

8.6

Věty o spojitém zobrazení na kompaktu,  
extremy funkci více proměnných

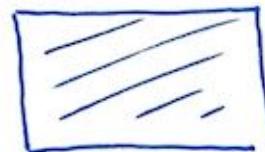
Připomeňme si vlastnosti spojitých fncí jedné reálné proměnné  
mapovaných na uzavřeném intervalu  $\langle a, b \rangle$ :

- $f \in C(\langle a, b \rangle) \Rightarrow$
- $f$  je na  $\langle a, b \rangle$  omezená
  - $f$  má všechny hodnoty mezi  $f(a)$  a  $f(b)$
  - $f$  má v  $\langle a, b \rangle$  maxima/minima
  - $f$  je stejnomořně spojité (Cantorova věta)

Nyní si uvedeme podobné věty pro funkce více proměnných.  
Mapený interval bude mapován dočasně množinou kompaktu.



vs.



$\forall \mathbb{R}^d$ :  $K$  je kompakt  $\Leftrightarrow K$  uzavřená a omezená

[Věta 8.21] Budě  $f \in C(K)$ ,  $K \subset \mathbb{R}^d$  kompakt.

Pak

$L := f[K]$  (obraz množiny  $K$ )  
při spojitém zobrazení je kompakt  $(\forall \mathbb{R})$

Speciálně:  $f|_K$  je omezená  $(f$  je omezená na  $K$ )

$(\text{resp. } \forall \mathbb{R}^n)$

(D) Využijme následující charakterizaci kompaktnosti (viz Věta 8.9)  
 $\Leftrightarrow$

$$f[K] \text{ je kompaktní} \Leftrightarrow \left( \forall \{y^n\}_{n=1}^{\infty} \subset f[K] \right) \left( \exists \{y^m\}_{m=1}^{\infty} \subset \{y^n\}_{n=1}^{\infty} \right) \text{ a } \left( \exists y \in f[K] \right) y^m \rightarrow y \text{ } (\forall \rightarrow \infty)$$

Vezměme tedy  $\{y^n\}_{n=1}^{\infty} \subset f[K]$  libovolně. Pak dle definice obrazu  
množiny existují  $x^n \in K$  tak, že  $f(x^n) = y^n$

Ale  $K$  je kompaktní, existuje tedy  $x \in K$  a  $\{x^m\}_{m=1}^{\infty} \subset \{x^n\}_{n=1}^{\infty}$   
tak, že  $x^m \rightarrow x \text{ } (\forall n \rightarrow \infty)$

Dle Kleineho věty  $f(x^m) \rightarrow f(x) \text{ } (\forall n \rightarrow \infty)$

Ale  $f(x^m) = y^m$  a  $f(x)$  je hledané  $y \in f[K]$ .



**Pozorování** Předchozí i následující tvrzení (Věta 8.22) platí i

v situacích

(i)  $f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^m$ ,  $K \subset \mathbb{R}^d$  kompaktní

(ii)  $f: (X, \rho_X) \rightarrow (Y, \rho_Y)$  kde  $(x_1, y_1) \in (Y, \rho_Y)$  jsou uplné metrické prostor.

**Věta 8.22** Budě  $f \in C(K)$ ,  $K \subset \mathbb{R}^d$  kompaktní,  $n \in \mathbb{N}$ .

Takže  $f$  je stejnometrni spojité na  $K$ .

**Důkaz** Vyjdeme z definice stejnometrni spojnosti  $f$  na  $K$ :

$$(\forall \varepsilon > 0) (\exists \delta > 0) (\forall x, y \in K) \|x - y\|_{\mathbb{R}^d} < \delta \Rightarrow \|f(x) - f(y)\|_{\mathbb{R}^m} < \varepsilon$$

a tvrzení dokážeme sporem. Předpokladáme tedy

$f \in C(K) \wedge f$  není stejnometrni spojité na  $K$ ,  $K \subset \mathbb{R}^d$  kompaktní

$$\exists \varepsilon_0 > 0 \quad \forall n \in \mathbb{N} \quad \exists \{x^n\}, \{y^n\} \subset K$$

$$\|x^n - y^n\|_{\mathbb{R}^d} < \frac{1}{n} \wedge \|f(x^n) - f(y^n)\|_{\mathbb{R}^m} \geq \varepsilon_0$$

