

8 Skalární součin

Cvičení 8.1. Při standardním skalárním součinu v \mathbb{R}^4 spočítejte normu vektorů \mathbf{u} a \mathbf{v} a úhel mezi nimi.

$$\mathbf{u} = (1, 3, -2, 4), \quad \mathbf{v} = (2, 0, 1, 5)$$

Cvičení 8.2. Skalární součin na \mathbb{R}^2 je dán předpisem

$$\langle \mathbf{u} | \mathbf{v} \rangle = \mathbf{u}^T \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{v} .$$

Spočítejte úhel mezi vektory $(2, 3)^T$ a $(1, 4)^T$.

Cvičení 8.3. Spočítejte normu polynomu $2ix + (3i - 4)$ vzhledem ke skalárnímu součinu $\langle f | g \rangle = \int_{-1}^1 \bar{f}g$.

Cvičení 8.4. Skalární součin na \mathbb{C}^2 je dán předpisem

$$\langle \mathbf{u} | \mathbf{v} \rangle = \mathbf{u}^* \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{v} .$$

Najděte všechny vektory kolmé na vektor $\mathbf{u} = (1, i)^T$. Najděte nějakou ortogonální bázi \mathbf{u} , \mathbf{v} a znormováním najděte ortonormální bázi.

Cvičení 8.5. Najděte souřadnice vektoru $(\pi, 1, 37)$ vzhledem k bázi

$$\left(\frac{1}{3}(1, 2, 2), \frac{1}{3}(-2, -1, 2), \frac{1}{3}(2, -2, 1) \right)$$

prostoru \mathbb{R}^3 .

Cvičení 8.6. V prostoru \mathbb{R}^2 se skalárním součinem $\langle | \rangle$ je $B = ((1, 1)^T, (2, -1)^T)$ ortonormální báze. Určete $\langle (1, -1)^T | (2, 0)^T \rangle$

Cvičení 8.7. V prostoru \mathbb{C}^3 se standardním skalárním součinem určete ortogonální doplněk roviny $\langle (1, 2, i)^T, (1 + i, -1, 3)^T \rangle$.

Cvičení 8.8. V prostoru \mathbb{R}^2 se skalárním součinem $\langle | \rangle$ je $B = ((1, 1)^T, (2, -1)^T)$ ortonormální báze. Určete ortogonální doplněk přímky $\langle (1, 3)^T \rangle$.

Cvičení 8.9. V prostoru \mathbb{R}^3 se standardním skalárním součinem určete ortogonální projekci vektoru $(1, 2, 3)^T$ na přímku $\langle (4, 5, 6)^T \rangle$.

Cvičení 8.10. V prostoru \mathbb{R}^3 se standardním skalárním součinem určete nejlepší aproximaci vektoru $(2, -1, 3)^T$ v rovině $\langle (1, 1, 0)^T, (0, 1, 2)^T \rangle$ a chybu této aproximace.

Cvičení 8.11. Metodou nejmenších čtverců najděte nejlepší „řešení“ soustavy

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 3 \end{array} \right) .$$

Cvičení 8.12. V prostoru \mathbb{R}^3 se standardním skalárním součinem ortogonalizujte bázi $((2, 1, -2)^T, (0, 1, -1)^T, (3, 5, -2)^T)$. K nalezené ortogonální bázi určete příslušnou ortonormální.

Cvičení 8.13. Najděte QR-rozklad $A = QR$ reálné matice

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 3 \\ 1 & 1 & 5 \\ -2 & -1 & -2 \end{pmatrix}.$$

Určete Q^{-1} .

Cvičení 8.14. V prostoru \mathbb{R}^4 se standardním skalárním součinem najděte ortonormální bázi podprostoru $W = \langle (1, 1, 1, 1)^T, (-1, -3, -1, -3)^T, (4, 1, 2, -1)^T \rangle$ a určete ortogonální projekci a kolmici vektoru $(1, 2, 3, 4)^T$ na W .

