

PŘÍKLADY Z LA II. SEMESTR

PAVEL RŮŽIČKA

1. SKALÁRNÍ SOUČIN

Příklad 8.1. *Ověřte, že vektory $\mathbf{v}_1 = (1, 2, -1)^T$, $\mathbf{v}_2 = (2, -1, 0)^T$, $\mathbf{v}_3 = (1, 2, 5)^T$ jsou po dvou kolmé. Převedte trojici $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$ na ortonormální bázi $\mathcal{Q} = \{\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3\}$ prostoru \mathbf{R}^3 . a určete souřadnice vektoru $\mathbf{u} = (1, 1, 1)^T$ vzhledem k bázi \mathcal{Q} .*

Řešení. Nejprve ukážeme, že jsou vektory $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2$ a \mathbf{v}_3 po dvou kolmé. Vzhledem k symetrii skalárního součinu stačí ověřit, že jsou součiny $\langle \mathbf{v}_1 | \mathbf{v}_2 \rangle$, $\langle \mathbf{v}_1 | \mathbf{v}_3 \rangle$ a $\langle \mathbf{v}_2 | \mathbf{v}_3 \rangle$ nulové. Přímým výpočtem dostaneme:

$$\langle \mathbf{v}_1 | \mathbf{v}_2 \rangle = 1 \cdot 2 + 2 \cdot (-1) + (-1) \cdot 0 = 2 - 2 = 0,$$

$$\langle \mathbf{v}_1 | \mathbf{v}_3 \rangle = 1 \cdot 1 + 2 \cdot 2 + (-1) \cdot 5 = 1 + 4 - 5 = 0,$$

$$\langle \mathbf{v}_2 | \mathbf{v}_3 \rangle = 2 \cdot 1 + (-1) \cdot 2 + 0 \cdot 5 = 2 - 2 = 0.$$

Nyní položíme $\mathbf{q}_i = \mathbf{v}_i / \|\mathbf{v}_i\|$, pro $i = 1, 2, 3$. Dostaneme

$$\|\mathbf{v}_1\|^2 = \langle \mathbf{v}_1 | \mathbf{v}_1 \rangle = 1^2 + 2^2 + (-1)^2 = 1 + 4 + 1 = 6,$$

$$\|\mathbf{v}_2\|^2 = \langle \mathbf{v}_2 | \mathbf{v}_2 \rangle = 2^2 + (-1)^2 + 0^2 = 4 + 1 = 5,$$

$$\|\mathbf{v}_3\|^2 = \langle \mathbf{v}_3 | \mathbf{v}_3 \rangle = 1^2 + 2^2 + 5^2 = 1 + 4 + 25 = 30$$

a tedy

$$\mathbf{q}_1 = \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 2, -1)^T, \quad \mathbf{q}_2 = \frac{1}{\sqrt{5}}(2, -1, 0)^T, \quad \mathbf{q}_3 = \frac{1}{\sqrt{30}}(1, 2, 5)^T.$$

Protože vektory $\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3$ tvoří ortonormální bázi prostoru \mathbf{R}^3 , jsou podle Tvrzení 8.14 souřadnice vektoru \mathbf{u} vzhledem k této bázi rovny skalárním součinům vektoru \mathbf{u} s jejími prvky. Spočteme

$$\langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{u} \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}}(1 \cdot 1 + 2 \cdot 1 + (-1) \cdot 1) = \sqrt{\frac{2}{3}},$$

$$\langle \mathbf{q}_2 | \mathbf{u} \rangle = \frac{1}{\sqrt{5}}(2 \cdot 1 + (-1) \cdot 1 + 0 \cdot 1) = \frac{1}{\sqrt{5}},$$

$$\langle \mathbf{q}_3 | \mathbf{u} \rangle = \frac{1}{\sqrt{30}}(1 \cdot 1 + 2 \cdot 1 + 5 \cdot 1) = 4\sqrt{\frac{2}{15}}$$

a tedy

$$[\mathbf{u}]_{\mathcal{Q}} = \left(\sqrt{\frac{2}{3}}, \frac{1}{\sqrt{5}}, 4\sqrt{\frac{2}{15}} \right)^T.$$

Cvičení 8.1. Normalizujte tyto vektory z prostoru \mathbf{R}^4 :

- (a) $\mathbf{v}_1 = (1, 2, 0, 2)^T$,
- (b) $\mathbf{v}_2 = (1, -2, 0, -2)^T$,
- (c) $\mathbf{v}_3 = (1, 1, 3, -1)^T$.

Řešení. $\mathbf{v}_1 / \|\mathbf{v}_1\| = 1/3(1, 2, 0, 2)^T$, $\mathbf{v}_2 / \|\mathbf{v}_2\| = 1/3(1, -2, 0, -2)^T$, $\mathbf{v}_3 / \|\mathbf{v}_3\| = \sqrt{3}/6(1, 1, 3, -1)^T$.

Cvičení 8.2. Pro každé $n \in \mathbf{N}$ určete normu vektoru

$$\mathbf{v}_n = (1, \sqrt{3}, \sqrt{5}, \dots, \sqrt{2n-1})^T$$

prostoru \mathbf{R}^n .

Řešení. $\|\mathbf{v}_n\| = n$.

Problém 8.3. Pro dvojici reálných čísel $a < b$ označme symbolem $C(a, b)$ reálný vektorový prostor všech spojitých funkcí na uzavřeném intervalu $[a, b]$. Ukažte, že předpis

$$\langle \mathbf{f}, \mathbf{g} \rangle = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x)g(x)dx,$$

kde $\mathbf{f} = f(x)$, $\mathbf{g} = g(x) \in C(a, b)$ definuje skalární součin na prostoru $C(a, b)$.

Cvičení 8.4. Určete normy těchto vektorů prostoru $C(-\pi, \pi)$:

- (a) $\mathbf{f} = \cos t$,
- (b) $\mathbf{g} = \cos t + \sin t$,
- (c) $\mathbf{h} = \sum_{i=1}^{\infty} \frac{\cos it}{2^i}$

Řešení. $\|f\| = 1/2\sqrt{\pi}$, $\|g\| = 1/\sqrt{2\pi}$, $\|h\| = 1/2\sqrt{\pi}$

Problém 8.5. Nechť a_1, a_2, \dots, a_n je n -tice reálných čísel a nechť σ je nějaká permutace množiny $\{1, 2, \dots, n\}$. Pro každé $i \in \{1, 2, \dots, n\}$ položme $b_i = a_i - a_{\sigma(i)}$. Dokažte, že platí

$$0 \leq \sum_{i=1}^n a_i b_i.$$

Cvičení 8.6. Ověřte, že vektory $\mathbf{v}_1 = (1, 0, 1, -1)^T$, $\mathbf{v}_2 = (1, 1, -1, 0)^T$, $\mathbf{v}_3 = (1, -1, 0, 1)^T$, $\mathbf{v}_4 = (0, 1, 1, 1)^T$ jsou po dvou kolmé. Převeďte čtveřici $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4$ na ortonormální bázi \mathcal{Q} prostoru \mathbf{R}^4 . Určete souřadnice vektoru $\mathbf{u} = (1, 1, 1, 1)$ vzhledem k této bázi.

Řešení. $\mathcal{Q} : \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 0, 1, -1)^T, \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, -1, 0)^T, \frac{1}{\sqrt{3}}(1, -1, 0, 1)^T$ a $\frac{1}{\sqrt{3}}(0, 1, 1, 1)^T$,
 $[\mathbf{u}]_{\mathcal{Q}} = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1, 3)^T$

Problém 8.7. Dokažte, že norma $\|\star\|$ na reálném vektorovém prostoru \mathbf{V} je určena skalárním součinem právě tehdy když platí

$$2(\|\mathbf{x}\|^2 + \|\mathbf{y}\|^2) = \|\mathbf{x} - \mathbf{y}\|^2 + \|\mathbf{x} + \mathbf{y}\|^2$$

pro každou dvojici \mathbf{x}, \mathbf{y} vektorů prostoru \mathbf{V} .

Problém 8.8. Dokažte, že pro $1 \leq p$ je norma definovaná na n -dimenzionálním reálném vektorovém prostoru předpisem

$$\|\mathbf{x}\|_p = \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{\frac{1}{p}}$$

určena skalárním součinem právě tehdy když $p = 2$.

Příklad 8.2. Pomocí Gramova-Schmidtova algoritmu určete ortonormální bázi podprostoru \mathbf{W} prostoru \mathbf{R}^4 generovaného vektory $\mathbf{u}_1 = (1, 2, 1, 0)^T$, $\mathbf{u}_2 = (0, 3, 0, 3)^T$, $\mathbf{u}_3 = (0, 2, 2, 0)^T$.

Řešení. Hledáme ortonormální množinu vektorů $\{\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3\}$, která splňuje tyto podmínky

- (i) $\mathcal{L}\{\mathbf{q}_1\} = \mathcal{L}\{\mathbf{u}_1\}$,
- (ii) $\mathcal{L}\{\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2\} = \mathcal{L}\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2\}$,
- (iii) $\mathcal{L}\{\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3\} = \mathcal{L}\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3\}$.

(V zachování těchto podmínek spočívá myšlenka Gramova-Schmidtova algoritmu.)

Krok 1: Spočítáme $\|\mathbf{u}_1\|^2 = 1.1 + 2.2 + 1.1 + 0.0 = 6$ a položíme

$$\mathbf{q}_1 = \frac{\mathbf{u}_1}{\|\mathbf{u}_1\|} = \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 2, 1, 0)^T.$$

Krok 2: Nejprve spočítáme vektor

$$(8.1) \quad \mathbf{q}'_2 = \mathbf{u}_2 - \langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{u}_2 \rangle \mathbf{q}_1.$$

Podle definice je

$$\langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{u}_2 \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}}(1.0 + 2.3 + 1.0 + 0.3) = \sqrt{6}.$$

odkud, po dosazení do formule (8.1), dostaneme

$$\mathbf{q}'_2 = (0, 3, 0, 3)^T - \frac{\sqrt{6}}{\sqrt{6}}(1, 2, 1, 0)^T = (-1, 1, -1, 3)^T.$$

Nyní spočítáme

$$\|\mathbf{q}'_2\|^2 = (-1)^2 + 1^2 + (-1)^2 + 3^2 = 12$$

a odtud

$$\mathbf{q}_2 = \frac{\mathbf{q}'_2}{\|\mathbf{q}'_2\|} = \frac{1}{\sqrt{12}}(-1, 1, -1, 3)^T = \frac{1}{2\sqrt{3}}(-1, 1, -1, 3)^T.$$

Krok 3: Nakonec určíme vektory

$$(8.2) \quad \mathbf{q}'_3 = \mathbf{u}_3 - \langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{u}_3 \rangle \mathbf{q}_1 - \langle \mathbf{q}_2 | \mathbf{u}_3 \rangle \mathbf{q}_2$$

a

$$(8.3) \quad \mathbf{q}_3 = \frac{\mathbf{q}'_3}{\|\mathbf{q}'_3\|}.$$

Podle definice spočítáme

$$\langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{u}_3 \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} = (1.0 + 2.2 + 1.2 + 0.0) = \sqrt{6}$$

a

$$\langle \mathbf{q}_2 | \mathbf{u}_3 \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}} = ((-1).0 + 1.2 + (-1).2 + (-3).0) = 0.$$

Dosadíme do (8.2) a dostaneme

$$\mathbf{q}'_3 = (0, 2, 2, 0)^T - \frac{\sqrt{6}}{\sqrt{6}}(1, 2, 1, 0)^T = (0, 2, 2, 0)^T - (1, 2, 1, 0)^T = (-1, 0, 1, 0)^T.$$

Je ihned vidět, že $\|\mathbf{q}'_3\| = \sqrt{2}$ a tak, po dosazení do (8.3) dostaneme, že

$$\mathbf{q}_3 = \frac{\mathbf{q}'_3}{\|\mathbf{q}'_3\|} = \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 0, 1, 0)^T.$$

Sami již ověřte, že množina $\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3$ je ortonormální a platí podmínky (i), (ii) a (iii). \square

Příklad 8.3. Určete souřadnice vektoru $\mathbf{w} = (0, 1, -2, 3)^T$ vzhledem k bázi $\mathcal{Q} = \{\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3\}$ podprostoru \mathbf{W} .