Pustim  $K$  je kompaktní,

existuje:  $\{x_n^m\}_{n=1}^{\infty} \subset \{x^n\}_{n=1}^{\infty}$  a  $\{y_n^m\}_{n=1}^{\infty} \subset \{y^n\}_{n=1}^{\infty}$

a  $x_n^m, y_n^m \in K$ :

$$x_n^m \rightarrow x \quad \text{a} \quad y_n^m \rightarrow y \quad \text{na } \mathbb{R}^d \quad (n \rightarrow \infty)$$

Avtar dle první části (\*):

$$\boxed{x = y}$$

a dle spojnosti

$$f(x_n^m) \rightarrow f(x) = f(y) \leftarrow f(y_n^m)$$

neboli

$$f(x_n^m) - f(y_n^m) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0 \quad \text{což daje spor s druhou částí (*)}.$$



Následující věta je první větou zaručující existenci minimizéru (maximizéru), tj. bodu, ve kterém funkce nabývá svého minima (resp. maxima). Důležitá věta je "blíže" dříve zářezení věty moderní teorie variacních funkcí.

**Věta 8.23** Budě  $f \in C(K)$ ,  $f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$  !,  $K \subset \mathbb{R}^d$  kompakt.

Pak  $f$  nabývá v  $K$  minima a maxima.

(D) $\bullet$  Budě  $m := \inf_{x \in K} f(x)$ . Z Věty 8.21 plývá, že  $f$  je omezená a tedy  $m > -\infty$ .

Z definice  $m$  plývá existence  $\{x^n\}_{n=1}^{\infty} \subset K$  tak, že

$$(1) \quad f(x^n) \rightarrow m$$

• Protože  $K$  je kompakt: existuje  $x \in K$  a  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty} \subset \{x^n\}_{n=1}^{\infty}$  tak, že  $x_n \rightarrow x \in \mathbb{R}^d$  ( $n \rightarrow \infty$ )

• Probuď  $f \in C(K)$   $f(x_n) \rightarrow f(x)$   
a porovnáním s (1):  $\underline{f(x) = m}$  Tedy infimum se v  $K$  nabývá.

Podobně postupujeme v případě  $M := \sup_{x \in K} f(x)$ .



Nadále uvažujme  $f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$ . Pojem globální (lokální) minimum/maximum (extrém) je definován stejně jako pro  $f$  jedné reálné proměnné. Uvedeme si myšlenku na podmínky podmínek existence (lokálního) minima (maxima).

**Věta 8.24** (Nutná podmínka existence extrému) Nechť

- $M \subset \mathbb{R}^d$  je otevřená;
- $f: M \rightarrow \mathbb{R}$  má v  $x_0 \in M$  lokální extremum;
- $f$  má v  $U_g(x_0) \subset M$  první parciální derivace;

Pak

$$\underline{\nabla f(x_0) = 0}$$

(d podmínek)

D) Pro  $i = 1, 2, \dots, d$  uvažujme

$$g^i(t) : (-\delta, \delta) \rightarrow \mathbb{R} \text{ definované } g^i(t) = f(\vec{x}_0 + t\vec{e}^i) = f(x_0 + t\vec{e}^i)$$

Pak  $g^i$  má již v  $\vec{x}_0$  lokální extremum

a dle Věty 4.1 (zs) :  $(g^i)'(0) = 0$

definice parciální derivace

Avtak

$$(g^i)'(t) \Big|_{t=0} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\vec{x}_0 + t\vec{e}^i) - f(\vec{x}_0)}{t} = \frac{\partial f}{\partial x_i}(\vec{x}_0) \text{ a tvar funkce.}$$

Věta 8.25 (Postačující podmínka k existenci minima/maxima)

Nechť

(i)  $f \in C^2(U_\delta(\vec{x}_0))$

$$\text{tm. } \begin{cases} d^{(2)}f(\vec{x}_0)(\vec{h}, \vec{h}) > 0 \quad \forall \vec{h} \neq 0 \\ \exists \vec{h} \neq 0 \quad d^{(2)}f(\vec{x}_0)(\vec{h}, \vec{h}) \geq \alpha |\vec{h}|^2 \end{cases}$$

