

Metrické prostory

Cílem přednášky je vybudovat diferenciální počet buď více proměnných podobně, jako tomu bylo v minulém semestru pro dva jedné proměnné.

Problém: Základním pojmem je limita, pro jejíž tvrzení potřebujeme vybudovat definiční obor, potřebno uvolňovat.

Příklad: Vzdálenost, vzdálenost po sítnici, vzdálenost po křivce, turistické značky v Polsku v minutách, časová dostupnost pomocí kvadracie dopravy

Def: (P, ρ) je metrický prostor, jestliže P je množina a $\rho: P \times P \rightarrow \langle 0, +\infty \rangle$ splňuje:

- (i) $\rho(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$
- (ii) $\rho(x, y) = \rho(y, x)$
- (iii) $\rho(x, z) \leq \rho(x, y) + \rho(y, z)$

Příklad: v \mathbb{R} : $\rho(x, y) = |x - y|, \frac{2}{3}|x - y|, \max |x - y|, \rho(x, y) < \begin{cases} 0 & x=y \\ |x-y| & \text{distrikční etika} \\ |x-y| & \text{tedy pro lib.} \end{cases}$
 v \mathbb{R}^n : $\rho(x, y) = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + \dots + (x_n - y_n)^2}, |x_1 - y_1| + |x_2 - y_2| + \dots + |x_n - y_n|, \dots$ ex. vztahů
 v $C([0, 1])$: $\rho(f, g) = \max_{x \in [0, 1]} |f(x) - g(x)|, \int_0^1 |f - g| dx, \left(\int_0^1 (f - g)^2 dx \right)^{1/2}, \dots$

hezčí situace:

Def: $(P, \|\cdot\|)$ NLP, jestliže P je vektorový prostor a $\|\cdot\|: P \rightarrow \langle 0, +\infty \rangle$ splňuje:

- (i) $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$
- (ii) $\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\| \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}(C), x \in P$
- (iii) $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$

Uváž: $(P, \|\cdot\|)$ NLP $\Rightarrow \rho(x, y) = \|x - y\|$ definuje metricku

Obvíceně to replat, viz distrikční etika, metry $|x - y|$

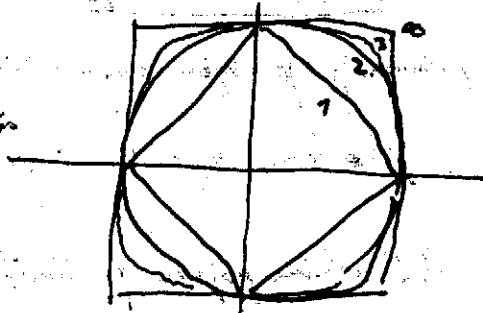
Důležitý normy v \mathbb{R}^n :

$$\|x\|_1 = |x_1| + |x_2| + \dots + |x_n|$$

$$\|x\|_2 = \sqrt{|x_1|^2 + |x_2|^2 + \dots + |x_n|^2} \quad \text{euklidovská}$$

$$\|x\|_p = \sqrt[p]{|x_1|^p + |x_2|^p + \dots + |x_n|^p} \quad p \geq 1$$

$$\|x\|_\infty = \max_{i=1, \dots, n} |x_i|$$



a půs(u)bi et(i)g z(e)re $\rho_1, \rho_2, \dots, \rho_n$

(pozn: L^p prostor = posloupnost splňující $\{\|e_n\|_p = 1\}$
a více normy \Rightarrow různé prostory $\Rightarrow \exists \mathcal{L} \in \mathcal{L}_2 \setminus \mathcal{L}_1$)

Def: $(P, \nu), (P, \mu)$ NLP. ν a μ jsou ekvivalentní, jestliže $\exists \alpha, \beta > 0$:
 $\alpha \nu(x) \leq \mu(x) \leq \beta \nu(x) \quad \forall x \in P$.

Věta: Všechny normy na konečně dimenzionálním vektorovém prostoru jsou ekvivalentní.

Důk: Kopylová

ρ_n n -dim. prostor $\{e_n\}_1^\infty = \{1\}_1^\infty$, platí $\|\{e_n\}\|_\infty = 1$, $\|\{e_n\}\|_1 = \|\{e_n\}\|_2 = \infty$

nejtěžší:

Def: Vektorový prostor se skalárním součinem $(\cdot, \cdot): P \times P \rightarrow \mathbb{R} (\mathbb{C})$

(i) $(x, x) \geq 0$ a $(x, x) = 0 \Leftrightarrow x = 0$

(ii) $(x, y) = \overline{(y, x)}$

(iii) $(\lambda x, y) = \lambda (x, y)$ a $(x+y, z) = (x, z) + (y, z)$

{pozn: (i) (ii): $(x, y) = \overline{(y, x)}$ }

Seem Schwarz, "Opřední, pozor na odlišné značení"

Tvrzení: $\|x\| = \sqrt{(x, x)}$ definuje normu.

Důk: (i) ok, (ii) $(\alpha x, x) = \alpha \cdot \overline{(x, x)}$, (iii) $\|x+y\|^2 = (x+y, x+y) = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2(x, y) \in (\|x\| + \|y\|)^2$
 $\in 2\|x\|\|y\|$ Schwarz

Příklad: $(x, y) = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n$ platí v euklidovském prostoru

$$(f, g) = \int_a^b f(x)g(x) dx$$

komplexní případ je složitější:

$$(x, y) = x_1 \overline{y_1} + x_2 \overline{y_2} + \dots + x_n \overline{y_n}$$

Věta (Schwarzova rovnost): $\forall x, y \in P$ platí se skalárním součinem p'vl'

$$|(x, y)| \leq \|x\| \cdot \|y\|$$

(reálný případ)

Dk: $\forall \lambda \in \mathbb{R}: 0 \leq (x - \lambda y, x - \lambda y) = \|x\|^2 - 2\lambda(x, y) + \lambda^2 \|y\|^2$, což je polynom 2. stupně s diskriminantem ≤ 0 , ale ten je: $4(x, y)^2 - 4\|x\|^2 \|y\|^2 \leq 0$ \square

Zajímavá vlastnost:

Je-li P prostor se skal. součinem a $\|x\| = (x, x)^{1/2}$, pak p'vl'

$$\text{vroustekově platí pravidlo } \|x+y\|^2 + \|x-y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2).$$

Naopak, splňuje-li normu vroustekově pravidlo, lze na P zavést

$$\text{skalární součin } (x, y) = \frac{1}{4}(\|x+y\|^2 - \|x-y\|^2) \quad \{ \text{v komplexním případě sčítající} \}$$

Vplně metrické prostory

Def: $\{x_n\}_{n=1}^{\infty} \subset (P, \rho)$, $x \in P$. $x_n \xrightarrow{\rho} x \iff \lim_{n \rightarrow \infty} \rho(x_n, x) = 0$

Příklad: $(P, \rho) = (\mathbb{R}, \text{absolutní hodnota}) \Rightarrow x_n \xrightarrow{\rho} x \iff x_n \rightarrow x$ ve významu 1. sečetiny

Věta: $\{x_n\}_{n=1}^{\infty} \subset \mathbb{R}^N$. $x_n \xrightarrow{\rho_2} x \iff x_n \xrightarrow{\rho_1} x \iff x_n \xrightarrow{\rho_\infty} x \iff$ konverguje po složkách.

