

Kapitola 13

Separabilita, úplnost, kompaktnost

Tato kapitola je ve skutečnosti pokračováním kapitoly předcházející. V ní jsme zavedli řadu pojmů a popsali mnoho příkladů. Nyní se soustředíme na nejdůležitější vlastnosti metrických prostorů.

13.1 Separabilní prostory

Definice 13.1.1. Nechť $A \subset P$ je libovolná podmnožina MP (P, ρ) . Jestliže $\overline{A} = P$, pak říkáme, že A je *hustá v prostoru* (P, ρ) , resp. krátce (není-li nebezpečí z nedorozumění), že A je hustá.

Hustota množiny A je, podobně jako uzavřenost nebo otevřenost, topologická vlastnost.

Příklady 13.1.2. 1. Je-li $A \subset B \subset (P, \rho)$ a množina A je hustá v P , je $P = \overline{A} \subset \overline{B}$, a tedy B je rovněž hustá množina v P .

2. Zřejmě je \mathbb{Q} hustou podmnožinou \mathbb{R} . Také všechny body z \mathbb{R}^m , jejichž souřadnice jsou vesměs racionální čísla, tvoří hustou množinu v \mathbb{R}^m . V jistém smyslu je tedy tato množina „dost velká“, odtud však *neplyne*, že doplněk husté množiny není hustý (je v tomto smyslu „malý“); stačí uvážit, že $\overline{\mathbb{Q}} = \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q} = \mathbb{R}$.

Věta 13.1.3. *Množina A je hustá, právě když pro každou neprázdnou otevřenou $G \subset P$ je $G \cap A \neq \emptyset$.*

Důkaz. Nechť $\overline{A} = P$ a $G \neq \emptyset$ je otevřená množina. Pak z $G \cap A = \emptyset$ plyne $A \subset P \setminus G$, a proto je $P = \overline{A} \subset \overline{P \setminus G} = P \setminus G$, tedy $G = \emptyset$, což je spor. Není-li $\overline{A} = P$, pak $G = P \setminus \overline{A} \neq \emptyset$ je otevřená množina, pro kterou $A \cap G = \emptyset$. \square

Definice 13.1.4. Prostor (P, ϱ) se nazývá *separabilní*, jestliže v něm existuje *spočetná* hustá podmnožina.

Příklad 13.1.5. Protože je \mathbb{Q} spočetná množina, je \mathbb{R} separabilní prostor. Z úvahy v Příkladech 13.1.2 (2) plyne, že i \mathbb{R}^m je pro všechna $m \in \mathbb{N}$ separabilní prostor.

Příklad 13.1.6. Také prostor $\mathcal{C}([a, b])$ s obvyklou supremovou normou je separabilní. Označme D_n ekvidistantní dělení intervalu $[a, b]$, tj. dělení

$$D_n = \left\{ x_k; x_k = a + \frac{k(b-a)}{n}, k = 0, 1, \dots, n \right\}$$

Spojité, po částech lineární funkce, které v dělicích bodech x_k dělení $D_n \in \mathcal{D}(a, b)$ nabývají pouze racionálních hodnot a jsou lineární na každém z dílčích intervalů $[x_{k-1}, x_k]$, $k = 1, \dots, n$, tvoří spočetnou podmnožinu $M_n \subset \mathcal{C}([a, b])$.

Dokážeme, že systém $M = \bigcup_{n=1}^{\infty} M_n$ je hustou množinou v prostoru $\mathcal{C}([a, b])$. K tomu stačí dokázat, že pro každou funkci $f \in \mathcal{C}([a, b])$ a každé $\varepsilon > 0$ lze nalézt funkci $l \in M$ tak, že $\|f - l\|_{\infty} < \varepsilon$. K $\varepsilon/2 > 0$ existuje $\delta > 0$ ze stejnoměrné spojitosti funkce f na $[a, b]$ tak, že je

$$(x, y \in [a, b], |x - y| < \delta) \Rightarrow |f(x) - f(y)| < \varepsilon/2.$$

K tomuto δ zvolíme takové dělení D_n , jehož norma $\nu(D_n) = (b-a)/n < \delta$ (viz (11.5) v Kapitole 10). Zvolme hodnoty $l(x_k) \in \mathbb{Q}$ tak, aby bylo $|l(x_k) - f(x_k)| < \varepsilon/2$ pro všechna $k = 0, 1, \dots, m$, kde $m+1$ je počet dělicích bodů zvoleného dělení. Pak je také pro všechna $k = 1, \dots, m$ a $t \in [x_{k-1}, x_k]$

$$l(t) = \frac{t - x_{k-1}}{x_k - x_{k-1}} l(x_k) + \frac{x_k - t}{x_k - x_{k-1}} l(x_{k-1}),$$

$$f(t) = \frac{t - x_{k-1}}{x_k - x_{k-1}} f(x_k) + \frac{x_k - t}{x_k - x_{k-1}} f(x_{k-1}).$$

Proto pro tato t dostáváme

$$|l(t) - f(t)| \leq \frac{t - x_{k-1}}{x_k - x_{k-1}} |l(x_k) - f(x_k)| + \frac{x_k - t}{x_k - x_{k-1}} |l(x_{k-1}) - f(x_{k-1})|. \quad (13.1)$$

Konečně triviální odhady obou absolutních hodnot v (13.1) pomocí trojúhelníkové nerovnosti

$$|l(x_k) - f(x_k)| \leq |l(x_k) - f(x_k)| + |f(x_k) - f(t)| < \varepsilon,$$

$$|l(x_{k-1}) - f(x_{k-1})| \leq |l(x_{k-1}) - f(x_{k-1})| + |f(x_{k-1}) - f(t)| < \varepsilon$$

dávají $|l(t) - f(t)| < \varepsilon$ v každém dělicím intervalu dělení D_n , a tedy všude v $[a, b]$.

Abychom dokázali, že nějaký MP *není separabilní*, stačí v něm nalézt *nespočetnou* podmnožinu A tak, že pro nějaké $\varepsilon > 0$ je $\varrho(x, y) > \varepsilon$, $x, y \in A$. Každá množina, jejíž uzávěr by měl obsahovat A musí již být nutně nespočetná.

Příklady 13.1.7. 1. Diskrétní prostor (P, ϱ) s nespočetnou P není separabilní, jedinou jeho hustou podmnožinou je P .

2. V Příkladu 12.3.42 jsme zavedli lineární prostor $\mathcal{M}(A)$ všech omezených funkcí na neprázdné množině A . Pro $A := (a, b)$ není tento normovaný lineární prostor separabilní, protože vzdálenost dvou charakteristických funkcí jednobodových podmnožin (a, b) je rovna 1 a množina B všech těchto funkcí je nespočetná. Potom i každá podmnožina C všech funkcí $f \in \mathcal{M}(A)$, pro kterou je $\text{dist}(B, C) < \varepsilon < 1/2$ je také nespočetná, a tedy i každá hustá množina v $\mathcal{M}((a, b))$ je nespočetná.

13.2 Úplné prostory

Definice 13.2.1. Řekneme, že posloupnost $\{x_n\} \subset (P, \varrho)$ splňuje *Bolzano-Cauchyho podmínku* (krátce: *je cauchyovská*), jestliže

$$(\forall \varepsilon > 0) (\exists k \in \mathbb{N}) (\forall m, n \geq k) (\varrho(x_n, x_m) < \varepsilon) .$$

Poznámky 13.2.2. 1. Definici 13.2.1 si lehce zapamatujeme, neboť je to opět „přepis“ analogické definice cauchyovské posloupnosti z \mathbb{R} .

2. Snadno dokážeme, analogicky jako v \mathbb{R} , že konvergentní posloupnost v metrickém prostoru je cauchyovská.

3. Není pravda, že každá cauchyovská posloupnost v (P, ϱ) konverguje v (P, ϱ) . Uvažujte množiny $\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$ nebo interval $(0, 1)$ jako podprostory \mathbb{R}^1 . Pak $\sqrt{2}/n \rightarrow 0$, tedy tato posloupnost konverguje v \mathbb{R} , ale v *uvažovaných (pod)prostorech* nekonverguje.

4. Nechť f je homeomorfní zobrazení metrického prostoru (P, ϱ) na prostor (Q, σ) . Je-li $\{x_n\}$ cauchyovská posloupnost v (P, ϱ) , *nemusí* být posloupnost $\{f(x_n)\}$ cauchyovská. Uvažte posloupnost $a_n := 1 - 1/n$, $n \in \mathbb{N}$, v prostoru $(0, 1)$ s eukleidovskou metrikou a homeomorfismus $f(x) = x/(1-x)$ intervalů $(0, 1)$ a $(0, \infty)$, rovněž s eukleidovskou metrikou. Pak je $f(a_n) = n - 1$, a tedy $\{f(a_n)\}$ *není* cauchyovská posloupnost.

Definice 13.2.3 (Fréchet 1906). Prostor (P, ϱ) , ve kterém každá cauchyovská posloupnost konverguje, se nazývá *úplný prostor*. Jinak řečeno, je-li $\{x_n\}$ cauchyovská posloupnost v úplném metrickém prostoru (P, ϱ) , pak *existuje* $x \in P$ tak, že $x_n \rightarrow x$.

Historická poznámka 13.2.4. Pro možnost přímého porovnání uvedme původní definici z Fréchetovy práce [7]: *Říkáme, že třída (V) připouští zobecnění Cauchyho věty, pokud každá posloupnost jejích prvků splňující Cauchyho podmínku ¹⁾, má (nutně jedinou) limitu.*

Příklady 13.2.5 (důležité). 1. Prostor \mathbb{R}^1 (s eukleidovskou metrikou) je úplný prostor. To jsme dokázali ve Větě 2.4.8.

¹⁾ Cauchyovská posloupnost v naší terminologii.

2. Obecněji, prostor \mathbb{R}^m je pro každé $m \in \mathbb{N}$ úplný prostor. Užijeme-li označení $x = [x_1, \dots, x_m]$, $y = [y_1, \dots, y_m]$, je

$$|x_k - y_k| \leq \|x - y\|_2, \quad k = 1, \dots, m,$$

a cauchyovská posloupnost bodů z \mathbb{R}^m je cauchyovská „po složkách“: Odtud plyne, že cauchyovská posloupnost $\{x^n\}_{n=1}^\infty = \{[x_1^n, x_2^n, \dots, x_m^n]\}_{n=1}^\infty$ v \mathbb{R}^m je konvergentní po složkách k nějakému bodu $x = [x_1, \dots, x_m]$, a $x^n \rightarrow x$ v \mathbb{R}^m . Stejnou úvahu jsme relativně podrobně provedli pro Gaussovu rovinu \mathbb{C} , která je izometrická s \mathbb{R}^2 .

Lemma 13.2.6. *Prostor $\mathcal{C}([a, b])$ s normou $\|\cdot\|_\infty$ je úplný.*

Toto tvrzení není zcela jednoduché dokázat, neboť důkaz využívá znalostí o tzv. stejnoměrné konvergenci, což je právě konvergence v normě, které se běžně používá v $\mathcal{C}([a, b])$. Tato konvergence je mj. nástrojem pro zvládnutí záměny pořadí dvou limitních procesů; tomuto problému se budeme podrobně věnovat v Kapitole 15.

Důkaz. Posloupnost cauchyovská v supremové normě je zřejmě cauchyovská v každém bodě, neboť pro všechna $t \in [a, b]$

$$|f_n(t) - f_m(t)| \leq \sup\{|f_n(t) - f_m(t)|; t \in [a, b]\} = \|f_n - f_m\|_\infty. \quad (13.2)$$

Lze tedy definovat $f(t) := \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(t)$ pro všechna $t \in [a, b]$, neboť vlastní limita vpravo vždy existuje. Limitním přechodem pro $m \rightarrow \infty$ dostaneme z (13.2), že také $|f_n(t) - f(t)| \leq \|f_n - f\|_\infty$. Zbývá dokázat spojitost funkce f na $[a, b]$. Zvolme bod $x_0 \in [a, b]$ a dokažme, že funkce f je spojitá zprava v bodě x_0 . Zřejmě je pro h , $0 \leq h \leq b - x_0$,

$$\begin{aligned} & |f(x_0 + h) - f(x_0)| \leq \\ & \leq |f(x_0 + h) - f_n(x_0 + h)| + |f_n(x_0 + h) - f_n(x_0)| + |f_n(x_0) - f(x_0)|. \end{aligned}$$

Vágně řečeno, výraz na pravé straně nerovnosti je třeba „udělat“ menší než libovolně zvolené $\varepsilon > 0$ pro všechna h , $0 < h < \delta$, a to volbou dostatečně velkého $n \in \mathbb{N}$ a dostatečně malého $\delta > 0$. Podrobněji: zvolme $\varepsilon > 0$ a dále $n \in \mathbb{N}$ tak, aby $\|f_n - f\|_\infty < \varepsilon/3$. Pak je $|f_n(t) - f(t)| < \varepsilon/3$ pro všechna $t \in [a, b]$, což nám umožní odhadnout první a třetí výraz číslem $\varepsilon/3$. Pak zvolíme s využitím spojitosti funkce f_n číslo $\delta > 0$ tak, aby pro všechna h , $0 \leq h < \delta < b - x_0$ platilo

$$|f_n(x_0 + h) - f_n(x_0)| < \varepsilon/3.$$

Spojitosť zleva v bodě $x_0 \in (a, b]$ se dokáže obdobně. Toto tvrzení je jen malou ukázkou „síly“ stejnoměrné konvergence. \square

Poznámka 13.2.7 (důležitá). Když jsme se seznamovali s \mathbb{R} , zjistili jsme, že obsahuje \mathbb{Q} jakožto svoji spočetnou hustou podmnožinu. Prostor \mathbb{Q} však není úplný. Vnucuje se otázka, zda lze ke každému metrickému prostoru (P, ϱ) najít „nadprostor“, který by byl úplný. Jde tedy o úplný prostor (Q, σ) takový, aby (P, ϱ) byl jeho (metrickým) podprostorem. Takový prostor vždy existuje a při jisté „úspornosti“ je *do jisté míry* jednoznačně určen. Tento vágně popsáný fakt zpřesníme, neboť částečně osvětluje zavedení \mathbb{R} a ukazuje, jak přesně jsou reálná čísla axiomy (1) – (13) z Kapitoly 1 určena.

Definice 13.2.8. Jsou-li (P, ϱ) , (Q, σ) metrické prostory takové, že (P, ϱ) je podprostor (Q, σ) , P je hustá v Q a (Q, σ) je úplný prostor, nazýváme metrický prostor (Q, σ) *úplný obal* (někdy též *zúplnění*) prostoru (P, ϱ) .