(ii)  $\nabla f(\vec{x}_0) = 0$

positive definitní,

(iii)  $d^{(2)}f(\vec{x}_0)(\vec{h}, \vec{h})$

negative definitní,  
minimum

Pak  $f$  má v  $\vec{x}_0$  lokální

maximum

D) Dle Taylova rozvoje (s využitím (iii)) :

$$f(\vec{x}) = f(\vec{x}_0) + \frac{1}{2} d^{(2)}f(\vec{x}_0 + \theta \vec{h})(\vec{h}, \vec{h})$$

$$\vec{x} = \vec{x}_0 + \vec{h}$$

$$= f(\vec{x}_0) + \frac{1}{2} d^{(2)}f(\vec{x}_0)(\vec{h}, \vec{h}) + \underbrace{\frac{1}{2} \left[ d^{(2)}f(\vec{x}_0 + \theta \vec{h}) - d^{(2)}f(\vec{x}_0) \right] (\vec{h}, \vec{h})}_{\frac{1}{2} \left[ \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\vec{x}_0 + \theta \vec{h}) - \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\vec{x}_0) \right] \vec{h}_i \vec{h}_j}$$

Za spojitosky druhých derivací :

$$\vdots$$

$$\leq \frac{\alpha}{2} |\vec{h}|^2$$

při  $|\vec{h}|$  dostatečně malém

Tedy

$$f(\vec{x}) \geq f(\vec{x}_0) + \underbrace{\alpha |\vec{h}|^2}_{\geq 0} - \frac{\alpha}{2} |\vec{h}|^2 \geq f(\vec{x}_0) \quad \forall \vec{x} \in U_\delta(\vec{x}_0)$$

což jistě chléti ověřit.

!!

□

Druhý diferenciál  $d^{(2)}f(x)(h, h)$  je kvadratická forma.

Říkáme, že kvadratická forma  $Q(h, h) := h \cdot Ah = \sum_{i,j=1}^d A_{ij} h_i h_j : \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$  je

- pozitivně definitní  $\stackrel{\text{df.}}{=} Q(h, h) > 0 \quad \forall h \neq 0 \quad \} h \in \mathbb{R}^d \quad (\text{PD})$
- negativně definitní  $\stackrel{\text{df.}}{=} Q(h, h) < 0 \quad \forall h \neq 0 \quad \} h \in \mathbb{R}^d \quad (\text{PN})$
- indefinitní  $\stackrel{\text{df.}}{=} \exists h^1 \in \mathbb{R}^d \quad Q(h^1, h^1) > 0 \quad \exists h^2 \in \mathbb{R}^d \quad Q(h^2, h^2) < 0 \quad (\text{IN})$

Pozor!  $Q(h, h)$  je

- pozitivně semidefinitní  $\stackrel{\text{df.}}{=} Q(h, h) \geq 0 \quad \forall h \in \mathbb{R}^d$
- negativně  $\neg h \stackrel{\text{df.}}{=} Q(h, h) \leq 0 \quad \neg h \in \mathbb{R}^d$

Plati:  $Q(h, h) > 0 \quad \forall h \neq 0, h \in \mathbb{R}^d \Leftrightarrow (\exists \lambda > 0) (Q(h, h) \geq \lambda |h|^2 \quad \forall h \in \mathbb{R}^d)$

$\Rightarrow \Leftarrow$  průměr.

$\Leftarrow$  Množina  $\{h \in \mathbb{R}^d : |h|_2 = 1\}$  je kompakte v  $\mathbb{R}^d$ ,  
 $Q(h, h) \in C^\infty(\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d)$ , a  $Q(h, h)$  má jen  
 na  $\{h \in \mathbb{R}^d : |h|_2 = 1\}$  minimum, oznacuje již  $\lambda > 0$ .