Řešení. Nejprve si všimněme, že $\mathbf{w} = \mathbf{u}_2 - \mathbf{u}_3$ a tedy $\mathbf{w} \in \mathbf{W}$. Protože vektory $\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3$ tvoří ortonormální bázi podprostoru \mathbf{W} , jsou souřadnice vektoru \mathbf{w} vzhledem k této bázi určeny skalárními součiny $\langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{w} \rangle, \langle \mathbf{q}_2 | \mathbf{w} \rangle, \langle \mathbf{q}_3 | \mathbf{w} \rangle$. Přímým výpočtem dostaneme, že

$$\langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{w} \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}}, \quad \langle \mathbf{q}_2 | \mathbf{w} \rangle = \frac{-6}{2\sqrt{3}} = -\sqrt{3} \quad \text{a} \quad \langle \mathbf{q}_3 | \mathbf{w} \rangle = \frac{-2}{\sqrt{2}} = -\sqrt{2}$$

a tedy $[\mathbf{w}]_{\mathcal{Q}} = (\frac{1}{\sqrt{6}}, -\sqrt{3}, -\sqrt{2})$. \square

Příklad 8.4. Určete souřadnice ortogonální projekce $\mathbf{P}_{\mathbf{W}}(\mathbf{e}_1)$ vektoru $\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0, 0)^T$ na podprostor \mathbf{W} vzhledem k bázi $\mathcal{Q} = \{\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3\}$. Určete souřadnice tohoto průmětu vzhledem ke standardní bázi prostoru \mathbf{R}^4 .

Řešení. Protože je \mathcal{Q} ortonormální báze prostoru \mathbf{W} , jsou souřadnice vzhledem k této bázi ortogonální projekce vektoru \mathbf{e}_1 na podprostor \mathbf{W} určeny skalárními součiny $\langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{e}_1 \rangle$, $\langle \mathbf{q}_2 | \mathbf{e}_1 \rangle$ a $\langle \mathbf{q}_3 | \mathbf{e}_1 \rangle$ (Dokažte!). Platí

$$\langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{e}_1 \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}}, \quad \langle \mathbf{q}_2 | \mathbf{e}_1 \rangle = \frac{-1}{2\sqrt{3}}, \quad \langle \mathbf{q}_3 | \mathbf{e}_1 \rangle = \frac{-1}{\sqrt{2}},$$

odkud dostáváme, že $[\mathbf{P}_{\mathbf{W}}(\mathbf{e}_1)]_{\mathcal{Q}} = (\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{-1}{2\sqrt{3}}, \frac{-1}{\sqrt{2}})^T$. Zbývá určit souřadnice vektoru $\mathbf{P}_{\mathbf{W}}(\mathbf{e}_1)$ vzhledem ke standardní bázi \mathcal{E} prostoru \mathbf{R}^4 . K tomu stačí spočítat lineární kombinaci

$$(8.4) \quad [\mathbf{P}_{\mathbf{W}}(\mathbf{e}_1)]_{\mathcal{E}} = \sum_{i=1}^3 \langle \mathbf{q}_i | \mathbf{e}_1 \rangle \mathbf{q}_i.$$

Po dosazení do (8.4) dostaneme, že

$$[\mathbf{P}_{\mathbf{W}}(\mathbf{e}_1)]_{\mathcal{E}} = \frac{1}{4}(3, 1, -1, -1)^T.$$

□

Cvičení 8.9. Pomocí Gramova-Schmidtova algoritmu určete ortonormální bázi $\{\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3\}$ podprostoru prostoru \mathbf{R}^4 generovaného vektory $\mathbf{v}_1 = (1, 1, 1, 1)^T$, $\mathbf{v}_2 = (1, 0, 1, 0)^T$, $\mathbf{v}_3 = (2, 1, 1, 0)^T$.

Řešení. $\mathbf{q}_1 = 1/2(1, 1, 1, 1)^T$, $\mathbf{q}_2 = 1/2(1, -1, 1, -1)^T$, $\mathbf{q}_3 = 1/2(1, 1, -1, -1)^T$.

Cvičení 8.10. Jak se změní výsledek Cvičení 8.9 nahradíme-li vektor \mathbf{v}_2 vektorem $-\mathbf{v}_2$?

Řešení. Dostaneme \mathbf{q}_1 , $-\mathbf{q}_2$, \mathbf{q}_3 .

Cvičení 8.11. Pomocí Gramova-Schmidtova algoritmu určete ortonormální bázi $\{\mathbf{f}_0, \mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2\}$ podprostoru prostoru $C(-1, 1)$ generovaného vektory $1, x, x^2$.

Řešení. $\mathbf{f}_0 = 1$, $\mathbf{f}_1 = \sqrt{3}x$, $\mathbf{f}_2 = \frac{3\sqrt{5}}{2}x^2 - \frac{\sqrt{5}}{2}$.

Problém 8.12. Nechť \mathbf{V} je reálný vektorový prostor se skalárním součinem. Nechť \mathbf{W} je podprostor prostoru \mathbf{V} a nechť $\mathcal{O} = \{\mathbf{q}_1, \dots, \mathbf{q}_m\}$ je ortonormální báze podprostoru \mathbf{W} . Dokažte, že pro každý vektor \mathbf{v} prostoru \mathbf{V} jsou $\langle \mathbf{v} | \mathbf{q}_1 \rangle, \dots, \langle \mathbf{v} | \mathbf{q}_m \rangle$ souřadnice ortogonální projekce vektoru \mathbf{v} na podprostor \mathbf{W} vzhledem k bázi \mathcal{O} .

Příklad 8.5. Určete ortogonální doplněk podprostoru \mathbf{W} prostoru \mathbf{R}^4 generovaného vektory $\mathbf{v}_1 = (1, -1, 0, 1)^T$, $\mathbf{v}_2 = (2, 0, 1, 0)^T$ a $\mathbf{v}_3 = (-1, -1, -1, 1)^T$.

Řešení. Uvažme matici

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

jejíž sloupce jsou tvořeny vektory \mathbf{v}_1 , \mathbf{v}_2 a \mathbf{v}_3 . Potom je podprostor \mathbf{W} roven sloupcovému prostoru matice \mathbf{A} a podle Věty 8.24 je

$$\mathbf{W}^\perp = \mathcal{S}(\mathbf{W})^\perp = \mathcal{N}(\mathbf{A}^T).$$

Ortogonalní doplněk prostoru \mathbf{W} je tedy roven podprostoru všech řešení homogenní soustavy rovnic určené maticí

$$\mathbf{A}^T = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Matici \mathbf{A}^T upravíme do řádkově odstupňovaného tvaru

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

odkud určíme hledaný prostor všech řešení dané homogenní soustavy rovnic jako lineární obal vektorů $(1, 1, -2, 0)^T$ a $(-1, 0, 2, 1)^T$. Tedy

$$\mathbf{W}^\perp = \mathcal{L}\{(1, 1, -2, 0)^T, (-1, 0, 2, 1)^T\}.$$

□

Cvičení 8.13. Určete ortogonalní doplněk podprostoru prostoru \mathbf{R}^3 generovaného vektory $(1, 1, 1)^T$ a $(1, 2, 2)^T$. Načrtněte si obrázek.

Řešení. $\mathcal{L}\{(0, 1, -1)^T\}$.

Cvičení 8.14. Určete ortogonalní doplněk k lineárnímu obalu vektorů $(1, -1, 1, 0, 1)^T$, $(0, 1, -1, 1, 0)^T$ a $(2, 1, 2, 0, -1)^T$ v prostoru \mathbf{R}^5 .

Řešení. $\mathcal{L}\{(-1, 0, 1, 1, 0)^T, (-1, 1, 1, 0, 1)^T\}$.

Příklad 8.6. Určete ortogonalní projekci vektoru $\mathbf{b} = (1, 0, 1, 0)^T$ na lineární obal vektorů

$$\mathbf{u}_1 = (1, 0, -1, 1)^T, \quad \mathbf{u}_2 = (0, 1, 1, 0)^T, \quad \mathbf{u}_3 = (1, 1, 1, 0)^T.$$

Řešení. Symbolem \mathbf{U} označme lineární obal vektorů \mathbf{u}_1 , \mathbf{u}_2 a \mathbf{u}_3 . Hledáme vektor $\mathbf{v} \in \mathbf{U}$ takový, že $\mathbf{b} - \mathbf{v} \in \mathbf{U}^\perp$ (\mathbf{U}^\perp značí ortogonalní doplněk podprostoru \mathbf{U}). Vektor \mathbf{v} najdeme tak, že určíme jeho souřadnice x_1, x_2, x_3 vzhledem k bázi $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3$ prostoru \mathbf{U} . Pro každé $i = 1, 2, 3$ platí

$$\langle \mathbf{b} - \mathbf{v} \mid \mathbf{u}_i \rangle = 0,$$

odkud

$$\langle \mathbf{b} \mid \mathbf{u}_i \rangle = \langle \mathbf{v} \mid \mathbf{u}_i \rangle$$

a tedy

$$\langle \mathbf{u}_1 \mid \mathbf{u}_i \rangle x_1 + \langle \mathbf{u}_2 \mid \mathbf{u}_i \rangle x_2 + \langle \mathbf{u}_3 \mid \mathbf{u}_i \rangle x_3 = \langle \mathbf{b} \mid \mathbf{u}_i \rangle.$$

Souřadnice x_1, x_2, x_3 tak určíme ze soustavy rovnic

$$(8.5) \quad \begin{aligned} \langle \mathbf{u}_1 \mid \mathbf{u}_1 \rangle x_1 + \langle \mathbf{u}_2 \mid \mathbf{u}_1 \rangle x_2 + \langle \mathbf{u}_3 \mid \mathbf{u}_1 \rangle x_3 &= \langle \mathbf{b} \mid \mathbf{u}_1 \rangle \\ \langle \mathbf{u}_1 \mid \mathbf{u}_2 \rangle x_1 + \langle \mathbf{u}_2 \mid \mathbf{u}_2 \rangle x_2 + \langle \mathbf{u}_3 \mid \mathbf{u}_2 \rangle x_3 &= \langle \mathbf{b} \mid \mathbf{u}_2 \rangle \\ \langle \mathbf{u}_1 \mid \mathbf{u}_3 \rangle x_1 + \langle \mathbf{u}_2 \mid \mathbf{u}_3 \rangle x_2 + \langle \mathbf{u}_3 \mid \mathbf{u}_3 \rangle x_3 &= \langle \mathbf{b} \mid \mathbf{u}_3 \rangle, \end{aligned}$$

jejíž koeficienty můžeme přímo spočítat (využíváme symetrie skalárního součinu).

$$\begin{aligned} \langle \mathbf{u}_1 \mid \mathbf{u}_1 \rangle &= 3, \quad \langle \mathbf{u}_1 \mid \mathbf{u}_2 \rangle = -1, \quad \langle \mathbf{u}_1 \mid \mathbf{u}_3 \rangle = 0, \\ \langle \mathbf{u}_2 \mid \mathbf{u}_2 \rangle &= 2, \quad \langle \mathbf{u}_2 \mid \mathbf{u}_3 \rangle = 2, \quad \langle \mathbf{u}_3 \mid \mathbf{u}_3 \rangle = 3, \\ \langle \mathbf{b} \mid \mathbf{u}_1 \rangle &= 0, \quad \langle \mathbf{b} \mid \mathbf{u}_2 \rangle = 1, \quad \langle \mathbf{b} \mid \mathbf{u}_3 \rangle = 2. \end{aligned}$$