Dk: První dvě ekvivalence jsou snadnou aplikací věty o ekvivalenci norm a věty o dvou polinomech.

dále, zřejmě $x_n \xrightarrow{\rho_\infty} x \iff x_n^i \rightarrow x^i$ (po složkách) $\forall i = 1..N$ \square

pozn: Protože body v \mathbb{R}^N uvažujeme ve volbě normy, budeme psát $x_n \rightarrow x$.

Def: $\{x_n\}$ je Cauchyovská posloupnost v (P, ρ) , jestliže

$$\forall \epsilon > 0 \exists m_0 \in \mathbb{N} \forall m, k \geq m_0 \rho(x_m, x_k) < \epsilon.$$

$$\Rightarrow \text{Cauchy je u } \rho: \epsilon := 1, \delta := \max(\rho(x_0, x_1), \rho(x_1, x_0)) \Rightarrow \{x_n\} \subset \mathcal{N}_\delta(x_0)$$

pozn: v \mathbb{R}^N je prost Cauchyovská \iff jsou Cauchyovské posloupnosti jednotlivých složek.

Def: (P, ρ) je úplný metrický prostor, jestliže každá Cauchyovská posloupnost je konvergentní.

Př: $(\mathbb{R}, |\cdot|)$ je úplný, viz. B-C podmínka.

$(\mathbb{Q}, |\cdot|)$ není úplný, $\exists x_n \in \mathbb{Q}, x_n \rightarrow \sqrt{2} \notin \mathbb{Q}$.

Věta: Každá konvergentní posloupnost je Cauchyovská.
 $A \in \mathbb{R}^n$ to platí i obecně.

Dů: " \Rightarrow ": $\lim_{n \rightarrow \infty} \rho(x_n, x) = 0 \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists n_0 \in \mathbb{N} : \forall n \geq n_0 : \rho(x_n, x) < \frac{\varepsilon}{2}$

$\Rightarrow \forall k, l \geq n_0 : \rho(x_k, x_l) \leq \rho(x_k, x) + \rho(x_l, x) < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$

" \Leftarrow ": x_n Cauchyovská v $\mathbb{Q}^n \Rightarrow$ složitě Cauchyovská v $\mathbb{R} \stackrel{B-C}{\Rightarrow}$ složitě konvergentní

Pozn: úplný metrický prostor... Banachov

úplný metrický ultrametrický prostor... Fréchetov

úplný metrický prostor se skalárním součinem... Hilbertov

BANACHOV PRINCIP KONTRAKCE (Banachova věta o pevném bodě)

Def: $A: (P, \rho) \rightarrow (P, \rho)$ je kontrakční, jestliže $\exists \alpha \in (0, 1) \forall x, y \in P$:

$$\rho(Ax, Ay) \leq \alpha \rho(x, y).$$

$x \in P$ je pevný bod, jestliže $Ax = x$.

Věta (BPK): Množina (P, ρ) je Banachov a $A: P \rightarrow P$ je kontrakce.

P má $\exists!$ pevný bod.

Dů: Vole $x_0 \in P$ libovolně a definuje posloupnost $x_{n+1} = Ax_n$, kde

(i) x_n je Cauchyovská, tedy konvergentní k nějakému $x \in P$

(ii) x je pevný bod

(iii) y je pevný bod $\Rightarrow y = x$

Dokaz Banachov principa kontrakce:

$$\begin{aligned}
 (i) \rho(x_{n+1}, x_n) &\leq \rho(x_{n+1}, x_n) + \rho(x_n, x_{n-1}) + \dots + \rho(x_1, x_0) \\
 &\leq \rho(x_1, x_0) [\alpha^{n-1} + \alpha^{n-2} + \dots + \alpha^0] \\
 &= \rho(x_1, x_0) \alpha^n \frac{1-\alpha^k}{1-\alpha} = \text{const.} \rightarrow 0,
 \end{aligned}$$

\Rightarrow zúplnky: $\exists x, x_n \rightarrow x$.

$$\begin{aligned}
 (ii) 0 \leq \rho(Ax, x) &\leq \rho(Ax, x^n) + \rho(x^n, x) = \rho(Ax, x^n) + \rho(x^n, x) \\
 &\leq \alpha \rho(x, x^n) + \rho(x^n, x) \rightarrow 0
 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \rho(Ax, x) = 0 \Leftrightarrow Ax = x$$

$$(iii) Ax = x, Ay = A \Rightarrow \rho(x, y) = \rho(Ax, Ay) = \alpha \rho(x, y) \stackrel{\alpha \in (0,1)}{\Rightarrow} \rho(x, y) = 0 \quad \square$$

Def: $U_\delta(x) = \{y \in P, \rho(x, y) < \delta\}$

$$U_\delta^*(x) = U_\delta(x) \setminus \{x\}$$

G je otevřině, jestliže $\forall x \in G \exists \delta > 0: U_\delta(x) \subset G$ P: $\mathbb{R}, \emptyset, (0,1), \mathbb{R} \setminus \{6\}$

F je uzavřině, jestliže $P \setminus F$ je otevřině P: $\mathbb{R}, \emptyset, \{1,3\}, [0, \infty)$

O je obojetně, jestliže je otevřině i uzavřině současně ovšem v diskrétní metrice

Vnitřek: $\text{Int } A = A^\circ$ největší G ot. splňující $G \subset A$ P: $\text{Int } [0,1] = \text{Int } (0,1) = (0,1)$

Uzavřině: \bar{A} nejmenší F uz. splňující $A \subset F$ P: $\text{Int } \{\frac{1}{n}\}_{n=1}^\infty = \emptyset, \text{Int } \mathbb{Q} = \emptyset$

Hranice: $\partial A = \bar{A} \setminus A^\circ$ P: $\partial \mathbb{R} = \emptyset, \partial \mathbb{Q} = \mathbb{R}$ P: $\overline{[0,1]} = [0,1], \bar{\mathbb{Q}} = \mathbb{R}$
 $\{\frac{1}{n}\}_{n=1}^\infty = \{\frac{1}{n}\}_{n=1}^\infty \cup \{0\}$

Věta: (Vlastnosti systému ot. množin): (P,S) m.p., pak $\tau = \{G \subset P, G \text{ ot}\}$ splňuje

- (i) $\emptyset, P \in \tau$
- (ii) $G_1, G_2, \dots, G_n \in \tau \Rightarrow \bigcap_{i=1}^n G_i \in \tau$ uzavřenost na konečné průřez
- (iii) $G_\alpha, \alpha \in A \Rightarrow \bigcup_{\alpha \in A} G_\alpha \in \tau$ uzavřenost na libovolný (i.e. nepřehledný) sjednocení

De vlastnosti systému ot. množin:

(i) trivialně z definice

(ii) $x \in \bigcap_{i=1}^n G_i \Rightarrow$ všechna $x \in G_i \stackrel{G_i \text{ ot.}}{\Rightarrow} \exists \delta_i > 0: U_{\delta_i}(x_i) \subset G_i$

položíme $\delta = \min_{i=1, \dots, n} \delta_i$, pak $U_{\delta}(x_i) \subset G_i \forall i \Rightarrow U_{\delta}(x) \subset \bigcap_{i=1}^n G_i$

(iii) $x \in \bigcup_{x \in \alpha} G_x \Rightarrow \exists x \in \alpha: x \in G_x \stackrel{G_x \text{ ot.}}{\Rightarrow} \exists \delta: U_{\delta}(x) \subset G_x \subset \bigcup_{x \in \alpha} G_x. \square$

Př: $B_n = (-\frac{1}{n}, \frac{1}{n})$ ot, ale $\bigcap_{n=1}^{\infty} B_n = \{0\}$ uz

Všechny vlastnosti systému ot. množin (P, S) n. p., $\mathcal{F} = \{F \subset D, F \cup \emptyset\}$ splňuje

(i) $P, \emptyset \in \mathcal{F}$

(ii) $F_x \in \mathcal{F}, \forall x \in D \Rightarrow \bigcap_{x \in D} F_x \in \mathcal{F}$ protože lib. systém (i.e.s.v.) je uz.

