

Konstrukce Greenovy funkce pro Dirichletovu úlohu na poloprostoru

Začneme s konstrukcí Greenovy funkce na poloprostoru $\mathbb{R}_+^d$ definovaném

$$\mathbb{R}_+^d := \{x = (x_1, \dots, x_d) \in \mathbb{R}^d; x_d > 0\}.$$

VAROVÁNÍ: Protože $\mathbb{R}_+^d$ není omezená oblast a tak po ní předchozí úvaha (např. tvrzení o třech potenciálech) nemusí platit. Přesto zkusíme sestavit Greenovu funkci dle návodu a pak ověřme, že nalezený tvar skutečně $-\Delta u = 0$ v $\mathbb{R}_+^d$, $u = u_0$ na $\partial\mathbb{R}_+^d$ má.

Je-li $x \in \mathbb{R}_+^d$, pak $\bar{x} := (x_1, \dots, x_{d-1}, -x_d) \in \mathbb{R}_-^d$ je reflexe x .

Hledáme: $G(x, y) = \phi(x - y) - \psi^x(y)$ kde ψ^x splňuje

$$\begin{aligned} -\Delta \psi^x &= 0 \text{ v } \mathbb{R}_+^d \\ \psi^x(y) &= \phi(y - x) \text{ v } \partial\mathbb{R}_+^d \end{aligned}$$

Funkci ψ^x lze definovat vzhledem k tomu, že $\psi^x(y) = \phi(y - \bar{x})$

Pak $-\Delta \psi^x = 0$ v $\mathbb{R}_+^d$ neboť $\phi(y - \bar{x})$ má singularitu mimo $\mathbb{R}_+^d$, a protože $|y - x| = |y - \bar{x}|$ pro všechna $y \in \partial\mathbb{R}_+^d$ (viz obrázek) tak $\phi(y - x) = \phi(y - \bar{x})$ pro $y \in \partial\mathbb{R}_+^d$.

Tedy:

$$G(x, y) = \phi(x - y) - \phi(x - \bar{y})$$

a dle (G_D), str. 32,

$$u(x) = - \int_{\partial\mathbb{R}_+^d} \frac{\partial G}{\partial \nu}(x, y) u_0(y) dy_1 \dots dy_{d-1}$$

kandidát na řešení.

Počítáme $\frac{\partial G}{\partial \nu}$ Protože $\frac{\partial \phi}{\partial y_i}(x - y) = \frac{1}{d \alpha(d)} \frac{x_i - y_i}{|x - y|^d}$, ($d \geq 2$)

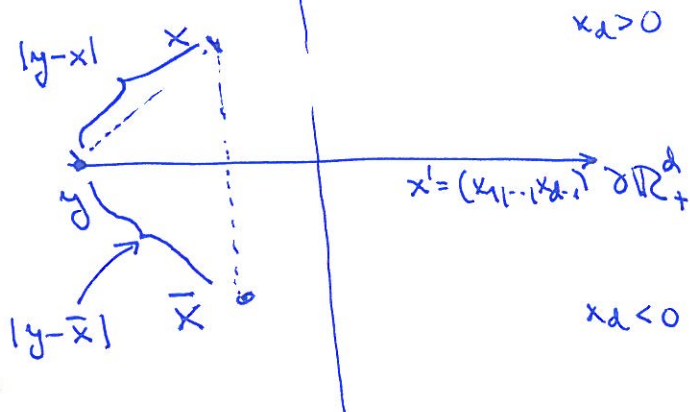
a $\nu = (0, \dots, 0, 1)$, takže

$$\frac{\partial G}{\partial \nu}(x, y) = \nabla G \cdot \nu = \frac{-1}{d \alpha(d)} \left(\frac{x_d - y_d}{|x - y|^d} - \frac{\bar{x}_d - y_d}{|\bar{x} - y|^d} \right) \stackrel{= (-x_d)}{\uparrow} = \frac{-2x_d}{d \alpha(d) |x - y|^d}$$

$|x - y| = |\bar{x} - y|$

Tak

$$\left[u(x) = \frac{2x_d}{d \alpha(d)} \int_{\partial\mathbb{R}_+^d} \frac{u_0(y)}{|x - y|^d} dy \quad (x \in \mathbb{R}_+^d) \right] \quad (PP)$$



Přideletí vztah se nazývá Poissonův vzorec pro poloprostor a

$$K(x,y) := \frac{2x_d}{d \omega(d)} \frac{1}{|y-x|^d} \quad \text{je Poissonovo jádro.}$$

! Nyní ověřme, že u dané úlohy (PP) není Dirichletova úloha v klasickém smyslu.

Věta 14 (Poissonův vzorec pro poloprostor)

Bud' $u_D \in C(\mathbb{R}^{d-1}) \cap L^\infty(\mathbb{R}^{d-1})$. Necht' u je daný vztahem (PP).