9 Vlastní čísla a vektory

Cvičení 9.1. Určete charakteristický polynom komplexní matice A .

$$A = \begin{pmatrix} i & 1 & 0 & 1 \\ -1 & i & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1+i & -1 \\ 1-i & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.2. Určete vlastní čísla (i s algebraickými násobnostmi) a vlastní vektory lineárního operátoru f na prostoru \mathbb{R}^3 .

$$f((x_1, x_2, x_3)^T) = (x_2 - x_3, -x_1 + 2x_2 + x_3, -2x_1 + x_2 + x_3)^T$$

Cvičení 9.3. Matice lineárního operátoru na \mathbb{Z}_5^3 vzhledem k bázi B je A . Určete vlastní čísla (i s algebraickými násobnostmi) a příslušné vlastní vektory operátoru f .

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 4 \\ 0 & 2 & 4 \end{pmatrix}, \quad B = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \right)$$

Cvičení 9.4. Určete vlastní čísla (i s algebraickými násobnostmi) a vlastní vektory matice A nad \mathbb{Z}_3 .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.5. Určete koeficienty u λ^4 , λ^3 a konstantní koeficient charakteristického polynomu reálné matice A .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 3 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 4 \\ 1 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.6. Zjistěte, zda je reálná matice A diagonalizovatelná. Pokud ano, najděte regulární matici R a diagonální matici D tak, aby $D = R^{-1}AR$.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ -1 & 0 & 2 \\ -2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.7. Zjistěte, zda je operátor f na prostoru \mathbb{Z}_7^3 diagonalizovatelný. Pokud ano, najděte bázi B takovou, že $[f]_B^B$ je diagonální, a určete $[f]_B^B$.

$$f((x_1, x_2, x_3)^T) = (5x_1 + 2x_2 + x_3, x_1 + 2x_2 + 6x_3, 2x_2 + 6x_3)^T$$

Cvičení 9.8. Matice lineárního operátoru f na prostoru \mathbb{Z}_3^2 vzhledem k bázi B je A . Zjistěte, zda f je diagonalizovatelný. Pokud ano, najděte bázi C takovou, že $[f]_C^C$ je diagonální, a určete $[f]_C^C$.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

Cvičení 9.9. Najděte vlastní čísla a jejich geometrické a algebraické násobnosti operátoru f_A na \mathbb{Z}_3^4 .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.10. Operátor f na \mathbb{Z}_3^3 splňuje

$$f((1, 1, 2)^T) = (1, 2, 0)^T, \quad f((1, 2, 0)^T) = (1, 1, 1)^T, \quad f((0, 1, 2)^T) = (2, 1, 0)^T.$$

Určete jeho charakteristický polynom.

Cvičení 9.11. Najděte vzorec pro a_n v následující posloupnosti reálných čísel.

$$a_0 = 2, \quad a_1 = 3, \quad a_n = 6a_{n-1} - 5a_{n-2} \quad \text{pro } n \geq 2.$$

Cvičení 9.12. Najděte n -tou mocninu reálné matice A .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 5 & -3 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.13. Vyřešte diferenční rovnici (diskrétní lineární dynamický systém) $\mathbf{x}_{k+1} = A\mathbf{x}_k$ s počátečním vektorem $\mathbf{x}_0 \in \mathbb{R}^3$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{x}_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.14. Vyřešte soustavu diferenciálních rovnic (neznámé jsou reálné funkce reálné proměnné).

$$\begin{aligned}u_1' &= u_1 + u_2 \\ u_2' &= -2u_1 + 4u_2\end{aligned}$$

Cvičení 9.15. Vypočítejte A^{10} pro reálnou matici

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.16. Vyřešte diferenciální rovnici $\mathbf{x}_k = f(\mathbf{x}_{k-1})$ pro počáteční vektor $\mathbf{x}_0 = (2, 1)^T$, kde operátor $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ je dán vztahem

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + 2y \\ -2x + 5y \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.17. Najděte regulární matici R a matici J v Jordanově kanonickém tvaru takovou, že $J = R^{-1}AR$, kde A je reálná matice

$$A = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}$$

Dále vypočítejte A^n .

Cvičení 9.18. Lineární operátor f na \mathbb{R}^3 je dán předpisem níže. Najděte bázi B prostoru \mathbb{R}^3 a matici f vzhledem k B tak, že $[f]_B^B$ je v Jordanově kanonickém tvaru.