Věta 13.2.9 (Baire, Hausdorff 1914). *Ke každému metrickému prostoru (P, ϱ) existuje jeho úplný obal. Jsou-li (Q_1, σ_1) a (Q_2, σ_2) dva úplné metrické obaly (P, ϱ) , pak existuje izometrie mezi (Q_1, σ_1) a (Q_2, σ_2) , která je identitou na P .*

Náznak důkazu. Necht (P, ϱ) je libovolný MP. Označme C množinu všech *cauchyovských* posloupností bodů z P a definujme na C ekvivalenci \sim vztahem

$$\{x_n\} \sim \{y_n\} \stackrel{\text{def}}{\iff} \varrho(x_n, y_n) \rightarrow 0.$$

Množinu všech tříd vzájemně ekvivalentních posloupností označme Q_1 . Označíme-li $[x_n]$ třídu určenou posloupností $\{x_n\}$, můžeme definovat na $Q_1 \times Q_1$ funkci

$$\sigma_1([x_n], [y_n]) := \lim_{n \rightarrow \infty} \varrho(x_n, y_n).$$

Je vcelku jednoduché, avšak pracné (srovnejte s [4], str. 92), dokázat, že (Q_1, σ_1) je úplný metrický prostor; ztotožníme-li $x \in P$ s třídou v Q_1 , určenou posloupností $\{x, x, \dots\}$, lze (P, ϱ) považovat za podprostor (Q_1, σ_1) . Dále lze dokázat i druhou část Věty 13.2.9 o izometrii. \square

Poznámka 13.2.10. Nabízí se možnost využít popsaného postupu k zavedení \mathbb{R} . Pak je nutno mít především základ, tj. mít vybudováno uspořádané pole \mathbb{Q} . K dalším krokům však nelze použít nic z teorie MP, neboť jsme v definici metriky již existenci \mathbb{R} předpokládali. Přesto však lze analogickým postupem vytvořit z pole \mathbb{Q} pole \mathbb{R} ; srovnejte s [12], Ch. 1, str. 32. Platí totiž: (a) *Každé uspořádané pole obsahuje izomorfní obraz \mathbb{Q} , přičemž izomorfismus zachovává i uspořádání.* (b) *Každá dvě úplná archimedovská pole T_1 a T_2 s množinami kladných prvků P_1 a P_2 jsou algebraicky izomorfní, přičemž izomorfismus zachovává uspořádání.* Podrobnosti lze nalézt v [12]. V kontextu Věty 13.2.9 je \mathbb{R} úplným obalem \mathbb{Q} . Dá se dokázat, že reálná čísla jsou soustavou axiomů (1) – (13) určena „jednoznačně až na homeomorfismus“.

Věta 13.2.11 (Cantor 1872*). *Necht (P, ϱ) je úplný metrický prostor a necht $\{A_n\}_{n=1}^{\infty}$ nerostoucí posloupnost neprázdných uzavřených množin v prostoru P , tj. $A_{n+1} \subset A_n$, $n \in \mathbb{N}$. Necht dále $\text{diam}(A_n) \rightarrow 0$. Potom existuje právě jeden bod $x \in P$ takový, že $\{x\} = \bigcap_{n=1}^{\infty} A_n$.*

Poznámka 13.2.12. Předcházející Věta 13.2.11 je jedním z možných zobecnění Cantorovy věty o vložených intervalech (Věta 2.4.1). Všimněme si, jak se tvrzení liší od analogického tvrzení v \mathbb{R} : neříká, že bez posledního předpokladu o $\text{diam}(A_n)$ je průnik $\bigcap_{n=1}^{\infty} A_n$ neprázdný. Poslední předpoklad přináší v tomto kontextu nejen *jednoznačnost* (průnik je jednobodový), ale i *existenci*; bez něj by „modifikovaná věta“ neplatila. Skutečně, intervaly $[n, \infty)$, $n \in \mathbb{N}$, jsou vesměs uzavřené množiny, jsou do sebe zařazené a přitom $\bigcap_{n=1}^{\infty} [n, \infty) = \emptyset$. V tomto případě je $\text{diam}([n, \infty)) = \infty$ pro všechna $n \in \mathbb{N}$, a proto průměry množin *nekonvergují* k 0. Stejně snadno může čtenář dokázat, že i další předpoklady Věty 13.2.11 jsou *podstatné*, tj. po vynechání monotonie nebo uzavřenosti A_n takto modifikované tvrzení neplatí.

Poznamenejme, že se Cantor podobnou problematikou zabýval v souvislosti se zaváděním reálných čísel — k této době se váže letopočet uvedený u věty. Cantor *nepracoval* v kontextu MP, běžně užívané označení je spíše vyjádřením počty zakladateli teorie množin.

Důkaz Věty 13.2.11. Tvrzení dokážeme tak, že hledaný bod průniku zkonstruujeme. Zvolme posloupnost $\{x_n\}$ tak, že $x_n \in A_n$ pro všechna $n \in \mathbb{N}$. Tato posloupnost je Cauchyovská, neboť pro $m \geq n$ je $x_m, x_n \in A_n$ a

$$\varrho(x_n, x_m) \leq \text{diam}(A_n) \rightarrow 0$$

při $n \rightarrow \infty$. Protože je prostor (P, ϱ) úplný, existuje $x \in P$ tak, že $x_n \rightarrow x$. Protože jsou A_n uzavřené a $x_k \in A_n$ pro $k \geq n$, je $x \in A_n = A_n$ pro všechna $n \in \mathbb{N}$, a tedy leží i v jejich průniku. Pro libovolné dva body x, y tohoto průniku je $\varrho(x, y) \leq \text{diam}(A_n) \rightarrow 0$, z čehož plyne $x = y$. \square

Příklad 13.2.13. Sestrojíme zobrazení $\psi : [0, 1] \rightarrow [0, 1] \times [0, 1]$, které zobrazí $[0, 1]$ na $[0, 1] \times [0, 1]$. Vyjádříme-li každé $t \in [0, 1]$ ve tvaru dyadického čísla $0,t_1t_2t_3\dots$ tak, aby zápis obsahoval vždy nekonečně mnoho číslic 0 (tím zakazujeme zápis čísla tvaru $0,10\bar{1}$ s jednočlennou periodou 1), bude vyjádření každého t jednoznačné a lze definovat zobrazení

$$\psi : t \mapsto [0,t_1t_3t_5\dots, 0,t_2t_4t_6\dots], \quad \psi(1) = [1, 1].$$

Toto zobrazení je surjekce (zobrazení na), ale není prosté ani spojité, protože např. bod $[0,1; 0,1]$ je obrazem bodů ²⁾ $0,11, 0,10010101\dots$ a $0,011010101\dots$. Posloupnost $\{t_k\}$ bodů z $[0, 1]$

$$\{t_k\} = \{0,0011; 0,001111; 0,00111111; 0,0011111111; \dots\}$$

je volena tak, že $\psi(t_1) = [0,01; 0,01]$, $\psi(t_2) = [0,011; 0,011]$, $\psi(t_3) = [0,0111; 0,0111]$, $\psi(t_4) = [0,01111; 0,01111]$, \dots , takže $t_k \rightarrow 0,01$, $\psi(t_k) \rightarrow [0,1; 0,1]$ a zároveň platí $\psi(0,01) = [0,0; 0,1] \neq [0,1; 0,1]$. Je tedy

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \psi(t_k) \neq \psi(\lim_{k \rightarrow \infty} t_k).$$

Že je ψ zobrazením na $[0, 1] \times [0, 1]$ plyne z následující úvahy. Je $\psi(1) = [1, 1]$. Alespoň jeden vzor pro bod $[0,t_1t_3t_5\dots, 0,t_2t_4t_6\dots]$, kde pro dyadické vyjádření obou souřadnic zakážeme zápis s jednomístnou periodou 1, získáme „proložením“: Bude jím bod $0,t_1t_2t_3\dots$. Poznamenejme ještě, že použití dyadického vyjádření není podstatné.

²⁾ Užijeme schematického zápisu, který umožní čtenáři snadno pochopit konstrukci příkladů.

Příklad 13.2.14. Nyní přidáme ve srovnání s Příkladem 13.2.13 požadavek spojitosti hledaného zobrazení. Sestrojíme spojitě zobrazení $\varphi : [0, 1] \rightarrow [0, 1] \times [0, 1]$, zobrazující jednotkový interval na jednotkový čtverec. Ke konstrukci využijeme Cantorovu Větu 13.2.11. Sestrojíme ekvidistantní dělení $D_n \in \mathcal{D}(0, 1)$ na 4^n dělicích intervalů a rozdělíme i čtverec $[0, 1] \times [0, 1]$ na 4^n shodných uzavřených čtverečků S_k , $k = 1, 2, \dots, 4^n$; jsou to dvourozměrné uzavřené intervaly tvaru

$$\left[\frac{r-1}{2^n}, \frac{r}{2^n} \right] \times \left[\frac{s-1}{2^n}, \frac{s}{2^n} \right], \quad r, s = 1, 2, \dots, 2^n.$$

Toto provedeme pro všechna $n \in \mathbb{N}$. Při přechodu od D_n k D_{n+1} se dělí každý interval dělení D_n na čtyři intervaly dělení D_{n+1} a podobně každý (dvourozměrný) interval S_k dělení F_n na čtyři (dvourozměrné) intervaly dělení F_{n+1} . Nyní budeme přiřazovat zobrazením φ_n každému intervalu dělení D_n interval dělení F_n podle těchto pravidel:

- (a) Zobrazení φ_n jsou prostá pro všechna $n \in \mathbb{N}$,
- (b) sousedním intervalům dělení D_n přiřadíme vždy *stranami sousedící* intervaly (čtverečky) dělení F_n , a
- (c) je-li J interval dělení F_n přiřazený zobrazením φ_n intervalu I dělení D_n , pak všechny čtyři intervaly dělení D_{n+1} ležící v I musí zobrazení φ_{n+1} zobrazit na intervaly ležící v J .

Jak to lze udělat naznačuje trojice schematických obrázků: Silnější lomená čára probíhá po řadě čtverce dělení F_1 , F_2 a F_3 tak, jak jsou přiřazeny po sobě jdoucím intervalům dělení D_1 , D_2 a D_3 ³⁾.

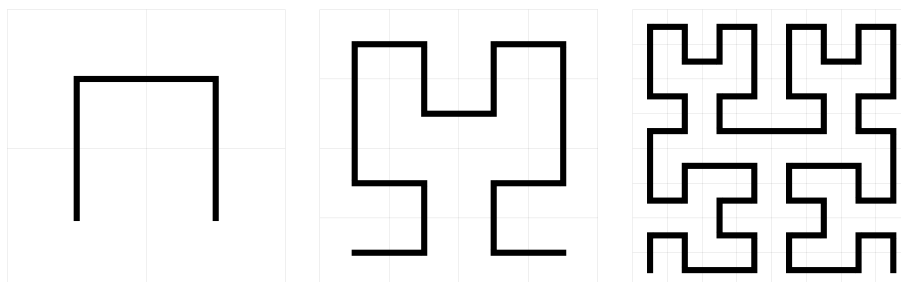
Podmínky (a)–(c) zaručí spojitost zobrazení φ , definovaného takto: k bodu $t \in [0, 1]$ sestrojíme posloupnost intervalů I_n dělení D_n , $n \in \mathbb{N}$, tak, aby tyto intervaly vždy obsahovaly bod t . Takový interval dělení D_n existuje a jsou (v každém dělení) maximálně dva; v takovém případě vybereme kterýkoli z nich. Vzniklou posloupnost intervalů I_n s $\text{diam}(I_n) = 4^{-n} \rightarrow 0$ a $\bigcap_{n=1}^{\infty} I_n = \{t\}$ zobrazíme pomocí zobrazení φ_n . Pak posloupnost $\varphi_n(I_n)$ vyhovuje předpokladům Cantorovy Věty 13.2.11, $\text{diam}(\varphi_n(I_n)) = \sqrt{2} \cdot 2^{-n} \rightarrow 0$ a lze definovat bod $\varphi(t)$ jako prvek jednobodové množiny

$$\{\varphi(t)\} := \bigcap_{n=1}^{\infty} \varphi_n(I_n). \quad (13.3)$$

Zbývá dokázat, že zobrazení φ je korektně definované, že je zobrazením na $[0, 1] \times [0, 1]$ a že je spojitě.

Pokud existují v nějakém dělení D_n dva intervaly dělení I_n , I'_n obsahující bod t , musí být t jejich společným koncovým bodem a ve všech děleních D_{n+1} , D_{n+2} , \dots jsou výběrem I_n nebo I'_n intervaly I_{n+1} , I_{n+2} , \dots jednoznačně určeny: Bod t je pro všechny koncovým bodem, nebo je bod t pro všechny počátečním bodem a tak je bod t předpisem (13.3) definován pro posloupnost intervalů obsažených v I_n i pro posloupnost intervalů obsažených I'_n tentýž a díky pravidlu (b) je i $\varphi(t)$ určen jednoznačně.

³⁾ Tento postup, popsáný r. 1891, pochází od Davida Hilberta.



Obr. 1.

Obr. 1 znázorňuje přiřazení φ_n : plná lomená čára prochází po řadě čtverci, přiřazenými postupně intervalům $[x_{k-1}, x_k]$, $k = 1, 2, \dots, 4^n$. Spojitost zobrazení je dána pravidlem (c). Je-li dáno $t \in [0, 1]$ a libovolná posloupnost $t_k \in [0, 1]$, pak existuje m tak, že pro všechna $k \geq m$ je $|t - t_k| < 4^{-n}$ a tedy t_k i t leží v nějakém (ne nutně jediném) intervalu dělení S_n . Pak však eukleidovská vzdálenost $\varrho(f(t_k), f(t))$ je odhadnuta číslem $\sqrt{2} \cdot 2^{-n}$, a proto z $t_k \rightarrow t$ plyne $f(t_k) \rightarrow f(t)$ a φ je spojitý.

Definice 13.2.15. Zobrazení $A : (P, \varrho) \rightarrow (P, \varrho)$ se často nazývá operátor na (P, ϱ) . Pro operátory užíváme následující označení:

$$A^1(x) := A(x), \quad A^{n+1}(x) := (A \circ A^n)(x), \quad x \in P.$$

Jestliže existuje $\alpha \in [0, 1)$ tak, že

$$\varrho(A(x), A(y)) \leq \alpha \varrho(x, y), \quad x, y \in P, \quad (13.4)$$

říkáme, že A je *kontrakce* na (P, ϱ) . Bod $\xi \in P$ se nazývá *pevný bod* operátoru A , pokud $A(\xi) = \xi$.

Poznámka 13.2.16 (důležitá). Každá kontrakce je spojitým zobrazením. Je-li A kontrakce na (P, ϱ) , pak existuje $\alpha \in [0, 1)$ tak, že pro každou konvergentní posloupnost $\{x_n\}$, $x_n \rightarrow x \in P$, je

$$\varrho(A(x_n), A(x)) \leq \alpha \varrho(x_n, x), \quad n \in \mathbb{N},$$

a tedy $A(x_n) \rightarrow A(x)$; zobrazení A je spojitý.