Pal pro  $h \neq 0$  libovolné

$$\frac{1}{|h|^2} Q(h, h) = Q\left(\frac{h}{|h|_2}, \frac{h}{|h|_2}\right) \geq \lambda > 0,$$

což implikuje  $Q(h, h) \geq \lambda |h|^2 \quad \forall h \neq 0$ .  $\square$

Pozorování Pro  $d=2$  je podměna  $d^{(2)}f(x)(h, h) > 0$  ekvivalentní k zápisu

$$(*) \quad (h_1, h_2) \cdot \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x) & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x) & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \end{pmatrix} > 0 \quad x = \vec{x} = (x_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$$

Družstvo  $A := \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x)$     $B := \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x)$     $C := \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x)$

Pal (\*) je ekvivalentní k

$$Ah_1^2 + 2Bh_1h_2 + Ch_2^2 > 0 \quad \forall (h_1, h_2) \neq (0, 0)$$

$$A + 2B\left(\frac{h_2}{h_1}\right) + C\left(\frac{h_2}{h_1}\right)^2 > 0 \quad \begin{array}{c} \Leftarrow h_1 \neq 0 \\ \Leftarrow h_2 \neq 0 \end{array} \quad C + 2B\left(\frac{h_1}{h_2}\right) + A\left(\frac{h_1}{h_2}\right)^2 > 0$$

nastane podmínka

$$[A > 0 \wedge B^2 - 4AC < 0]$$

nebo

$$C > 0 \wedge B^2 - 4AC < 0$$

Obsahuji, že  $d \geq 2$

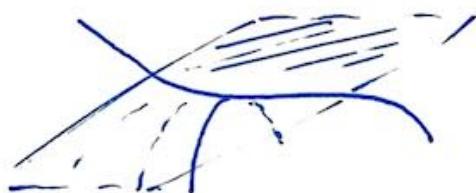
- $\square d^2 f(x)(k_1 k_2) > 0 \Leftrightarrow \underbrace{\lambda_1, \dots, \lambda_d}_{\text{vlastnosti}} > 0$  „ $D^2 f(x)$ “
- $\square < 0 \Leftrightarrow \lambda_1, \dots, \lambda_d < 0$
- $\square$ , indefinitní  $\Leftrightarrow \lambda_1 > 0, \lambda_d < 0$

Def. Řešením je  $x^* = (x_1^*, \dots, x_d^*) \in \mathbb{R}^d$  je sedlový bod funkce  $f \in C^2(U_\delta(x^*))$

podle

- $\nabla f(x^*) = 0$
- $\exists k^1, k^2 \in \mathbb{R}^d$  tak, že  $d^2 f(x^*)(k^1, k^1) > 0$   
a  $d^2 f(x^*)(k^2, k^2) < 0$

• v  $d=2$  nantane podle  $B^2 - 4AC > 0$  (viz str. 8/48)



Pozorování •  $d=1$  •  $f'(x)=0, f''(x) > 0 \Rightarrow$  v x lokální minimum  
 $[f(x)=x^2]$

•  $f'(x)=0, f''(x) < 0 \Rightarrow$  v x lokální maximum  
 $[f(x)=-x^2]$

•  $f(x,y) = x^2 + y^2$      $\nabla f(x)|_{(x,y)=(0,0)} = (2x, 2y)|_{(x,y)=(0,0)} = (0,0)$

$Hf(x) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$      $d^2 f(0,0)(k_1 k_2) = 2k_1^2 + 2k_2^2$

• v  $(0,0)$  lokální minimum

•  $f(x,y) = -x^2 - y^2$      $Hf(x)|_{x=(0,0)} = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow$

v  $(0,0)$  lokální maximum

•  $f(x,y) = x^2 - y^2$      $\nabla f(x) = (0,0) \Leftrightarrow (x,y) = (0,0)$

$Hf(x)|_{(0,0)} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow d^2 f(0,0)(k_1 k_2) = 2k_1^2 - 2k_2^2$

$k^I = (1,0) \Rightarrow d^2 f(0,0)(k^I, k^I) > 0$

$k^II = (0,1) \Rightarrow d^2 f(0,0)(k^II, k^II) < 0$

(k<sub>1</sub>, k<sub>2</sub>)    v  $(0,0)$  sedlový bod

Poznáme  $d^2f(x^0)(k_1 k_2) = 0 \quad \forall k \in \mathbb{R}^d$ , kdežto máme o charakteristické funkci v okolí  $x^0$ , jenž máme následující pravidlo:

- (a)  $f(x,y) = x^4 + y^4$  v  $(0,0)$  minimum
- (b)  $f(x,y) = -(x^4 + y^4)$  v  $(0,0)$  maximum
- (c)  $f(x,y) = x^4 - y^4$  v  $(0,0)$  sedlový bod.

