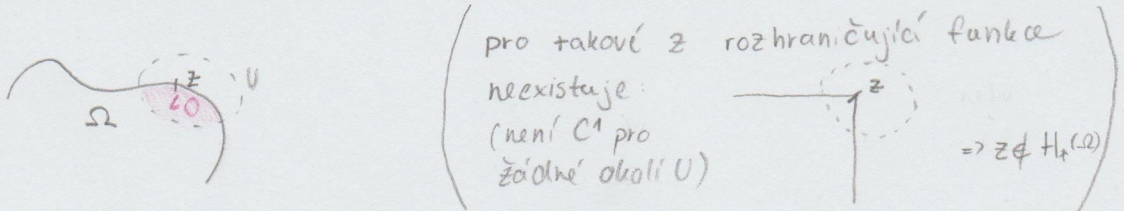


# 8. cvičení z MA4 - Křivkový a plošný integrál -

## - Tok vektorového pole, Gaussova věta

Teoretický podklad:  $m \in \mathbb{N}$ ,  $n > 1$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^m$  otevřená,  $z \in H(\Omega)$  (hranice),  $U$  okolí  $z$

- rozhraničující funkce:  $h: U \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $h \in C^1(U)$ ,  $\nabla h(z) \neq 0$ ,  $U \cap \Omega = \{x \in U; h(x) < 0\}$ .



- regulární bod:  $z$  je prvkem  $H_*(\Omega)$ , jestliže  $\exists U$  okolí  $z$  a  $h: U \rightarrow \mathbb{R}$  rozhraničující.

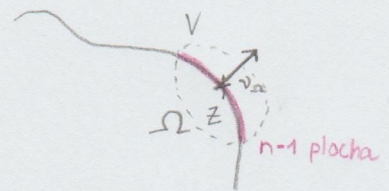
- věta 20.15 říká, že  $\exists V \subset U$  okolí  $z$  tak, že  $H(\Omega) \cap V$  je  $n-1$  plocha

- jednotkový normálový vektor:

- je-li  $z$  regulární bod  $H(\Omega)$ , pak  $v \in T_z(H(\Omega) \cap V)^\perp$  délky 1 je jednotkový normálový vektor

- máme-li parametrizaci  $\varphi: G \rightarrow \mathbb{R}^m$  regulární homeomorfismus, kde  $G \subset \mathbb{R}^{n-1}$  otevřená,  $a \in G$ ,  $\varphi(a) = z$ , pak

$$v(z) = \frac{\frac{\partial \varphi}{\partial x_1}(a) \times \dots \times \frac{\partial \varphi}{\partial x_{n-1}}(a)}{\left\| \frac{\partial \varphi}{\partial x_1}(a) \times \dots \times \frac{\partial \varphi}{\partial x_{n-1}}(a) \right\|}$$



- máme-li  $h: U \rightarrow \mathbb{R}$  rozhraničující funkci, pak

$$v(z) = \frac{\nabla h(z)}{\|\nabla h(z)\|}$$

tento vektor má navíc orientaci "ven", nazýváme ho vnějším jednotkovým normálovým vektorem a značíme  $v_\Omega$ .

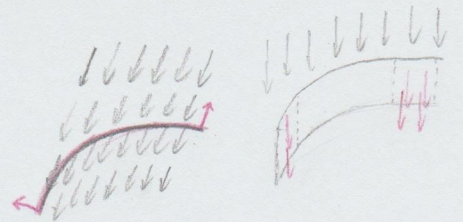
- tok vektorového pole:  $f: M \rightarrow \mathbb{R}^m$  vektorové pole, kde  $M \subset \mathbb{R}^m$  je  $(n-1)$  plocha orientovaná normálovým polem  $v$ . Tok vektorového pole  $f$  plochou  $(M, v)$  je

$$\int_M \langle f(y), v(y) \rangle d\ell^{n-1}(y)$$

pokud integrál konverguje.