(iii) $F_1, \dots, F_n \in \mathcal{F} \Rightarrow \bigcup_{i=1}^n F_i \in \mathcal{F}$

Dk: v podobě dle prvního příkladu, viz níže

Př: $[\frac{1}{n}, 1 - \frac{1}{n}]$ uz, ale $\bigcup_{n=1}^{\infty} [\frac{1}{n}, 1 - \frac{1}{n}] = (0, 1)$ ot.

Pozn: $A^{\circ} = \bigcup_{G_x \subset A} G_x, \bar{A} = \bigcap_{F_x \supset A} F_x, A \text{ ot} \Leftrightarrow A^{\circ} = A, A \text{ uz} \Leftrightarrow \bar{A} = A$

Tvrzení: (charakterizace DA). $\forall C(P, S) \forall x \in DA \stackrel{(\Leftrightarrow) \forall \epsilon > 0}{\Rightarrow} \exists U_{\epsilon}(x) \cap A \neq \emptyset \neq U_{\epsilon}(x) \cap (P \setminus A)$

Dk: " \Rightarrow " před $\epsilon > 0: U_{\epsilon}(x) \cap A \neq \emptyset \Rightarrow U_{\epsilon}(x) \not\subset P \setminus A \Rightarrow U_{\epsilon}(x) \cap \bar{A} = \emptyset \Rightarrow x \notin \bar{A} \Rightarrow x \notin DA$

před $\epsilon < 0: U_{\epsilon}(x) \cap (P \setminus A) = \emptyset \Rightarrow U_{\epsilon}(x) \subset A \Rightarrow U_{\epsilon}(x) \subset A^{\circ} \Rightarrow x \in DA$

" \Leftarrow " $x \notin DA \Rightarrow x \in \bar{A} \setminus A^{\circ} \Rightarrow x \in P \setminus \bar{A} \cup A^{\circ}$ což je otevřená množina. \square

Věta: $x \in \bar{A} \Leftrightarrow \exists \{x_n\} \subset A: x_n \rightarrow x$

Dk: " \Rightarrow " $x \in \bar{A} \Leftrightarrow x \in A^{\circ} \cup DA$. Před $x \in A$, trivialně platí $x_n = x$

Před $x \in DA$, použijeme tvrzení pro $\epsilon_n = \frac{1}{n}$ a získáme $x_n \rightarrow x$

" \Leftarrow " $x \notin \bar{A} \Leftrightarrow x \in (P \setminus A)^{\circ} \Rightarrow \exists \epsilon > 0: \forall y \in A \rho(x, y) \geq \epsilon. \square$

Věta: (Charakterizace uzavřených množin)

$$A \text{ je uz.} \Leftrightarrow A = \bar{A} \Leftrightarrow \partial A \subset A \Leftrightarrow (x_n \rightarrow x, x \in A \Rightarrow x \in A)$$

Důk: první implikace už víme

Pozn: $(0, 1]$ je uz. v $(0, \infty)$!

druhá plze triviálně z definice hranice (vždy $\partial A \subset \bar{A}$)

$\{ \frac{1}{n} \} \subset \mathbb{R}$, má-li zle ∞ bod

trik implikace: " \Leftarrow " $x_n \rightarrow x, x_n \in A \Rightarrow x \in A$ ~~$\Rightarrow A = \bar{A}$~~

zde $x \in \bar{A}$, př. předpoklad + im. úh. $\Rightarrow x \in A \Rightarrow A = \bar{A}$

$$\Rightarrow \text{Neu} \exists x_n \rightarrow x, x_n \in A \Rightarrow x \notin (P \setminus \bar{A}) \Leftrightarrow x \in \bar{A} = A \quad \square$$

Dodatky (důležitý na cvičení):

dělení vlastnosti uzávěru: $\bar{\emptyset} = \emptyset, \overline{M \cap N} \supseteq \bar{M} \cap \bar{N}, \overline{\{x\}} = \{x\}, \overline{M \cup N} = \bar{M} \cup \bar{N}, \bar{\bar{M}} = M, \overline{M \cap \bar{M}} = \emptyset$

vlastnosti hranice: $\partial A = \bar{A} \cap \overline{P \setminus A}$ (tedy ∂A je uz.)

vlastnosti vnitřku: $A^\circ = A \setminus \overline{P \setminus A}, \overline{M^\circ} \cap \overline{N^\circ} = (M \cap N)^\circ$

Def: derivace množiny (množina hranic) bodů

$$A' = \{ x \in P : \exists \{x_n\} \text{ prostě } \subset A, x_n \rightarrow x \}$$

vlastnosti A' uz, $\emptyset' = \emptyset, M \subset N \Rightarrow M' \subset N', (M \cup N)' = M' \cup N', \bar{M} = \overline{M \cup M'}$

obecně $P' \neq P, A'' \neq A'$

[The page contains extremely faint and illegible text, likely bleed-through from the reverse side of the document. No specific content can be transcribed.]

Spojitosť a limes

MAF 041 (5)

Def: $f: (P, \rho) \rightarrow (Q, \sigma)$

f je spojité v $a \in P \stackrel{\text{def}}{\iff} \forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 : y \in U_\delta(a) \Rightarrow f(y) \in U_\epsilon(f(a))$ ($f(U_\delta(a)) \subset U_\epsilon(f(a))$)

je-li $A \text{ ot. } \subset (P, \rho)$ a f je spoj. v $A \stackrel{\text{def}}{\iff} \forall x \in A$ f je spoj. v x

Spojitosť vzhledem k množině:

f je spojité v a vzhledem k A ($A \subset P, a \in A, f: A \rightarrow (Q, \sigma)$)

$\stackrel{\text{def}}{\iff} \forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \quad f(U_\delta(a) \cap A) \subset U_\epsilon(f(a))$

př: Důležité je, že spojité v a znamená, že f je spojité v a vzhledem k A a A je množina obsahující a .

pom: f je spojité v $a \iff \lim_{x \rightarrow a} f(x) = f(a)$

Věta o spojitosti složeného zobrazení:

$f: (P, \rho) \rightarrow (Q, \sigma)$ spojité v $b \in P$

$g: (M, \nu) \rightarrow (P, \rho)$ spojité v $a \in M, b = g(a)$

$\Rightarrow f \circ g: (M, \nu) \rightarrow (Q, \sigma)$ spoj. v a .

Důk: Chceme $\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 : x \in U_\delta(a) \Rightarrow f(g(x)) \in U_\epsilon(f(g(a)))$.

$\forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 : y \in U_\delta(b) \Rightarrow f(y) \in U_\epsilon(f(b))$.

$\forall \delta > 0 \exists \delta' > 0 : x \in U_{\delta'}(a) \Rightarrow g(x) \in U_\delta(b)$ a je to \square

Stejně snadno lze dokázat dvě reverzní tvrzení o limes složené fce:

Věta: $f: (P, \rho) \rightarrow (Q, \sigma), g: (M, \nu) \rightarrow (P, \rho), \lim_{x \rightarrow a} g(x) = b, \lim_{y \rightarrow b} f(y) = A$

bud' f je spoj. v a , nebo $\exists \delta > 0 : \forall x \in U_\delta(a) : f(x) \in A$.