Věta 13.2.17 (Banach 1920). *Nechť (P, ϱ) je úplný MP a A je kontrakce na (P, ϱ) . Potom existuje právě jeden pevný bod A .*

Důkaz. Zvolme $x_0 \in P$ libovolně a definujme $x_n = A^n(x_0)$, $n \in \mathbb{N}$. Ukážeme, že $\{x_n\}$ je cauchyovská a konverguje k hledanému pevnému bodu ξ . Podle definice

kontrakce existuje $\alpha \in [0, 1)$ tak, že je (13.4). Pro $m, n \in \mathbb{N}$, $m > n$, je

$$\begin{aligned} \varrho(x_n, x_m) &\leq \varrho(x_n, x_{n+1}) + \cdots + \varrho(x_{m-1}, x_m) \leq \\ &\leq \alpha^n \varrho(x_1, x_0) + \alpha^{n+1} \varrho(x_1, x_0) + \cdots + \alpha^{m-1} \varrho(x_1, x_0) \leq \\ &\leq (\alpha^n + \alpha^{n+1} + \alpha^{n+2} + \cdots) \varrho(x_1, x_0), \end{aligned}$$

z čehož plyne odhad

$$\varrho(x_n, x_m) \leq \frac{\alpha^n}{1-\alpha} \varrho(x_1, x_0); \quad (13.5)$$

proto s ohledem na $\alpha^n \rightarrow 0$ je $\{x_n\}$ cauchyovská. Existuje tedy $\xi = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n$ a (využíváme spojitosti A)

$$A(\xi) = \lim_{n \rightarrow \infty} x_{n+1} = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n = \xi.$$

Pokud by existovaly dva různé body ξ a ζ tak, že $A(\xi) = \xi$ a $A(\zeta) = \zeta$, pak by platilo

$$0 < \varrho(\xi, \zeta) = \varrho(A(\xi), A(\zeta)) < \varrho(\xi, \zeta),$$

což je spor. □

Poznámky 13.2.18. 1. Předcházející větě se zpravidla říká *Banachova věta o pevném bodu*. Často se užívá její verze pro úplný normovaný lineární prostor. Tyto prostory se na Banachovu počest nazývají *Banachovy prostory*. Věta 13.2.17 však platí v každém úplném MP a má, jak je dobré si povšimnout, „nelineární charakter“, tj. operátor v ní vystupující *nemusí být obecně lineární*.

2. Nahlížíme-li na členy posloupnosti $\{x_n\}$ jako na jisté aproximace pevného bodu ξ , je užitečné přejít v odhadu (13.5) k limitě pro $m \rightarrow \infty$. Dostaneme tak nerovnost

$$\varrho(x_n, \xi) \leq \frac{\alpha^n}{1-\alpha} \varrho(x_1, x_0),$$

pomocí níž můžeme odhadnout příslušnou vzdálenost (často užíváme označení *odhad chyby*) a „zastavit výpočet“ ξ po dosažení potřebné přesnosti.

Příklad 13.2.19. V Příkladu 2.4.15 jsme použili zobrazení

$$A(x) = \frac{1}{p} \left((p-1)x + \frac{a}{x^{p-1}} \right)$$

k výpočtu $\sqrt[p]{a}$. Dokážeme postupně, že

- (1) A' na intervalu $[\sqrt[p]{a}, +\infty)$ nabývá svého maxima $(p-1)/p$ v bodě $\sqrt[p]{a}$;
- (2) A je na intervalu $[\sqrt[p]{a}, \infty)$ kontrakce.

Skutečně,

$$A'(x) = \frac{p-1}{p} \left(1 - \frac{a}{x^p} \right);$$

378 KAPITOLA 13. Separabilita, úplnost, kompaktnost

Snadno nahlédneme, že maximum A' na intervalu $[\sqrt[p]{a}, \infty)$ je rovno $(p-1)/p$. Dostaneme tak odhad

$$|A(x) - A(y)| \leq ((p-1)/p)|x - y|, \quad x, y \in [\sqrt[p]{a}, \infty),$$

a funkce A , chápaná jako (nelineární) operátor na prostoru $[\sqrt[p]{a}, \infty)$, je kontrakce. V Příkladu 2.4.15 jsme ukázali, že při $x_0 \in (0, \infty)$ je posloupnost $\{A^n(x_0)\}$ (jde opět o skládání zobrazení jako ve Větě 13.2.17, ne o mocninu!) od indexu 1 nerostoucí (dokonce klesající, pokud není $x_0 = \sqrt[p]{a}$), a tak se v jistém smyslu konvergence „neustále zlepšuje“.

Poznámka 13.2.20. Čtenář snadno předcházející tvrzení zobecní: Je-li I interval v \mathbb{R} , který je uzavřenou množinou v \mathbb{R} , $f(I) \subset I$, kde f je spojitě zobrazení a f má v každém vnitřním bodě $x \in I$ derivaci takovou, že $|f'(x)| < 1$, pak rovnice $f(x) = x$ má jediné řešení. Podstatně hlubší aplikaci Věty 13.2.17 o pevném bodu ukážeme v Kapitole 14.

V souvislosti s Příklady 13.1.2 se ještě informativně zmíníme o „velkých“ a „malých“ množinách v topologickém smyslu. Tato partie má řadu zajímavých aplikací, např. v teorii reálných funkcí. Příklad (2) 13.1.2 naznačil jednu obtíž spočívající v tom, že množina \mathbb{Q} není uzavřená v \mathbb{R} .

Definice 13.2.21. Říkáme, že $A \subset P$ je *řídka v prostoru* (P, ρ) , jestliže

$$\overline{P \setminus A} = P,$$

tj. uzávěr doplňku \bar{A} je celý prostor P .

Důsledek 13.2.22. Je-li A řídká množina a $\bar{A} = \bar{B}$, je B také řídká množina. Speciálně to platí např. když $A \subset B \subset \bar{A}$.

Lemma 13.2.23. Je-li $A \subset B \subset P$ a B je řídká množina, je řídká i množina A .

Důkaz. Zřejmě je $\bar{A} \subset \bar{B}$, takže $P \setminus \bar{B} \subset P \setminus \bar{A}$. Odtud dostaneme

$$P = \overline{P \setminus \bar{B}} \subset \overline{P \setminus \bar{A}},$$

a množina A je tudíž řídká. □

Lemma 13.2.24. Je-li množina $A \subset (P, \rho)$ hustá a otevřená, je její komplement $P \setminus A$ řídká množina.

Důkaz. Je-li A hustá a otevřená, je

$$P = \bar{A} = \overline{P \setminus (P \setminus A)} = \overline{P \setminus (P \setminus A)},$$

z čehož již plyne tvrzení lemmatu. □

Věta 13.2.25. Množina $A \subset P$ je řídká, právě když pro každou $\emptyset \neq G \subset P$ otevřenou existuje $\emptyset \neq G_1 \subset G$ otevřená, pro niž $G_1 \cap A = \emptyset$.

Důkaz. Je-li množina A řídká, je podle Definice 13.2.21 $P \setminus \overline{A}$ hustá množina. Proto pro každou otevřenou množinu $G \neq \emptyset$ je $G_1 := G \cap (P \setminus \overline{A})$ podle Věty 13.1.3 neprázdná a otevřená, přičemž zřejmě $A \cap G_1 \subset A \cap (P \setminus \overline{A}) \subset A \cap (P \setminus A) = \emptyset$, takže podmínka je splněna.

Není-li množina A řídká, není $P \setminus \overline{A}$ hustá. Proto existuje otevřená $\emptyset \neq G \subset P$ tak, že $G \cap (P \setminus \overline{A}) = \emptyset$, tj. $G \subset \overline{A}$ (a mj. je $(\overline{A})^\circ \neq \emptyset$). Nyní stačí ukázat, že pro každou $\emptyset \neq G_1 \subset G$ je $G_1 \cap A \neq \emptyset$. To dokážeme sporem: Z $G_1 \cap A = \emptyset$ plyne $A \subset P \setminus G_1$ a tedy $G_1 \subset G \subset \overline{A} \subset P \setminus G_1 = P \setminus G_1$, z čehož vyplývá $G_1 = \emptyset$; nalezený spor dokazuje druhou část tvrzení. \square

Někdy se jako kritérium řídkosti může hodit ekvivalentní vlastnost, kterou popíšeme v následujícím tvrzení.

Lemma 13.2.26. *Množina $A \subset P$ je řídká, právě když $(\overline{A})^\circ = \emptyset$.*

Důkaz. Pokud A není řídká, dokázali jsme v průběhu předcházejícího důkazu, že $(\overline{A})^\circ \neq \emptyset$. Vnitřek $(\overline{A})^\circ$ je otevřená množina pro každou $A \subset P$ a jestliže je A řídká, je

$$P \setminus (\overline{A})^\circ \supset P \setminus \overline{A} = P, \text{ a tedy } P \setminus (\overline{A})^\circ = P, \text{ nebo-li } (\overline{A})^\circ = \emptyset;$$

tím je tvrzení lemmatu dokázáno. \square

Definice 13.2.27. Existují-li $A_n \subset P$ řídké v (P, ϱ) pro všechna $n \in \mathbb{N}$ tak, že je $A = \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n$, nazývá se A množinou 1. kategorie (v Baireově smyslu).

Poznámka 13.2.28. Zřejmě je každá řídká množina v P také množinou 1. kategorie a všechny množiny 1. kategorie tvoří systém, který je uzavřený vzhledem ke spočetným sjednocením. V úplných MP jsou množiny 1. kategorie „malé“. Toho lze, jak uvidíme dále, využít v existenčních důkazech.

Věta 13.2.29 (Baire 1899). *Nechť (P, ϱ) je úplný prostor a nechť $\{G_k; k \in \mathbb{N}\}$ je systém otevřených hustých podmnožin P . Potom $G := \bigcap_{k=1}^{\infty} G_k$ je hustá.*

Důkaz. Zvolme libovolně $\emptyset \neq H$ otevřenou v (P, ϱ) a dokažme, že $G \cap H \neq \emptyset$; tím bude s ohledem na 13.1.3 tvrzení dokázáno.

Protože G_1 je otevřená hustá, je $H \cap G_1$ otevřená a existuje tedy otevřená koule $B_1 = B(x_1, r_1)$ ležící i se svým uzávěrem v $G_1 \cap H$.

Protože G_2 je otevřená hustá, je $B_1 \cap G_2$ otevřená a existuje tedy otevřená koule $B_2 = B(x_2, r_2)$ ležící i se svým uzávěrem v $G_2 \cap B_1 \subset G_2 \cap (G_1 \cap H)$.

Takto postupujeme dále: Je-li již vybrána B_{k-1} , pak z hustoty otevřené G_k plyne existence koule $B_k = B(x_k, r_k)$ ležící i se svým uzávěrem v množině

$$G_k \cap B_{k-1} \subset \dots \subset G_k \cap (G_{k-1} \cap \dots \cap G_1 \cap H)$$

Je zřejmé, že poloměry r_k koulí B_k lze přitom volit tak, že $r_k \rightarrow 0$, takže i $\text{diam}(\overline{B_k}) \rightarrow 0$. Nyní na uzávěry $\overline{B_k}$ užitíme Cantorovu Větu 13.2.11 a do-

staneme tak existenci bodu v $H \cap G$. Tím, že je tato množina neprázdná, jsme důkaz dokončili. \square

Věta 13.2.30 (Baire 1899). *Úplný metrický prostor (P, ϱ) není 1. kategorie.*

Důkaz. Protože A je řídká, právě když je $P \setminus \overline{A}$ hustá, pro každou posloupnost $\{A_k\}$ řídkých množin, jsou množiny $(P \setminus \overline{A_k})$ otevřené a husté v (P, ϱ) . Podle Věty 13.2.29 pak dostaneme

$$\emptyset \neq \bigcap_{k=1}^{\infty} (P \setminus \overline{A_k}) = P \setminus \bigcup_{k=1}^{\infty} \overline{A_k} \subset P \setminus \bigcup_{k=1}^{\infty} A_k,$$

takže (P, ϱ) nemůže být 1. kategorie. \square

Poznámka 13.2.31 (důležitá). Množiny, které nejsou množinami 1. kategorie, se nazývají *množiny 2. kategorie*. Podle vyslovené věty je tedy úplný metrický prostor (v sobě) 2. kategorie. Doplnkem množiny 1. kategorie v prostoru 2. kategorie *nemůže být* množina 1. kategorie. Na tom je založena metoda důkazu existence funkcí se zajímavými vlastnostmi, která bývá velmi často nazývána *metoda kategorií*. Při důkazu postupujeme podle tohoto obecného principu:

- (1) vybere se vhodný *úplný* metrický prostor (P, ϱ) , a
- (2) ukáže se, že všechny jeho prvky s určitou vlastností tvoří v (P, ϱ) množinu 1. kategorie.

Předcházející věta pak říká, že v P existuje prvek, který zkoumanou vlastnost nemá.

Pokud je A množina 1. kategorie, nazývá se často množina $P \setminus A$ *reziduální*; ta je v prostoru, který je 2. kategorie, také množinou 2. kategorie (je zřejmé, že systém všech množin 1. kategorie je uzavřený vzhledem ke sjednocení konečně mnoha prvků). V takovém případě o prvcích $P \setminus A$ říkáme, že jsou *typickými* prvky P .

Tak lze např. dokázat, že existuje spojitá funkce na \mathbb{R} , která nemá v žádném bodě (vlastní) derivaci, nebo která není monotónní na žádném intervalu $(a, b) \subset \mathbb{R}$ a řada dalších zajímavých tvrzení. My takovou funkci, která je spojitá na \mathbb{R} a nemá v žádném bodě konečnou derivaci, později zkonstruujeme v Kapitole 15; právě popsany postup vede kromě tvrzení o existenci i k poznání, že takových funkcí je v prostoru $\mathcal{C}([a, b])$ v jistém smyslu „velmi mnoho“.

Lemma 13.2.32. *Množina všech funkcí $f \in \mathcal{C}([a, b])$, které jsou monotónní na nějakém intervalu $(\alpha, \beta) \subset [a, b]$ je 1. kategorie v $\mathcal{C}([a, b])$.*

Důkaz. Protože každá funkce, která je monotónní na nějakém otevřeném intervalu v $[a, b]$, je monotónní i na nějakém otevřeném intervalu v $[a, b]$ s *racionálními*

koncovými body, můžeme pracovat pouze s takovými intervaly. Tyto intervaly tvoří pouze spočetnou množinu $\{I_n\}_{n=1}^{\infty}$.

Označme A_n pro každé $n \in \mathbb{N}$ množinu všech funkcí, které jsou monotónní na intervalu I_n . Množiny A_n jsou uzavřené; k tomu stačí dokázat, že jejich doplňky jsou otevřené množiny. Pokud $f \in \mathcal{C}([a, b])$ není monotónní v intervalu I_n , existují body $x_1, x_2, x_3, x_4 \in I_n$ tak, že

$$(f(x_2) - f(x_1))(x_2 - x_1) > 0, \quad (f(x_4) - f(x_3))(x_4 - x_3) < 0.$$

Pro $r < \min(|f(x_2) - f(x_1)|, |f(x_4) - f(x_3)|)/2$ leží celá koule $B(f, r)$ v doplňku A_n , a proto je tento doplněk otevřená množina.