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8x - 2y + 7z \\ x + 2y + 2z \\ -3x + y - z \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.19. Matice operátoru f na \mathbb{R}^2 vzhledem k bázi B je A . Najděte bázi C , aby $[f]_C^C$ byla v Jordanově kanonickém tvaru.

$$B = \left(\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} \right) \right), \quad A = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 4 & 0 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.20. Najděte matici J v Jordanově kanonickém tvaru podobnou matici A nad \mathbb{Z}_5 a matici R takovou, že $R^{-1}AR = J$.

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 4 & 2 & 4 \\ 4 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.21. Najděte bázi prostoru \mathbb{R}^3 složenou z Jordanových řetízků operátoru f_A a matici f_A vzhledem k této bázi.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.22. Najděte bázi prostoru \mathbb{R}^4 složenou z Jordanových řetízků operátoru f_A a matici f_A vzhledem k této bázi.

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.23. Najděte bázi B prostoru \mathbb{Z}_7^3 , pro kterou je $[f_A]_B^B$ v Jordanově kanonickém tvaru.

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 6 & 3 & 3 \\ 1 & 1 & 6 & 5 \\ 4 & 5 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.24. Najděte bázi B prostoru \mathbb{C}^2 , pro kterou je $[f]_B^B$ v Jordanově kanonickém tvaru.

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2ix + y \\ 2ix + 2y \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.25. Zjistěte, zda je matice A nad \mathbb{Z}_3 podobná matici v Jordanově kanonickém tvaru.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.26. Spočítejte n -tou mocninu matice A nad \mathbb{R} .

$$A = \begin{pmatrix} 8 & -2 & 7 \\ 1 & 2 & 2 \\ -3 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.27. Řešte diferenciální rovnici $\mathbf{v}_k = A\mathbf{v}_0$ s počáteční podmínkou $\mathbf{v}_0 = (1, 1, 1)^T$.

$$A = \begin{pmatrix} 8 & -2 & 7 \\ 1 & 2 & 2 \\ -3 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.28. Najděte vzorec pro n -tý člen posloupnosti a_n .

$$a_0 = 1, \quad a_1 = 0, \quad a_2 = 2, \quad a_{n+3} = 5a_{n+2} - 8a_{n+1} + 4a_n$$

Cvičení 9.29. O reálné matici A řádu 13 víme, že má charakteristický polynom $p(x) = (2-x)^9(3-x)^4$, $\dim(\text{Ker}(A - 3I_{13})) = 1$, $\dim(\text{Ker}(A - 2I_{13})) = 4$, $\dim(\text{Ker}((A - 2I_{13})^2)) = 7$, $\dim(\text{Ker}((A - 2I_{13})^3)) = 9$. Určete matici J v Jordanově kanonickém tvaru podobnou matici A .

Cvičení 9.30. Zjistěte, zda $M = \langle B \rangle$ je invariantním podprostorem operátoru f_A na prostoru \mathbb{Z}_3^3 . Pokud ano, nalezněte matici restrikce f_A na M vzhledem k bázi B .

$$B = \left(\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \right), \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \right)$$

Cvičení 9.31. Pro operátor f na \mathbb{R}^3 najděte nějakou bázi B prostoru $\text{Im } f$ a určete matici zúžení f na $\text{Im } f$ vzhledem k B .

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + 2y + 3z \\ 3x - y + 2z \\ 2x + 2z \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.32. Zjistěte, zda je komplexní matice A normální.

$$A = \begin{pmatrix} 1+i & i \\ 1-2i & 3-i \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.33. Najděte ortonormální bázi B prostoru \mathbb{R}^3 se standardním skalárním součinem, vzhledem ke které je matice operátoru f diagonální a najděte $[f]_B^B$.

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10x + 2y + 2z \\ 2x + 13y + 4z \\ 2x + 4y + 13z \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.34. Najděte ortogonální matici Q a diagonální matici A takovou, že $A = QDQ^T$.

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 0 & -2 \\ 0 & 2 & -2 \\ -2 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.35. Zjistěte, zda je reálná matice A pozitivně (semi)definitní.