Zbývá vyřešit soustavu (8.5):

$$\begin{aligned} \left(\begin{array}{ccc|c} 3 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 3 & 2 \end{array} \right) &\sim \left(\begin{array}{ccc|c} -1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 5 & 6 & 3 \\ 0 & 2 & 3 & 2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} -1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 3 & 2 \end{array} \right) \\ &\sim \left(\begin{array}{ccc|c} -1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 3 & 4 \end{array} \right), \end{aligned}$$

odkud dostaneme, že $x_3 = \frac{4}{3}$, $x_2 = -1$, $x_1 = -\frac{1}{3}$ a tedy

$$\mathbf{v} = -\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{4}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Všimněme si, že jestliže označíme symbolem \mathbf{A} matici, jejíž sloupce jsou tvořeny po řadě vektory $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3$ bude soustava (8.5) odpovídat soustavě

$$\mathbf{A}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{A}^T \mathbf{b}.$$

□

Cvičení 8.15. Určete ortogonální projekci \mathbf{v}' vektoru $\mathbf{v} = (1, 2, 2, -1, 1)^T$ na podprostor prostoru \mathbf{R}^5 generovaný vektory $\mathbf{u}_1 = (1, 0, 1, 1, 0)^T$, $\mathbf{u}_2 = (0, 1, 1, 0, 1)^T$, $\mathbf{u}_3 = (1, -1, 0, 1, 0)^T$.

Řešení. $\mathbf{v}' = (1, 0, 0, -1, 0)^T$.

Cvičení 8.16. Určete ortogonální projekci \mathbf{f}' vektoru $\mathbf{f} = x^4$ na podprostor prostoru $C(-1, 1)$ generovaný vektory $1, x, x^2$ a x^3 .

Řešení. $\mathbf{f}' = x^2/7 + 1/5$.

Problém 8.17. Buď \mathbf{P} podprostor prostoru $C(-1, 1)$ generovaný všemi polynomy. Určete ortogonální doplněk podprostoru \mathbf{X} prostoru \mathbf{P} generovaného polynomy $1, x^2, x^4, \dots$

Příklad 8.7. Metodou nejmenších čtverců řešte soustavu

$$\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b},$$

kde

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad a \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Řešení. Hledáme ortogonální projekci vektoru \mathbf{b} na podprostor $\mathbf{M} = \mathcal{S}(\mathbf{A})$. Souřadnice této projekce vzhledem k bázi prostoru $\mathcal{S}(\mathbf{A})$ tvořené sloupci matice \mathbf{A} nalezneme jako řešení soustavy

$$(8.6) \quad \mathbf{A}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{A}^T \mathbf{b}.$$

Spočteme součiny $\mathbf{A}^T \mathbf{A}$ a $\mathbf{A}^T \mathbf{b}$:

$$\mathbf{A}^T \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

a

$$\mathbf{A}^T \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

Dosadíme do (8.6) a soustavu vyřešíme. Upravíme

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 3 & 4 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & -4 \\ 0 & 2 & -3 & -1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & -5 & -4 \\ 0 & 0 & 7 & 7 \end{array} \right)$$

a zpětnou substitucí spočítáme, že $x_1 = 1$, $x_2 = 1$ a $x_3 = 1$. Nakonec určíme projekci $\mathbf{P}_{\mathbf{M}}(\mathbf{b})$ vektoru \mathbf{b} na podprostor \mathbf{M} :

$$\mathbf{P}_{\mathbf{M}}(\mathbf{b}) = \sum_{i=1}^3 \mathbf{A}_{i*} x_i = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot 1 + \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot 1 + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot 1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}.$$



Příklad 8.8. Určete QR -rozklad matice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

a metodou nejmenších čtverců řešte soustavu

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b},$$

kde $\mathbf{b} = (1, 1, 1, 1)^T$.

Řešení. Hledáme matici \mathbf{Q} typu 4×3 jejíž sloupce tvoří ortonormální množinu a horní trojúhelníkovou matici \mathbf{R} typu 3×3 s kladnými prvky na diagonále tak, že

$$\mathbf{A} = \mathbf{QR}.$$

Nejprve najdeme matici \mathbf{Q} . Snadno lze ověřit, že sloupce matice \mathbf{A} jsou lineárně nezávislé a tedy tvoří bázi $\mathbf{s}_1 = (1, 1, 1, 0)^T$, $\mathbf{s}_2 = (0, 2, 1, 1)^T$, $\mathbf{s}_3 = (-1, 1, -3, 1)^T$ prostoru $\mathcal{S}(\mathbf{A})$. Tuto bázi transformujeme pomocí Gramova-Schmidtova algoritmu v ortonormální bázi $\{\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \mathbf{q}_3\}$ prostoru $\mathcal{S}(\mathbf{A})$. Vektory této báze budou tvořit sloupce matice \mathbf{Q} .

Krok 1: Platí

$$\mathbf{q}_1 = \frac{\mathbf{s}_1}{\|\mathbf{s}_1\|} = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1, 0)^T.$$

Krok 2: Vektor \mathbf{q}'_2 určíme ze vztahu

$$\mathbf{q}'_2 = \mathbf{s}_2 - \langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{s}_2 \rangle \mathbf{q}_1.$$

Spočítáme

$$\langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{s}_2 \rangle = \left\langle \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1, 0)^T | (0, 2, 1, 1)^T \right\rangle = \sqrt{3}$$

a po dosazení dostaneme

$$\mathbf{q}'_2 = (0, 2, 1, 1)^T - \sqrt{3} \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1, 0)^T = (-1, 1, 0, 1)^T.$$

Vidíme, že $\|\mathbf{q}'_2\| = \sqrt{3}$ a tedy

$$\mathbf{q}_2 = \frac{\mathbf{q}'_2}{\|\mathbf{q}'_2\|} = \frac{1}{\sqrt{3}}(-1, 1, 0, 1)^T.$$

Krok 3: Vektor \mathbf{q}'_3 určíme ze vztahu

$$(8.7) \quad \mathbf{q}'_3 = \mathbf{s}_3 - \langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{s}_3 \rangle \mathbf{q}_1 - \langle \mathbf{q}_2 | \mathbf{s}_3 \rangle \mathbf{q}_2.$$

Platí

$$\langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{s}_3 \rangle = \left\langle \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1, 0)^T | (-1, 1, -3, 1)^T \right\rangle = -\sqrt{3}$$

a

$$\langle \mathbf{q}_2 | \mathbf{s}_3 \rangle = \left\langle \frac{1}{\sqrt{3}}(-1, 1, 0, 1)^T | (-1, 1, -3, 1)^T \right\rangle = \sqrt{3}.$$

Dosadíme do (8.7) a tak dostaneme

$$\begin{aligned} \mathbf{q}'_3 &= (-1, 1, -3, 1)^T - (-\sqrt{3}) \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1, 0)^T - \sqrt{3} \frac{1}{\sqrt{3}}(-1, 1, 0, 1)^T \\ &= (-1, 1, -3, 1)^T + (1, 1, 1, 0)^T - (-1, 1, 0, 1)^T = (1, 1, -2, 0)^T. \end{aligned}$$

Nakonec spočítáme $\|\mathbf{q}'_3\| = \sqrt{6}$ a položíme

$$\mathbf{q}_3 = \frac{\mathbf{q}'_3}{\|\mathbf{q}'_3\|} = \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 1, -2, 0)^T.$$

Jak bylo řečeno na začátku tvoří vektory \mathbf{q}_1 , \mathbf{q}_2 a \mathbf{q}_3 sloupce matice \mathbf{Q} a tedy

$$\mathbf{Q} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 & 1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 & 0 & -\frac{2}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Matici \mathbf{R} můžeme určit přímo, neboť platí

$$(8.8) \quad \mathbf{R} = \begin{pmatrix} \|\mathbf{s}_1\| & \langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{s}_2 \rangle & \langle \mathbf{q}_1 | \mathbf{s}_3 \rangle \\ 0 & \|\mathbf{q}'_2\| & \langle \mathbf{q}_2 | \mathbf{s}_3 \rangle \\ 0 & 0 & \|\mathbf{q}'_3\|. \end{pmatrix}$$

Pokud si vztah (8.8) nepamatujeme, můžeme určit matici \mathbf{R} na základě následující úvahy: Sloupce matice \mathbf{Q} tvoří ortonormální množinu a tedy

$$(8.9) \quad \mathbf{Q}^T \mathbf{Q} = \mathbf{I}_3.$$

Odtud a ze vztahu

$$\mathbf{A} = \mathbf{Q}\mathbf{R}$$

plyne, že

$$\mathbf{R} = \mathbf{Q}^T \mathbf{A}.$$

Tj.

$$\begin{aligned} \mathbf{R} &= \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{2}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 3 & 3 & -3 \\ 0 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 3\sqrt{2} \end{pmatrix} = \sqrt{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Zbývá vyřešit metodou nejmenších čtverců soustavu

$$(8.10) \quad \mathbf{Ax} = \mathbf{b}.$$

Snadno bychom ověřili, že vektor \mathbf{b} neleží v prostoru $\mathcal{S}(\mathbf{A})$ a proto nemá soustava (8.10) řešení. Budeme hledat vektor \mathbf{x} tak, aby byla $\|\mathbf{Ax} - \mathbf{b}\|$ minimální, což nastane právě tehdy když bude vektor $\mathbf{Ax} - \mathbf{b}$ ležet v ortogonálním doplňku prostoru $\mathcal{S}(\mathbf{A})$, tj. právě tehdy když bude platit

$$\mathbf{A}^T(\mathbf{Ax} - \mathbf{b}) = 0,$$

odkud

$$(8.11) \quad \mathbf{A}^T \mathbf{Ax} = \mathbf{A}^T \mathbf{b}.$$

Rovnici (8.11) bychom mohli řešit přímo, my však máme rozklad $\mathbf{A} = \mathbf{QR}$! Po dosazení do (8.11) za \mathbf{A} dostaneme, že

$$(\mathbf{QR})^T \mathbf{QRx} = (\mathbf{QR})^T \mathbf{b},$$

odkud

$$\mathbf{R}^T \mathbf{Q}^T \mathbf{QRx} = \mathbf{R}^T \mathbf{Q}^T \mathbf{b}.$$

Nyní použijeme vztah (8.9) a dostaneme, že

$$\mathbf{R}^T \mathbf{Rx} = \mathbf{R}^T \mathbf{Q}^T \mathbf{b}.$$

Matice \mathbf{R}^T je dolní trojúhelníková s kladnými prvky na diagonále a proto je regulární. Můžeme s ní tedy krátit a dostaneme konečně

$$(8.12) \quad \mathbf{Rx} = \mathbf{Q}^T \mathbf{b}.$$

Soustavu (8.12) vyřešíme přímo zpětnou substitucí. V našem konkrétním případě máme

$$\sqrt{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{2}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

a zpětnou substitucí dostaneme, že $x_1 = \frac{2}{3}$, $x_2 = \frac{1}{3}$, $x_3 = 0$. \square

Cvičení 8.18. Určete QR -rozklad matice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Řešení.

$$\mathbf{Q} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{R} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

Cvičení 8.19. Určete QR -rozklad matice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & -20 & -14 \\ 3 & 27 & -4 \\ 4 & 11 & -2 \end{pmatrix}.$$

Řešení.

$$\mathbf{Q} = \frac{1}{25} \begin{pmatrix} 0 & -20 & -15 \\ 15 & 12 & -16 \\ 20 & -9 & 12 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{R} = \frac{1}{25} \begin{pmatrix} 5 & 25 & -4 \\ 0 & 25 & 10 \\ 0 & 0 & 10 \end{pmatrix}.$$

Cvičení 8.20. Necht

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 6 & 0 \\ -1 & -2 & 0 \\ 0 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & -3 \end{pmatrix}$$

je reálná matice a $\mathbf{b} = (4, 2, 0, 2)^T$ je vektor.