Představa: dětské sítko na pískovišti

Kolik světla projde různě nakloněným sítkem



Poznámka: tok vektorového pole vyrobí z integrálu 2. druhu integrál 1. druhu

- divergence vektorového pole:  $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$  třídy  $C^1$ ,  $U$  otevřená  $\subset \mathbb{R}^m$ ,  $x \in U$

$$\operatorname{div} f(x) = \sum_{i=1}^m \frac{\partial f_i}{\partial x_i}(x)$$

jako vyvěrá, jako 0 zrychluje



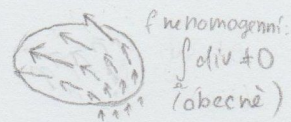
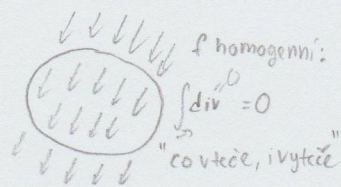
• Gaussova věta o divergenci:

$n \in \mathbb{N}, m > 1, \Omega \subset \mathbb{R}^m$  omezená otevřená neprázdná

$$\mathcal{H}^{m-1}(\partial\Omega) < \infty, \mathcal{H}^{m-1}(\partial\Omega) \setminus H_*^*(\Omega) = 0$$

$f$  vektorové pole  $\mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m, f \in C^1$  na otevřené  $W \supset \bar{\Omega}$

Pak 
$$\int_{\partial\Omega} \langle f(y), \nu(y) \rangle d\mathcal{H}^{m-1} = \int_{\Omega} \operatorname{div} f(x) d\mathcal{H}^m(x).$$



## Příklady

1. příklad (3.52) Spočítejte tok vektorového pole  $F(x,y,z) = (z, 0, x^2)$  ve směru osy  $z$  parabolickou plochou

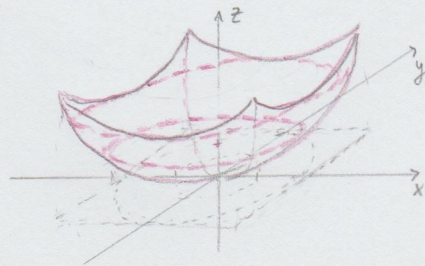
$$M = \{ [x,y,z] \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = z, x,y \in [-1,1] \}$$

Řešení

- Zajímá nás pouze tok touto "nezavřenou" plochou, ne tok hranicí oblasti, nelze tedy použít

Gaussovou větu.

- chceme tedy spočítat:  $\int_M \langle f, \nu \rangle d\mathcal{H}^2$ , kde nám bylo zadáno, že  $\nu$  má směřovat ve směru růstu  $z$ .



1) možnost: parametrizace  $G = (-1,1) \times (-1,1), \varphi(x,y) = \begin{pmatrix} x \\ y \\ x^2 + y^2 \end{pmatrix}$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2x \end{pmatrix}, \frac{\partial \varphi}{\partial y} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2y \end{pmatrix}, \frac{\partial \varphi}{\partial x} \times \frac{\partial \varphi}{\partial y} = \begin{pmatrix} -2x \\ -2y \\ 1 \end{pmatrix}, \operatorname{vol} \varphi' = \left\| \frac{\partial \varphi}{\partial x} \times \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right\| = \sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1} \neq 0$$

tedy  $\varphi$  je regulární ( $C^1, \operatorname{vol} \neq 0$ ), homeomorfismus na  $\{x^2 + y^2 = z, x,y \in (-1,1)\}$

$$\nu = \frac{\frac{\partial \varphi}{\partial x} \times \frac{\partial \varphi}{\partial y}}{\| \cdot \|} = \frac{1}{\operatorname{vol} \varphi'} \cdot \begin{pmatrix} -2x \\ -2y \\ 1 \end{pmatrix}$$

v  $z$ -tové složce je 1, tedy směřuje ve směru růstu  $z$ , jak bylo zadáno

(jinak bychom vzali  $-\nu$ )

Tedy

$$\begin{aligned} \int_M \langle f, \nu \rangle d\mathcal{H}^2 &= \int_{\varphi(G)} \langle f, \nu \rangle d\mathcal{H}^2 + \int_{M \setminus \varphi(G)} \langle f, \nu \rangle d\mathcal{H}^2 = \\ &\stackrel{AF}{=} \int_G \langle f(\varphi(x,y)), \nu(x,y) \rangle \operatorname{vol} \varphi' dx dy = \int_{-1}^1 \int_{-1}^1 \frac{1}{\operatorname{vol} \varphi'} (-2x(x^2+y^2) + 0 + x^2) \operatorname{vol} \varphi' dx dy \\ &= 2 \cdot \int_{-1}^1 x^2 dx = \frac{4}{3} \end{aligned}$$

cv. např. touto parametrizací + Lipschitzovskost

účeté vx



2) možnost: vezmeme rozhraničující funkci  $h(x,y,z) = -x^2 - y^2 + z$   $\{x^2+y^2 \leq z, x,y \in (-1,1)\}$