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 0 & -2 \\ 0 & 2 & -2 \\ -2 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.36. Najděte ortonormální báze B, C prostorů $\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2$ takové, že $[f_A]_C^B$ je obdélníková diagonální matice s nezápornými prvky na diagonále.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Cvičení 9.37. Najděte singulární rozklad a kompaktní singulární rozklad reálné matice A .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

10 Bilineární formy

Cvičení 10.1. Najděte matici bilineární formy f na \mathbb{Z}_5^2 vzhledem k bázi B znáte-li její matici vzhledem k bázi C .

$$B = \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right), \quad C = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right), \quad [f]_C = \begin{pmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Cvičení 10.2. Rozložte danou bilineární formu na prostoru \mathbb{Z}_7^3 na součet symetrické a antisymetrické.

$$f \left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \right) = 2x_1y_1 + 3x_1y_2 + 4x_1y_3 + 6x_2y_1 + 5x_2y_2 + x_3y_1 + 5x_3y_2$$

Cvičení 10.3. je dáno analytické vyjádření kvadratické formy f_2 na prostoru \mathbb{R}^2 vzhledem k bázi B . Určete matici příslušné symetrické bilineární formy vzhledem k bázi C .

$$B = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right), \quad C = \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right), \quad f_2(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = x_1^2 + 4x_1x_2 + 5x_2^2$$

Cvičení 10.4. Najděte f -ortogonální bázi prostoru \mathbb{Z}_3^4 a určete matici f vzhledem k této bázi, kde

$$f_2((x_1, x_2, x_3, x_4)^T) = 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + x_1x_4 + x_2x_3 + 2x_2x_4 + 2x_3x_4$$

Cvičení 10.5. Najděte f -ortogonální bázi \mathbb{Z}_3^3 a určete matici f vzhledem k této bázi, kde

$$[f]_B = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

Cvičení 10.6. Rozložte matici A na součin LDL^T , kde L je dolní trojúhelníková s jedničkami na diagonále a D je diagonální.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Cvičení 10.7. Určete signaturu bilineární formy f :

$$[f]_{K_4} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 1 \\ 3 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Cvičení 10.8. Určete signaturu kvadratické formy f_2 :

$$f_2((x_1, x_2, x_3, x_4, x_5)^T) = -x_1^2 + 4x_1x_2 + 6x_1x_3 + 8x_1x_4 + 5x_2^2 + 2x_2x_3$$

Cvičení 10.9. Najděte bázi \mathbb{R}^2 , která je f -ortogonální a zároveň ortonormální vzhledem ke standardnímu skalárnímu součinu.

$$f_2((x_1, x_2)^T) = x_1^2 - 2x_1x_2 + 3x_2^2$$

Cvičení 10.10. Analyzujte následující útvar v \mathbb{R}^2 .

$$U = \{(x_1, x_2)^T : x_1^2 - 6x_1x_2 + 9x_2^2 + 14x_1 - 2x_2 - 27 = 0\}$$

11 Afinity prostory

Cvičení 11.1. Zjistěte zda S je soustava souřadnic v afinním prostoru \mathbb{Z}_5^3 .

$$S = \left(\left(\begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

Cvičení 11.2. Zjistěte, zda S je soustava souřadnic v afinním prostoru \mathbf{A} s prostorem vektorů \mathbf{V} nad tělesem \mathbb{R} .

$$S = \left(\left(\begin{pmatrix} 6 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \end{pmatrix} \right), \quad A = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + V, \quad V = \left\langle \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle \right)$$

Cvičení 11.3. Najděte vyjádření bodu b a vektoru \mathbf{v} vzhledem k soustavě souřadnic S afinního prostoru \mathbb{Z}_5^3 .

$$S = \left(\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right), b = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}, \mathbf{v} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} \right)$$

Cvičení 11.4. Zjistěte, zda bod b leží v afinním prostoru \mathbf{A} (s prostorem vektorů \mathbf{V} nad tělesem \mathbb{R}). Pokud ano, najděte jeho souřadnice vzhledem k soustavě souřadnic $S = (a, \mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2)$.

$$A = a + V = a + \langle \mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2 \rangle = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} \right\rangle, \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -13 \end{pmatrix} \right)$$

Cvičení 11.5. Souřadnice bodu b vzhledem k soustavě souřadnic S afinního prostoru \mathbb{Z}_5^3 jsou $(1, 3, 4)^T$. Najděte souřadnice b vzhledem k soustavě souřadnic R .

$$S = \left(\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$R = \left(\left(\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

Cvičení 11.6. Zjistěte, zda body $a_1 = (1, 2, 3)^T$, $a_2 = (3, 1, 0)^T$, $a_3 = (4, 1, 2)^T$, $a_4 = (1, 1, 1)^T$ v afinním prostoru \mathbb{Z}_5^3 tvoří barycentrickou soustavu souřadnic. Pokud ano, najděte barycentrické souřadnice bodu $b = (2, 2, 3)^T$ v této barycentrické soustavě.