Pr $\lim_{x \rightarrow a} f(g(x)) = A$.

~~MAF 041 (5)~~

Parazitické-li na \mathbb{R} a \mathbb{R}^n dříve uvedené nově, existuje pro funkce z \mathbb{R}^n do \mathbb{R} standardní notace v závislosti na poměru součinů úhy:

V: Nechť $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = A$, $\lim_{x \rightarrow a} g(x) = B$. Pak $\lim_{x \rightarrow a} \|f(x)\| = \|A\|$, $\lim_{x \rightarrow a} (f(x) + g(x)) = A + B$,

$\lim_{x \rightarrow a} f(x) \cdot g(x) = A \cdot B$, $\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{A}{B}$, pokud $B \neq 0$ a RHS mají smysl.

pozn: nastává-li úhy a in. evad, má-li RHS smysl, li-ty v reálných kódech, pak in. evad by jse v \mathbb{R}^n a v nichž se postupně redefinovali.

V: Jsou-li f, g spoj v $x \in \mathbb{R}^n$, pak $|f|, |f+g|, f \cdot g$ a $\frac{f}{g}$ (pokud $g(x) \neq 0$) spoj.

z definice a li-ty máve sudu plže (v nichž patříje maximum).

V: $f(x) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ je spoj v $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$ i $\tilde{f} : [x_1, x_2, \dots, x_n] \rightarrow f(a_1, a_2, \dots, a_n)$ a pak je spoj v $[a_1, a_2, \dots, a_n]$.

podobě pro li-ty.

POZOR: Obrátit to neplatí! $\begin{array}{c|c} 0 & 1 \\ \hline 0 & 0 \end{array}$

Př: $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 y}{x^2 + y^2}$, $\mathbb{R} : \left| \frac{x^2 y}{x^2 + y^2} \right| \leq \frac{y}{2}$, vskutku $\frac{r \cos^2 \theta \cdot r \sin \theta}{r^2} = \frac{r}{2} \sin 2\theta$
 a při $f(x,y) = x \xrightarrow{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(0,0) = 0$ tedy $\forall \epsilon > 0, \delta = \epsilon$

Př: $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2}{x^2 + y^2}$ max, když $f(0,y) = 0, f(x,x) = \frac{1}{2}$ tedy poměr B-C.

Metoda:

existence li-ty: uniformní odhad + věty o existenci aritmetické li-ty a pod.

neexistence li-ty: dvě trajektorie

Př: $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^3 + y^3}{x^2 + y^2} = 0$, když $\left| \frac{x^3 + y^3}{x^2 + y^2} \right| \leq \left| \frac{x^3}{x^2 + y^2} \right| + \left| \frac{y^3}{x^2 + y^2} \right| \leq (x + |y|) \frac{x^2 + y^2}{x^2 + y^2} = x + |y|$

vidět v tom maximum nově!

Př: $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 y}{x^2 + y^2}$ max: $f(0,y) = 0$
 $f(x,0) = 0$
 $f(x, kx) = \frac{kx^3}{x^2 + k^2 x^2} \rightarrow 0$

ale $f(x, x^2) = \frac{x^4}{x^2 + x^4} = \frac{1}{2}$

Další věty „zadarmo“:

Heine (i) $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = A \Leftrightarrow (\forall \epsilon > 0, \exists \delta > 0, x \in U_\delta(a) \text{ pl } f(x) \in U_\epsilon(A))$

(ii) f je spoj. v $A \Leftrightarrow (x_n \rightarrow a \Rightarrow f(x_n) \rightarrow f(a))$

B-C:

$\lim_{x \rightarrow a} f(x) \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 : x_1, x_2 \in U_\delta(a) \Rightarrow \|f(x_1) - f(x_2)\| < \epsilon$

Další vlastnosti spojitého zobrazení v metrických prostorech

Věta (vzov otevřené množiny při spojitém zobrazení je otevřená množina)

$f: (P, \rho) \rightarrow (Q, \sigma)$ spojité \Leftrightarrow je-li $A \subset Q$ ot v (Q, σ) pak i $f^{-1}(A)$ je ot v (P, ρ) .

$(f^{-1}(A) = \{x \in P : f(x) \in A\})$.

Dů: " \Rightarrow " pokud $f^{-1}(A) = \emptyset$ tím

pokud $f^{-1}(A) \neq \emptyset$ máme: $x \in f^{-1}(A) \Rightarrow f(x) \in A \stackrel{A \text{ ot}}{\Rightarrow} \exists \epsilon > 0 : U_\epsilon(f(x)) \subset A \stackrel{\text{spojitost}}{\Rightarrow} \exists \delta > 0 : f(U_\delta(x)) \subset U_\epsilon(f(x)) \subset A$. To pro $\forall x \in f^{-1}(A) \Rightarrow f^{-1}(A)$ ot.

" \Leftarrow " $\forall x \in P \forall \epsilon > 0$ je $f^{-1}(U_\epsilon(f(x)))$ ot, tedy $\exists \delta > 0 U_\delta(x) \subset f^{-1}(U_\epsilon(f(x)))$

a tedy $f(U_\delta(x)) \subset U_\epsilon(f(x)) \quad \square$

pozn: plati podobná věta „vzov uzavřené“ je uzavřená při spojitém zobrazení, díky tomu, že $Df = P$ a tedy vzov doplněk je doplněk vzoru.

pozn: Věty uplatň pro \mathbb{R} !

\mathbb{R} uz, $f = \arcsin$ x spoj, $f(\mathbb{R}) = (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$ ot.

\mathbb{R} uz, $f(x) = \sin x$ spoj, $f(\mathbb{R}) = [-1, 1]$ uz.

Několik větin o otevřenosti a uzavřenosti množin:

P0: $M = \{(x, y) : x^2 + \sin xy < 0\}$. Polže $f(x, y) = x^2 + \sin xy$, $A = (-\infty, 0)$, pl f spoj a A ot.

tedy $M = f^{-1}(A)$ ot. (jedna dobrá zvolená f a dobrá zvolená množina)

uvědomi z otevřenosti, špatně volba otevřenost uzavřená, ušlechtilá

P1: $\mathbb{R} = \sin^{-1}([-1, 1])$ tedy uz, ale je i ot.

P2: (provoz na odhad zevních): $A = \{x : \ln^2 x \geq 0\} = (0, \infty)$ ot, uz uz, třebaže uostří uzavřená

Kompaktní množiny

Def: $A \subset \mathbb{R}^n$ je kompaktní, jestliže z každé $\{x_n\} \subset A$ lze vybrat $\{x_{n_k}\} : x_{n_k} \rightarrow x \in A$.
 $A \subset \mathbb{R}^n$ otevřená, jestliže $\exists x_0 \in P, \epsilon > 0 : A \subset U_\epsilon(x_0)$.

Př: $[0,1]$ je komp. Weierstrass, $(0,1)$ není, neboť $\frac{1}{2} \in \mathbb{Q} \cap A, [0, \infty)$ není, neboť $x_n = n$

Věta: Necht \bar{A} je komp. $\Rightarrow A$ je otevírná a uzavřená.

Dů: A není uzav. $\Rightarrow \exists x \in \bar{A} \setminus A$ a dochvilky lze najít $\{x_n\} \subset A, x_n \rightarrow x$,
 tedy A není komp.

A není otev. \Rightarrow pro nějaké $x_0 \in P \exists x_n \in A : \rho(x_0, x_n) > \epsilon$.