Pak

- $u \in C^\infty(\mathbb{R}_+^d) \cap L^\infty(\mathbb{R}_+^d)$
- $-\Delta u = 0$ v $\mathbb{R}_+^d$
- $\lim_{x \rightarrow x_0} u(x) = u_D(x_0) \quad (\forall x_0 \in \partial \mathbb{R}_+^d)$

Důkaz [1] Víme, že pro $x \in \mathbb{R}_+^d$ je zobrazení $y \mapsto G(x,y)$, kde $G(x,y) = \phi(x-y) - \phi(\bar{x}-y)$, harmonické v $\mathbb{R}_+^d$ mimo $y=x$.

Ze symetrie G plyne, že zobrazení

$x \mapsto G(x,y)$ je harmonické mimo

(tedy víme, že $x \mapsto G(x,y) \in C^\infty(\mathbb{R}_+^d \setminus \{y\})$ a

tedy $x \mapsto \frac{\partial G}{\partial x_i}(x,y) = \frac{\partial G}{\partial y_i}(x,y)$ je harmonická v $\mathbb{R}_+^d \setminus \{y\}$

Je-li tedy $x \in \mathbb{R}_+^d$ a $y \in \partial \mathbb{R}_+^d$ pak

$x \mapsto -\frac{\partial G}{\partial \nu}(x,y) = K(x,y)$ je harmonická v $\mathbb{R}_+^d$ a tedy $C^\infty(\mathbb{R}_+^d)$

[2] Přímý výpočet (viz užitá míra):

$$\int_{\partial \mathbb{R}_+^d} K(x,y) dy = 1$$

Vstoupíme, je-li $\boxed{d=2}$ $(x_2 > 0)$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} K(x,y) dy = \frac{2x_2}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dy}{(x_1-y)^2 + x_2^2}$$

$$= \frac{1}{\pi x_2} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dy}{1 + \left(\frac{y-x_1}{x_2}\right)^2} = \frac{1}{\pi} \left[\arctan \frac{y-x_1}{x_2} \right]_{-\infty}^{+\infty} = 1.$$

Je-li $\boxed{d=3}$ $x_3 > 0$

$$\int_{\partial \mathbb{R}_+^3} K(x,y) dy = \frac{2x_3}{3 \cdot 4\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \frac{dy_1 dy_2}{(x_3^2 + (y_2-x_1)^2 + (y_2-x_2)^2)^{3/2}}$$

$$\begin{aligned} y_1 &= x_1 + \varphi \cos \varphi \\ y_2 &= x_2 + \varphi \sin \varphi \end{aligned} \quad = \frac{x_3}{2\pi} \cdot 2\pi \int_0^{+\infty} \frac{\varphi d\varphi}{(x_3^2 + \varphi^2)^{3/2}} = x_3 \left[\frac{1}{(x_3^2 + \varphi^2)^{1/2}} \right]_0^\infty = 1.$$

Je-li $\boxed{d>3}$! Sami.

[3] Ze vztahu (PP) plyne

$$|u(x)| = \left| \int_{\partial \mathbb{R}_+^d} K(x,y) u_D(y) dy \right| \leq \int_{\partial \mathbb{R}_+^d} K(x,y) |u_D(y)| dy$$

$$K(x,y) \geq 0 \text{ pro } x \in \mathbb{R}_+^d, y \in \partial \mathbb{R}_+^d$$

$$\leq \sup_{y \in \partial \mathbb{R}_+^d} |u_D(y)| \underbrace{\int_{\partial \mathbb{R}_+^d} K(x,y) dy}_{=1} = \|u_D\|_{L^\infty(\partial \mathbb{R}_+^d)}$$

Přechodem k $\sup_{x \in \mathbb{R}_+^d}$:

$$\|u\|_{L^\infty(\mathbb{R}_+^d)} \leq \|u_D\|_{L^\infty(\partial \mathbb{R}_+^d)}$$

Nyní již víme, že $u \in C^\infty(\mathbb{R}_+^d) \cap L^\infty(\mathbb{R}_+^d)$ a $-\Delta u = 0$ v $\mathbb{R}_+^d$.
Zbývá dodat další podmínky omezení podmiňující.

[4] Buď $x^0 \in \partial \mathbb{R}_+^d$ a $\varepsilon > 0$ malé (ne libovolné).