Množiny A_n jsou řídké v $\mathcal{C}([a, b])$: K tomu stačí pro dané $n \in \mathbb{N}$ nalézt k $\varepsilon > 0$ a k libovolné funkci $f \in A_n$ funkci $g \in (\mathcal{C}([a, b]) \setminus A_n)$ tak, aby $\|f - g\| < \varepsilon$. K libovolně zvolenému $\varepsilon > 0$ a např. k neklesající funkci f na I_n existují v I_n body $x_1 < x_2$ tak, že $f(x_2) - f(x_1) < \varepsilon/2$. Monotonii f lze „porušit“ přičtením k f po částech lineární funkce h , nabývající v bodě x_1 hodnoty $h(x_1) = \varepsilon$ a v bodě x_2 hodnoty $h(x_2) = 0$, lineární na $[x_1, x_2]$ a konstantní na intervalech doplňku $I_n \setminus (x_1, x_2)$. Pak je $\|h\| = \varepsilon$ a lze definovat $g = f + h$, takže $g(x_1) > g(x_2)$. Proto je doplněk $\mathcal{C}([a, b]) \setminus A_n$ hustý v $\mathcal{C}([a, b])$ a je to otevřená množina, takže podle Lemmatu 13.2.24 je A_n řídká. Množina $\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n$ je tedy množinou 1. kategorie a tvrzení je dokázáno. \square

Důsledek 13.2.33. *Množina všech spojitých monotónních funkcí z prostoru $\mathcal{C}([a, b])$ je 1. kategorie v $\mathcal{C}([a, b])$, takže typická funkce z $\mathcal{C}([a, b])$ není monotónní na žádném nedegenerovaném intervalu ležícím v $[a, b]$.*

Příklad 13.2.34. Dokážeme, že typická funkce z $\mathcal{C}([a, b])$ nemá v žádném bodě intervalu $[a, b]$ konečnou jednostrannou derivaci. Označme A^+ množinu všech funkcí $f \in \mathcal{C}([a, b])$, pro něž existuje vlastní $f'_+(x)$ v nějakém bodě $x \in [a, b]$. Analogicky označme A^- množinu všech těch funkcí f , pro něž existuje vlastní $f'_-(x)$ v nějakém bodě $x \in (a, b]$.

Abychom dokázali, že funkce z doplňku $\mathcal{C}([a, b]) \setminus A$, kde $A := A^+ \cup A^-$, jsou typické, stačí ukázat že obě množiny A^+ i A^- jsou 1. kategorie v $\mathcal{C}([a, b])$. Provedeme to pro množinu A^+ , pro množinu A^- je důkaz obdobný. Důkaz rozdělíme do několika kroků:

1. Položíme-li pro $n \in \mathbb{N}$

$$A_n := \left\{ f \in \mathcal{C}([a, b]); (\exists x \in [a, b - 1/n]) (\forall h \in (0, 1/n)) \left(\left| \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \right| \leq n \right) \right\},$$

je $A^+ = \bigcup_{k=1}^{\infty} A_k$. Rovnost dokážeme, pokud k funkci $f \in \mathcal{C}([a, b])$ s vlastní $f'_+(x)$ v nějakém bodě $x \in [a, b]$ najdeme A_n , v níž tato funkce leží. Zřejmě existuje $n_1 \in \mathbb{N}$ tak, že pro všechna přirozená $n \geq n_1$ je $x < b - 1/n$; dále existuje $n_2 \in \mathbb{N}$ tak, že pro všechna přirozená $n \geq n_2$ je $|f'_+(x)| < n$ a $n_3 \in \mathbb{N}$ tak, že pro všechna přirozená $n \geq n_3$

$$h \in (0, 1/n) \implies \frac{|f(x+h) - f(x)|}{h} \leq n.$$

382 KAPITOLA 13. Separabilita, úplnost, kompaktnost

Položme $n_0 = \max\{n_1, n_2, n_3\}$. Potom pro všechna $n \geq n_0$ leží f v A_n . Dále dokážeme, že množiny A_n jsou pro všechna $n \in \mathbb{N}$ uzavřené a řídké.

2. Zvolme pevně n a ukažme, že $A_n = \overline{A_n}$. K tomu postačí ukázat, že

$$(f_k \in A_n, f_k \rightarrow f \text{ v } \mathcal{C}([a, b])) \implies f \in A_n,$$

neboli že

$$(\exists x \in [a, b - 1/n])(\forall h \in (0, 1/n))(|f(x+h) - f(x)| \leq nh). \quad (13.6)$$

Zvolíme nyní libovolně konvergentní posloupnost funkcí $f_k \in A_n$ a k nim ty body, pro něž

$$(\exists x_k \in [a, b - 1/n])(\forall h \in (0, 1/n))(|f_k(x_k+h) - f_k(x_k)| \leq nh).$$

Můžeme bez újmy na obecnosti předpokládat, že $x_k \rightarrow x_0$, $x_0 \in [a, b - 1/n]$, čehož lze dosáhnout přechodem k vybrané konvergentní posloupnosti. Nyní budeme odhadovat:

$$\begin{aligned} |f(x_0+h) - f(x_0)| &\leq |f(x_0+h) - f(x_k+h)| + |f(x_k+h) - f_k(x_k+h)| + \\ &\quad + |f_k(x_k+h) - f_k(x_k)| + \\ &\quad + |f_k(x_k) - f(x_k)| + |f(x_k) - f(x_0)|. \end{aligned} \quad (13.7)$$

Výraz na druhém řádku (13.7) je shora odhadnut číslem nh , ostatní výrazy v nerovnosti vpravo konvergují pro $k \rightarrow \infty$ k 0: první a poslední vzhledem ke spojitosti f v bodech x_0+h a x_0 , druhý a čtvrtý pro všechna $h \in (0, 1/n)$ vzhledem k $f_k \rightrightarrows f$ na $[a, b]$, neboť konvergence v $\mathcal{C}([a, b])$ je stejnoměrná. Proto pro f dostáváme (13.6) s $x = x_0$, takže $f \in A_n$.

3. Nyní stačí podle Lemmatu 13.2.24 dokázat, že komplement $\mathcal{C}([a, b]) \setminus A_n$ je hustá množina pro všechna $n \in \mathbb{N}$. Zvolme pevně n a popišme, jak ke každé $f \in \mathcal{C}([a, b])$ sestrojít v $C := \mathcal{C}([a, b]) \setminus A_n$ posloupnost funkcí $\{f_k\}$ konvergentní k f . I když je to pro $f \in C$ triviální (stačí volit konstantní posloupnost s $f_k = f$), uděláme to najednou pro jakoukoli $f \in \mathcal{C}([a, b])$. K tomu stačí ukázat, jak k $\varepsilon > 0$ nalézt $g \in C$ tak, že $\|f-g\| < \varepsilon$. Funkci g sestrojíme postupně: nejprve k f sestrojíme „blízko“ funkci ℓ s odhadnutelnou derivací zprava a k této funkci přičteme „malou pilovitou funkci“ s_r tak, abychom dostali $g = \ell + s_r \notin A_n$. Nyní tuto ideu zpřesníme.

K dané funkci f najdeme analogicky jako v Příkladu 13.1.6 po částech lineární funkci ℓ tak, aby $\|f - \ell\|_\infty < \varepsilon/2$. Funkce ℓ má v každém bodě $x \in [a, b)$ vlastní derivaci zprava a existuje $M \in (0, +\infty)$ tak, že pro všechna tato x je $|\ell'_+(x)| \leq M$. Nyní pro každé $m \in \mathbb{N}$ zvolme ekvidistantní dělení $D \in \mathcal{D}(a, b)$, $D = \{a = t_0 < t_1 \cdots < t_{2m} = b\}$ a v jeho dělicích bodech položme

$$s_m(t_v) := \frac{\varepsilon}{4} (1 - (-1)^v), \quad v = 1, 2, \dots, 2m.$$

Funkce s_m mají derivaci zprava ve všech bodech $x \in [a, b)$ a absolutní hodnota této derivace je konstantní; je rovna $m\varepsilon/(b-a)$ a pro $m \rightarrow \infty$ má limitu $+\infty$. Nyní zvolíme za funkci s_r funkci s_m s tak velkým indexem m , aby

$$(s_m + \ell)'_+(x) > n \quad \text{pro všechna } x \in [a, b),$$

Položíme-li $g := \ell + s_r$, je $g \notin A_n$ a zároveň $\|f - g\|_\infty < \varepsilon$. Tím je dokázáno, že A_n je řídká množina pro každé $n \in \mathbb{N}$.

Poznamenejme na závěr, že existují i funkce $f \in \mathcal{C}([a, b])$, které nemají v každém bodě z $[a, b]$ derivaci (tedy ani vlastní, ani nevlastní), ale ty tvoří v $\mathcal{C}([a, b])$ množinu 1. kategorie a jejich konstrukce je velmi složitá. Jak se později ukáže, každá z těch funkcí, kterými jsme se zabývali v tomto příkladu, je i funkcí, která není monotónní na žádném otevřeném intervalu $I \subset [a, b]$; monotónní funkce na I mají vlastní derivaci skoro všude v I .

13.3 Kompaktní prostory

Poznámka 13.3.1. Připomeňme, že jsme se domluvili, že každou $M \subset (P, \varrho)$ lze přirozeným způsobem chápat jako MP. Uvedme nejprve užitečnou charakteristiku pro otevřené a uzavřené množiny v M .

Lemma 13.3.2. *Je-li $A \subset M \subset (P, \varrho)$, pak A je uzavřená v M , právě když existuje uzavřená F v P tak, že $A = M \cap F$. Je-li $A \subset M \subset (P, \varrho)$, pak A je otevřená v M , právě když existuje otevřená G v P tak, že $A = M \cap G$.*

Důkaz. Zřejmě stačí dokázat pouze jedno z tvrzení, neboť druhé dostaneme jednoduchou úvahou o doplňcích. Dokažme např. tvrzení o uzavřenosti. Budeme pracovat s uzávěry vzhledem k ϱ v M a P , proto je rozlišíme přidáním označení k pruhu, který značí uzávěr. Zřejmě je

$$\overline{A}^M = M \cap \overline{A}^P,$$

tedy za F lze volit uzávěr \overline{A}^P množiny A v (P, ϱ) . Snadno dokážeme i obrácenou implikaci: je-li F uzavřená v (P, ϱ) , tj. $F = \overline{F}^P$, a $A = M \cap F$, je

$$A \subset M \cap \overline{A}^P \subset M \cap \overline{F}^P = A,$$

a je tedy $A = M \cap \overline{A}^P = \overline{A}^M$. \square

Definice 13.3.3. Budeme říkat, že systém množin $\{M_\alpha\}_{\alpha \in A}$ tvoří *pokrytí* množiny M , jestliže $M \subset \bigcup_{\alpha \in A} M_\alpha$. Jsou-li všechny M_α otevřené množiny, nazýváme takové pokrytí *otevřeným pokrytím* M .

Definice 13.3.4 (Aleksandrov, Uryson 1924*). Budeme říkat, že množina $M \subset P$ je *kompaktní* v prostoru (P, ϱ) , jestliže z každého jejího otevřeného pokrytí lze vybrat konečné (pod)pokrytí. Podrobněji: Je-li systém $\{G_\alpha\}_{\alpha \in A}$ otevřeným pokrytím M , pak existují $\alpha_k \in A$, $k = 1, 2, \dots, m$ tak, že $M \subset \bigcup_{k=1}^m G_{\alpha_k}$.

Poznámka 13.3.5. Lemma 13.3.2 ukazuje, že není podstatné, je-li pokrytí tvořeno otevřenými množinami v M či otevřenými množinami v P . Není obtížné si rozmyslet, že Heine-Borelova věta (Věta 4.3.46) je z hlediska právě zavedené kompaktnosti tvrzením o tom, že interval $[a, b]$ je kompaktní. Konečně poznamenejme, že definice samozřejmě zahrnuje definici *kompaktního prostoru*, stačí volit $M = P$. V plné obecnosti je spojována věta se jménem Lebesgueovým (dříve se pracovalo se „spočetnými pokrytími“).

Je zajímavé, že k tvrzením o kompaktních množinách existují často „duální tvrzení“, která jsou s nimi ekvivalentní: Ukážeme to nejprve na následující větě, která ve skutečnosti úzce souvisí se samotnou definicí kompaktního prostoru.

Věta 13.3.6 (Riesz F. 1908*). *Nechť (P, ρ) je kompaktní metrický prostor a necht' $\{F_\alpha\}_{\alpha \in A}$ je takový systém uzavřených množin, že pro každý konečný pod-systém $\{F_{\alpha_1}, F_{\alpha_2}, \dots, F_{\alpha_m}\}$ je $\bigcap_{k=1}^m F_{\alpha_k} \neq \emptyset$. Potom také*

$$\bigcap_{\alpha \in A} F_\alpha \neq \emptyset. \quad (13.8)$$

Důkaz. Budeme dokazovat sporem. Neplatí-li (13.8), pak pro $G_\alpha := P \setminus F_\alpha$ je

$$P = P \setminus \bigcap_{\alpha \in A} F_\alpha = \bigcup_{\alpha \in A} (P \setminus F_\alpha) = \bigcup_{\alpha \in A} G_\alpha,$$

takže $\{G_\alpha\}$ je otevřeným pokrytím P . Pak by však existoval *konečný podsystém*, pro který

$$\bigcup_{k=1}^m G_{\alpha_k} = \bigcup_{k=1}^m (P \setminus F_{\alpha_k}) = P \setminus \bigcap_{k=1}^m F_{\alpha_k} = P,$$

což je ve sporu s předpokladem věty a tím je její tvrzení dokázáno. \square

Definice 13.3.7 (Fréchet 1906, Hausdorff 1914*). Říkáme, že prostor (P, ρ) je *totálně omezený*, jestliže pro každé $\varepsilon > 0$ existuje *konečná množina* $A_\varepsilon \subset P$ tak, že pro všechna $x \in P$ je $\text{dist}(x, A_\varepsilon) < \varepsilon$. Množině A_ε se někdy říká *ε -sít'*, takže definici lze vyjádřit i tak, že (P, ρ) je totálně omezený, má-li pro každé $\varepsilon > 0$ konečnou ε -sít'.

Lemma 13.3.8. *Totálně omezený prostor (P, ρ) je omezený.*

Důkaz. Zvolme $\varepsilon > 0$ a sestrojme konečnou sít' $A_\varepsilon = \{x_1, \dots, x_n\}$. Potom snadno odhadneme diametr prostoru P

$$\text{diam}(P) \leq 2\varepsilon + \max\{\rho(x_j, x_k); 1 \leq j, k \leq n\},$$

takže totálně omezený prostor je omezený. \square

Věta 13.3.9. *Každý totálně omezený prostor (P, ρ) je separabilní.*

Důkaz. Sestrojme postupně konečné ε -sítě A_ε pro $\varepsilon = 1/n, n \in \mathbb{N}$. Potom je však množina $A := \bigcup_{n=1}^{\infty} A_{1/n}$ spočetným sjednocením konečných množin. Je to tedy spočetná a zároveň zřejmě hustá podmnožina (P, ρ) . \square

Poznámka 13.3.10. V literatuře lze nalézt tuto žertovnou interpretaci: „*Totálně omezený prostor je město, které lze střežit konečným počtem libovolně krátkozrakých strážců.*“ Doporučujeme čtenáři, aby se nad ní zamyslel; je to dobrá pomůcka k snadnému zapamatování definice.

Věta 13.3.11. *Každý kompaktní prostor je totálně omezený, a tedy omezený a separabilní.*

Důkaz. Uvažujme pokrytí prostoru P systémem otevřených koulí $\{B(x, \varepsilon); x \in P\}$ s daným $\varepsilon > 0$. Pak vybereme konečné podpokrytí a středy vybraných koulí tvoří konečnou ε -síť prostoru P . Zbytek je důsledkem předcházejících tvrzení. \square

Věta 13.3.12. *Je-li $M \subset P$ kompaktní v (P, ϱ) , pak je M uzavřená.*

Důkaz. Podle definice stačí dokázat, že $P \setminus M$ je otevřená množina. Je-li $x \in P \setminus M$, pak pro každé $y \in M$ lze nalézt $r_y > 0$ tak, že

$$B(x, r_y) \cap B(y, r_y) = \emptyset;$$

stačí např. volit $0 < r_y < \varrho(x, y)/2$. Koule $B(y, r_y)$ pro $y \in M$ tvoří otevřené pokrytí M , ke kterému lze najít konečné podpokrytí $\{B(y_k, r_{y_k}); k = 1, \dots, n\}$. Potom pro $0 < r < \min\{r_{y_k}; k = 1, \dots, n\}$ je $B(x, r) \cap M = \emptyset$ a koule $B(x, r)$ je okolím x , přičemž je $B(x, r) \subset P \setminus M$. \square

Poznámka 13.3.13. Velmi důležité jsou věty, které charakterizují kompaktní množiny v konkrétních metrických prostorech. Tak např. podmnožina diskrétního prostoru je kompaktní, právě když je *konečná*. Zpravidla však jsou charakteristiky kompaktnosti v obvykle studovaných prostorech podstatně složitější.