$\Rightarrow \{x_n\}$ není otevírná. \Rightarrow žádná vybraná není otevírná \Rightarrow nemůže být Cauchy \square

Věta: $\forall \mathbb{R}^n : A$ uzav. + uzav. $\Rightarrow A$ kompaktní (A uzav. v $\mathbb{R}^n : \exists r > 0 : A \subset U_r(0)$)

Dů: $n=1$: Weierstrass

$n > 1$: A uzav., $\{x_n\} \subset A$. Př $\{x_n\}$ uzav., speciálně první složky

tedy Weierstrass: $\exists \{x_{n_k}\} : x_{n_k}^1 \rightarrow x^1 \in \mathbb{R}$

podobně vybereme už z vybraných pro další složky, dostáváme
 N-tužit vybranou posloupnost $\{x_{n_k}\}$ splňující:

$x_{n_k}^1 \rightarrow x^1 \in \mathbb{R}, x_{n_k}^2 \rightarrow x^2 \in \mathbb{R}, \dots, x_{n_k}^n \rightarrow x^n \in \mathbb{R}$. Tedy věta o vektorech

konvergenční v normě v \mathbb{R}^n a konvergenční posložičně dříve

$x_{n_k} \rightarrow x = [x^1, x^2, \dots, x^n] \in \mathbb{R}^n$. Ale $x_{n_k} \in A, A$ uzav. $\Rightarrow x \in A \quad \square$

pozn: nepřekř. to otevírné v eukleid. dimenzi:

Uvažte $I_2 = \{ \text{všechy postupnosti splňující } \sum_{n=1}^{\infty} a_n^2 < \infty \}, \rho((a_n), (b_n)) = \left(\sum_{n=1}^{\infty} (a_n - b_n)^2 \right)^{1/2}$

$A = U_1(0)$ a položíme $x_n = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots)$ {postupnost postupností}

př žádná vybraná není Cauchy, neboť $\rho(x_n, x_m) = \sqrt{2} \quad \forall n \neq m$.

Věta: $A \subset \mathbb{R}^n, A$ komp., $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ spoj. Př $f(A)$ je komp.

Dů: zvolte $y_n \in f(A)$, př $\exists x_n \in A : f(x_n) = y_n$, ab A komp. $\Rightarrow \exists x_{n_k} \rightarrow x \in A$.

f spoj. $\Rightarrow f(x_{n_k}) \rightarrow f(x)$ tj $\exists y_{n_k} \rightarrow f(x) \in f(A) \quad \square$

Důsledek: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ spoj., A komp. \Rightarrow f dosahuje na A maxima i minima.

Dů: $f(A)$ komp, tj uzav. + uzav., tj $\sup f(A), \inf f(A) \in \mathbb{R}$ a uzav., tedy $\exists x \in f(A)$ a uzav.

Další vlastnosti kompaktních množin

17AF041 (7)

Věta (Cantor): $K_1 \supset K_2 \supset \dots$ uzavřené komp. Dk $\bigcap_{n=1}^{\infty} K_n \neq \emptyset$.

Dk: Zvolte $x_n \in K_n$. K_1 je komp. \Rightarrow $\exists x \in K_1$. Pro lib. n všech od jistého indexu všechny členy posloupnosti leží v K_n . Komp je uzavř. $\Rightarrow x \in K_n$ $\forall n$
 $\Rightarrow x \in \bigcap_{n=1}^{\infty} K_n \quad \square$

Tvrzení: $K \text{ komp}, F \text{ uzav.} \Rightarrow K \cap F \text{ uzav.}$

Dk: zvolte $\{x_n\} \subset K \cap F$. $K \text{ komp} \Rightarrow \exists \{x_{n_k}\}, x_{n_k} \rightarrow x \in K$
 ale $x_{n_k} \in K \cap F$ uzav. $\Rightarrow x \in K \cap F \quad \square$

Důkaz: $A \subset P$ je hustá $\Leftrightarrow \bar{A} = P$ upř. \mathbb{Q} v \mathbb{R}

pozn: $A \subset B \subset C$: A hustá v $C \Rightarrow A$ hustá v B a B hustá v C cvičen. s def. - u
 A hustá v B, B hustá v $C \Rightarrow A$ hustá v C v uzav. m

pozn: $A \subset P$ úplně hustá $\Leftrightarrow P \setminus \bar{A}$ je hustá (tj. je průnikem uzav. a uzav. husté)

M je separabilní $\Leftrightarrow \exists$ A spočetná hustá v M (\mathbb{Q} v \mathbb{R} \Rightarrow \mathbb{R} separabilní)
 hustota \mathbb{R}^n)

Tvrzení: $M \subset (P, \rho), P$ separabilní $\Rightarrow M$ separabilní

Dk: M separabilní $\Rightarrow \exists \{x_n\}$ hustá v M . Označe $\mathcal{D}_{m,n} = U_{\frac{1}{n}}(x_n)$.

$\forall m, n \in \mathbb{N}$ volte $y_{m,n} \in M \cap \mathcal{D}_{m,n}$ je-li $\neq \emptyset$, jinak definujeme.

Zvoříme $\{y_{m,n}\}$ je spoč., úhlově hustá.

Zvolte $x \in B$, chceme $\rho(x, B) = 0$ (tj. $\forall \epsilon > 0 \exists y \in B, \rho(x, y) < \epsilon$). Vole lib. $m \in \mathbb{N}$.

$\{x_n\}$ hustá $\Rightarrow \exists m, n: x \in \mathcal{D}_{m,n} \Rightarrow M \cap \mathcal{D}_{m,n} \neq \emptyset \Rightarrow \rho(x, y_{m,n}) < \rho(x, x_n) + \rho(x_n, y_{m,n})$
 $\leq \frac{1}{m} + \frac{1}{n} = \frac{2}{m} \quad \square$

Věta: Kompaktní prostor je úplný, uzavřený, separabilní.

Dk: uzav. v \mathbb{R}^n ; úplný: vezmeme caud. $\Rightarrow \exists$ úhlově konvergentní

$\exists m: n > m \Rightarrow \rho(x_n, x_m) < \frac{\epsilon}{2} \quad \exists m: n > m \Rightarrow \rho(x_n, x) < \frac{\epsilon}{2}$

let $m \geq \max\{m_0, m_1\}: \rho(x_n, x) \leq \rho(x_n, x_m) + \rho(x_m, x) < \epsilon$

~~separabilní: $\exists \epsilon > 0 \exists$ hustá v M~~

Důkaz separability komp. prostoru:

Krok 1: $\forall \epsilon > 0 \exists$ konečná množina $K(\epsilon) : \rho(x, K(\epsilon)) < \epsilon \quad \forall x \in K$

Přidáme $n \in \mathbb{N}$, vytvoříme $\{K_n\}$, $(K_n, K_n) \geq \frac{\epsilon}{2}$ pro $n \geq n_0$ a $x \in K$ existuje n_0 .

Krok 2: $A = K(1) \cup K(\frac{1}{2}) \cup K(\frac{1}{3}) \cup \dots$ je zůstačí spočetná, hustota \square

Lindelöfova pokrývající věta

Mseparabilní $C(P, \mathbb{R})$, $\bigcup_{x \in P} G_x \supset M$, G_x ot. Pak \exists spočetná $\beta \subset \alpha : \bigcup_{x \in \beta} G_x \supset M$.

Důk: Mseparabilní $\Rightarrow \exists \{x_n\}$ hustota $\Rightarrow \bigcup_{n \in \mathbb{N}} G_{x_n} = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} G_{x_n}$ pokrývající M .