Problema u_D je spojitá v x^0 , existuje $\delta > 0$ tak, že

$$(*) \quad |u_D(y) - u_D(x^0)| < \frac{\varepsilon}{2} \text{ pro } |y - x^0| < \delta.$$

Vezměme nyní $x \in \mathbb{R}_+^d$ takové, že $|x - x^0| < \frac{\delta}{2}$. Uvědomme, že
 $|u(x) - u_D(x^0)| < \varepsilon$ (pro x_d blízké 0)

Vrátíme:

$$|u(x) - u_D(x^0)| \stackrel{(PP)}{=} \left| \int_{\partial \mathbb{R}_+^d} K(x,y) u_D(y) dy - \underbrace{\int_{\partial \mathbb{R}_+^d} K(x,y) u_D(x^0) dy}_{=u_D(x^0) \text{ dle [2]}} \right|$$

$$\leq \int_{\partial \mathbb{R}_+^d} K(x,y) |u_D(y) - u_D(x^0)| dy$$

$$= \int_{\partial \mathbb{R}_+^d \setminus B_\delta(x^0)} \dots dy + \underbrace{\int_{B_\delta(x^0) \cap \partial \mathbb{R}_+^d} \dots dy}_{< \frac{\varepsilon}{2} \text{ dle } (*) \text{ a [2]}} < \varepsilon.$$

zde jsme využili pozorování:

Je-li $|x - x^0| < \frac{\delta}{2}$ (což předpokládáme) a $|y - x^0| \geq \delta$, pak

$$|y - x^0| \leq |y - x| + |x - x^0| \leq |y - x| + \frac{\delta}{2} \leq |y - x| + \frac{|y - x^0|}{2} \Rightarrow |y - x^0| \leq 2|y - x|$$

a tak

$$\int_{\partial \mathbb{R}_+^d \setminus B_\delta(x^0)} K(x,y) |u_D(y) - u_D(x^0)| dy \leq 2 \|u_D\|_{L^\infty(\partial \mathbb{R}_+^d)} \int_{\partial \mathbb{R}_+^d \setminus B_\delta(x^0)} K(x,y) dy$$

$$\stackrel{(PP)}{\leq} \frac{2^{d+2} \|u_D\|_{L^\infty(\partial \mathbb{R}_+^d)} x_d}{d \alpha(d)}$$

$$\int_{\partial \mathbb{R}_+^d \setminus B_\delta(x^0)} \frac{dy}{|y - x|^d} \rightarrow 0 \text{ pro } x_d \rightarrow 0. \quad [2]$$

Konstrukce Greenovy funkce a řešení po Dirichletovu úlohu na kouli

Uvažujme polokouli $B_1(0)$. Pro konstrukci odpovídá ψ^x kde $x \in B_1(0)$ využijeme inverzi vzhledem k 1-ové sféře, tj.

$$x \longmapsto \bar{x} = \frac{x}{|x|^2}$$

Pro $y \in \partial B_1(0)$ uvažujeme, že

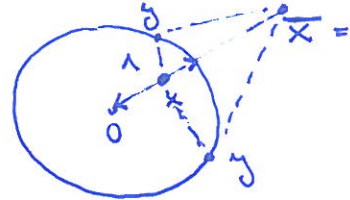
$$|x-y| = |x| |\bar{x}-y|$$

strukturně:

$$|x|^2 |\bar{x}-y|^2 = |x|^2 (\bar{x} \cdot \bar{x} - 2y \cdot \bar{x} + y \cdot y)$$

$$\bar{x} = \frac{x}{|x|^2}$$

$$= \left(\underset{y \cdot y}{1} - 2y \cdot x + |x|^2 \right) = |y-x|^2$$



Tedy ψ^x definujeme

$$\psi^x = \Phi(|x|(\bar{x}-y))$$

a

$$G(x,y) = \Phi(x-y) - \Phi(|x|(\bar{x}-y))$$

a dle (1.6.1), str 32,

$$u(x) = - \int_{\partial B_1(0)} \frac{\partial G}{\partial \nu}(x,y) u_D(y) dy$$

Počítáme tedy $\frac{\partial G}{\partial \nu}$:

$$\begin{aligned} \frac{\partial G(x,y)}{\partial \nu} &= \nu \cdot \nabla_y G(x,y) = y \cdot \left(\frac{1}{d\alpha(d)} \left[\frac{x-y}{|x-y|^d} + \frac{(y|x|^2-x)}{(|x||y-\bar{x}|)^d} \right] \right) \\ &= \frac{1}{d\alpha(d)|x-y|^d} \left(\sum_{i=1}^d y_i ((x_i-y_i) + y_i(|x|^2-x_i)) - \sum_{i=1}^d y_i \cdot y_i (1-|x|^2) \right) \\ &= - \frac{1}{d\alpha(d)} \frac{1-|x|^2}{|x-y|^d} \end{aligned}$$

Tedy

$$u(x) = \frac{1-|x|^2}{d\alpha(d)} \int_{\partial B_1(0)} \frac{u_D(y)}{|x-y|^d} dy$$

(PK)₁

Dle předchozího
 $\Phi(|x|(\bar{x}-y)) = \Phi(y-x)$
 na $\partial B_1(0)$
 a $-\Delta \Phi(|x|(\bar{x}-y)) = 0$
 v $B_1(0)$