Problém 1 Najděte a identifikujte extrémum funkce

$$f(x,y) = \frac{x}{y^2} + xy.$$

Rешение  $D_f = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2; y \neq 0\}$

v  $D_f$ :  $\nabla f(x,y) = \left( y + \frac{1}{y^2}, x - 2 \frac{x}{y^3} \right) = (0,0) \Leftrightarrow \begin{cases} y+1=0 & \\ x(y^3-2)=0 & \end{cases}$

$$\Leftrightarrow (y=-1) \wedge [x=0]$$

$$y^3+1=(y+1)(y^2+y+1)$$

Potenciální bod:  $[x^0 = (0, -1)]$

Hessian f(x,y) =  $\begin{pmatrix} 0 & 1-2\bar{y}^3 \\ 1-2\bar{y}^3 & 6\bar{y}^{-4} \end{pmatrix}$   $\xrightarrow{(x,y)=x^0} Hg(0,0) = \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$

Takže,  $\textcircled{ii}$   $d^2f(0,0)(k_1 k_2) = 3(k_{11} k_2) \cdot (k_{21} k_1) = 6 k_1 k_2$

$$\left. \begin{array}{l} k^I = (1,1) \Rightarrow d^2f(0,0)(k^I_1 k^I_2) > 0 \\ k^{II} = (1,-1) \Rightarrow d^2f(0,0)(k^{II}_1 k^{II}_2) < 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \boxed{\begin{array}{l} \Delta^2 - 4AC = 9 > 0 \\ \Rightarrow v(0,-1) \text{ je sedlový bod} \end{array}}$$

$\textcircled{iii}$   $(A\lambda - \lambda I) = \begin{pmatrix} -\lambda & 1 \\ 1 & -\lambda \end{pmatrix}$  charakteristické rovnice

$$A\lambda := Hf(0,0)$$

$$\begin{aligned} \lambda^2 - 1 &= 0 \\ \lambda_1 &= 1 \\ \lambda_2 &= -1 \end{aligned}$$

② Najdite a klasifikujte extremy  $f(x,y) = -xy e^{-\frac{x^2+y^2}{2}}$

Riešení: (evičení)

$D_f = \mathbb{R}^2$  neboť  $\cdot (x,y) \mapsto -\frac{x^2+y^2}{2} \in C^\infty(\mathbb{R}^2)$   
 $\cdot (x,y) \mapsto -xy \in C^\infty(\mathbb{R}^2)$   
 $\cdot t \mapsto e^t \in C^\infty(\mathbb{R})$

(a užíjí všechny o derivování, spojnosti, součinu, složeného závislosti.)

Nášel jsemme na extremy

$$0 = \nabla f(x,y) = \left( e^{-\frac{x^2+y^2}{2}} [-y + xy], e^{-\frac{x^2+y^2}{2}} [-x + xy] \right)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} y(x-1) = 0 \\ x(y-1) = 0 \end{cases}$$

$$[y=0 \vee x=1 \vee x=-1] \wedge [x=0 \vee y=1 \vee y=-1]$$

Podeřete body  $[0,0], [1,1], [1,-1], [-1,-1], [-1,1]$



Hessian

$$H_f(x,y) := e^{-\frac{x^2+y^2}{2}} \begin{pmatrix} 2xy + yx - x^3 & x^2 + y^2 - xy^2 \\ y^2 - 1 + x^2 - x^2y^2 & 2xy + xy - xy^3 \end{pmatrix} = e^{-\frac{(x^2+y^2)}{2}} \begin{pmatrix} 3xy - x^3 & x^2 + y^2 - 1 - x^2y^2 \\ x^2 + y^2 - 1 - x^2y^2 & 3xy - xy^3 \end{pmatrix}$$

$$\triangleright H_f(0,0) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow (0,0) \text{ je sedlo} \quad (\text{neb} \frac{\Delta^2 - 4AC}{= 1} > 0) \quad \boxed{f(0,0) = 0}$$

$$\triangleright H_f(1,1) = e^{-1} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow (1,1) \text{ je lokální minimum} \quad \boxed{f(1,1) = -\frac{1}{e}}$$

$$\triangleright H_f(1,-1) = e^{-1} \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow (1,-1) \text{ je lokální maxima} \quad \boxed{f(1,-1) = \frac{1}{e}}$$

$$\triangleright H_f(-1,1) = e^{-1} \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow (-1,1) \quad -\text{rr} \quad \boxed{f(-1,1) = \frac{1}{e}}$$

$$\triangleright H_f(-1,-1) = H_f(1,1) \Rightarrow (1,1) \text{ je lokální minimum} \quad \boxed{f(-1,-1) = \frac{1}{e}}$$