Pak  $\nabla h(x,y,z) = \begin{pmatrix} -2x \\ -2y \\ 1 \end{pmatrix}$ , je  $C^1(\mathbb{R}^3)$ ,  $\nabla h \neq 0$ ,  $(-1,1)^2 \times (-1,1) = \{h < 0\}$

$\hookrightarrow$  tedy vnitřní  
normála půjde  
ve směru růsta  $z$

$$\nu_{\Omega}(x,y,z) = \frac{(-2x, -2y, 1)}{\sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1}}$$

$$\text{Tedy } \int_M \langle f, \nu \rangle d\mathcal{H}^2 = \int_{\varphi(G)} \langle f, \nu \rangle d\mathcal{H}^2 + \int_{M \setminus \varphi(G)} \langle f, \nu \rangle d\mathcal{H}^2 = \int_{\varphi(G)} \frac{1}{\sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1}} \cdot (-2xz + x^2) d\mathcal{H}^2$$

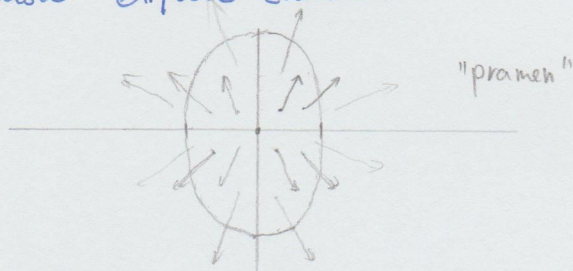
$$\stackrel{AF}{=} \int_G \frac{1}{\sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1}} (-2x(x^2 + y^2) + x^2) \cdot \sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1} d\lambda^2 = \frac{4}{3}$$

Závěr: Výpočet normály je rychlejší z rozhraničující funkce, ale k parametrizaci bylo stejně nakonec nutno přejít kvůli AF.

Gaussova věta nám ale dovolí area formuli obejít!

2. příklad (3.38) Kapalina proudí rychlostí  $v(x,y) = (x, 2y)$ . určete množství

kapaliny, která - proteče za jednotku času elipsou zadanou  
rovnicí  $\frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} = 1$



Řešení:  $n=2$

chceme spočítat tok pole  $(x, 2y)$

elipsou, tedy

$$\int \langle v(x,y), \nu \rangle d\mathcal{H}^1$$

$$\{ \frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} = 1 \}$$

$$\{ [x,y], \frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} < 1 \}$$

Jsou splněny předpoklady Gaussovy věty: elipsa otevřená, omezená, neprázdná,

$\mathcal{H}^{n-1}(H(\Omega)) = \mathcal{H}^1(\text{elipsa}) < \infty$ ,  $\mathcal{H}^1(H(\Omega) \setminus H_*(\Omega)) = \mathcal{H}^1(\emptyset) = 0$  (každému bodu  $H(\Omega)$  lze

najít rozhraničující funkci:  $\frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} - 1$ ,  $f \in C^1(\mathbb{R}^2)$

$$\text{Tedy } \int_{\{ \frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} = 1 \}} \langle v(x,y), \nu \rangle d\mathcal{H}^1 \stackrel{\text{Gauss}}{=} \int_{\{ \frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} < 1 \}} \text{div } f d\lambda^2 = \int_{\{ \frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} < 1 \}} 1 + 2 d\lambda^2 = 3 \cdot \lambda^2(\{ [x,y], \frac{x^2}{4} + \frac{y^2}{9} < 1 \}) =$$

CV z miry

$$= 3 \cdot \pi \cdot 2 \cdot 3 = 18\pi$$



3. Příklad (variance na 3.45)

Spočítejte integrál  $\int_M z \, dx \, dy$ , kde  $M$  je kladně orientovaná plocha  $M = \{[x, y, z] \in \mathbb{R}^3, x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$ .