Krok 1: $\forall x \in M \exists x_n \in \mathbb{N}$ a množina: $x \in \bigcup_{n \in \mathbb{N}} G_{x_n} \subset G_x$ (už $\Omega^x = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} G_{x_n}$ pokrývá x):

$\exists x_n \in \mathbb{N} : G_{x_n}(x) \subset G_x$, užit systém G_x pokrývající M a G_x ot.

stačí tedy najít $x_n \in \mathbb{N}$, díky hustotě a Δ -množinám $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} G_{x_n} \subset G_x$.

Krok 2: provedeme-li krok 1 pro všechna $x \in M$, pak systém $\{\Omega^x, x \in M\}$ je redukční
převládající spočetného systému $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} G_{x_n}$ a pokrývající M .

Pro každou množinu z tohoto systému tedy vezme jednu G_x a máme spoč. \square

Boudova pokrývající věta

K kompaktní $C(P, \mathbb{R})$, G_x ot, $\bigcup_{x \in K} G_x \supset K$. Pak \exists konečné pokrytí G_x s G_x .

Důk: Kompakt je separabilní Lindelöfův \Rightarrow máme užit spočetné pokrytí

M je tedy $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} G_n$ ot, $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} G_n \supset K$. Definiujeme $H_1 = G_1, H_2 = G_1 \cup G_2$ atd.

Pak $H_1 \subset H_2 \subset \dots$ a systém $\{H_n\}$ pokrývá K . Navíc $K - H_n$ je komp a $K_1 \supset K_2 \supset \dots$

a $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} K_n = \emptyset \Rightarrow \exists n_0 \in \mathbb{N} : K_{n_0} = \emptyset \quad \forall n \geq n_0 \Rightarrow M \subset H_{n_0} \cup \dots \cup H_{n_0} = G_{n_0} \cup \dots \cup G_{n_0} \square$

Turan: A ot $C \mathbb{R}^N \Rightarrow \exists$ spočetná množ. intervalů pokrýjících A

Důk: A ot $\Leftrightarrow A$ ot v n -množinové normě, def ot + Lindelöfův důkaz \square

pozn. L_n : pro končící

pozn. Charakterizace kompaktnosti

K kompaktní (z každé pokr. lze vybrat konvergenční posloupnost)



prostor K je úplný

totéž znamená (z každé pokr. lze vybrat Cauchy) $\Leftrightarrow \forall \epsilon > 0 \exists \delta$ -sít $v K$



z každého ot pokr. lze vybrat konečné

($\exists A \in \mathcal{K} : \forall x \in K \exists a \in A(x) : \rho(x, a) < \epsilon$)

Def. $f: (P, \rho) \rightarrow (Q, \sigma)$ je stejně spojitá v $A \subset P$

$$\Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0: x, y \in A, \rho(x, y) < \delta \Rightarrow \sigma(f(x), f(y)) < \varepsilon$$

Věta (Cauchy): $f: (P, \rho) \rightarrow (Q, \sigma)$ spoj. na $K \subset P$. Pak f je stejne spojitá.

DK (stejně spojitá v 1. směru):

Spojen.: $\exists \varepsilon > 0: \forall \delta_n = \frac{1}{n} \exists x_n, y_n \in K: \sigma(f(x_n), f(y_n)) > \varepsilon$ byt $\rho(x_n, y_n) < \frac{1}{n}$

K kompaktní: $\exists \{x_{n_k}\}$ vybraná, $x_{n_k} \rightarrow x \in K$, ale viz. výše i $y_{n_k} \rightarrow x$.

Spoj. vlast.: $f(x_{n_k}) \rightarrow x \leftarrow f(y_{n_k}) \neq 0$

Vertical text or artifacts along the left edge of the page.

Page header information, possibly including a date or page number.

Top line of faint, illegible text.

Second line of faint, illegible text.

Third line of faint, illegible text.

Fourth line of faint, illegible text.

Fifth line of faint, illegible text.

Sixth line of faint, illegible text.

Seventh line of faint, illegible text.

PARCIÁLNÍ DERIVACE A TOTALNÍ DIFERENCIÁL

Def: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $x = (x_1, \dots, x_n)$, parciální derivace dle i -té proměnné:

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(x) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_1, \dots, x_{i-1}, x_i+t, x_{i+1}, \dots, x_n) - f(x)}{t} \quad \text{póčet ex vlastní}$$

pozn: zafixování všech proměnných až na jednu je vlastně zůstání funkce jedné proměnné a už můžeme uplatňovat věty o l'čce z jednoho zobrazení.

pozn: zjednodušený zápis: $\frac{\partial f}{\partial x_i}(x) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+te_i) - f(x)}{t}$, kde $e_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)$ v i -tém místě

Def: $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x) = \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \right)(x)$ póčet přísledně ličky existuje vlastní.

To můžeme učit, neboť $\frac{\partial f}{\partial x_i}(x) \in \mathbb{R}$ póčet existuje všude,

tedy $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, situace tedy jako už.

Př: $\frac{\partial}{\partial x}(x^2+y^2) = 2x$

$$\frac{\partial^2}{\partial x \partial y}(\sin xy) = \frac{\partial}{\partial y}(y \cdot \cos xy) = \cos xy + xy(-\sin xy)$$

Def: $\nabla f := \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right)$ gradient

pozn: pro $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ je $\nabla f = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \dots \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix}$ matice

Def: Derivace ve směru: $v \in \mathbb{R}^n, x \in \mathbb{R}^n \dots \frac{\partial f}{\partial v}(x) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+tv) - f(x)}{t}$

Př: $v = (1,1), w = (2,0)$ ~~$(1,1)$~~ , $f(x,y) = x^2 y^2$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = 2x_0 = 2, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 2y_0 = 2$$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(x_0, y_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(1+t, 1+t) - f(1,1)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{2+4+2t^2 - 2}{t} = 4$$

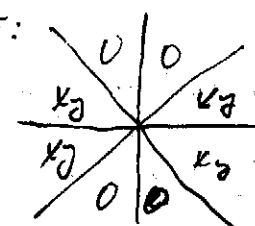
$$\frac{\partial f}{\partial w}(x_0, y_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(1+2t, 1) - f(1,1)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{4+4t^2 - 1 - 1}{t} = 4 = 2 \frac{\partial f}{\partial x} v$$

Parciální derivace je speciální případ derivace ve směru, a to navíc navíc volí i delší vektor!

okřeha: $\frac{\partial f}{\partial v} = \nabla f \cdot v$ NE VŽDY

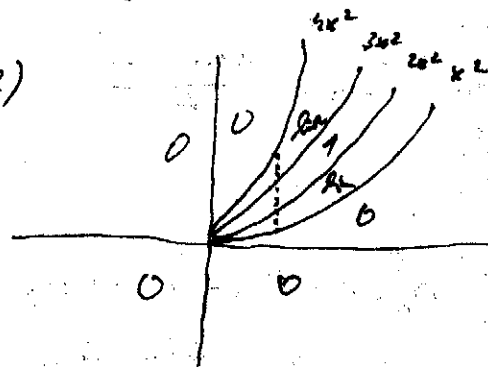
Př: $f(x,y) = e^{-\sqrt{xy}}$, $\frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = 0$, ale $\frac{\partial f}{\partial(x,y)} \xrightarrow{t \rightarrow 0} \frac{e^{-|t|} - 1}{t}$ neex.

okřeha: $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$ NE VŽDY

Př:  $\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(0,0) = 1 \neq 0 = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(0,0)$

okřeha: vždy spojité v bode a existuje lokální parciální derivace v bode
OBECNĚ ŽÁDÁ

Př: 1) $f(x) = |x|$ a 0 2)



závěr vyplývá, že $\frac{\partial f}{\partial v}(0,0) = 0 \forall v, f(0,0) = 0$

Totální diferenciál

pozn: $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $\exists f'(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a+t) - f(a)}{t} = A \Leftrightarrow \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a+t) - f(a) - A \cdot t}{t} = 0$

Pojem diferenciálu se obecně chápe jako existence tečny s jistou 'aproximací' vlastností, důležitou vlastností je neexistence lin. zobrazení, které dobře aproximuje.