Již víme, že každá kompaktní množina M je omezená a uzavřená, avšak odtud *obecně* kompaktnost M neplyne; viz dále Věta 13.3.26 a Příklady 13.3.27. Nicméně všechny pojmy, které k užitečným obecným charakteristikám kompaktnosti potřebujeme, již máme. Nejprve uvedeme jinou variantu Cantorovy věty.

Věta 13.3.14 (Cantor 1872*). *Nechť (P, ϱ) je kompaktní prostor a $\{A_n\}_1^\infty$ nerostoucí posloupnost neprázdných uzavřených množin v P , tj. $A_{n+1} \subset A_n$, $n \in \mathbb{N}$. Potom*

$$A := \bigcap_{n=1}^{\infty} A_n \quad \text{je neprázdna množina}^4).$$

Důkaz. Tvrzení je důsledkem Věty 13.3.6, neboť průnik libovolného konečného podsystemu množin A_k je neprázdny. Důkaz lze však provést přímo stejným způsobem jako důkaz Věty 13.3.6. \square

Poznámka 13.3.15. Čtenář by si měl povšimnout, že tato verze Cantorovy věty „více navazuje“ na Větu 2.4.1 (princip vložených intervalů). Je zajímavé, že k ní existuje duální tvrzení, jehož autorem je FÉLIX ÉDUARD JUSTIN ÉMILE BOREL (1871 – 1956):

⁴⁾ O označení a dataci věty viz Poznámku 13.2.12.

Věta 13.3.16 (Borel 1894*). *Nechť (P, ϱ) je kompaktní prostor a $\{G_k\}_1^\infty$ je posloupnost otevřených množin v P taková, že $P = \bigcup_{k=1}^\infty G_k$. Potom existuje $m \in \mathbb{N}$ tak, že*

$$P = \bigcup_{k=1}^m G_k. \quad (13.9)$$

Důkaz této věty přenecháme čtenáři: může vyjít jak z Definice 13.3.4, tak i z Věty 13.3.14, důkaz z definice je však velmi jednoduchý.

Lemma 13.3.17. *Každá uzavřená množina $M \subset P$ je v kompaktním prostoru (P, ϱ) rovněž kompaktní.*

Důkaz. Tvoří-li systém $\{G_\alpha; \alpha \in A\}$ v prostoru P otevřené pokrytí množiny M , je $\{G_\alpha; \alpha \in A\} \cup \{P \setminus M\}$ otevřené pokrytí P . Konečné podpokrytí M sestrojíme tak, že vybereme konečné pokrytí P a pak z něj odstraníme $P \setminus M$. \square

Následující věta zobecňuje další z „hlubších vět“; porovnejte ji s Větou 4.3.31, kterou z ní obdržíme jako jednoduchý důsledek.

Věta 13.3.18. *Nechť $f : (P, \varrho) \rightarrow (Q, \sigma)$ je spojitě zobrazení a P je kompaktní. Potom je i obraz $f(P)$ kompaktní.*

Důkaz. Zvolme libovolné otevřené pokrytí $\{G_\alpha; \alpha \in A\}$ obrazu $f(P)$. Potom systémem $\{f^{-1}(G_\alpha); \alpha \in A\}$ tvoří otevřené pokrytí P a lze vybrat $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ tak, že

$$P = \bigcup_1^n f^{-1}(G_{\alpha_k}), \text{ a proto } f(P) \subset \bigcup_1^n G_{\alpha_k}.$$

Tak jsme našli potřebné konečné pokrytí $f(P)$. \square

Důsledek 13.3.19. *Je-li $M \subset P$ kompaktní v prostoru (P, ϱ) a $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ je spojitá, pak je funkce f omezená a nabývá na M svého maxima a minima.*

Důkaz. Stačí uvážit, že $f(M)$ je kompaktní a tedy je omezenou a uzavřenou množinou v \mathbb{R} . Proto je i $\sup f(M) \in f(M)$, $\inf f(M) \in f(M)$ a jsou to reálná čísla. Tím je tvrzení dokázáno. \square

Poznámka 13.3.20. Pro prostor s všech posloupností reálných čísel z Příkladu 12.3.41 dokazuje předcházející větu a její důsledek opět již Fréchet v práci [7].

Poznámka 13.3.21. V této souvislosti je zajímavé, že je-li $A \subset (P, \varrho)$ neprázdňá kompaktní množina, má každý bod $x \in P \setminus A$ v A „nejbližší bod“, tj. takový bod $x_0 \in A$, pro který

$$d_A(x) = \varrho(x, x_0).$$

Bod x_0 s touto vlastností však nemusí být jediný. Podobný výsledek lze formulovat pro vzdálenost dvou množin: Je např. lehké sestrojít disjunktní množiny $A, B \in \mathbb{R}^2$ (doporučujeme čtenáři, aby si načrtl obrázky), jejichž vzdálenost je 0 a úloha je jen o trochu

těžší, mají-li být tyto množiny uzavřené. Má-li však být navíc alespoň jedna z množin A, B kompaktní, snadno lze ukázat, že úloha již nemá řešení. Je-li např. množina A kompaktní, je

$$\text{dist}(A, B) = \inf\{d_B(x); x \in A\},$$

a jde tedy o infimum spojitě funkce na kompaktní množině. Tohoto infima se nabude alespoň v jednom bodě $x_0 \in A$ a jeho hodnota je kladná. Pokud by to byla 0, ležel by bod x_0 i v $\overline{B} = B$ a množiny A, B by nebyly disjunktní.

Věta 13.3.22 (Hausdorff 1914). *Prostor (P, ϱ) je kompaktní, právě když je úplný a totálně omezený.*

Důkaz. Dokážeme obě implikace. Nejprve předpokládejme, že P je kompaktní. Pak je podle Věty 13.3.11 totálně omezený. Zbývá tedy dokázat úplnost P . Nechť $\{x_n\}$ je cauchyovská posloupnost. Definujme množiny

$$A_n := \overline{\{x_k; k \geq n\}};$$

pak jsou všechny A_n uzavřené a zřejmě $A_{n+1} \subset A_n \subset P$, $n \in \mathbb{N}$. Proto podle Věty 13.3.14 existuje bod $x \in P$, ležící v průniku $\bigcap_{n=1}^{\infty} A_n$.

Ukážeme, že $x_n \rightarrow x$. Zvolme $\varepsilon > 0$ libovolně a zvolme $k \in \mathbb{N}$ tak, aby pro všechna $m, n \geq k$ platilo $\varrho(x_m, x_n) < \varepsilon/2$. Protože $x \in A_k$, lze nyní zvolit bod x_m s $m \geq k$ tak, že $\varrho(x_m, x) < \varepsilon/2$, a tedy podle trojúhelníkové nerovnosti

$$\varrho(x_n, x) \leq \varrho(x_n, x_m) + \varrho(x_m, x) < \varepsilon$$

pro všechna $n \geq k$. Proto je $x_n \rightarrow x$ a P je úplný.

Obrácenou implikaci dokážeme sporem. Nechť P je úplný a totálně omezený, avšak nikoli kompaktní. Pak existuje otevřené pokrytí $\{G_\gamma; \gamma \in \Gamma\}$ prostoru P , z něhož nelze vybrat konečné podpokrytí prostoru P . Z totální omezenosti P vyplývá, že pro každé kladné ε_k z posloupnosti $\{\varepsilon_k\}$, $\varepsilon_k \rightarrow 0$, existuje konečná ε_k -sítě. Z ε_k -sítě sestrojíme pro každé $k \in \mathbb{N}$ systém \mathcal{S}_k všech uzavřených koulí se středy v bodech ε_k -sítě a o poloměru ε_k . Množiny M z \mathcal{S}_k pokrývají P a pro každou je $\text{diam}(M) \leq 2\varepsilon_k$, přičemž $\varepsilon_k \rightarrow 0_+$. Nyní existuje alespoň jedna množina $M \in \mathcal{S}_1$, kterou nelze pokrýt konečně mnoha množinami z $\{G_\gamma\}$. Označme ji D_1 .

Množiny konečného systému $\{D_1 \cap M; M \in \mathcal{S}_2\}$ pokrývají D_1 , jejich průměr nepřevyšuje $2\varepsilon_2$ a alespoň jedna z nich není opět pokryta žádným konečným podsystemem $\{G_\alpha\}$. Označme ji D_2 . Nyní je snad již čtenáři zřejmé, jak induktivně definujeme $\{D_k\}$, přičemž pro všechna $k \in \mathbb{N}$ je $D_{k+1} \subset D_k$, $\text{diam}(D_k) \leq 2\varepsilon_k$, $\varepsilon_k \rightarrow 0$, a D_k nelze pro žádné $k \in \mathbb{N}$ pokrýt žádným konečným podsystemem $\{G_\gamma; \gamma \in \Gamma\}$.

Zvolíme $x_n \in D_n$, $n \in \mathbb{N}$. Protože $\varepsilon_k \rightarrow 0$, je posloupnost $\{x_n\}$ cauchyovská, a tedy existuje $x \in P$, $x_n \rightarrow x$, neboť P je úplný. Bod x je pokryt alespoň jednou množinou G_γ a ta obsahuje $B(x, r)$ pro vhodné $r > 0$, avšak pro všechna $k \in \mathbb{N}$ s $\text{diam}(D_k) \leq 2\varepsilon_k < r$ je $D_k \subset B(x, r)$ a to je spor, neboť pak je $D_k \subset G_\gamma$. Prostor P je tedy kompaktní. \square

Poznámka 13.3.23. Řadu důkazů tvrzení o funkcích z $\mathcal{C}([a, b])$ jsme založili na tom, že z omezené posloupnosti v \mathbb{R} lze vybrat konvergentní posloupnost. Abychom mohli např. snadno modifikovat takové důkazy pro obecné MP, potřebovali bychom mít takovou vlastnost k dispozici i v MP. To motivuje naše další úsilí o důkaz ekvivalentní podmínky pro kompaktnost $M \subset (P, \varrho)$. Ukazuje se, že to není obtížné.

Definice 13.3.24 (Fréchet 1906*). Je-li $M \subset (P, \varrho)$, pak nazýváme M *sekvenciálně kompaktní*, jestliže z každé posloupnosti $\{x_n\}$ bodů z M lze vybrat posloupnost konvergentní v M .

S ohledem na následující tvrzení není tato terminologie překvapivá. Zřejmě stačí uvedené tvrzení dokázat pouze pro prostor (P, ϱ) .

Věta 13.3.25. *Nechť (P, ϱ) je MP. Potom P je sekvenciálně kompaktní, právě když je kompaktní.*

Důkaz. Předpokládejme nejprve, že P je sekvenciálně kompaktní. Podle předcházejícího tvrzení stačí dokázat, že pak je P úplný a totálně omezený. Dokažme nejprve úplnost P : je-li $\{x_n\}$ cauchyovská, lze z ní díky sekvenciální kompaktnosti vybrat konvergentní $\{x_{n_k}\}_{k=1}^{\infty}$, $x_{n_k} \rightarrow x \in P$ a zřejmě $x_n \rightarrow x$: Je-li $\varepsilon > 0$ voleno libovolně, existuje $k \in \mathbb{N}$ tak, že pro všechna $m, n \geq k$ je $\varrho(x_m, x_n) < \varepsilon/2$. Zvolíme-li nyní takové x_m , aby platilo $m \geq k$ a $\varrho(x, x_m) < \varepsilon/2$, je zřejmě $\varrho(x, x_n) \leq \varrho(x, x_m) + \varrho(x_m, x_n) < \varepsilon$.

Pro důkaz totální omezenosti P dokažme ekvivalentní tvrzení: není-li P totálně omezený, pak není sekvenciálně kompaktní. Nechť k jistému $\varepsilon > 0$ neexistuje konečná ε -sít. Definujme induktivně $\{x_n\}$ tak, že $\varrho(x_n, x_m) \geq \varepsilon$ pro všechna $n \neq m$, a to takto:

Zvolme libovolně $x_1 \in P$. S ohledem na to, že $\{x_1\}$ nemůže být ε -sítí v P , existuje x_2 tak, že $\varrho(x_1, x_2) \geq \varepsilon$. Obecně, je-li již zvoleno n prvků P , pak existuje $x \in P$ tak, že $\text{dist}(x, \{x_1, \dots, x_n\}) \geq \varepsilon$, a lze definovat $x_{n+1} := x$. Nyní však žádná vybraná posloupnost z $\{x_n\}$ není cauchyovská, a proto neexistuje ani žádná vybraná konvergentní podposloupnost. Dokázali jsme, že prostor není sekvenciálně kompaktní.

Je-li P kompaktní a $\{x_n\}$ je libovolná posloupnost bodů z P , postupujeme jako při důkazu Tvrzení 13.3.22: Položíme $A_n := \overline{\{x_k; k \geq n\}}$. Potom je podle Cantorovy Věty 13.3.14 množina

$$A := \bigcap_{n=1}^{\infty} A_n$$

neprázdná a snadno k $x \in A$ sestrojíme vybranou posloupnost $\{x_{n_k}\}_{k=1}^{\infty}$ tak, že $x_{n_k} \rightarrow x$ pro $k \rightarrow \infty$: Vybereme $x_{n_1} \in A_1$ tak, aby $\varrho(x_{n_1}, x) < 1$ a postupujeme induktivně dále. Pokud jsme naposled vybrali $x_{n_r} \in A_r$ tak, že $\varrho(x_{n_r}, x) < 1/r$, vybereme $n_{r+1} > n_r$, pro něž $x_{n_{r+1}} \in A_{r+1}$ a $\varrho(x_{n_{r+1}}, x) < 1/(r+1)$. Pak ale $\{x_{n_k}\}$ je hledaná vybraná posloupnost konvergentní k x . \square

Věta 13.3.26. *Nechť $m \in \mathbb{N}$. Potom je množina $M \subset \mathbb{R}^m$ kompaktní, právě když je omezená a uzavřená.*

Důkaz. Omezenost a uzavřenost každé kompaktní množiny plyne z již dokázaných tvrzení 13.3.11 a 13.3.12. Obráceně, jestliže je $M \subset \mathbb{R}^m$ omezená a uzavřená, pak pro posloupnost $\{x_n\}$ bodů z \mathbb{R}^m (značíme $x_n = [x_n^1, \dots, x_n^m]$) snadno sestrojíme vybranou posloupnost $\{x_{n_k}\}_{k=1}^\infty$ z posloupnosti $\{x_n\}$ tak, že konvergují první složky, tj. posloupnost $\{x_{n_k}^1\}_{k=1}^\infty$, neboť i $\{x_n^1\}$ je omezená. Z posloupnosti $\{x_{n_k}\}$ vybereme posloupnost tak, aby konvergovaly druhé složky, atd. Po m krocích tak získáme posloupnost $\{y_k\}$ vybranou $\{x_n\}$ konvergentní „po složkách“, tedy konvergentní i v \mathbb{R}^m a také v M , protože M je uzavřená množina. Protože je množina M sekvenciálně kompaktní, je i kompaktní. \square

Příklady 13.3.27. 1. V prostoru m všech omezených posloupností reálných čísel se supremovou normou *není* uzavřená jednotková koule kompaktní, neboť z posloupnosti $\{x_n\}$, kde

$$x_n := \underbrace{\{0, \dots, 0\}}_{n-1}, 1, 0, \dots,$$

nelze vybrat konvergentní podposloupnost. Zřejmě

$$\|x_k - x_l\|_\infty = 1 \quad \text{pro } k \neq l,$$

a tedy žádná podposloupnost $\{x_n\}$ není ani cauchyovská.