(a) Určete QR -rozklad matice \mathbf{A} .

(b) Metodou nejmenších čtverců řešte soustavu rovnic $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$.

Řešení. (a)

$$\mathbf{Q} = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{R} = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(b) $x_1 = -2, x_2 = 1, x_3 = -1$.

9. DETERMINANTY

Problém 9.1. Dokažte, že permutace $p \in S_n$ je sudá právě když má sudý počet cyklů sudé délky a lichá právě když má lichý počet cyklů sudé délky.

Příklad 9.1. Určete znaménko permutace

$$p = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 & 10 & 11 & 12 \\ 2 & 4 & 5 & 9 & 12 & 11 & 8 & 1 & 3 & 7 & 6 & 10 \end{pmatrix}.$$

Řešení 1. Permutaci p rozložíme v součin transpozic (transpozice skládáme zprava doleva jako zobrazení). Například

$$p = (6, 11)(1, 8)(1, 7)(1, 10)(1, 12)(1, 5)(1, 3)(1, 9)(1, 4)(1, 2).$$

Počet transpozic v tomto rozkladu je sudý a proto je $\text{sgn } p = 1$. \square

Řešení 2. Permutaci p rozložíme v součin nezávislých cyklů (tento rozklad je až na pořadí cyklů jednoznačný):

$$p = (6, 11)(1, 2, 4, 9, 3, 5, 12, 10, 7, 8).$$

Vidíme, že se permutace $p \in S_{12}$ rozkládá v součin dvou nezávislých cyklů a proto je $\text{sgn } p = (-1)^{12-2} = 1$, tj. permutace p je sudá. \square

Řešení 3. Permutaci p opět rozložíme v součin nezávislých cyklů:

$$p = (6, 11)(1, 2, 4, 9, 3, 5, 12, 10, 7, 8).$$

Ve výsledném rozkladu jsou dva sudé cykly a proto je permutace p , podle Problému 9.1, sudá. \square

Cvičení 9.2. *Určete znaménka těchto permutací:*

$$p = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 & 10 & 11 & 12 \\ 12 & 8 & 7 & 3 & 1 & 5 & 6 & 2 & 4 & 9 & 11 & 10 \end{pmatrix},$$

$$q = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 & 10 & 11 & 12 \\ 10 & 4 & 5 & 9 & 7 & 11 & 8 & 6 & 3 & 12 & 2 & 1 \end{pmatrix},$$

$$r = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 & 8 & 9 & 10 & 11 & 12 & 13 & 14 & 15 \\ 5 & 8 & 11 & 12 & 4 & 9 & 2 & 7 & 6 & 13 & 15 & 1 & 10 & 14 & 3 \end{pmatrix}.$$

Řešení. Permutace mají tato znaménka: $\text{sgn } p = -1$, $\text{sgn } q = 1$ a $\text{sgn } r = -1$.

Cvičení 9.3. *Spočtěte determinanty*

$$d_1 = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -2 \end{vmatrix}, \quad d_2 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix}, \quad d_3 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \end{vmatrix}.$$

Řešení. Platí $d_1 = -6$, $d_2 = 1$, $d_3 = 2$.

Problém 9.4. *Dokažte, že determinant horní (dolní) trojúhelníkové matice je roven součinu prvků na její diagonále.*

Příklad 9.2. *Spočtěte determinant matice*

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení. Matici \mathbf{A} upravíme pomocí elementárních řádkových úprav na horní trojúhelníkový tvar a potom vynásobíme prvky na diagonále výsledné matice:

$$\begin{aligned} & \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 4 & 3 & -1 \\ 0 & -3 & -3 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & -3 & -3 & 1 \\ 0 & 4 & 3 & -1 \end{vmatrix} \\ & = - \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & -5 & -5 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & -5 & -5 \\ 0 & 0 & 3 & 4 \end{vmatrix} = -5 \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & 4 \end{vmatrix} \\ & = -5 \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = -5. \end{aligned}$$

□

Příklad 9.3. *Spočtěte determinant matice*

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 3 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Řešení. Strategie: Matici \mathbf{A} budeme upravovat pomocí elementárních řádkových nebo sloupcových úprav. V případě, že dostaneme sloupec nebo řádek ve kterém je dostatečně mnoho nul tak determinant podle tohoto sloupce rozvineme.

$$\det \mathbf{A} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 3 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 3 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & -1 & 0 \end{vmatrix}.$$

Výsledný determinant rozvineme podle pátého sloupce. Dostaneme

$$\det \mathbf{A} = (-1)^{1+5} \cdot 1 \cdot \begin{vmatrix} 0 & -1 & 1 & 3 \\ 2 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & -1 & 1 & 3 \\ 2 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \\ 0 & -3 & 0 & -1 \end{vmatrix}.$$

Nyní rozvineme podle prvního sloupce a upravíme:

$$\det \mathbf{A} = (-1)^{1+2} \cdot 2 \cdot \begin{vmatrix} -1 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & -1 \\ -3 & 0 & -1 \end{vmatrix} = -2 \begin{vmatrix} -1 & 1 & 3 \\ 3 & 0 & -7 \\ -3 & 0 & -1 \end{vmatrix}.$$

Nakonec rozvineme podle druhého sloupce

$$\det \mathbf{A} = -2 \cdot (-1)^{1+2} \cdot 1 \cdot \begin{vmatrix} 3 & -7 \\ -3 & -1 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 3 & -7 \\ -3 & -1 \end{vmatrix}$$

a spočítáme podle definice

$$\det \mathbf{A} = 2 \cdot (3 \cdot (-1) - (-3) \cdot (-7)) = 2(-24) = -48.$$

Cvičení 9.5. Spočítejte nejprve úpravou na trojúhelníkový tvar, potom úpravami a postupným rozvojem podle vhodných řádků a sloupců determinanty d_1 a d_2 :

$$d_1 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -2 & 1 \\ 3 & -1 & -3 & 3 \\ 1 & -1 & 3 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & -2 \end{vmatrix}, \quad d_2 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 3 & 0 \\ -2 & 0 & -3 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 3 & 2 \end{vmatrix}.$$

Řešení. $d_1 = 6$ a $d_2 = 2$.

Příklad 9.4. Pro každé $n \in \mathbb{N}$ spočítejte

$$d_n = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & -1 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 2 \end{vmatrix}_{n \times n}$$

Řešení. Rozvineme-li determinant d_n podle prvního řádku, dostaneme

$$d_n = 2 \underbrace{\begin{vmatrix} 2 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 2 \end{vmatrix}}_{d_{n-1}} + (-1)(-1) \begin{vmatrix} -1 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 2 \end{vmatrix}.$$

Rozveme-li druhý ze sčítanců opět podle prvního řádku, dostaneme, že

$$\begin{vmatrix} -1 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 2 \end{vmatrix} = (-1) \underbrace{\begin{vmatrix} 2 & -1 & \dots & 0 & 0 \\ -1 & 2 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 2 & -1 \\ 0 & 0 & \dots & -1 & 2 \end{vmatrix}}_{d_{n-2}} + 0.$$

Je tedy

$$(9.1) \quad d_n = 2d_{n-1} - d_{n-2}.$$

Snadno spočítáme, že $d_1 = 2$, $d_2 = \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 3$ a postupným dosazováním do (9.1) dostaneme, že $d_3 = 4$, $d_4 = 5$, $d_5 = 6$, atd. Nyní indukcí snadno ukážeme, že $d_n = n + 1$. \square

Zatím bez důkazu, důkaz uvedeme v následující kapitole (Příklad 10.7), si uvedme vztahy, které lze využít při výpočtu následujících dvou cvičení. Nechť je dán rekurentní vztah

$$(9.2) \quad d_n = ad_{n-1} + bd_{n-2}$$

a hodnoty d_1, d_2 . Jsou-li α, β kořeny kvadratické rovnice

$$x^2 - ax - b = 0,$$

potom jestliže $\alpha \neq \beta$, tak

$$(9.3) \quad d_n = \alpha^n c_1 - \beta^n c_2,$$

kde

$$c_1 = \frac{d_2 - \beta d_1}{\alpha(\alpha - \beta)} \quad a \quad c_2 = \frac{d_2 - \alpha d_1}{\beta(\alpha - \beta)}$$

a jestliže $\alpha = \beta$, tak platí

$$(9.4) \quad d_n = (n-1)\alpha^{n-2}d_2 - (n-2)\alpha^{n-1}d_1.$$

Poznamenejme ještě, že v Příkladu 9.4 je $\alpha = \beta = 1$ a tedy

$$d_n = (n-1) \cdot 3 - (n-2) \cdot 2 = n+1.$$

Cvičení 9.6. Pro každé $n \in \mathbb{N}$ spočtěte determinant

$$d_n = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 1 \end{vmatrix}_{n \times n} .$$

Řešení.

$$d_n = \left(\frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^n \left(\frac{3 - \sqrt{5}}{5 - \sqrt{5}} \right) + \left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^n \left(\frac{3 + \sqrt{5}}{5 + \sqrt{5}} \right).$$

Cvičení 9.7. Pro každé $n \in \mathbb{N}$ spočtěte determinant

$$d_n = \begin{vmatrix} 5 & 3 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 2 & 5 & 3 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 5 & 3 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 5 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 5 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 2 & 5 \end{vmatrix}_{n \times n} .$$

Řešení. $d_n = 3^{n+1} - 2^{n+1}$.

Příklad 9.5. Pro každé $n \in \mathbb{N}$ spočtěte determinant

$$d_n = \begin{vmatrix} a_1 & x & x & \dots & x \\ x & a_2 & x & \dots & x \\ x & x & a_3 & \dots & x \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ x & x & x & \dots & a_n \end{vmatrix}_{n \times n} ,$$

kde $x \notin \{a_1, \dots, a_n\}$ (sami si můžete zkusit vyřešit případ, kdy $x = a_i$ pro některé $i = 1, \dots, n$).