Globalní extremy

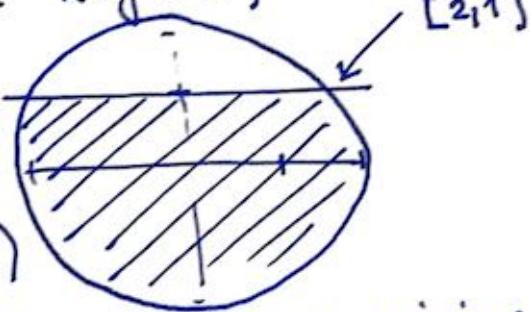
v  $[-1,1] \times [-1,1]$  jsou globální minima

v  $[1,1] \times [-1,1]$  jsou globální maxima

neboť  $|f(x,y)| \rightarrow 0$  když  $(x,y) \rightarrow \infty$

③ Najdeť globální extrémum funkce  $f(x,y) = x - xy$   
na množině  $K := \{(x,y); y \leq 1 \text{ a } x^2 + y^2 \leq 5\}$

- Riešení
- $K$  je uzavřená, omezená v  $\mathbb{R}^2$   
tedy kompaktní
  - $f \in C^\infty(\mathbb{R}^2)$  speciálne  $f \in C(K)$



Tedy dle Vety 8.21  $f$  málovrá na  $K$  maxima a minima.

Dále  $\nabla f(x,y) = (1, -1) \neq (0,0)$  v  $\mathbb{R}^2$

a tedy  $f$  málovrá maxima a minima na  $\partial K$ , kde  
 $\partial K = \underbrace{\{(x,y); x \in (-2,2), y=1\}}_{\partial K_1} \cup \{[2,1], [-2,1]\} \cup \underbrace{\{(x,y); x^2 + y^2 = 5 \wedge y < 1\}}_{\partial K_2}$

**Na  $\partial K_1$**   $f(x,y) = x - 1 =: g(x)$       }  $\Rightarrow$  kdežde body  $[2,1]$  a  $[-2,1]$   
 $g'(x) = 1 \neq 0$

**Na  $\partial K_2$**   $x = \sqrt{5} \cos \varphi$   
 $y = \sqrt{5} \sin \varphi \quad (< 1)$

$$R(\varphi) = \sqrt{5} (\cos \varphi - \sin \varphi)$$

$$R'(\varphi) = -\sqrt{5} (\sin \varphi + \cos \varphi) = 0 \Leftrightarrow \tan \varphi = -1$$

$$\varphi = -\frac{\pi}{4}, \frac{3\pi}{4} \Rightarrow x = \sqrt{5} \frac{\sqrt{2}}{2}, y = -\sqrt{5} \frac{\sqrt{2}}{2} \Rightarrow$$

$$x = -\frac{\sqrt{10}}{2}, y = \frac{\sqrt{10}}{2} > 1,$$

; viz dorovnání na  
STRANĚ 8/54. □

Vidíme, že vypučet nemá jednoduchý ani po grafu funkce: potrebují  
získať popis a parametrizaci hranice a vypočítat intervaly parametrizace.

**Úloha:**  $\min_{(x,y) \in A} f(x,y)$       kde  $A = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2; g(x,y) = 0\}$  .... vztaha

je tzv. úloha na výtahé extrémum. K řešení takýchto úloh  
se využívá souborem metod tzv. Lagrangeových množstev (nazývaných  $\lambda$  ... Lagrange).

Veta 8.26 (Lagrangeova veta o multiplikátoroch  
o vätaných extrémach)

Budú  $f \in C^1(M)$ ,  $M \subset \mathbb{R}^d$  otvorená,  $d \geq 2$ .

Budú  $A := \{x \in M; g(x) = 0\}$ .