2. Stejným způsobem dokážeme, že i v prostoru $\mathcal{C}([0, 1])$ není uzavřená jednotková koule $K(0, 1)$ kompaktní. Konstrukci $f_n \in \mathcal{C}([0, 1])$ s analogickou vlastností provedeme např. takto (kreslete si obrázek): zvolme f_k tak, že

$$f_k(t) = 0 \quad \text{pro } t \in [0, 1] \setminus (1/(k+1), 1/k), \quad k \in \mathbb{N}.$$

V půlícím bodě intervalu $[1/(k+1), 1/k]$ položíme hodnotu f_k rovnu 1 a pak spojitě dodefinujeme f_k lineárně na obou zbývajících intervalech. Snadno nahlédneme, že $\|f_k - f_l\| = 1$ pro $f_k \neq f_l$. Avšak z posloupnosti $\{f_n\}$ nelze vybrat konvergentní podposloupnost, neboť opět žádná podposloupnost nesplňuje Bolzano-Cauchyho podmínku.

Definice 13.3.28. Nechť $M \subset (P, \varrho)$. Říkáme, že zobrazení $f : M \rightarrow (Q, \sigma)$ je *stejněměrně spojitě na M* , jestliže

$$(\forall \varepsilon > 0) (\exists \delta > 0) (\forall x, y \in M; \varrho(x, y) < \delta) (\sigma(f(x), f(y)) < \varepsilon). \quad (13.10)$$

Jak vidíme, je to analogická definice (tj. je „stejná jako v \mathbb{R}^1 “), nicméně zatím víme o MP příliš málo, abychom s ní mohli dobře pracovat; připomeňme, že první věta, kterou jsme o stejnoměrně spojitosti v $\mathbb{R}^1 = \mathbb{R}$ dokázali, byla o spojitosti na uzavřeném intervalu a sama uzavřenost množiny nestačí (např. funkce x^2 na \mathbb{R}^1 *není* stejnoměrně spojitá. Dokonce i při zkoumání spojitosti v bodě MP můžeme mít obtíže, teoreticky jsme však již na vyšetřování spojitosti funkcí na \mathbb{R}^m pro $m > 1$ připraveni. Poznamenejme nakonec, že stejnoměrná spojitost *není* topologická vlastnost.

Tvrzení 13.3.29. *Nechť $M \subset (P, \varrho)$. Zobrazení $f : M \rightarrow (Q, \sigma)$ je stejnoměrně spojitá na M , právě když*

$$(\{x_k, y_k \in M, \varrho(x_k, y_k) \rightarrow 0\} \implies \{\sigma(f(x_k), f(y_k)) \rightarrow 0\}). \quad (13.11)$$

Důkaz. Předpokládejme nejprve, že je splněna podmínka (13.10) a $\varrho(x_k, y_k) \rightarrow 0$; pak k $\varepsilon > 0$ nalezneme $\delta(\varepsilon) > 0$ a k němu $n \in \mathbb{N}$ tak, aby $\varrho(x_k, y_k) < \delta(\varepsilon)$ pro všechna $k \geq n$. Odtud dostaneme $\sigma(f(x_k), f(y_k)) < \varepsilon$ pro všechna $k \geq n$, z čehož již plyne (13.11).

Není-li splněna podmínka (13.10), existuje $\varepsilon_0 > 0$ tak, že pro všechna $\delta > 0$ lze nalézt body $x, y \in M$, pro které $\varrho(x, y) < \delta$ a současně $\sigma(f(x), f(y)) \geq \varepsilon_0$. Pro každé $k \in \mathbb{N}$ lze tedy zvolit body $x_k, y_k \in M$, $\varrho(x_k, y_k) < k^{-1}$, pro které $\sigma(f(x_k), f(y_k)) \geq \varepsilon_0$. Pak však zřejmě

$$\varrho(x_k, y_k) \rightarrow 0, \quad \text{a současně} \quad \sigma(f(x_k), f(y_k)) \not\rightarrow 0. \quad (13.12)$$

Tím je důkaz ekvivalence podmínek (13.10) a (13.11) dokončen. \square

Věta 13.3.30 (Heine 1872, Fréchet 1906*). *Reálná funkce f spojitá na kompaktní množině $M \subset (P, \varrho)$ je stejnoměrně spojitá na M .*

Důkaz. Tvrzení dokážeme opět sporem: Stejně jako v důkazu Tvrzení 13.3.29 sestrojíme posloupnosti bodů $x_k, y_k \in M$, pro něž platí (13.12) ($\sigma(x, y)$ je nyní $|x - y|$). Protože M je kompaktní, lze vybrat z $\{x_k\}$ podposloupnost konvergentní k nějakému bodu $x \in M$; lze tedy bez újmy na obecnosti předpokládat, že existuje $\lim x_k = x$. Protože

$$\varrho(x, y_k) \leq \varrho(x, x_k) + \varrho(x_k, y_k) \rightarrow 0,$$

je také $\lim y_k = x$. Ze spojitosti f v bodě x plyne

$$\lim_{k \rightarrow \infty} |f(x_k) - f(y_k)| = |f(x) - f(x)| = 0,$$

což je ve sporu s (13.12) a tvrzení Věty 13.3.30 je dokázáno. \square

Poznámka 13.3.31. Čtenář by měl porovnat předcházející (v podstatě Fréchetův) důkaz s důkazem Heineho Věty 11.1.3, neboť „obecný“ důkaz je patrně přehlednější. Je vhodné si uvědomit, že věta platí např. pro libovolný uzavřený interval

$$I = [a_1, b_1] \times [a_2, b_2] \times \cdots \times [a_m, b_m] \subset \mathbb{R}^m.$$

To se využívá při důkazu existence „více-rozměrného“ Riemannova integrálu ze spojitě funkce na I .

Podle Věty 13.3.26 je v \mathbb{R}^m každá omezená a uzavřená množina kompaktní. Analogické tvrzení prostoru $\mathcal{C}([a, b])$ *neplatí*, a tak vzniká přirozená otázka: Které množiny $M \subset \mathcal{C}([a, b])$ nebo obecněji $M \subset (P, \varrho)$ jsou kompaktní? K tomu využijeme pojem stejné spojitosti, kterou zavedl GIULIO ASCOLI (1843 – 1896) v souvislosti se studiem konvergence posloupností spojitých funkcí.

Definice 13.3.32 (Ascoli 1883*). Nechť $M \subset (P, \varrho)$ a necht' $\mathcal{F}(M)$ je systém funkcí $f : M \rightarrow \mathbb{R}$. Říkáme, že funkce z $\mathcal{F}(M)$ jsou *stejně spojitě na M* , jestliže je splněna podmínka

$$(\forall \varepsilon > 0)(\exists \delta > 0)(\forall f \in \mathcal{F}(M))(\forall x_1, x_2 \in M)(\varrho(x_1, x_2) < \delta \Rightarrow |f(x_1) - f(x_2)| < \varepsilon).$$

Poznámka 13.3.33. Z Definice 13.3.32 vyplývá, že všechny funkce $f \in \mathcal{F}(M)$ jsou (stejně) stejnoměrně spojitě na M . Podobně říkáme, že funkce ze systému $\mathcal{F}(M)$ jsou *stejně omezené*, existuje-li $K \in \mathbb{R}$ takové, že pro všechny funkce $f \in \mathcal{F}(M)$ a všechna $x \in M$ je $|f(x)| \leq K$. Pro stručnost budeme někdy říkat krátce ve zřejmém významu, že *systém funkcí $\mathcal{F}(M)$ je stejně spojitý nebo stejně omezený*.

Věta 13.3.34 (Ascoli 1883*). Nechť $M \subset (P, \varrho)$ je kompaktní. Potom uzavřená podmnožina $\mathcal{F}(M)$ prostoru $\mathcal{C}(M)$ všech spojitých funkcí na M je kompaktní, právě když je systém $\mathcal{F}(M)$ stejně omezený a stejně spojitý.

Důkaz. Nejprve budeme předpokládat, že $\mathcal{F}(M)$ je kompaktní. Pak je systém $\mathcal{F}(M)$ totálně omezený a tedy (stejně) omezený podle Věty 13.3.11. Musíme ještě ukázat, že je zároveň stejně spojitý. Z totální omezenosti $\mathcal{F}(M)$ plyne, že k danému $\varepsilon > 0$ existuje konečná $(\varepsilon/3)$ -sít $A = \{f_1, \dots, f_m\} \subset \mathcal{F}(M)$. Ze stejnoměrné spojitosti funkcí f_k , které je důsledkem Věty 13.3.30, plyne existence $\delta_k > 0$ tak, že pro $k = 1, \dots, m$ je

$$(x, y \in M, \varrho(x, y) < \delta_k) \implies (|f_k(x) - f_k(y)| < \varepsilon/3).$$

Položme $\delta = \min\{\delta_k; k = 1, \dots, m\}$ a zvolme libovolnou $f \in \mathcal{F}(M)$. K f nalezneme $f_{k_0} \in A$, pro kterou je $\|f - f_{k_0}\| < \varepsilon/3$. Nyní zřejmě

$$\begin{aligned} (x, y \in M, \varrho(x, y) < \delta) &\implies |f(x) - f(y)| \leq \\ &\leq |f(x) - f_{k_0}(x)| + |f_{k_0}(x) - f_{k_0}(y)| + |f_{k_0}(y) - f(y)| \leq \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} = \varepsilon, \end{aligned}$$

takže systém $\mathcal{F}(M)$ je stejně spojitý.

Nyní ukážeme, že $\mathcal{F}(M)$ je sekvenciálně kompaktní, je-li stejně omezený a stejně spojitý. Jelikož je $\mathcal{F}(M)$ uzavřený, stačí dokázat, že z každé posloupnosti funkcí $\{f_k\}$ z $\mathcal{F}(M)$ lze vybrat cauchyovskou podposloupnost. Podle Věty 13.3.11 je kompaktní prostor totálně omezený a je podle Věty 13.3.9 separabilní, existuje tedy spočetná množina $T \subset M$, která je hustá v M . Všechny její prvky seřadíme do (prosté) posloupnosti $\{t_k\}$. Nyní budeme postupně vytvářet vybrané posloupnosti: $\{f_{11}, f_{12}, f_{13}, \dots\}$ je vybraná posloupnost z $\{f_k\}$, která je konvergentní v bodě t_1 , $\{f_{21}, f_{22}, f_{23}, \dots\}$ je vybraná posloupnost z $\{f_{1k}\}_{k=1}^{\infty}$ konvergentní v bodě t_2 , atd. Obecně v m -tém kroku vybereme z posloupnosti $\{f_{(m-1)k}\}_{k=1}^{\infty}$ posloupnost $\{f_{mk}\}_{k=1}^{\infty}$ tak, aby konvergovala v bodě t_m . Pověsimme si, že $\{f_{mk}\}_{k=1}^{\infty}$ konverguje na množině $\{t_1, t_2, \dots, t_m\}$.

Nyní vytvoříme diagonální posloupnost $\{g_m\} = \{f_{mm}\}_{m=1}^\infty$, vybranou z posloupnosti $\{f_k\}$ a ukážeme, že tato diagonální posloupnost je Cauchyovská. Využijeme stejné spojitosti funkcí $f \in \mathcal{F}(M)$. Pro $\varepsilon > 0$ zvolíme konečnou množinu $T_\varepsilon \subset T$ tak, že tvoří ε -síť množiny M . Nyní zvolíme $k \in \mathbb{N}$ tak, že pro posloupnost $\{g_m\}_{m=1}^\infty$ je

$$(\forall t \in T_\varepsilon)(m, n \geq k \implies |g_m(t) - g_n(t)| < \varepsilon).$$

Nyní pro každé $x \in M$ existuje vhodné $t \in T_\varepsilon$ tak, že

$$|g_m(x) - g_n(x)| \leq |g_m(x) - g_m(t)| + |g_m(t) - g_n(t)| + |g_n(t) - g_n(x)| \leq 3\varepsilon.$$

Odtud vyplývá, že je splněna Bolzano-Cauchyho podmínka pro posloupnost $\{g_m\}$ vybranou z $\{f_k\}$, a tedy $g_m \rightrightarrows$ na M . \square

Poznámka 13.3.35. Již na samém začátku výkladu o reálných číslech jsme se setkali s kompaktností, aniž jsme o tom hovořili. Vnořili jsme totiž \mathbb{R} do \mathbb{R}^* a tak jsme dosáhli sekvenční kompaktnosti: přidali jsme „chybějící hromadné body“. Ukazuje se tedy, že je \mathbb{R}^* jistým „zkompaktněním“ \mathbb{R} , což ještě zpřesníme:

Je-li (P, ϱ) podprostorem (Q, ϱ) , $\overline{P} = Q$ a Q je kompaktní, nazývá se (Q, ϱ) *kompaktifikace* (P, ϱ) . Je tedy \mathbb{R}^* kompaktifikací \mathbb{R} . Stejného efektu bychom dosáhli přidáním „jediného nekonečna“: označme ho ∞^* a definujme $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = \infty^*$, jestliže $\lim_{n \rightarrow \infty} |x_n| = +\infty$. Zkuste si tento příklad rozmyslet dříve, nežli začnete číst další odstavec. Pro nedostatek místa budeme velmi struční, čtenáře odkazujeme např. na [5], str. 744.

V \mathbb{R}^m bychom mohli provést stejnou úvahu a definovat množinu $\overline{\mathbb{R}^m} = \mathbb{R}^m \cup \{\infty\}$, přičemž pro $x^n \in \mathbb{R}^m$, $n \in \mathbb{N}$, definujeme $\lim_{n \rightarrow \infty} x^n = \infty$, jestliže $\lim_{n \rightarrow \infty} \|x^n\|_2 = \infty$. Doufám, že se čtenář po promyšlení předcházejícího případu s \mathbb{R}^1 zorientuje a dvojí význam symbolu ∞ ho nezmate. Právem by se však mohl cítit poškozen, neboť jsme sice de facto použili jako okolí bodu ∞ v \mathbb{R}^m množiny

$$\mathcal{U}_\varepsilon(\infty) := \{x \in \mathbb{R}^m; \|x\| > \varepsilon\},$$

avšak na $\overline{\mathbb{R}^m}$ jsme nedefinovali žádnou metriku. To lze napravit např. tak, že definujeme vzdálenost pomocí *stereografické projekce*; pro jednoduchost to provedeme v \mathbb{R}^2 . Uvažujme v \mathbb{R}^3 sféru S o rovnici $z^2 + u^2 + v^2 = 1$. Bodu $[x, y] \in \mathbb{R}^2$ přiřadíme bod $[x, y, 0] \in \mathbb{R}^3$ a určíme průsečík přímky, určené tímto bodem a bodem $[0, 0, 1]$. Její průsečík s uvažovanou sférou má souřadnice

$$z = \frac{2x}{x^2 + y^2 + 1}, \quad u = \frac{2y}{x^2 + y^2 + 1}, \quad v = \frac{x^2 + y^2 - 1}{x^2 + y^2 + 1}.$$

Pomocí těchto vztahů je určeno zobrazení $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow S$. Zřejmě $v \in [-1, 1]$ a zobrazení f je na $S \setminus [0, 0, 1]$. Definujme ještě $f(\infty) = [0, 0, 1]$ a pro $[r, s] \in \mathbb{R}^2$ položme vzdálenost $\varrho(r, s)$ v \mathbb{R}^2 rovnou vzdálenosti obrazů $f(r)$ a $f(s)$ v \mathbb{R}^3 . Pak ϱ je metrika na kompaktifikaci $\overline{\mathbb{R}^2}$.