Řešení 1 (Převedením na dolní trojúhelníkový tvar). Matici jejíž determinant počítáme převedeme pomocí elementárních úprav na dolní trojúhelníkový tvar. Nejprve odečteme od druhého až n -tého sloupce první sloupec.

$$d_n = \begin{vmatrix} a_1 & x & x & \dots & x \\ x & a_2 & x & \dots & x \\ x & x & a_3 & \dots & x \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ x & x & x & \dots & a_n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & x - a_1 & x - a_1 & \dots & x - a_1 \\ x & a_2 - x & 0 & \dots & 0 \\ x & 0 & a_3 - x & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ x & 0 & 0 & \dots & a_n - x \end{vmatrix} .$$

Nyní z i -tého řádku vytkneme výraz $a_i - x$. Dostaneme

$$d_n = \prod_{i=1}^n (a_i - x) \begin{vmatrix} \frac{a_1}{a_1-x} & -1 & -1 & \dots & -1 \\ \frac{x}{a_2-x} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \frac{x}{a_3-x} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{x}{a_n-x} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{vmatrix}.$$

Teď k prvnímu řádku přičteme součet zbývajících řádků. Dostaneme, že

$$d_n = \prod_{i=1}^n (a_i - x) \begin{vmatrix} \xi & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \frac{x}{a_2-x} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \frac{x}{a_3-x} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{x}{a_n-x} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{vmatrix},$$

kde

$$\xi = \frac{a_1}{a_1 - x} + \sum_{j=2}^n \frac{x}{a_j - x} = 1 + \sum_{j=1}^n \frac{x}{a_j - x}.$$

Vynásobením prvků na diagonále výsledné matice dostaneme nakonec, že

$$d_n = \prod_{i=1}^n (a_i - x) \left(1 + \sum_{j=1}^n \frac{x}{a_j - x} \right).$$

□

Řešení 2 (Rekurzí). Determinant d_n *důmyslně* rozložíme podle posledního řádku:

$$d_n = \begin{vmatrix} a_1 & x & x & \dots & x \\ x & a_2 & x & \dots & x \\ x & x & a_3 & \dots & x \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ x & x & x & \dots & a_n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & x & x & \dots & x \\ x & a_2 & x & \dots & x \\ x & x & a_3 & \dots & x \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & a_n - x \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 & x & x & \dots & x \\ x & a_2 & x & \dots & x \\ x & x & a_3 & \dots & x \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ x & x & x & \dots & x \end{vmatrix}.$$

První ze sčítanců rozvineme podle posledního řádku, ve druhém odečteme poslední řádek od každého z řádků, který leží nad ním. Po těchto úpravách dostaneme, že

$$d_n = (a_n - x) \underbrace{\begin{vmatrix} a_1 & x & \dots & x \\ x & a_2 & \dots & x \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ x & x & \dots & a_{n-1} \end{vmatrix}}_{d_{n-1}} + \begin{vmatrix} a_1 - x & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_2 - x & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & a_3 - x & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ x & x & x & \dots & x \end{vmatrix} =$$

$$= (a_n - x)d_{n-1} + x \prod_{i=1}^{n-1} (a_i - x).$$

Indukcí snadno ověříme, že

$$d_n = \prod_{i=1}^n (a_i - x) + \sum_{j=1}^n x \prod_{i=1, i \neq j}^n (a_i - x).$$

Vytkneme-li $\prod_{i=1}^n (a_i - x)$, dostaneme

$$d_n = \prod_{i=1}^n (a_i - x) \left(1 + \sum_{j=1}^n \frac{x}{a_j - x} \right).$$

□

Řešení 3. Nechť

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

a

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} a_{11} + x & a_{12} + x & \dots & a_{1n} + x \\ a_{21} + x & a_{22} + x & \dots & a_{2n} + x \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} + x & a_{n2} + x & \dots & a_{nn} + x \end{pmatrix}$$

jsou matice. Pro $j = 1, \dots, n$ označme \mathbf{A}_j matici která vznikne tak, že v matici \mathbf{A} nahradíme j -tý sloupec vektorem $(x, x, \dots, x)^T$. Rozmyslete si, že platí

$$(9.5) \quad \det \mathbf{B} = \det \mathbf{A} + \sum_{j=1}^n \det \mathbf{A}_j.$$

Položme

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_1 - x & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_2 - x & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & a_n - x \end{pmatrix}.$$

Potom $d_n = \det \mathbf{B}$ a snadno ověříme, že pro každé $j = 1, \dots, n$ je

$$\det \mathbf{A}_j = x \prod_{i=1, i \neq j}^n (a_i - x).$$

Podle (9.5) je

$$d_n = \det \mathbf{A} + \sum_{j=1}^n \det \mathbf{A}_j = \prod_{i=1}^n (a_i - x) + \sum_{j=1}^n x \prod_{i=1, i \neq j}^n (a_i - x).$$

□

Cvičení 9.8. Necht' a_1, \dots, a_n jsou taková reálná čísla, že $a_1 \cdots a_n \neq 0$. Spočítejte determinant

$$d_n = \begin{vmatrix} \frac{1+a_1}{a_1} & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & \frac{1+a_2}{a_2} & 1 & \dots & 1 \\ 1 & 1 & \frac{1+a_3}{a_3} & \dots & 1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & \frac{1+a_n}{a_n} \end{vmatrix}.$$

Řešení.

$$d_n = \frac{1 + \sum_{i=1}^n a_i}{\prod_{i=1}^n a_i}.$$

Problém 9.9. Necht' \mathbf{A} , \mathbf{B} jsou matice jako na začátku předcházejícího důkazu. Připomeňme, že pro $1 \leq i, j \leq n$ značíme symbolem \mathbf{A}^{ij} matici, která vznikne vynecháním i -tého řádku a j -tého sloupce matice \mathbf{A} . Ukažte, že platí

$$\det \mathbf{B} = \det \mathbf{A} + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x \det \mathbf{A}^{ij}.$$

Cvičení 9.10. Pro každé $n \in \mathbb{N}$ spočítejte

$$d_n = \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & a_1 + b_2 & \dots & a_1 + b_n \\ a_2 + b_1 & a_2 + b_2 & \dots & a_2 + b_n \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_n + b_1 & a_n + b_2 & \dots & a_n + b_n \end{vmatrix}.$$

Řešení. $d_1 = a_1 + b_1$, $d_2 = a_1 b_2 + a_2 b_1 - a_1 b_1 - a_2 b_2$ a $d_n = 0$, pro $n > 2$.

Příklad 9.6. Pomocí Cramerova pravidla řešte soustavu

$$\begin{aligned} 2x_1 + x_2 - x_3 &= 1, \\ x_2 + 3x_3 &= 2, \\ 3x_1 - x_2 + x_3 &= -1. \end{aligned}$$

Řešení. Položme

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{a} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Nejprve spočítáme determinant matice \mathbf{A} :

$$\begin{vmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 3 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 8 + 12 = 20.$$

Připomeňme, že pro $i = 1, 2, 3$ značíme \mathbf{A}_i matici, která vznikne nahrazením i -tého řádku v matici \mathbf{A} vektorem \mathbf{b} . Podle Cramerova pravidla je

$$x_1 = \frac{\det \mathbf{A}_1}{\det \mathbf{A}} = \frac{1}{20} \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 3 \\ -1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 0,$$

$$x_2 = \frac{\det \mathbf{A}_2}{\det \mathbf{A}} = \frac{1}{20} \begin{vmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 3 \\ 3 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \frac{5}{4},$$

$$x_3 = \frac{\det \mathbf{A}_3}{\det \mathbf{A}} = \frac{1}{20} \begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 3 & -1 & -1 \end{vmatrix} = \frac{1}{4}.$$

□

Cvičení 9.11. Pomocí Cramerova pravidla řešte soustavu

$$\begin{aligned} x_1 - x_2 + x_3 &= 1, \\ x_2 + 2x_3 &= 0, \\ 3x_1 + x_2 + x_3 &= -1. \end{aligned}$$

Řešení. $x_1 = -1/5, x_2 = -4/5, x_3 = 2/5$.

Příklad 9.7. Spočtěte inverzi k matici

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení.

$$\det \mathbf{A} = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 3 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 3 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ 3 & 3 \end{vmatrix} = 12.$$

$$\begin{aligned} \mathbf{A}^{11} &= \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 3, & \mathbf{A}^{12} &= \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 3, & \mathbf{A}^{13} &= \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} = 3, \\ \mathbf{A}^{21} &= \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -1, & \mathbf{A}^{22} &= \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 3, & \mathbf{A}^{23} &= \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} = -1, \\ \mathbf{A}^{31} &= \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} = -7, & \mathbf{A}^{32} &= \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -3, & \mathbf{A}^{33} &= \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = 5, \end{aligned}$$

odkud

$$\text{adj } \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -7 \\ -3 & 3 & 3 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix} \quad \text{a} \quad \mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{12} \begin{pmatrix} 3 & 1 & -7 \\ -3 & 3 & 3 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}.$$

□

Příklad 9.8. *Spočtěte inverzi k regulární matici*

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}.$$

Řešení. Protože je matice \mathbf{A} regulární, je $\det \mathbf{A} = ad - bc \neq 0$. Adjungovanou matici k matici \mathbf{A} určíme okamžitě:

$$\text{adj } \mathbf{A} = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

a tedy

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$$

□

Cvičení 9.12. *Spočtěte pomocí determinantů inverzní matice k maticím*

$$\mathbf{Ro}_\alpha = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}, \quad \mathbf{Re}_\alpha = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ \sin \alpha & -\cos \alpha \end{pmatrix}.$$

Rozmyslete si, jaká zobrazení z roviny do roviny jsou danými maticemi reprezentována.

Řešení.

$$\mathbf{Ro}_\alpha^{-1} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ -\sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}, \quad \mathbf{Re}_\alpha^{-1} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ \sin \alpha & -\cos \alpha \end{pmatrix}.$$

Cvičení 9.13. *Spočtěte pomocí determinantů inverzi k regulární matici*

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 3 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení.

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} -2 & -3 & 4 \\ 5 & 4 & -3 \\ 1 & 5 & -2 \end{pmatrix}.$$

10. VLASTNÍ ČÍSLA A VLASTNÍ VEKTORY

Cvičení 10.1. Rozhodněte, které z vektorů

$$\mathbf{u}_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{u}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{u}_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{u}_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix}$$

jsou vlastními vektory matice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -9 & -6 & -2 & -4 \\ -8 & -6 & -3 & -1 \\ 20 & 15 & 8 & 5 \\ 32 & 21 & 7 & 12 \end{pmatrix}$$

a pro ty, které jsou vlastními vektory určete příslušná vlastní čísla.

Řešení. Vlastní vektory jsou \mathbf{u}_1 , \mathbf{u}_2 , \mathbf{u}_3 s příslušnými vlastními čísly po řadě 1, 3, 3.

Příklad 10.1. Určete vlastní čísla a vlastní vektory matice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -3 & -4 & -4 \\ -3 & -1 & -3 \\ 5 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

Řešení. Nejprve určíme charakteristický polynom matice \mathbf{A} . Ten je roven determinantu matice $\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_3$:

$$|\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_3| = \begin{vmatrix} (-3 - \lambda) & -4 & -4 \\ -3 & (-1 - \lambda) & -3 \\ 5 & 4 & (6 - \lambda) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} (1 - \lambda) & 0 & -4 \\ 0 & (2 - \lambda) & -3 \\ (\lambda - 1) & (\lambda - 2) & (6 - \lambda) \end{vmatrix}$$

Od prvního a druhého sloupce jsme odečetli třetí sloupec. Nyní můžeme z prvního, resp. druhého sloupce vytknout $\lambda - 1$, resp. $\lambda - 2$. Dostaneme

$$= (\lambda - 1)(\lambda - 2) \begin{vmatrix} -1 & 0 & -4 \\ 0 & -1 & -3 \\ 1 & 1 & (6 - \lambda) \end{vmatrix} = (\lambda - 1)(\lambda - 2) \begin{vmatrix} -1 & 0 & -4 \\ 0 & -1 & -3 \\ 0 & 1 & (2 - \lambda) \end{vmatrix}.$$

Dále rozvineme výsledný determinant podle prvního sloupce. Tak dostaneme, že

$$\begin{aligned} |\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_3| &= -(\lambda - 1)(\lambda - 2) \begin{vmatrix} -1 & -3 \\ 1 & (2 - \lambda) \end{vmatrix} \\ &= -(\lambda - 1)(\lambda - 2)(\lambda - 2 + 3) = -(\lambda - 1)(\lambda - 2)(\lambda + 1). \end{aligned}$$

Odtud vidíme, že vlastní čísla matice \mathbf{A} jsou -1 , 1 a 2 . Vlastní vektory matice \mathbf{A} určíme postupně jako řešení homogenních soustav rovnic určených maticemi $\mathbf{A} + \mathbf{I}_3$, $\mathbf{A} - \mathbf{I}_3$ a $\mathbf{A} - 2\mathbf{I}_3$. Dostanem tak, že vlastnímu

číslu -1 odpovídá podprostor vlatních vektorů generovaný vektorem $(2, 1, -2)^T$, vlastnímu číslu 1 odpovídá podprostor vlatních vektorů generovaný vektorem $(1, 0, -1)^T$ a vlastnímu číslu 2 odpovídá podprostor vlatních vektorů generovaný vektorem $(0, 1, -1)^T$. \square

Příklad 10.2. *Rozhodněte, zda je matice \mathbf{A} z předchozího příkladu diagonalizovatelná. Pokud ano, najděte diagonální matici \mathbf{D} a regulární matici \mathbf{C} tak, že*

$$(10.1) \quad \mathbf{D} = \mathbf{C}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{C}.$$

Řešení. Charakteristický polynom matice \mathbf{A} má jen jednoduché kořeny a proto je matice \mathbf{A} diagonalizovatelná. Diagonální matice \mathbf{D} vyhovující rovnici (10.1) musí mít stejná vlastní čísla jako matice \mathbf{A} . Tato vlastní čísla tedy musí ležet na diagonále matice \mathbf{D} . Sloupce matice \mathbf{C} jsou tvořeny vlastními vektory matice \mathbf{A} v tom pořadí v jakém jsou na diagonále matice \mathbf{D} příslušná vlastní čísla. Tedy, například pro

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

je

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ -2 & -1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Sami spočítejte matici \mathbf{C}^{-1} a ověřte, že skutečně platí rovnost (10.1). \square

Příklad 10.3. *Rozhodněte, zda je matice*

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 2 \\ 2 & 8 & -2 \\ 2 & 0 & 6 \end{pmatrix}$$

diagonalizovatelná.