Budú  $z^* \in M$  taký, že  $f(z^*) = \min_{z \in A} f(z)$  alebo  $f(z^*) = \max_{z \in A} f(z)$

Budú  $\nabla g(z^*) \neq 0$

Pak existuje  $\lambda \in \mathbb{R}$  tak, že  $\nabla f(z^*) = \lambda \nabla g(z^*)$ .

"Dk" Dnes juž po  $d=2$

Teď označme  $z^* = (x^*, y^*)$  si parametrizujeme body v areáli podmínky parametrizaci:  $t \mapsto (x(t), y(t))$  pre  $t \in (-\delta, \delta)$   
 $\text{tak, že } (x(0), y(0)) = (x^*, y^*)$ .

Našme tedy  $(*) \quad g(x(t), y(t)) = 0 \quad \text{pre } t \in (-\delta, \delta)$

Diferencovanie (\*) dovodíme:

$$\nabla g(x(t), y(t)) \cdot (x'(t), y'(t)) = 0$$

Speciálne pre  $t=0$ :

$$(1) \quad \nabla g(x^*, y^*) \cdot (x'(0), y'(0)) = 0$$

Aušar  $(x^*, y^*)$  je extrém funkcie  $f$  vzhľadom k vektoru resp. jeho parametrizaci. Tedy

$f(t) := f(x(t), y(t))$  má v  $t=0$  extrém,

což implikuje

$$(2) \quad 0 = \frac{d}{dt} f(x(t), y(t)) \Big|_{t=0} = \nabla f(x^*, y^*) \cdot (x'(0), y'(0))$$

Porovnaním (1) a (2) dovodíme

$$\nabla f(x^*, y^*) \parallel \nabla g(x^*, y^*)$$

Tedy  $\exists \lambda \in \mathbb{R}: \nabla f(x^*, y^*) = \lambda \nabla g(x^*, y^*)$ .

Obráteny sú  
edôle na  $(x^*, y^*)$   
a sú teda  
kvadratické



Ad řešením ③

$$f(x,y) = x-y \Rightarrow$$
$$g(x,y) = x^2+y^2-5$$

$$\nabla g(x,y) = (2x, 2y) \neq (0,0) \text{ ne } g(x,y) = 0.$$

Nutní podmínky optimality:

$$\bullet \frac{\partial L}{\partial x} = \lambda \frac{\partial g}{\partial x} \Rightarrow$$

$$\bullet \frac{\partial L}{\partial y} = \lambda \frac{\partial g}{\partial y} \Rightarrow$$

$$\bullet g(x,y) = 0 \Rightarrow$$

$$\begin{cases} 1 = 2\lambda x \\ -1 = 2\lambda y \\ x^2 + y^2 = 5 \end{cases}$$

sysle  
ratic  
w x,y, λ.

Cíl implikuje

$$2\lambda(x+y) = 0$$

$$x^2 + y^2 = 5$$

$$\lambda = 0 \vee \begin{cases} y = -x \\ x^2 + y^2 = 5 \end{cases} \Rightarrow 2x^2 = 5$$

$$x_{1,2} = \pm \sqrt{\frac{5}{2}}$$

$$y_{1,2} = \mp \sqrt{\frac{5}{2}}$$

$$y < 1 \text{ jež pro } y_1 = -\sqrt{\frac{5}{2}} = -\frac{\sqrt{10}}{2}$$

Požadované  $y = -x$  a  $y < 1$  splňuje jen bod  $\left[\frac{\sqrt{10}}{2}, -\frac{\sqrt{10}}{2}\right]$ .

Tedy extrémovou hodnotu v podezřelých bodech získáme odpověď na následující:

$$f\left(\frac{\sqrt{10}}{2}, -\frac{\sqrt{10}}{2}\right) = \sqrt{10} > 3, \quad f(2,1) = 1, \quad f(-2,1) = -3$$

Tedy  $f$  má výše globálního minima v bodě  $(-2,1)$

a globálního maxima v bodě  $\left[\frac{\sqrt{10}}{2}, -\frac{\sqrt{10}}{2}\right]$ .