Def: $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ má v $x \in \mathbb{R}^n$ TOTÁLNÍ DIFFERENCIÁL, pokud $\exists A \in \mathbb{R}^n$ a $\eta: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ splňující $f(x+h) - f(x) = A \cdot h + \eta(h)$, kde $\lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{\|\eta(h)\|}{\|h\|} = 0$. (tj. $\eta(h) = o(\|h\|)$)

Totální diferenciál můžeme zapsat jako $h \rightarrow Ah$ (lineární), oza $df(x)$

pozn: f má TD $= Ah \Leftrightarrow \lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x) - Ah}{\|h\|} = 0$

Věta: Necht $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ má TD v $x \in \mathbb{R}^n$. Pak

- (i) \exists všechny parciální derivace v x a platí $A = \nabla f(x)$.
- (ii) \exists derivace ve všech směrech $\frac{\partial f}{\partial v}(x) = \nabla f(x) \cdot v$
- (iii) f je spoj. v x .

pozn: (i) z rovnosti výše, že platí vždy podmínka na TD je $h \rightarrow \nabla f(x) \cdot h$!

Dokaz věty o TD:

$$(ii) \frac{\partial f}{\partial v}(u) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+tv) - f(x)}{t} \stackrel{h=tv}{=} \lim_{t \rightarrow 0} \left(\frac{f(x+h) - f(x) - df(x)(h)}{\|h\|} \cdot \frac{\|h\|}{t} + \frac{df(x)(tv)}{t} \right) \\ = df(x)(v). \text{ Lineárta } df(x) + df(x)(v) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(u) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) \Rightarrow df(x)(v) = \nabla f \cdot v$$

(i) viz. výše, speciálně (ii)

(iii) podobně jako u hvě

$$\lim_{h \rightarrow 0} (f(x+h) - f(x)) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x) - df(x)(h)}{\|h\|} \cdot \|h\| + df(x)(h) = 0 \square$$

Př: $f(x,y) = x^2 y^2, \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = 0$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x) - dh_1 - dh_2}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h_1^2 + h_2^2 - 0 - 0}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}} = 0 \text{ tedy } df(x) = 0$$

Př: $f(x,y) = \sqrt[3]{x y}, \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = 0$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x) - dh_1 - dh_2}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\sqrt[3]{h_1 h_2}}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}} \stackrel{h_1 = u \cos \varphi, h_2 = u \sin \varphi}{=} \lim_{u \rightarrow 0} \frac{u^{\frac{3}{2}} \sqrt[3]{\cos \varphi \sin \varphi}}{u} \neq 0$$

Věta: Necht f má v x spojité par. derivace a pak f má v x TD.

pro $f \in C^1(U), U \text{ ot } c \in \mathbb{R}^n$, před f má spoj. par. derivace v U .

D: ($N=2$): $f(x_1+h_1, x_2+h_2) - f(x_1, x_2) \stackrel{\text{ajci./miki}}{=} \dots$

$$= f(x_1+h_1, x_2+h_2) - f(x_1+h_1, x_2) + f(x_1+h_1, x_2) - f(x_1, x_2) \\ \stackrel{\text{Lagrange}}{=} \frac{\partial f}{\partial y}(x_1+h_1, \xi_2) \cdot h_2 + \frac{\partial f}{\partial x}(\xi_1, x_2) \cdot h_1, \text{ kde } \xi_1 \in (x_1, x_1+h_1), \xi_2 \in (x_2, x_2+h_2)$$

$$\stackrel{\text{ajci./miki}}{=} \frac{\partial f}{\partial y}(x_1, x_2) h_2 + \frac{\partial f}{\partial x}(x_2, x_2) h_1 + \left[\left(\frac{\partial f}{\partial y}(x_1+h_1, \xi_2) - \frac{\partial f}{\partial y}(x_1, x_2) \right) \frac{h_2}{\|h\|} + \left(\frac{\partial f}{\partial x}(\xi_1, x_2) - \frac{\partial f}{\partial x}(x_1, x_2) \right) \frac{h_1}{\|h\|} \right] \|h\|$$

ted už stačí, aby $\|h\| \rightarrow 0$, ale $\rightarrow 0 \cdot a_2 + 0 \cdot a_1$ ať $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}$ spoj. \square

Jeste k příkladu výše:

Př: $f(x,y) = x^2 y^2, \frac{\partial f}{\partial x} = 2x y^2, \frac{\partial f}{\partial y} = 2x^2 y$ spoj \Rightarrow 3 TD v \mathbb{R}^2

Př: $f(x,y) = \sqrt[3]{x y}, \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{1}{3} \frac{y}{x^{2/3}}, \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{1}{3} \frac{x}{y^{2/3}}$ spoj uho osouj' křiv, tam užto učetit

Vše více: f má spoj. PD v x ($\lim_{x \rightarrow a} \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(a)$!)

\Downarrow *

f má TD v $x \Rightarrow f$ spoj v x

\Downarrow * \mathbb{R}^n ano

f má PD v x

* Pk. $f(x,y) = (x^2+y^2) \sin \frac{1}{x+y}$
 $\frac{\partial f}{\partial x} = 2x \sin \frac{1}{x+y} - \frac{1}{(x+y)^2} \cos \frac{1}{x+y}$
 a $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\partial f}{\partial x} = 0 = \frac{\partial f}{\partial x}(0,0)$
 * $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{1}{(x+y)^2} \cos \frac{1}{x+y} = 0 = 0$

DODATKY:

pozn. o zvláštnosti derivací (Jainův D_1, D_2)

Necht $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ má všechny PD až do ϵ -kého údru (včetně) spojité, pak f je zvláštné.

Diferenciály vyšších řádů

Def: $f \in C^k(\Omega)$ $\{h_i \text{ zprave. derivace spojité}\}$, pak

$$d^2 f_x(h) = \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x) h_i h_j \quad \text{tedy bilineární zobrazení}$$

podobně: $d^k f_x(h)$ k -lineární zobrazení

pozn: Jensenův přístup: DZ (Jainův)

(f má TD v každém bodě \Leftrightarrow PD (a-1)-kého řádu má PD \Leftrightarrow do $d^k f_x(h)$ domění vekt, ordinací $h: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ dle počtu TD a domáje se další h a spoje s h u-ovně)

pozn: ještě ke gradientu

pokud z dle x pak $\frac{\partial f}{\partial x}(x) = \nabla f(x) \cdot z$

směřiče pro $\|z\|=1$: $|\frac{\partial f}{\partial x}(x)| \leq \|\nabla f(x)\| \cdot \|z\| = \|\nabla f(x)\|$

proč volit $z = \pm \frac{\nabla f(x)}{\|\nabla f(x)\|}$, pak $|\frac{\partial f}{\partial x}(x)| = \|\nabla f(x)\|$

tedy směre nejvíce roste a klesá ve směru gradientu

Rovnice ve tvaru totálního diferenciálu

① $M(x,y)dx + N(x,y)dy = 0$

$M, N \in C^1(\Omega), \Omega \text{ o}f C \mathbb{R}^2$

chápe se jako: $M + yN = 0$ (hledáte $y(x)$)

nebo $Mx' + N = 0$ (hledáte $x(y)$)

Rovnice ve tvaru TD, pokud \exists funkce $V(x,y)$ splňující $M = \frac{\partial V}{\partial x}, N = \frac{\partial V}{\partial y}$

$V(x,y)$ se pak nazývá potenciál pole (M,N) .