Řešení. Nejprve spočítáme charakteristický polynom matice \mathbf{A} a určíme její vlastní čísla.

$$\begin{aligned} |\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}| &= \begin{vmatrix} 6 - \lambda & 0 & 2 \\ 2 & 8 - \lambda & -2 \\ 2 & 0 & 6 - \lambda \end{vmatrix} = (8 - \lambda) \begin{vmatrix} 6 - \lambda & 2 \\ 2 & 6 - \lambda \end{vmatrix} \\ &= (8 - \lambda)(36 - 12\lambda + \lambda^2 - 4) = (8 - \lambda)(\lambda^2 - 12\lambda + 32) \\ &= (8 - \lambda)^2(4 - \lambda) \end{aligned}$$

a tedy $\sigma(\mathbf{A}) = \{8, 4\}$. Algebraická násobnost vlastního čísla 4 je rovna jedné, zatímco algebraická násobnost vlastního čísla 8 je rovna dvěma.

Matice \mathbf{A} je diagonalizovatelná právě tehdy když je dimenze podprostoru všech řešení homogenní soustavy rovnice s levou stranou určenou maticí $\mathbf{A} - 8\mathbf{I}$ rovna dvěma, tj. když $r(\mathbf{A} - 8\mathbf{I}) = 1$. Platí

$$\mathbf{A} - 8\mathbf{I} = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & -2 \\ 2 & 0 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Tím jsme ověřili, že $r(\mathbf{A} - 8\mathbf{I}) = 2$ a proto je matice \mathbf{A} diagonalizovatelná. \square

Cvičení 10.2. Je dána matice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 5 & -3 & 2 \\ 6 & -4 & 4 \\ 4 & -4 & 5 \end{pmatrix}.$$

Určete její vlastní čísla a příslušné podprostory vlastních vektorů.

Řešení. Vlastní čísla matice \mathbf{A} jsou 1, 2 a 3 a odpovídající podprostory vlastních vektorů jsou po řadě $\mathcal{L}\{(1, 2, 1)^T\}$, $\mathcal{L}\{(1, 1, 0)^T\}$ a $\mathcal{L}\{(1, 2, 2)^T\}$.

Cvičení 10.3. Je dána matice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -2 & 5 & -10 & 15 \\ 0 & 6 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 8 & -2 \\ 0 & 2 & 0 & 6 \end{pmatrix}.$$

Určete její vlastní čísla a rozhodněte, zda je tato matice diagonalizovatelná.

Řešení. Matice je diagonalizovatelná a její vlastní čísla jsou -2 , 4 a 8.

Cvičení 10.4. Najděte matici \mathbf{C} takovou, že je matice $\mathbf{C}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{C}$, kde

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -4 & -3 & -3 \\ 0 & -1 & 0 \\ 6 & 6 & 5 \end{pmatrix},$$

diagonální.

Řešení. Například (řešení není určeno jednoznačně)

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}.$$

Příklad 10.4. Rozhodněte, zda je matice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -3 & -2 \\ -1 & -2 & 1 \\ 5 & -3 & -4 \end{pmatrix}$$

podobná, při vhodné volbě báze, matici lineárního operátoru F na prostoru \mathbf{R}^3 určeného předpisem $F((1, 0, 0)^T) = (-5, 3, 3)$, $F((0, 1, 0)^T) = (-6, 4, 6)^T$ a $F((0, 0, 1)^T) = (0, 0, -2)^T$.

Řešení. Matice \mathbf{B} operátoru F vzhledem ke standardní bázi prostoru \mathbf{R}^3 je

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} -5 & -6 & 0 \\ 3 & 4 & 0 \\ 3 & 6 & -2 \end{pmatrix}.$$

Matice \mathbf{A} je maticí lineárního operátoru F při vhodné volbě báze prostoru \mathbf{R}^3 právě když je podobná matici \mathbf{B} , tj. právě když existuje regulární matice \mathbf{C} tak, že

$$(10.2) \quad \mathbf{B} = \mathbf{C}\mathbf{A}\mathbf{C}^{-1}.$$

Nutnou podmínkou je, aby měly matice \mathbf{A} a \mathbf{B} stejné charakteristické polynomy.

$$\begin{aligned} |\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_3| &= \begin{vmatrix} (3 - \lambda) & -3 & -2 \\ -1 & (-2 - \lambda) & 1 \\ 5 & -3 & -4 - \lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} (3 - \lambda) & -3 & 1 - \lambda \\ -1 & (-2 - \lambda) & 0 \\ 5 & -3 & 1 - \lambda \end{vmatrix} \\ &= (1 - \lambda) \begin{vmatrix} (3 - \lambda) & -3 & 1 \\ -1 & (-2 - \lambda) & 0 \\ 5 & -3 & 1 \end{vmatrix} = (1 - \lambda) \begin{vmatrix} (-2 - \lambda) & 0 & 0 \\ -1 & (-2 - \lambda) & 0 \\ 5 & -3 & 1 \end{vmatrix} \\ &= (1 - \lambda)(\lambda + 2)^2 \text{ a} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} |\mathbf{B} - \lambda \mathbf{I}_3| &= \begin{vmatrix} (-5 - \lambda) & -6 & 0 \\ 3 & (4 - \lambda) & 0 \\ 3 & 6 & (-2 - \lambda) \end{vmatrix} = -(\lambda + 2) \begin{vmatrix} (-5 - \lambda) & -6 \\ 3 & (4 - \lambda) \end{vmatrix} \\ &= -(\lambda + 2)((\lambda - 4)(\lambda + 5) + 18) = (1 - \lambda)(\lambda + 2)^2. \end{aligned}$$

Algebraická násobnost vlastního čísla -2 je rovna v obou případech dvěma. Hodnost matice

$$\mathbf{A} + 2\mathbf{I}_3 = \begin{pmatrix} 5 & -3 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \\ 5 & -3 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

je rovna dvěma, zatímco hodnost matice

$$\mathbf{B} + 2\mathbf{I}_3 = \begin{pmatrix} -3 & -6 & 0 \\ 3 & 6 & 0 \\ 3 & 6 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

je rovna jedné. Odtud plyne, že matice \mathbf{B} je diagonalizovatelná zatímco matice \mathbf{A} diagonalizovatelná není. Proto neexistuje matice \mathbf{C} taková,

že je podmínka (10.2) splněna a matice \mathbf{A} nemůže být maticí lineárního F vzhledem k žádné bázi. \square

Cvičení 10.5. Určete vlastní čísla matic

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -10 & -7 \\ 14 & 11 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 & 16 & 8 \\ 4 & 14 & 8 \\ -8 & -32 & -18 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{C} = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 5 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 0 & 6 & 3 \\ -1 & 5 & 1 \\ -1 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

a rozhodněte, které z nich jsou diagonalizovatelné.

Řešení. $\sigma(\mathbf{A}) = \{-3, 4\}$, $\sigma(\mathbf{B}) = \{-2, 2\}$, $\sigma(\mathbf{C}) = \{3\}$, $\sigma(\mathbf{D}) = \{3\}$.
Diagonalizovatelné jsou matice \mathbf{A} , \mathbf{B} .

Cvičení 10.6. Necht \mathbf{A} , \mathbf{B} , \mathbf{C} a \mathbf{D} jsou matice z předchozího příkladu. Určete matice \mathbf{P} , \mathbf{Q} takové, že matice $\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P}$ a $\mathbf{Q}^{-1}\mathbf{B}\mathbf{Q}$ jsou diagonální. Rozhodněte, zda jsou matice \mathbf{C} a \mathbf{D} podobné.

Řešení. Například

$$\mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \quad \mathbf{Q} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & -2 \end{pmatrix}.$$

Matice \mathbf{C} a \mathbf{D} nejsou podobné.

Příklad 10.5. Buď

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

reálná matice. Určete

$$\lim_{n \rightarrow \infty} 2^{-n} \mathbf{A}^n.$$

Řešení. Určíme charakteristický polynom, vlastní čísla a podprostory příslušných vlastních vektorů matice \mathbf{A} . Charakteristický polynom matice \mathbf{A} je $(1-\lambda)(\lambda-2)^2$. Podprostor vlastních vektorů příslušných vlastnímu číslu 1 je generován vektorem $(1, 0, -1)^T$, podprostor vlastních vektorů příslušných vlastnímu číslu 2 je generován vektory $(2, 1, -2)^T$ a $(0, -1, 1)^T$. Pro matice

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{a} \quad \mathbf{C} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

platí, že $\mathbf{C}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{C} = \mathbf{D}$ a tedy $\mathbf{A} = \mathbf{C}\mathbf{D}\mathbf{C}^{-1}$. Odtud dostaneme, že pro každé přirozené číslo n je

$$\mathbf{A}^n = (\mathbf{C}\mathbf{D}\mathbf{C}^{-1})^n = \mathbf{C}(\mathbf{D}^n)\mathbf{C}^{-1},$$

odkud

$$(10.3) \quad \lim_{n \rightarrow \infty} 2^{-n} \mathbf{A}^n = \lim_{n \rightarrow \infty} 2^{-n} \mathbf{C}(\mathbf{D}^n)\mathbf{C}^{-1} = \mathbf{C} \left(\lim_{n \rightarrow \infty} 2^{-n} \mathbf{D}^n \right) \mathbf{C}^{-1}.$$

Protože je matice \mathbf{D} diagonální, platí

$$\mathbf{D}^n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & 0 \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix}$$

a proto

$$\lim_{n \rightarrow \infty} 2^{-n} \mathbf{D}^n = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Spočítáme matici

$$\mathbf{C}^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

a dosadíme do vztahu (10.3). Dostaneme

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} 2^{-n} \mathbf{A}^n &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & -1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

□

Cvičení 10.7. *Určete*

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{A}^n,$$

kde

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \frac{7}{5} & \frac{1}{5} \\ -1 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Řešení.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{A}^n = \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ -10 & -4 \end{pmatrix}.$$

Příklad 10.6. Necht $a + b \neq 0$ a

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -a & b \\ a & -b \end{pmatrix}.$$

Určete $e^{\mathbf{A}}$.