Je-li nyní u řešením $[-\Delta u = 0 \text{ v } B_R(0) \text{ a } u = u_D \text{ na } \partial B_R(0)]$

pak $\tilde{u}(x) = u(Rx)$ řeší $[-\Delta \tilde{u} = 0 \text{ v } B_1(0) \text{ a } \tilde{u} = \tilde{u}_D \text{ na } \partial B_1(0)]$

kde $\tilde{u}_D(x) = u_D(Rx)$. OVĚŘTE !! Tedy $\tilde{u}$ je daný vtočením (PK)₁

Po změně proměnných $\xi = Rx$

$$\begin{aligned}
 u(\xi) &= \tilde{u}\left(\frac{\xi}{R}\right) = \\
 &= \frac{1 - |\xi|^2/R^2}{d \cdot \alpha(d)} \int_{\partial B_1(0)} \frac{\tilde{u}_D(y)}{|\frac{\xi}{R} - y|^d} dy \\
 &\stackrel{\text{substituce}}{=} \frac{R^2 - |\xi|^2}{d \alpha(d)} \frac{1}{R^2} \int_{\partial B_R(0)} \frac{u_D(z)}{|\xi - z|^d} R^d \frac{dA}{R^{d-1}} \\
 &= \frac{R^2 - |\xi|^2}{d \alpha(d) R} \int_{\partial B_R(0)} \frac{u_D(z)}{|\xi - z|^d} dz
 \end{aligned}$$

(PK)

což je Poissonův vtočen pro kouli $B_R(0)$ a jádrem

$$K(\xi, z) = \frac{R^2 - |\xi|^2}{d \alpha(d) R} \frac{1}{|\xi - z|^d}$$

Platí:

Věta 15 Před $u_D \in C(\partial B_R(0))$ a u daný vtočením (PK).

Pak

- $u \in C^\infty(B_R(0))$
- $-\Delta u = 0 \text{ v } B_R(0)$
- $\lim_{\substack{x \rightarrow x^0 \\ x \in B_R(x^0)}} u(x) = u_D(x^0) \quad \forall x^0 \in \partial B_R(0)$

(DE)

SAT1.

Kapitulu Axiomatická metoda, která spojuje teorii PDR a variacím počtem

Věta 16 Dirichletův princip = 0 utváří PDR a variacím počtem

(1) Před $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$ řešením

Pak u splňuje

(**)

$$[-\Delta u = f \text{ v } \Omega \text{ a } u = u_D \text{ na } \partial\Omega] \quad (*)$$

$$I[u] = \min_{w \in A} I[w]$$

$$\text{ kde } A = \{z \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega}); z = u_D \text{ na } \partial\Omega\}$$

$$\text{ a } I[w] := \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla w|^2 dx - \int_{\Omega} f w dx$$

(2) Naopak, je-li $u \in A$ a splňuje (**), pak u má (*)

Tedy úlohy (*) a (**) jsou ekvivalentní.

Důk. [Ad (2)] Dle předpokladu, $u \in A$ splňuje rovnice $\delta I[u](h) = 0$
 $\forall h \in A_0 = \{z \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega}); z = 0 \text{ na } \partial\Omega\}$

tm.

$$0 = \frac{d}{dt} I[u + th] \Big|_{t=0} = \frac{d}{dt} \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla(u + th)|^2 - f(x)(u(x) + th(x)) \Big|_{t=0}$$

$$= \int_{\Omega} (\nabla u \cdot \nabla h - fh) dx = \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla h dx - \int_{\Omega} fh dx$$

pro $h|_{\partial\Omega} = 0$ a $\nabla u \cdot \nabla h|_{\partial\Omega} = 0$

Protože h libovolné, tak $-\Delta u = 0$ v Ω a navíc $u \in A$ tak $u = u_D$ na $\partial\Omega$.

[Ad (1)] Před $w \in A$ libovolné a u má (*). Pak $u - w = 0$ na $\partial\Omega$.
 Protože $-\Delta u = f$ v Ω tak

$$0 = \int_{\Omega} (-\Delta u - f)(u - w) dx = \int_{\Omega} |\nabla u|^2 - \nabla u \cdot \nabla w - f \cdot u + f \cdot w dx$$

$$\text{ Tedy } \int_{\Omega} |\nabla u|^2 - \int_{\Omega} f u dx = \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla w - \int_{\Omega} f \cdot w = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 + \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla w|^2 + \int_{\Omega} f \cdot w$$

což implikuje

$$\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 - \int_{\Omega} f u dx \leq \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla w|^2 - \int_{\Omega} f \cdot w dx$$

Tedy

$$I[u] \leq I[w] \quad \forall w \in A.$$

