

## XIV.1 Metoda řešení rovnice se separovanými proměnnými

Rovnicí se separovanými proměnnými rozumíme diferenciální rovnic tvaru

$$y' = g(y) \cdot h(x),$$

kde  $g$  a  $h$  jsou reálné funkce reálné proměnné spojité na svých definičních oborech. Následuje metoda řešení těchto rovnic.

**Krok 1.** Určíme maximální otevřené intervaly obsažené v definičním oboru funkce  $h$ . Tím vymezíme maximální intervaly, na kterých budeme hledat řešení.

**Krok 2.** Najdeme všechny nulové body funkce  $g$ . Tím dostaneme **singulární řešení** (někdy jim říkáme **stacionární řešení**) na každém z intervalů z 1. kroku.

**Krok 3.** Určíme maximální otevřené intervaly, na kterých je funkce  $g$  spojitá a nenulová.

**Krok 4.** Vezmeme interval  $I$  z 1. kroku a interval  $J$  z 3. kroku. Tedy  $h$  je na  $I$  spojitá a  $g$  je spojitá a nenulová na  $J$ . Budeme hledat řešení, která jsou definovaná někde v intervalu  $I$  a mají hodnoty v intervalu  $J$ . Je-li  $y(x)$  takové řešení, pak pro něj platí

$$\frac{y'(x)}{g(y(x))} = h(x).$$

Nechť  $H$  je primitivní funkce k  $h$  na intervalu  $I$  a  $G$  je primitivní funkce k funkci  $1/g$  na  $J$ . Pak existuje konstanta  $c \in \mathbf{R}$  taková, že

$$G(y(x)) = H(x) + c.$$

**Krok 5.** Nyní zafixujeme  $c$  a pro pevné  $c$  najdeme ta  $x \in I$ , pro která  $H(x) + c \in G(J)$ . Z takových  $x$  opět utvoříme maximální otevřené intervaly. Na každém z těchto intervalů řešení musí mít tvar

$$y(x) = G^{-1}(H(x) + c),$$

kde  $G^{-1}$  značí funkci inverzní k funkci  $G$ . Dosazením se snadno přesvědčíme, že každá funkce tohoto tvaru je skutečně řešením.

**Krok 6.** Z řešení nalezených v 5. kroku a singulárních řešení z 2. kroku slepíme všechna maximální řešení. Přitom užíváme faktu: Nechť  $y_1$  a  $y_2$  jsou řešení, první na intervalu  $(a, b)$  a druhé na intervalu  $(b, c)$ , přičemž  $b \in D_h$ . Předpokládejme, že

$$\lim_{x \rightarrow b^-} y_1(x) = \lim_{x \rightarrow b^+} y_2(x) = \alpha \in D_g$$

Pak funkce

$$y(x) = \begin{cases} y_1(x), & x \in (a, b); \\ \alpha, & x = b; \\ y_2(x), & x \in (b, c); \end{cases}$$

je také řešením.