Poznámka. Matici $e^{\mathbf{A}}$ můžeme definovat například pomocí Taylorova rozvoje funkce e^x , tedy

$$e^{\mathbf{A}} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\mathbf{A}^n}{n!}.$$

Výsledná matice odpovídá tomuto součtu.

Řešení. Charakteristický polynom matice \mathbf{A} je $|\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}| = \lambda(\lambda + (a+b))$ a tedy $\sigma(\mathbf{A}) = \{0, -(a+b)\}$. Příslušné vlastní vektory jsou $(b, a)^T$ a $(1, -1)^T$. Položíme-li

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -(a+b) \end{pmatrix} \quad \text{a} \quad \mathbf{C} = \begin{pmatrix} b & 1 \\ a & -1 \end{pmatrix},$$

je $\mathbf{A} = \mathbf{C}\mathbf{D}\mathbf{C}^{-1}$ a tedy

(10.4)

$$e^{\mathbf{A}} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\mathbf{A}^n}{n!} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(\mathbf{C}\mathbf{D}\mathbf{C}^{-1})^n}{n!} = \mathbf{C} \left(\sum_{n=0}^{\infty} \frac{\mathbf{D}^n}{n!} \right) \mathbf{C}^{-1} = \mathbf{C}e^{\mathbf{D}}\mathbf{C}^{-1}.$$

Porotože je matice \mathbf{D} diagonální, platí, že

$$e^{\mathbf{D}} = \begin{pmatrix} e^0 & 0 \\ 0 & e^{-(a+b)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{-(a+b)} \end{pmatrix}.$$

Ještě spočítáme

$$\mathbf{C}^{-1} = \frac{1}{a+b} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ a & -b \end{pmatrix}$$

a dosadíme do vztahu (10.4). Dostaneme

$$\begin{aligned} e^{\mathbf{A}} &= \frac{1}{a+b} \begin{pmatrix} b & 1 \\ a & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{-(a+b)} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ a & -b \end{pmatrix} = \\ &= \frac{1}{a+b} \left(e^{-(a+b)} \begin{pmatrix} a & -b \\ -a & b \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b & b \\ a & a \end{pmatrix} \right). \end{aligned}$$

□

Cvičení 10.8. Určete $\sin \mathbf{A}$, je-li

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -\frac{\pi}{2} & \frac{\pi}{2} \\ \frac{\pi}{2} & -\frac{\pi}{2} \end{pmatrix}.$$

Řešení.

$$\sin \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Problém 10.9. *Dokažte, že pro každou čtvercovou reálnou matici \mathbf{A} platí*

$$\det(e^{\mathbf{A}}) = e^{\operatorname{tr} \mathbf{A}}.$$

Příklad 10.7. *Vyřešte rekurentní rovnici*

$$(9.2) \quad d_{n+2} = ad_{n+1} + bd_n$$

studovanou v Kapitole 9.

Řešení. Rekurentnímu vztahu (9.2) přiřadíme maticovou rovnici

$$\begin{pmatrix} d_{n+2} \\ d_{n+1} \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} a & b \\ 1 & 0 \end{pmatrix}}_{\mathbf{A}} \begin{pmatrix} d_{n+1} \\ d_n \end{pmatrix},$$

ze které odvodíme, že

$$(10.5) \quad \begin{pmatrix} d_{n+2} \\ d_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^n \begin{pmatrix} d_2 \\ d_1 \end{pmatrix}.$$

Charakteristický polynom $\chi_{\mathbf{A}}$ matice \mathbf{A} je roven

$$\begin{vmatrix} a - \lambda & b \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - a\lambda - b.$$

Rozebereme dva případy:

1) Polynom $\chi_{\mathbf{A}}$ má dva různé kořeny α, β . Potom je matice \mathbf{A} diagonalizovatelná, vlastní vektory příslušné vlastním číslům α , resp. β matice \mathbf{A} jsou $(\alpha, 1)^T$, resp. $(\beta, 1)^T$ a platí

$$\mathbf{D} = \mathbf{C}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{C},$$

kde

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & \beta \end{pmatrix}, \quad \mathbf{C} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{C}^{-1} = \frac{1}{\alpha - \beta} \begin{pmatrix} 1 & -\beta \\ -1 & \alpha \end{pmatrix}.$$

Odtud plyne, že

$$\begin{aligned} \mathbf{A}^n &= \mathbf{C}\mathbf{A}^n\mathbf{C}^{-1} = \frac{1}{\alpha - \beta} \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha^n & 0 \\ 0 & \beta^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -\beta \\ -1 & \alpha \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{\alpha - \beta} \begin{pmatrix} \alpha^{n+1} - \beta^{n+1} & -\alpha\beta(\alpha^n - \beta^n) \\ \alpha^n + \beta^n & -\alpha\beta(\alpha^{n-1} - \beta^{n-1}) \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Dosazením do rovnice (10.5) dostaneme, že

$$d_{n+2} = \frac{\alpha^{n+1} - \beta^{n+1}}{\alpha - \beta} d_2 - \frac{\alpha\beta}{\alpha - \beta} (\alpha^n + \beta^n) d_1,$$

což po úpravě dává

$$d_{n+2} = \alpha^{n+1} \underbrace{\frac{d_2 - \beta d_1}{\alpha - \beta}}_{c_1} - \beta^{n+1} \underbrace{\frac{d_2 - \alpha d_1}{\alpha - \beta}}_{c_2},$$

tj. vzorec (9.3).

2) Polynom $\chi_{\mathbf{A}}$ má jeden dvojnásobný kořen α . V tomto případě není matice \mathbf{A} diagonalizovatelná a vlastní vektor \mathbf{v} příslušný k vlastnímu číslu α je $(\alpha, 1)^T$. Řešením rovnice

$$(\mathbf{A} - \alpha\mathbf{I})\mathbf{x} = \mathbf{v}$$

dostaneme $\mathbf{x} = (\alpha + 1, 1)^T$. Položme

$$\mathbf{C} = (\mathbf{v} \mid \mathbf{x}) = \begin{pmatrix} \alpha & \alpha + 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Potom

$$\mathbf{C}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{C} = \begin{pmatrix} \alpha & 1 \\ 0 & \alpha \end{pmatrix}$$

a tedy

$$(10.6) \quad \mathbf{A}^n = \mathbf{C} \begin{pmatrix} \alpha & 1 \\ 0 & \alpha \end{pmatrix}^n \mathbf{C}^{-1} = \mathbf{C} \begin{pmatrix} \alpha^n & n\alpha^{n-1} \\ 0 & \alpha^n \end{pmatrix} \mathbf{C}^{-1}.$$

Snadno spočítáme, že

$$\mathbf{C}^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 + \alpha \\ 1 & -\alpha \end{pmatrix}.$$

Po dosazení do vztahu (10.6) dostaneme, že

$$\mathbf{A}^n = \begin{pmatrix} \alpha & \alpha + 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha^n & n\alpha^{n-1} \\ 0 & \alpha^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 + \alpha \\ 1 & -\alpha \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (n+1)\alpha^n & -n\alpha^{n+1} \\ n\alpha^{n-1} & -(n-1)\alpha^n \end{pmatrix},$$

odkud, vzhledem k (10.5),

$$d_{n+2} = (n+1)\alpha^n d_2 - n\alpha^{n+1} d_1,$$

což je vztah (9.4). □

Příklad 10.8. *Určete spektrální rozklad matice*

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -7 & -6 & 6 \\ 9 & 8 & -9 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Využijte tohoto rozkladu k výpočtu matice \mathbf{A}^{-1} .

Řešení. Nejprve spočítáme charakteristický polynom matice \mathbf{A} ; $\chi_{\mathbf{A}}(\lambda) = -(\lambda + 1)^2(\lambda - 2)$. Odtud je vidět, že vlastní čísla matice \mathbf{A} jsou -1 a 2 . Dosazením těchto hodnot spočteme, že $(2, -3, 0)^T$ je vlastní vektor odpovídající vlastnímu číslu 2 a $(1, -1, 0)^T$, $(1, 0, 1)^T$ je lineárně nezávislá dvojice vlastních vektorů příslušných k vlastnímu číslu -1 (nyní je vidět, že je matice \mathbf{A} diagonalizovatelná). Položme

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

a spočteme, že

$$\mathbf{C}^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

a

$$\mathbf{C}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{C} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Hledáme matice \mathbf{E}_1 , \mathbf{E}_2 takové, že $\mathbf{E}_1 + \mathbf{E}_2 = \mathbf{I}$, $\mathbf{A} = -\mathbf{E}_1 + 2\mathbf{E}_2$ a $\mathbf{E}_i\mathbf{E}_j = \delta_{i,j}\mathbf{E}_i$ ($\delta_{i,j}$ je rovno 0 , resp. 1 je-li $i \neq j$, resp. $i = j$). Podle Věty 10.15 jsou tyto matice určeny jednoznačně a rozbořem důkazu této věty snadno zjistíme, že

$$\mathbf{E}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 \\ -3 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

a

$$\mathbf{E}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & -2 & 2 \\ 3 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Z vlastností matic \mathbf{E}_1 , \mathbf{E}_2 snadno odvodíme, že

$$\mathbf{A}^{-1} = -\mathbf{E}_1 + \frac{1}{2}\mathbf{E}_2 = \begin{pmatrix} -3 & -2 & 2 \\ 3 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ \frac{3}{2} & \frac{3}{2} & -\frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & -3 & 3 \\ \frac{9}{2} & \frac{7}{2} & -\frac{9}{2} \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

□

Cvičení 10.10. Určete spektrální rozklad matice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -8 & -4 & 5 \\ 6 & 3 & -4 \\ -8 & -4 & 5 \end{pmatrix}.$$

Řešení.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -4 & -2 & 3 \\ 4 & 2 & -3 \\ -4 & -2 & 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4 & 2 & -2 \\ -2 & -1 & 1 \\ -4 & 2 & -2 \end{pmatrix} + 0 \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Cvičení 10.11. Pomocí spektrální věty vyřešte znovu Příklad 10.6.

Cvičení 10.12. Určete spektrální rozklad matice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -3 & -4 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Pomocí tohoto rozkladu určete matici \mathbf{A}^{-1} .

Řešení. $\mathbf{A} = \mathbf{E}_1 - \mathbf{E}_2$, kde

$$\mathbf{E}_1 = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{a} \quad \mathbf{E}_2 = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}.$$

$$\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{A}.$$

Příklad 10.9. Pro reálnou matici

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

najděte ortogonální matici \mathbf{C} a diagonální matici \mathbf{D} tak, že platí

$$\mathbf{C}^T \mathbf{A} \mathbf{C} = \mathbf{D}.$$

Řešení. Nejprve spočítáme charakteristický polynom a určíme vlastní čísla matice \mathbf{A} .

$$\det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 1 & 1 \\ 1 & 2 - \lambda & 1 \\ 1 & 1 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = (4 - \lambda)(\lambda - 1)^2,$$

odkud dostáváme, že vlastní čísla matice \mathbf{A} jsou 1 a 4. Vlastnímu číslu 4 odpovídá vlastní vektor $\mathbf{v}_1 = (1, 1, 1)^T$, vlastnímu číslu 1 lineárně nezávislá dvojice vlastních vektorů $\mathbf{v}_2 = (1, -1, 0)^T$, $\mathbf{v}_3 = (1, 0, -1)^T$. Matice \mathbf{A} je symetrická a tedy normální. Podle Tvzení 10.20 je vektor \mathbf{v}_1 kolmý na lineární obal vektorů \mathbf{v}_2 a \mathbf{v}_3 . Vektor \mathbf{v}_1 normalizuje (výsledek označíme \mathbf{q}_1) a pomocí Gramova-Schmidtova algoritmu určíme ortonormální bázi \mathbf{q}_2 a \mathbf{q}_3 prostoru generovaného vektory \mathbf{v}_2 a \mathbf{v}_3 . Dostaneme $\mathbf{q}_1 = 1/\sqrt{3}(1, 1, 1)^T$, $\mathbf{q}_2 = 1/\sqrt{2}(1, -1, 0)^T$ a $\mathbf{q}_3 = 1/\sqrt{6}(1, 1, -2)^T$. Sloupce matice \mathbf{C} jsou tvořeny vektory \mathbf{q}_1 , \mathbf{q}_2 , \mathbf{q}_3 a na diagonále matice \mathbf{D} jsou vlastní čísla matice \mathbf{A} (každé tolikrát,

kolik je jeho násobnost) v pořadí odpovídajícím uspořádání sloupců matice \mathbf{C} . Tedy například

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & -\frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \quad a \quad \mathbf{D} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

□

Cvičení 10.13. Určete diagonální matici \mathbf{D} a ortogonální matici \mathbf{C} tak, aby $\mathbf{C}^T \mathbf{A} \mathbf{C} = \mathbf{D}$, je-li

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -4 & -2 & -2 \\ -2 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení.