Alternativní zadání 1: Spočítejte tok vektorového pole  $f$  plochou  $M$ , která je orientována normálovým vektorem  $v$ , kde  $f(x, y, z) = (0, 0, z)$ ,  $M$  jako výše,  $v(x, y, z) = [x, y, z]$

Alternativní zadání 2:  $M, f, v$  jako výše. Ukažte platnost Gaussovy věty

Řešení

Chceme ukázat  $\int_M \langle f, v \rangle \, d\lambda^2 = \int_\Omega \operatorname{div} f \, d\lambda^3$ , kde  $\Omega = \{[x, y, z], x^2 + y^2 + z^2 < 1\}$

prava strana

$$\operatorname{div} f = \frac{\partial f_1}{\partial x} + \frac{\partial f_2}{\partial y} + \frac{\partial f_3}{\partial z} = 0 + 0 + 1$$

$$\int_\Omega \operatorname{div} f \, d\lambda^3 = 1 \cdot \lambda^3(\Omega) = 1 \cdot \frac{4}{3} \pi = \frac{4}{3} \pi$$

leva strana - pomocí area formule

parametrizujeme:  $\varphi(\alpha, \beta) = \begin{pmatrix} \cos \alpha \cos \beta \\ \sin \alpha \cos \beta \\ \sin \beta \end{pmatrix}, \varphi: G \rightarrow \mathbb{R}^3, G = (-\pi, \pi) \times (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$

$\varphi$  je regulární a prosté a  $\operatorname{vol} \varphi' = \cos \beta$  (dokázáno na přednášce základní parametrizace)

$\varphi(G)$  ne pokrývá půlkružnici  $\begin{pmatrix} -\cos \beta \\ 0 \\ \sin \beta \end{pmatrix}, \beta \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ ,  $\mathcal{H}^1(\text{půlkružnice}) < \infty$ , tedy  $\mathcal{H}^2(\cdot) = 0$

Tedy  $\int_M \langle f, v \rangle \, d\lambda^2 = \int_M z^2 \, d\lambda^2 = \int_{\varphi(G)} z^2 \, d\lambda^2 = \int_G z^2 \, d\lambda^2 \stackrel{\text{AF}}{=} \int_G \sin^2 \beta \cos \beta \, d\lambda^2 =$

$$= \int_{-\pi}^{\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 \beta \cos \beta \, d\beta \, d\alpha = 2\pi \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 \beta \cos \beta \, d\beta = \left[ \begin{array}{l} \sin \beta = t \\ \cos \beta \, d\beta = -dt \\ \beta \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}] \\ t \in [-1, 1] \end{array} \right] = 2\pi \int_{-1}^1 t^2 \, dt = 2\pi \left[ \frac{t^3}{3} \right]_{-1}^1 = \frac{4}{3} \pi$$

- Nyní jsme splnili Alternativní zadání 2 a porovnali jsme obtížnost výpočtů
- Mimo jiné jsme jednou cestou splnili Alternativní zadání 1, pro využití Gaussovy věty by bylo třeba ověřit předpoklady:  $\Omega$  neprázdná, omezená, otevřená (vzor otevřený při spojitěm zobrazení),  $\mathcal{H}^2(\partial(\mathbb{H}(\mathbb{R}))) = 4\pi < \infty$ ,  $\mathcal{H}(\Omega) = \mathcal{H}_*(\Omega)$  (bylo na přednášce),  $f \in C^1(\mathbb{R}^3)$ , poté lze použít výpočet (prava strana)

- co znamená značení v původním zadání

$$-\det \begin{pmatrix} x & \dots \\ y & \dots \\ z & \dots \end{pmatrix} = dx \, dy \, dz$$

$$\langle f, v \rangle = \left\langle f, \frac{\partial \varphi}{\partial \alpha} \times \frac{\partial \varphi}{\partial \beta} \right\rangle = \frac{1}{\| \cdot \|} (f_1 \det \begin{pmatrix} y \text{ souřadnice} & z \text{ souřadnice} \\ z \text{ souřadnice} & x \text{ souřadnice} \end{pmatrix} + f_2 \det \begin{pmatrix} z \text{ souřadnice} & x \text{ souřadnice} \\ x \text{ souřadnice} & y \text{ souřadnice} \end{pmatrix} + f_3 \det \begin{pmatrix} x \text{ souřadnice} & y \text{ souřadnice} \\ y \text{ souřadnice} & z \text{ souřadnice} \end{pmatrix}),$$

tedy  $f = (0, 0, z)$ .

zkrátka, znamená to, že je to ta souřadnice pole  $f$ , jejíž diferenciál tam není

Poznámka: další značení je pouze s jedním diferenciálem, např.  $\int 2x \, dx + z \, dy + 2z \, dz$   
 o hledání to naopak značí pole  $(2x, z, 2z)$   
 ↳ křivkový integrál (neznačí tok vektorového pole)