Cvičení 11.7. Najděte parametrické vyjádření podprostoru $B = \langle (1, 2, 3)^T, (3, 6, 1)^T, (2, 3, 1)^T \rangle$ afinního prostoru \mathbb{Z}_7^3 a zjistěte dimenzi tohoto podprostoru.

Cvičení 11.8. Najděte rovnicové vyjádření podprostoru $B = \langle (1, 2, 3)^T, (3, 6, 1)^T, (2, 3, 1)^T \rangle$ afinního prostoru \mathbb{Z}_7^3 vzhledem ke kanonické soustavě souřadnic a zjistěte dimenzi tohoto podprostoru.

Cvičení 11.9. Najděte parametrické vyjádření podprostoru B afinního prostoru \mathbb{Z}_7^5 daného rovnicemi vzhledem ke kanonické soustavě souřadnic a zjistěte dimenzi tohoto podprostoru.

$$\begin{aligned} 3x_1 + x_2 + 5x_3 + 3x_5 &= 2 \\ 2x_1 + 6x_2 + x_3 + x_4 &= 3 \\ x_1 + 5x_5 &= 2 \end{aligned}$$

Cvičení 11.10. Najděte vyjádření podprostoru B afinního prostoru \mathbb{Z}_7^5 jako afinní kombinaci bodů. Podprostor B je dán rovnicemi vzhledem ke kanonické soustavě souřadnic. Zjistěte také dimenzi tohoto podprostoru.

$$\begin{aligned} 3x_1 + x_2 + 5x_3 + 3x_5 &= 2 \\ 2x_1 + 6x_2 + x_3 + x_4 &= 3 \\ x_1 + 5x_5 &= 2 \end{aligned}$$

Cvičení 11.11. Najděte vyjádření podprostoru B afinního prostoru \mathbb{R}^5 jako afinní kombinaci bodů a zjistěte dimenzi B . Podprostor B je dán parametricky.

$$B = (1, 2, 3, -1, 2)^T + \langle (1, 3, -1, 2, 3)^T, (2, 1, 4, 2, 0)^T, (-1, 2, -5, 0, 3)^T \rangle$$

Cvičení 11.12. Najděte rovnicové vyjádření podprostoru B afinního prostoru \mathbb{R}^5 vzhledem ke kanonické soustavě souřadnic a jeho dimenzi. Podprostor B je dán parametricky.

$$B = (1, 2, 3, -1, 2)^T + \langle (1, 3, -1, 2, 3)^T, (2, 1, 4, 2, 0)^T, (-1, 2, -5, 0, 3)^T \rangle$$

Cvičení 11.13. Najděte všechny normálové vektory podprostoru B afinního eukleidovského prostoru \mathbb{R}^5 se standardním skalárním součinem.

$$B = (1, 2, 3, -1, 2)^T + \langle (1, 3, -1, 2, 3)^T, (2, 1, 4, 2, 0)^T, (-1, 2, -5, 0, 3)^T \rangle$$

Cvičení 11.14. Určete obraz bodu $(1, 2, 3)^T \in \mathbb{R}^3$ při afinním zobrazení $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ splňujícím

$$F \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}, F \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}, F \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, F \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

a obraz vektoru $(1, 2, 3)^T$ při příslušném lineárním zobrazení f .

Cvičení 11.15. Určete obraz bodu $(x_1, x_2, x_3)^T \in \mathbb{R}^3$ při afinním zobrazení $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ splňujícím

$$F \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}, F \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}, F \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, F \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} .$$

Cvičení 11.16. Lineární zobrazení $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ vytvořené afinním zobrazením F má vzhledem k bázi B matici A . Navíc $F((1, 2)^T) = (1, -1)^T$. Určete $F((3, 4)^T)$.

$$B = \left(\begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \end{pmatrix} \right), A = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$$