□

## 8.7 O čtyřech klubších (krátkých) větách

- (1) Banachova věta o pevném bodě
- (2) Věta o implicitních funkciích
- (3) Věta o inverzímu zobrazení
- (4) Lagrangeova věta o vztazích extrémech

### 8.7.1 BANACHOVA VĚTA O PEVNÉM BODĚ A JEJÍ DŮLEDKY.

Připomínka:  $X$  je Banachův  $\Leftrightarrow$  uplný normovaný vektorový prostor  
 $(X, \|\cdot\|_X)$

Cauchyova řada  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$  je konvergentní  
 $\Leftrightarrow (X, \|\cdot\|_X)$ .

Definice Budě  $X$  měřitelná. Přeměna, t. e. zobrazení  $T: X \rightarrow X$  má pevný bod pokud existuje  $x_0 \in X$ :  $\boxed{Tx_0 = x_0}$

### Věta 8.24 (BANACHOVA)

Budě  $(X, \|\cdot\|_X)$  Banachův prostor a  $T: X \rightarrow X$  kontraktec,

tzn.  $\exists \theta \in (0, 1)$  tak, že

$$(K) \quad \|Tx - Ty\|_X \leq \theta \|x - y\| \quad \forall x, y \in X$$

Tak  $T$  má pravě jediný pevný bod.

Pozorování

- Kontraktivní zobrazení je lipschitzovské zobrazení  
   $\Leftrightarrow$  konstanta lipschitzovosti menší než 1.
- Lipschitzovské zobrazení je lipschitzovský spojité zobrazení, tedy spojité.
- Tedy kontraktec nebo kontraktivní zobrazení je spojité zobrazení.

Poznámka Věta platí v uplném metrickém prostoru  $(X, \delta)$ .  
Tvrzení sami přeformulejte !!

## Dle Banachovy věty

[1]  $T: X \rightarrow X$  je spojité (neboť je kontraktivní)

[2] Jednoznačnost Když  $T$  má dva různé pevní body  $x_1 \neq x_2$ ,  $x_1, x_2 \in X$ , pak  $Tx_1 = x_1 \wedge Tx_2 = x_2 \wedge$  podmínky (K)

$$\text{tj. } \|x_1 - x_2\|_X = \|Tx_1 - Tx_2\|_X \leq \theta \|x_1 - x_2\|_X$$

což implikuje

$$(1-\theta) \|x_1 - x_2\|_X \leq 0.$$

[3] Existence Volme  $x_1 \in X$  libovolně a definujme

$$x_m := Tx_{m-1} \quad n \geq 2.$$

Ukážeme, že tato definovaná posloupnost je cauchyova.

Pokud  $X$  je upřej, tak existuje  $x_0 \in X$  tel. vě

$$x_m \rightarrow x_0 \quad n \in \mathbb{N}$$

Ze spojnosti:

$$Tx_m \rightarrow Tx_0 \quad n \in \mathbb{N} \quad (*)$$

Ale

$$Tx_m = x_{m+1} \rightarrow x_0 \quad n \in \mathbb{N} \quad (**)$$

z jednoznačnosti limity

$$Tx_0 = x_0, \text{ což je chybě}$$

[4] Zbyvá ověřit, že  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$  je cauchyova.

Avtak:

$$\|x_{n+1} - x_n\|_X = \|Tx_n - Tx_{n-1}\|_X \stackrel{(K)}{\leq} \theta \|x_n - x_{n-1}\|_X$$

$$\dots \leq \theta^{n-1} \|x_2 - x_1\|_X$$

Odsud: pro  $\forall n, m \in \mathbb{N}, n > m$ :

$$\|x_n - x_m\|_X = \|x_n - \underbrace{x_{n-1} + x_{n-1} - x_{n-2} + \dots + x_{m+1} - x_m}\|_X$$

$$\leq \|x_n - x_{n-1}\|_X + \|x_{n-1} - x_{n-2}\|_X + \dots + \|x_{m+1} - x_m\|_X$$

$$\leq (\underbrace{\theta^{n-1} + \dots + \theta^{m-1}}_{\text{číslo konvergentní geometrické řady}}) \|x_2 - x_1\|_X$$

$\Rightarrow \epsilon \|x_2 - x_1\|_X \Rightarrow \{x_n\}$  je cauchyova.

( $\Delta$ -kernost)

B-C podmínka

po geom. řadu