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad a \quad \mathbf{C} = \begin{pmatrix} -2/\sqrt{6} & 1/\sqrt{5} & 2/\sqrt{30} \\ 1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{5} & -1/\sqrt{30} \\ 1/\sqrt{6} & 0 & 5/\sqrt{30} \end{pmatrix}.$$

Cvičení 10.14. Určete diagonální matici \mathbf{D} a unitární matici \mathbf{C} tak, aby $\mathbf{C}^* \mathbf{A} \mathbf{C} = \mathbf{D}$, je-li

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Řešení.

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix} \quad a \quad \mathbf{C} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ i & -i \end{pmatrix}.$$

Cvičení 10.15. Určete diagonální matici \mathbf{D} a unitární matici \mathbf{C} tak, aby $\mathbf{C}^* \mathbf{A} \mathbf{C} = \mathbf{D}$, je-li

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Řešení.

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\sqrt{2}i & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{2}i \end{pmatrix} \quad a \quad \mathbf{C} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \sqrt{2} & -1 & -1 \\ 0 & \sqrt{2}i & -\sqrt{2}i \\ \sqrt{2} & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

11. SAMOOPRAVNÉ KÓDY

Příklad 11.1. *Určete lineární kód \mathcal{C} s generující maticí*

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Rozhodněte, zda je kód \mathcal{C} z předcházející úlohy systematický a najděte nějakou jeho kontrolní matici.

Řešení. Platí, že $\mathcal{C} = \mathcal{R}(\mathbf{C})$ a tedy \mathcal{C} je trojdimenzionální podprostor prostoru \mathbf{Z}_2^5 . Vynásobením matice \mathbf{C}^T maticí

$$\mathbf{G} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

jejíž sloupce jsou tvořeny binárními kódy čísel $0, 1, \dots, 7$, zprava, získáme matici v jejíž sloupce budou tvořeny právě vektory kódu \mathcal{C} . Dostaneme tak, že

$$\mathcal{C} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

Kód \mathcal{C} je generován libovolnou maticí, jejíž řádky tvoří jeho bázi. Tedy také maticí

$$\mathbf{C}' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix},$$

odtud vidíme, že je kód \mathcal{C} systematický a podle Tvzení 11.6 je matice

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

kontrolní maticí tohoto kódu. □

Cvičení 11.1. *Výčtem prvků popište lineární kód \mathcal{C} určený generující maticí*

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Rozhodněte, zda jde o systematický kód a najděte nějakou jeho kontrolní matici.

Řešení.

$$\mathcal{C} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Jedná se o systematický kód s kontrolní maticí

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Cvičení 11.2. Rozhodněte, které z matic \mathbf{C}_1 , \mathbf{C}_2 a \mathbf{C}_3 jsou generující matice lineárního kódu s kontrolní maticí \mathbf{D} , kde

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{C}_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{C}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad a \quad \mathbf{C}_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení. Pouze matice \mathbf{C}_2 .

Cvičení 11.3. Rozhodněte, které dvojice matic generují stejný lineární kód.

$$\begin{aligned} \mathbf{A}_1 &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, & \mathbf{A}_2 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \\ \mathbf{B}_1 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, & \mathbf{B}_2 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \\ \mathbf{C}_1 &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, & \mathbf{C}_2 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Řešení. Matice \mathbf{C}_1 a \mathbf{C}_2 .

Příklad 11.2. Určete vzdálenost $d(\mathcal{C})$ lineárního kódu \mathcal{C} s generující maticí

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení. Kód \mathcal{C} je roven řádkovému podprostoru matice \mathbf{C} a tedy

$$\mathcal{C} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

Vzdálenost kódu \mathcal{C} je rovna minimální výšce nenulového vektoru, který v tomto kódu leží. Tedy $d(\mathcal{C}) = 1$. \square

Cvičení 11.4. Určete vzdálenost $d(\mathcal{C})$ lineárního kódu \mathcal{C} s generující maticí

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení. $d(\mathcal{C}) = 1$.

Příklad 11.3. Určete vzdálenost $d(\mathcal{D})$ lineárního kódu \mathcal{C} s kontrolní maticí

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení. Podle Tvzení 11.1 je $d(\mathcal{C})$ rovna nejmenšímu počtu lineárně závislých řádků v matici \mathbf{D} . Snadno nahlédneme, že každá dvojice řádků matice \mathcal{D} je lineárně nezávislá, ale existuje trojice řádků, například druhý, třetí a šestý, která je lineárně závislá. Proto $d(\mathcal{D}) = 3$. \square

Cvičení 11.5. Určete vzdálenost $d(\mathcal{C})$ lineárního kódu \mathcal{C} s kontrolní maticí

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení. $d(\mathcal{C}) = 2$.

Cvičení 11.6. Určete vzdálenost $d(\mathcal{C})$ lineárního kódu \mathcal{C} s kontrolní maticí

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení. $d(\mathcal{C}) = 3$.

Problém 11.7. Dokažte, že pro lineární kód \mathcal{C} platí

$$d(\mathcal{C}) = \min\{wt(\mathbf{v}) \mid 0 \neq \mathbf{v} \in \mathcal{C}\}.$$

Problém 11.8. Jak vypadá množina všech slov, které dokáže daný lineární kód odhalit?

12. KVADRATICKÉ FORMY

Příklad 12.1. Určete kvadratickou formu f jejíž matice je

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & -3 \\ 0 & -3 & 1 \end{pmatrix}.$$

Řešení. Podle definice matice kvadratické formy je

$$f(x_1, x_2, x_3) = (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & -3 \\ 0 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = x_1^2 + 4x_1x_2 - 6x_2x_3 + x_3^2.$$

□

Cvičení 12.1. Určete kvadratickou formu f jejíž matice je

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Řešení. $f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 4x_1x_2 + 6x_1x_3 + x_2^2 - 2x_2x_3 + 2x_3^2$.

Cvičení 12.2. Určete matici \mathbf{B} reálné kvadratické formy

$$f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 3x_1x_2 + x_2^2 - 2x_2x_3 - x_3^2.$$

Řešení.

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 & 3/2 & 0 \\ 3/2 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Cvičení 12.3. Určete matici \mathbf{B} kvadratické formy

$$f(x_1, x_2) = x_1^2 + 3x_1x_2 + x_2^2$$

nad tělesem \mathbf{Z}_5 .

Řešení.

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}.$$

Příklad 12.2. Buď

$$f(x_1, x_2) = 3x_1^2 + 2x_1x_2 + 3x_2^2$$

kvadratická forma na prostoru \mathcal{R}^2 . Určete ortonormální bázi \mathcal{C} prostoru \mathcal{R}^2 vzhledem ke které má forma f tvar $f(y_1, y_2) = ay_1^2 + by_2^2$.

Řešení. Matice formy f vzhledem ke standardní bázi je

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Ortogonalní matice \mathbf{C} taková, že je matice $\mathbf{C}^T\mathbf{B}\mathbf{C}$ diagonální bude maticí přechodu od báze \mathcal{C} ke standardní bázi, tedy bázi \mathcal{C} budou tvořit sloupce matice \mathbf{C} . Matici \mathbf{C} určíme podobně jako v Příkladu 10.9. Vlastní čísla matice \mathbf{B} jsou 2 a 4 a příslušné vlastní vektory jsou $(1, -1)^T$, $(1, 1)^T$. Tuto dvojici ortogonalizujeme a dostaneme, že

$$\mathbf{C} = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix},$$

odkud $\mathcal{C} = \{\frac{\sqrt{2}}{2}(1, -1)^T, \frac{\sqrt{2}}{2}(1, 1)^T\}$. (Poznamnejme ještě, že vzhledem k této bázi je forma f tvaru $f(y_1, y_2) = 2y_1^2 + 4y_2^2$.) \square

Cvičení 12.4. Určete ortonormální bázi \mathcal{C} prostoru \mathcal{R}^2 vzhledem ke které má forma

$$f(x_1, x_2) = 2x_1x_2$$

tvar $f(y_1, y_2) = ay_1^2 + by_2^2$.

Řešení. $\mathcal{C} = \{\frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1)^T, \frac{1}{\sqrt{2}}(1, -1)^T\}$

Cvičení 12.5. Určete ortonormální bázi \mathcal{C} prostoru \mathcal{R}^2 vzhledem ke které má forma

$$f(x_1, x_2) = 2\sqrt{3}x_1x_2 - 2x_2^2$$

tvář $f(y_1, y_2) = ay_1^2 + by_2^2$.

Řešení. $\mathcal{C} = \{(\frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{1}{2})^T, (-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2})^T\}$.

Cvičení 12.6. Nalezněte ortonormální bázi \mathcal{C} prostoru \mathcal{R}^3 vzhledem ke které má forma

$$f(x_1, x_2, x_3) = 3x_1^2 + 2x_1x_2 - 2x_1x_3 + 5x_2^2 - 2x_2x_3 + 3x_3^2$$

tvář $f(y_1, y_2, y_3) = ay_1^2 + by_2^2 + cy_3^2$ a určete koeficienty a, b, c .

Řešení. $\mathcal{C} = \{(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}})^T, (\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}})^T, (\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}})^T\}$ a $a = 2$, $b = 6$ a $c = 3$.

Příklad 12.3. Rozhodněte jaký typ křivky je dán rovnicí

$$3x_1^2 + 2x_1x_2 + 3x_2^2 = 12.$$

Určete délky a směry hlavních poloos této křivky.

Řešení. Podle Příkladu 12.2 má forma

$$f(x_1, x_2) = 3x_1^2 + 2x_1x_2 + 3x_2^2$$

vzhledem k bázi \mathcal{C} tvář

$$f(y_1, y_2) = 2y_1^2 + 4y_2^2$$

a tedy daná křivka je popsána rovnicí

$$2y_1^2 + 4y_2^2 = 12,$$

kterou upravíme do tvaru

$$\frac{y_1}{6} + \frac{y_2}{3} = 1.$$

Vidíme, že se jedná o elipsu s poloosami délek $\sqrt{6}$, resp. $\sqrt{3}$ a směry odpovídajících vektorům báze \mathcal{C} , tj. $(1, -1)^T$, resp. $(1, 1)^T$. \square

Cvičení 12.7. Rozhodněte jaký typ křivky je dán rovnicí

$$2x_1x_2 = 1.$$

Určete délky a směry hlavních poloos této křivky.

Řešení. Jedná se o hyperbolu jejíž obě hlavní poloosy mají délku 1 a jejich směry jsou $(1, 1)^T$ a $(1, -1)^T$.