Daleko lépe se v tomto případě pracuje s topologií. Definice kompaktního prostoru, kterou užíváme, je založena pouze na topologických pojmech, takže se snadno přeneseme i do topologických prostorů. Existuje-li ke každému bodu prostoru okolí, jehož uzávěr je

kompaktní, pak říkáme, že prostor je *lokálně kompaktní*. Pomocí okolí bodů lze snadno popsat topologii τ topologického prostoru (X, τ) . Je-li prostor (X, τ) lokálně kompaktní, existuje jeho kompaktifikace (Y, τ') taková, že $Y \setminus X$ je jednobodová množina. Tento bod se obvykle značí ∞ a stačí popsat jeho okolí: ty však definujeme jako rozdíly $Y \setminus K$, kde za K volíme kompaktní množiny v (X, τ) .

Věta 13.3.36. *Je-li f prosté spojitě zobrazení kompaktního prostoru (P, ϱ) na metrický prostor (Q, σ) , je inverzní zobrazení $g := f^{-1}$ rovněž spojitě a oba prostory jsou homeomorfní.*

Důkaz. Je-li $F \subset (P, \varrho)$ uzavřená množina, je podle Lemmatu 13.3.17 kompaktní. Její obraz $H := f(F)$ je podle Věty 13.3.18 kompaktní, a tedy podle Věty 13.3.12 uzavřená množina v (Q, σ) . Proto pro inverzní zobrazení g jsou vzory všech uzavřených množin v (Q, σ) uzavřené množiny v (P, ϱ) a g je spojitě podle Věty 12.5.7. Zobrazení f je tedy homeomorfismem a oba prostory jsou homeomorfní. \square

13.4 Souvislost

Tato partie je užitečná např. při vyšetřování funkcí více proměnných a ještě podstatněji při studiu funkcí komplexní proměnné.

Definice 13.4.1. Říkáme, že prostor (P, ϱ) je *souvislý*, pokud *neexistují* neprázdné disjunktní otevřené množiny G_1, G_2 v P tak, že $P = G_1 \cup G_2$.

Poznámky 13.4.2. 1. Souvislost množiny se definuje pomocí již vícekrát použité úmluvy: množina $M \subset (P, \varrho)$ je souvislá, je-li (M, ϱ) souvislým podprostorem prostoru (P, ϱ) .

2. Je zřejmé, že obě množiny G_1, G_2 z předchozí definice jsou i uzavřené, protože jejich komplement v P je otevřená množina. Je-li $\emptyset \neq A \neq P$ obojetná množina, pak volba $G_1 := A, G_2 := P \setminus A$, ukazuje, že prostor (P, ϱ) není souvislý. Odtud vidíme, že prostor (P, ϱ) je souvislý, právě když obojetnými množinami v P jsou pouze množiny \emptyset a P .

3. Jednobodová podmnožina MP je vždy souvislá, neboť není sjednocením disjunktních neprázdných množin.

4. Žádná alespoň dvoubodová podmnožina diskrétního prostoru *není* souvislá.

Úmluva 13.4.3. Množiny G_1, G_2 z definice, které jsou neprázdné, disjunktní, otevřené a pro které $G_1 \cup G_2 = P$, tvoří rozklad nesouvislého prostoru na obojetné množiny. Pro stručnost ho budeme nazývat *o-rozklad*. V symbolické formě pro tyto množiny je

$$\begin{aligned} G_1, G_2 \subset P, \quad G_1, G_2 \neq \emptyset, \quad G_1, G_2 \text{ jsou otevřené,} \\ G_1 \cap G_2 = \emptyset, \quad G_1 \cup G_2 = P. \end{aligned}$$

Věta 13.4.4. *Neprázdná množina $M \subset \mathbb{R}^1$ je souvislá, právě když je M interval nebo jednobodová množina.*

Důkaz. Omezíme se na alespoň dvoubodové množiny. Nejprve dokážeme: Není-li množina M interval, existuje její o-rozklad. Nechť tedy existují body a, b, c tak, že $a, b \in M$, $a < c < b$ a $c \notin M$. Pak ale

$$G_1 := M \cap (-\infty, c) \quad \text{a} \quad G_2 := M \cap (c, +\infty)$$

je o-rozklad M a množina M není souvislá.

Předpokládejme nyní, že $M \subset \mathbb{R}^1$ je interval; sporem dokážeme, že M je souvislá množina. Nechť existuje o-rozklad M , tvořený množinami G_1, G_2 a nechť $a \in G_1, b \in G_2, a < b$. Jelikož je M interval, je $t \in M$ pro všechna $a \leq t \leq b$. Položme

$$c = \sup \{ t \in [a, b]; t \in G_1 \}.$$

Zřejmě bod c leží v $[a, b]$, a tedy $c \in M$. Je-li $c \in G_1$, existuje $\delta_1 > 0$, pro něž $(c - \delta_1, c + \delta_1) \subset G_1$, neboť G_1 je otevřená. Potom však c nemůže být supremem G_1 , čímž dostáváme spor. Je-li $c \in G_2$, je $c > a$ a existuje takové $\delta_2 > 0$, že $(c - \delta_2, c + \delta_2) \subset G_2$, protože G_2 je otevřená. Existuje proto $t \in G_1$ v intervalu $(c - \delta_2, c]$ a $G_1 \cap G_2 \neq \emptyset$, což je opět spor. Tím je Věta 13.4.4 dokázána. \square

Věta 13.4.5. *Nechť $f : (P, \varrho) \rightarrow (Q, \sigma)$ je spojitě zobrazení a nechť P je souvislý prostor. Potom $f(P)$ je souvislá množina v (Q, σ) .*

Důkaz. Pokud by G_1, G_2 tvořily o-rozklad $f(P)$, je $f^{-1}(G_1), f^{-1}(G_2)$ o-rozklad P , což dává potřebný spor. \square

Důsledek 13.4.6. *Nekonstantní spojitá reálná funkce f na souvislém prostoru (P, ϱ) má Darbouxovu vlastnost, tj. pro každé dva body $y_1, y_2 \in f(P)$, $y_1 < y_2$, a každé c , $y_1 < c < y_2$, existuje bod $x \in P$, pro který $f(x) = c$.*

Důkaz. Podle Věty 13.4.5 je $f(P)$ souvislá množina v \mathbb{R} , a tedy podle Věty 13.4.4 je to interval. Ten spolu s body y_1, y_2 obsahuje i všechna $t \in [y_1, y_2]$, tedy i bod c . Stačí tedy volit $x \in f^{-1}(c) \neq \emptyset$ a dostaneme $f(x) = c$. \square

Poznámka 13.4.7. Snadno se ukáže, že Darbouxova vlastnost spojitých funkcí na (P, ϱ) charakterizuje souvislé prostory. Pokud totiž (P, ϱ) není souvislý prostor, existuje jeho o-rozklad $P = G_1 \cup G_2$. Definujeme-li funkci f na P tak, že $f(G_1) = 0, f(G_2) = 1$, je tato funkce podle Věty 12.5.7 spojitá a nemá Darbouxovu vlastnost.

Připomeňme, že jsou-li x, y body lineárního prostoru X , je úsečka \overline{xy} množina bodů $\{z = tx + (1-t)y; t \in [0, 1]\}$ ⁵⁾. Je vytvořena pomocí zobrazení $f : t \mapsto X$ intervalu $[0, 1]$, kde

$$f(t) = tx + (1-t)y, \quad t \in \mathbb{R}. \quad (13.13)$$

Je-li X normovaný lineární prostor, je zobrazení f v (13.13) spojitě, protože

$$\|f(t) - f(u)\| = \|(tx + (1-t)y) - (ux + (1-u)y)\| \leq |t-u|(\|x\| + \|y\|).$$

⁵⁾ Je-li $x \neq y$, nazýváme x, y krajními body této úsečky.

Důsledek 13.4.8. Každá úsečka v normovaném lineárním prostoru je souvislá množina.

Lemma 13.4.9. Necht $\{A_\gamma; \gamma \in \Gamma\}$ je systém souvislých množin v prostoru (P, ρ) a necht průnik všech těchto množin je neprázdný. Potom je $A = \bigcup_{\gamma \in \Gamma} A_\gamma$ souvislá množina.

Důkaz. Postupujeme opět sporem: obsahuje-li A jediný bod, tvrzení platí. Je-li G_1, G_2 o-rozklad A , leží společný bod všech A_γ v jedné z těchto množin. Necht je to G_1 . Pak G_2 má neprázdný průnik s alespoň jednou A_γ ; označme ji A_{γ_0} . Pak však množiny

$$A_{\gamma_0} \cap G_1 \quad \text{a} \quad A_{\gamma_0} \cap G_2$$

tvorí o-rozklad A_{γ_0} , což je spor se souvislostí A_{γ_0} . \square

Důsledek 13.4.10. Jsou-li souvislé množiny $\{A_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ takové, že $A_k \cap A_{k+1} \neq \emptyset$ pro všechna $k \in \mathbb{N}$, jsou souvislé i množiny $\bigcup_{k=1}^n A_k$ pro všechna $n \in \mathbb{N}$ a také množina $\bigcup_{k=1}^{\infty} A_k$.

Důkaz. Podle Lemmatu 13.4.9 jsou souvislé množiny $A_1 \cup A_2, (A_1 \cup A_2) \cup A_3, \dots$; indukci snadno dokážeme souvislost množin $B_n := \bigcup_{k=1}^n A_k$ pro všechna $n \in \mathbb{N}$. Dále je $\bigcup_{k=1}^{\infty} A_k = \bigcup_{n=1}^{\infty} B_n$, což je souvislá množina, protože $A_1 \subset \bigcap_{n=1}^{\infty} B_n$. \square

Poznámky 13.4.11. 1. Je-li $A \subset \mathbb{R}^m$ a $x_0 \in A$ takový bod, že pro každý bod $x \in A$ leží úsečka $\overline{x_0 x}$ v A , pak je A podle Lemmatu 13.4.9 souvislá množina. Takové množiny se nazývají *hvězdovité* (vzhledem k x_0).

2. Připomeňme, že $A \subset \mathbb{R}^m$ je konvexní, obsahuje-li s každými dvěma body x, y i úsečku \overline{xy} . Konvexní množina A je hvězdovitá vzhledem ke všem svým bodům a je proto souvislá.

3. V Příkladu 13.2.14 jsme sestrojili spojitě zobrazení φ intervalu $[0, 1]$ na uzavřený jednotkový čtverec $S := [0, 1] \times [0, 1] \subset \mathbb{R}^2$. Toto zobrazení φ není prosté. Snadno nahlédneme, že rozdíl $S \setminus E$, kde E je množina všech vrcholů čtverce S , je hvězdovitá množina vzhledem k jeho středu (je to dokonce konvexní množina). Pokud by bylo zobrazení φ prosté, bylo by podle Věty 13.3.36 homeomorfismem a vzor množiny $S \setminus E$ by musel být souvislou množinou, tedy intervalem. Množina $[0, 1] \setminus \varphi^{-1}(E)$ má však alespoň tři komponenty, což dává spor. Je to patrně jednodušší nežli dokazovat, že například

$$\varphi(1/6) = \varphi(1/2) = \varphi(5/6) = [1/2, 1/2].$$

To vede ke zdánlivému paradoxu: bodů intervalu $[0, 1]$ se zdá být „více“ než bodů jednotkového čtverce S .

Věta 13.4.12. Je-li množina $A \subset (P, \rho)$ souvislá, je také souvislá každá množina B , pro kterou je $A \subset B \subset \overline{A}$. Speciálně: uzávěr souvislé množiny je souvislá množina.

Důkaz. Provedeme důkaz sporem. Je-li A jednobodová, tvrzení platí. Necht G_1, G_2 tvorí o-rozklad množiny B . Protože množina A je souvislá, musí být částí jedné

z množin $G_1 \cap A$ nebo $G_2 \cap A$; pokud by obě množiny byly neprázdné, byly by množiny $G_1 \cap A$, $G_2 \cap A$ o-rozkladem A a dostali bychom spor. Nechť tedy např. $A \subset G_1$ a $A \cap G_2 = \emptyset$. Pak však i $\overline{A} \cap G_2 = \emptyset$ a protože $B \subset \overline{A}$, je také $B \cap G_2 = \emptyset$; proto G_1, G_2 není o-rozkladem B . Nalezený spor dokazuje tvrzení lemmatu. \square

Příklad 13.4.13. Funkce $f(x) = \sin(x^{-1})$ je spojitá na $\mathbb{R} \setminus \{0\}$. Sjednocení jejího grafu G_f s libovolnou neprázdnou podmnožinou A úsečky S s koncovými body $[0, -1]$ a $[0, 1]$ je souvislou podmnožinou \mathbb{R}^2 . Graf G_{f_1} restrikce $f_1 = f|_{(0, \infty)}$ je obrazem intervalu a je tedy souvislý. Každý bod úsečky S leží v uzávěru množiny G_{f_1} . Podle Věty 13.4.12 je $G_{f_1} \cup A$ souvislá množina. Analogické tvrzení platí i pro restrikci $f_2 := f|_{(-\infty, 0)}$. Sjednocení souvislých množin s neprázdným průnikem je souvislá množina, z čehož již vyplývá dokazované tvrzení. Pokud by byla množina A prázdná, tvrzení by neplatilo, protože G_{f_1}, G_{f_2} by tvořily o-rozklad G_f .

Definice 13.4.14. Je-li $\{a = x_0, x_1, \dots, x_n = b\} \subset \mathbb{R}^m$, pak sjednocení úseček $\overline{x_0 x_1}, \overline{x_1 x_2}, \dots, \overline{x_{n-1} x_n}$ nazýváme *lomená čára* v \mathbb{R}^m , spojující body a, b .

V teorii funkcí komplexní proměnné nebo při práci s funkcemi více (reálných) proměnných se často pracuje se speciálními množinami. Uvedeme jednoduchou definici:

Definice 13.4.15. Neprázdná otevřená souvislá množina v \mathbb{R}^m se nazývá *oblast*.

Věta 13.4.16. Je-li $G \subset \mathbb{R}^m$ oblast, lze každé dva body množiny G spojit lomenou čarou, která leží v G .

