pokud $U(x) \subseteq M$, pak žádný bod $y \in U(x)$ nemůže ležet v ∂M , protože jeho nějaké okolí $U_1(y) \subset U(x)$ a tedy má prázdný průnik s $\mathbb{R}^d \setminus M$, čímž porušuje definici hranice.
- Pokud $U(x) \subseteq \mathbb{R}^d \setminus M$, pak analogicky žádný bod $y \in U(x)$ nemůže ležet v ∂M , protože jeho okolí bude mít prázdný průnik s M .

Tedy dostáváme

$$U(x) \cap \partial M = \emptyset$$

a proto je $\mathbb{R}^d \setminus \partial M$ otevřená množina.