Důkaz. Zvolme $x_0 \in G$ libovolně. Pak množina A těch bodů $x \in G$, které lze spojit v G lomenou čarou s x_0 , je zřejmě neprázdná: leží v ní např. všechny body koule $B(x_0, r)$ s dostatečně malým $r > 0$. Je také otevřená, protože pro $x \in A$ existuje lomená čára L v G spojující x_0 s x a pro každé $y \in B(x, r) \subset G$ lze spojení lomenou čarou bodů x_0 a y získat sjednocením L s úsečkou \overline{xy} . Rovněž doplněk $G \setminus A$ je otevřený, protože pro jeho libovolný bod z nemůže v okolí $B(z, r)$ s dostatečně malým $r > 0$ ležet bod z A , jinak by totiž platilo $z \in A$. Protože G je souvislá, musí být $G \setminus A = \emptyset$, jinak by množiny A a $G \setminus A$ tvořily o-rozklad množiny G . \square

Definice 13.4.17. Maximální (ve smyslu inkluze) souvislou podmnožinu prostoru (P, ϱ) nazýváme *komponenta souvislosti* prostoru (P, ϱ) , krátce jen *komponenta* prostoru P . Podrobněji: Je-li A komponenta prostoru P a $A \subset A_1 \subset P$, kde A_1 je souvislá, je $A_1 = A$.

Poznámka 13.4.18. Komponenty množiny $A \subset (P, \varrho)$ jsou ve smyslu naší úmluvy opět komponenty podprostoru $(A, \varrho|(A \times A))$.

Lemma 13.4.19. Komponenta prostoru (P, ϱ) je uzavřenou podmnožinou (P, ϱ) .

Důkaz. Je-li A komponenta (P, ϱ) , je podle Věty 13.4.12 i \overline{A} souvislá množina. Zřejmě je $A \subset \overline{A}$ a vzhledem k maximalitě komponent $A = \overline{A}$, takže A je uzavřená množina. \square

Lemma 13.4.20. *Komponenty prostoru (P, ϱ) jsou totožné nebo disjunktní.*

Důkaz. Jsou-li A_1, A_2 komponenty P , pak při $A_1 \cap A_2 \neq \emptyset$ je $A_1 \cup A_2$ souvislá množina obsahující A_1 i A_2 . Komponenty jsou *maximální* souvislé podmnožiny P , z čehož již vyplývají rovnosti $A_1 = A_1 \cup A_2 = A_2$. \square

Důsledek 13.4.21. *Každý bod prostoru (P, ϱ) jednoznačně určuje komponentu prostoru P , ve které leží. Každá neprázdná souvislá podmnožina $A \subset (P, \varrho)$ leží v jediné komponentě prostoru P .*

Věta 13.4.22. *Komponentami otevřené množiny $G \subset \mathbb{R}^m$ jsou oblasti.*

Důkaz. Necht A je komponenta množiny G ; stačí dokázat, že A je otevřená množina. Je-li $x \in A \subset G$, je $B(x, r) \subset G$ pro nějaké $r > 0$, přičemž $B(x, r)$ je konvexní a tedy souvislá množina. Proto je $A \cup B(x, r)$ souvislá množina, takže $A \cup B(x, r) = A$, neboli $B(x, r) \subset A$. Množina A je tedy otevřená a důkaz je dokončen. \square

Věta 13.4.23. *Každá otevřená množina G v prostoru \mathbb{R}^m nebo v Gaussově rovině \mathbb{C} je sjednocením spočetně mnoha disjunktních oblastí.*

Důkaz. Komponenty G jsou oblasti, stačí tedy dokázat, že disjunktních komponent je pouze spočetně. Každé komponentě přiřadíme jeden její bod, který má všechny souřadnice racionální. Získáme tak prosté zobrazení na (spočetnou) podmnožinu $\mathbb{Q} \times \mathbb{Q} \times \cdots \times \mathbb{Q}$, tj. množinu všech m -tic racionálních čísel, z čehož již vyplývá dokazované tvrzení. \square

Historická poznámka 13.4.24. Jak již bylo patrné z předcházejících kapitol, přesunul se v 19. stol. zájem matematiků od jednotlivých funkcí k jejich množinám či třídám. Byly vyšetřovány *funkcionály*, neboli funkce definované na množinách funkcí. Jako příklad připomeňme zmínku o Riemannově integrálu: Ten je podle Věty 11.23 *lineárním funkcionálem* na $\mathcal{C}([a, b])$, který je podle Poznámky 12.5.6 na tomto normovaném lineárním prostoru spojitý, pokud tento prostor opatříme supremovou metrikou. Poznamenejme, že např. již r. 1903 nalezl JACQUES HADAMARD (1865 – 1963) poněkud komplikovaný předpis popisující obecný tvar spojitého lineárního funkcionálu na prostoru $\mathcal{C}([a, b])$; viz [9], Vol. I, str. 405 – 408. Elegantní řešení tohoto problému nalezl FREDERIC RIESZ (1880 – 1956) r. 1909. V jiné práci z r. 1910 poprvé použil termín *prostor funkcí* (Funktionraum); viz též [15].

Metrické prostory zavedl MAURICE RENÉ FRÉCHET (1878 – 1973) r. 1906 v práci [7]; byla to jeho doktorská disertační práce. Tam je také zavedena většina obecných pojmů, které byly vyloženy v této kapitole.

Uvedeme několik historických ukázek. Fréchet nejprve studuje obecnější množiny: *Pokud pečlivě studujeme různé klasické definice limity posloupnosti čísel, posloupnosti*

bodů nebo posloupnosti funkcí apod., ihned zjistíme, že všechny vyhovují podmínkám I a II, které nezávisí na povaze uvažovaných prvků posloupnosti. Jsou to ty podmínky, které nám postačí k zobecnění jistých tvrzení z teorie funkcí.

Dále se omezíme na podmnožiny třídy (L) prvků libovolné povahy, vyhovující následujícím podmínkám: je možné rozlišit, zda jsou prvky třídy různé či nikoli. Navíc lze definovat limitu posloupnosti prvků třídy (L). Předpokládáme tudíž, že pro libovolně zvolenou nekonečnou posloupnost (ne nutně různých) prvků třídy (L) lze s jistotou říci, zda tato posloupnost $A_1, A_2, \dots, A_n, \dots$ má či nemá limitu A (jednoznačně určenou). Postup, který umožní nalézt odpověď, (jinak řečeno definice limity), ať je jakýkoli, musí splňovat podmínky I a II, o nichž jsme se zmínili, a které jsou následující:

I) Pokud jsou všechny prvky nekonečné posloupnosti $A_1, A_2, \dots, A_n, \dots$ rovny témuž prvku A , má posloupnost limitu, kterou je A .

II) Pokud má nekonečná posloupnost $A_1, A_2, \dots, A_n, \dots$ limitu A , každá posloupnost členů předchozí posloupnosti ve stejném pořadí $A_{n_1}, A_{n_2}, \dots, A_{n_p}, \dots$ (celá čísla n_1, n_2, \dots, n_p tedy rostou) má opět limitu rovnou A .

Fréchetova definice metrického prostoru se jen formálně odlišovala od Definice 12.1.1 z minulé kapitoly (srovnej s Historickou poznámkou 12.6.3). Mezi příklady uvádí lineární prostor s všech posloupností reálných čísel $x = \{x_1, x_2, \dots\}$ se vzdáleností (l'écart) definovanou vzorcem (užíváme jeho označení)

$$(x, y) := \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n!} \frac{|x_n - y_n|}{1 + |x_n - y_n|}$$

a pro tuto metriku dokazuje i trojúhelníkovou nerovnost.

Separabilní prostor je například zaveden takto: třídu prvků nazýváme separabilní, pokud ji lze alespoň jedním způsobem vyjádřit jako derivaci ⁶⁾ spočetné množiny svých prvků. Z dosavadních ukázek by mohl čtenář nabýt dojmu, že práce je psána v abstraktní rovině, avšak téměř polovina práce je věnována aplikacím obecné teorie.

Fréchetovu definici úplného prostoru jsme uvedli v Historické poznámce 13.2.4; poznamenejme, že termíny úplnost, úplný prostor apod. jsou patrně pozdějšího data.

Dodnes je patrně největší nejednotnost v terminologii související s kompaktností. Fréchet zavedl v r. 1906 pojem (sekvenciální) kompaktnosti s označením „kompaktní“. Použil následující definici: Říkáme, že množina je kompaktní, jestliže je konečná nebo má-li každá její nekonečná podmnožina alespoň jeden hromadný bod ⁷⁾. Jestliže je množina zároveň uzavřená, nazýváme ji extrémální; (...).

PAVEL SERGEJEVIČ ALEXANDROV (1896 – 1982) spolu s PAVLEM SAMUJLOVIČEM URYSONEM (1898 – 1924) zavedli r. 1924 kompaktnost tak, jako jsme ji zavedli v Definici 13.3.4, ovšem pro topologické prostory. Použili pro ni termín bikompaktnost, který se stále ještě v rusky psané starší literatuře vyskytuje. Všeobecně se takto zavedené „pokryvací kompaktnosti“ začalo říkat jen kompaktnost. Množiny, jejichž uzávěr je kompaktní (tedy ne nutně uzavřeně!), se nazývají relativně kompaktní; pro ty užíval Fréchet termín kompaktní. Jde o pojem, který jsme nahradili totální omezeností. Použijeme-li našeho označení a Fréchetovy terminologie, pak mj. dokázal tvrzení: Aby pro každé $\varepsilon > 0$ existovala konečná ε -síť $K_\varepsilon \subset E$, je nutné a stačí, aby E byla kompaktní. Fréchetovy extrémální množiny jsou v našem smyslu sekvenciálně kompaktní. Proto např. Fréchet před-

⁶⁾ Autor má na mysli množinu hromadných bodů.

⁷⁾ Pro hromadné body užívá Fréchet termín „limitní body“.

pokládá ve Větě 13.3.30, že příslušná množina je extrémální. Větu o ekvivalentních podmínkách pro kompaktnost dokázal v plném znění jako první patrně FELIX HAUSDORFF (1868 – 1942) v [10]. Tam je zaveden i termín *totální omezenost*; viz str. 311. Borelova pokrývací věta pro spočetné systémy je z r. 1894, pro obecná pokrytí ji dokázal Lebesgue. Borel ji pak v r. 1903 zobecnil pro případ prostorů \mathbb{R}^m s $m > 1$. Řada dalších vět byla dokázána nejprve pro speciální MP, nejčastěji pro \mathbb{R}^m . Patrně první dospěl k obecné definici kompaktního prostoru Vietoris v r. 1921, jehož práci Aleksandrov s Urysonem neznali.

Souvislost prostoru je pojmem velmi názorným. My jsme dokázali pouze její základní vlastnosti. Ukazuje se, že velmi užitečné jsou často „lokalizované“ pojmy. *Lokálně kompaktní prostory* zavedl Aleksandrov v práci z r. 1923. Větší pozornost jsme věnovali lokální kompaktnosti, existuje však i tzv. lokální souvislost, která se uplatňuje např. při studiu křivek. *Prostor je lokálně souvislý, pokud ke každému jeho bodu x a každému jeho okolí $U(x)$ existuje souvislé okolí $V(x)$ bodu x , pro něž je $V(x) \subset U(x)$* . Čtenáře může překvapit, že MP může být lokálně souvislý aniž by byl souvislý, není však obtížné sestavit příklad typu $A := (0, 1) \cup (2, 3) \subset \mathbb{R}$. Složitější je si uvědomit, že souvislý prostor nemusí být lokálně souvislý. Příklad 13.4.13 nám ještě jednou poslouží: Uvažovaný graf funkce $x \mapsto \sin(1/x)$ v \mathbb{R}^2 , doplněný o úsečku S , má potřebné vlastnosti, neboť body „přidané úsečky“ *nemají* libovolně malá souvislá okolí.

Věta 13.3.34 bývá v různých modifikacích nazývána Arzelá-Ascoliho věta. Fréchet ve své fundamentální práci z r. 1906 vytvořením „funkcionálního počtu“ završil teorii, ke které významně přispěli Georg Cantor (1845 – 1918), Vito Volterra (1860 – 1940), Cesare Arzelá (1847 – 1912), Giulio Ascoli (1843 – 1896), Jacques Hadamard (1865 – 1963) a další; plný seznam by obsahoval podstatně více jmen. Protože se zde již dotýkáme historie *funkcionální analýzy*, omezíme se na odkaz na historické monografie [6] a [13].

Uvedme ještě krátkou informaci, týkající se *topologických prostorů*. Mnoho topologických pojmů vzniklo opět nejprve v kontextu speciálních prostorů. Zrod obecné topologie souvisí s Cantorovými pracemi z let 1879 – 1884, rozhodující krok v přechodu od \mathbb{R}^m k abstraktním prostorům lze však stopovat až k Riemannovi (1854). I zde je lépe doporučit čtenáři kvalifikované studie, přinášející podstatně více informací o vzniku a vývoji topologie, např. [16] nebo [17].

Literatura:

- [1] Aleksandrov, P. S., Urysohn, P. S.: *Zur Theorie der topologischen Räume*, Math. Ann. **92** (1924), str. 258 – 266.
- [2] Banach, S.: *Théorie des opérations linéaires*, série Monografie matematyczne sv. I, Warszawa, 1932.
- [3] Bourbaki, S.: *Očerki po istorii matematiki*, Izdatelstvo IL, Moskva, 1963, (překlad z francouzštiny).
- [4] Čech, E.: *Bodové množiny*, Academia, Praha, 1974.
- [5] Černý, I.: *Analýza v komplexním oboru*, Academia, Praha, 1983.
- [6] Dieudonné, J.: *History of functional analysis*, North-Holland Publishing Company, Amsterdam, 1981.

400 KAPITOLA 13. Separabilita, úplnost, kompaktnost

- [7] Fréchet, M.: *Sur quelques points du Calcul fonctionnel*, Rend. Circ. Math. Palermo **22** (1906), str. 1 – 74.
- [8] Gelbaum, B. R., Olmsted, J. M. H.: *Counterexamples in analysis*, Holden-Day, San Francisko, 1964.
- [9] Hadamard, J.: *Oeuvres*, Ed. du C.N.R.S., Paris, 1968, (ve čtyřech svazcích).
- [10] Hausdorff, F.: *Grundzüge der Mengenlehre*, von Veit & Comp., Leipzig, 1914.
- [11] Hausdorff, F.: *Mengenlehre*, Berlin-Leipzig, 1927.
- [12] Hewitt, E., Stromberg, K.: *Real and abstract analysis*, Springer, Berlin, 1969.
- [13] Kline, M.: *Mathematical thought from ancient to modern time*, Oxford university press, New York, 1972, 1990.
- [14] Kuratowski, K.: *Wstęp do teorii mnogości i topologii*, Państwowe wydawnictwo naukowe, Warszawa, 1955.
- [15] Netuka, I., Veselý, J.: *F. Riesz a matematika 20. století*, Pokroky MFA **25** (1980), str. 128 – 138.
- [16] Rosenthal, A., Zoretti, L.: *Die Punktmengen*, obsaženo v : *Encyclopädie der Mathematischen Wissenschaften*, Band II., C 9a, Leipzig, 1924.
- [17] Tietze, H., Vietoris, L.: *Beziehungen zwischen den verschiedenen Zweigen der Topologie*, obsaženo v : *Encyclopädie der Mathematischen Wissenschaften*, Band III., AB 13, Leipzig, 1930.