Nutnou podmínkou (vlastní i potřebující) je tzv. podmínka exaktnosti:

$$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x} \quad \text{na } \Omega$$

Dl: Existuje-li $V(x,y) \in C^2(\Omega)$ splňující $M = \frac{\partial V}{\partial x}, N = \frac{\partial V}{\partial y}$, pak má zřejmě

všechny \square tedy $\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial V}{\partial x \partial y} = \frac{\partial V}{\partial y \partial x} = \frac{\partial N}{\partial x} \square$

Př: $(5xy + 2y^2)x^3 + (x^5 + x^4y)y' = 0$

$\frac{\partial M}{\partial y} = 5x^4 + 4x^2y, \frac{\partial N}{\partial x} = 5x^4 + 4x^2y$ tedy exaktní, hledáme $V(x,y)$:

$V(x,y) = \int 5x^4y + 2y^2x^3 dx = x^5y + \frac{2}{2}x^4y^2 + C(y)$

$\frac{\partial V}{\partial y} = x^5 + x^4y + C'(y) = N = x^5 + x^4y \Rightarrow C'(y) = 0 \Rightarrow C(y) = \text{const}$

odtud $V(x,y) = x^5y + \frac{2}{2}x^4y^2 + d, d \in \mathbb{R}$

dovězení: TD $V(x,y) = 0 \Leftrightarrow V(x,y) = C$

v poslední době $x^5y + \frac{2}{2}x^4y^2 = C$ a lze vyjádřit y

pozn: zabýváme se jen postupy, existenci a jednoznačnost dodatečně (diferenciál) u ovic pomocí vědy

podob (*) není exaktní, dokonce NEUMITTE využít.

Je ale zřejmá podmínka, že $M^2 + N^2 \neq 0 \Rightarrow$ lze hledat integraci (Algor. p. 104)

tedy, že $P M dx + P N dy = 0$ je exaktní, ale jeho tvar se musí ulehčit.

Kam už se dá dojít:

$$(PM)_x = (PN)_y$$

$$P_y M + P M_y = P_x N + P N_x \quad \text{povinná diferenciální rovnice}$$

$$\text{náhodou: } p(x,y) = p(z(x,y))$$

$$\text{pak: } P_y = p' \cdot z_y \quad \text{a} \quad P_x = p' \cdot z_x$$

kte např. $z(x,y) = x$ tj. p závisí na x

$$z(x,y) = y$$

$$z(x,y) = x \cdot y \quad \text{p závisí na } x, y$$

$$z(x,y) = x+y \quad \text{atd}$$

tedy:

$$p' z_y M + P M_y = p' z_x N + P N_x$$

$$\frac{p'}{P} = - \frac{M_y - N_x}{z_y M - z_x N}$$

sem substitujeme a hledáme, aby RHS a LHS závisely na stejné funkci $z(x,y)$.

Př.: $xy^2 dx + (x^2 y - x) dy = 0$ hledáte IF, zkus. na $x+y$ a to $x \cdot y$

$$M_y - N_x = 2xy - (2xy + 1) = -1 \neq 0 \quad \text{není exaktní}$$

$$\text{pokus } z(x,y) = x+y \Rightarrow z_x = z_y = 1$$

$$\text{dosadíme } \frac{p'}{P} = - \frac{1}{xy^2 - x^2 y + x} \quad \text{nepůjde to moc jasně le } x+y$$

$$\text{pokus } z(x,y) = x \cdot y \Rightarrow z_x = y, z_y = x$$

$$\frac{p'}{P} = - \frac{1}{x^2 y^2 - x^2 y^2 + x y} = - \frac{1}{x y}, \quad \text{což v podstatě odpovídá}$$

řešíme $p(t) = \text{konst.} \cdot \frac{1}{t}$, kde $p(x,y) = \frac{1}{xy}$ a $y dx + (x - \frac{1}{y}) dy$ je exaktní.

$$V(x,y) = xy - \ln|y| \Rightarrow xy - \ln|y| = C \Rightarrow x = \frac{1}{y}(C - \ln|y|) + \text{znamená } x=0, y=0$$

Pozn.: Řešíme-li lineární diferenciální rovnici takto výše a hledáme-li IF závislý na x , získáme stejný IF jako „starou“ metodu integrace

luktam \Rightarrow naše nová metoda je silnější!

Složení derivací - vektorové pravidlo

pozn: buďme se zabývat složením zobrazení $f(g(x))$, kde

$$f: \mathbb{R}^M \rightarrow \mathbb{R}, g: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^M$$

$$g \text{ lze chápat jako } g = [g_1, g_2, \dots, g_M], g_i: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\text{a } dg(x) = [dg_1(x), dg_2(x), \dots, dg_M(x)]$$

$$(\text{ tj } dg(x)(h) = [dg_1(x)(h), \dots, dg_M(x)(h)])$$

$$\text{tedy } dg_i(x): \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}, dg(x): \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^M$$

Věta: Necht $f: \mathbb{R}^M \rightarrow \mathbb{R}, g: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^M, g$ má TD v $a \in \mathbb{R}^N, f$ má TD v $b = g(a) \in \mathbb{R}^M$. Pak $f(g(x))$ má TD v a a platí

$$\frac{\partial (f \circ g)}{\partial x_i}(a) = \sum_{j=1}^M \frac{\partial f}{\partial y_j}(b) \cdot \frac{\partial g_j}{\partial x_i}(a) \quad \forall i=1, \dots, N$$

pom: tedy $d(f \circ g)(a)(h) = \sum_{i=1}^M \sum_{j=1}^N \frac{\partial f}{\partial y_j}(b) \frac{\partial g_j}{\partial x_i}(a) h_i$

Dk: existence TD f a g dává na jistých okolích také a využijeme (aplikace složitosti g_j):

$$f(b+h) - f(b) = \sum_{j=1}^M \frac{\partial f}{\partial y_j}(b) h_j + \eta(h) \|h\|, \text{ kde } \eta \text{ splní } \eta(0)=0, \eta(h) \rightarrow 0 \text{ (složitost pro vektor } h \text{ a uvolnění 0)}$$

$$g_j(a+k) - g_j(a) = \sum_{i=1}^N \frac{\partial g_j}{\partial x_i}(a) k_i + \xi_j(k) \|k\|, \xi_j \text{ splní } \xi_j(0)=0, \xi_j(k) \rightarrow 0$$

což nám

$$\begin{aligned} (f \circ g)(a+k) - (f \circ g)(a) &= f(g(a+k)) - f(g(a)) = f(g(a) + \overbrace{g(a+k) - g(a)}^h) - f(g(a)) \\ &= \sum_{j=1}^M \frac{\partial f}{\partial y_j}(b) (g_j(a+k) - g_j(a)) + \eta(g(a+k) - g(a)) \|g(a+k) - g(a)\| \\ &= \sum_{j=1}^M \frac{\partial f}{\partial y_j}(b) \sum_{i=1}^N \frac{\partial g_j}{\partial x_i}(a) k_i + \underbrace{\sum_{j=1}^M \frac{\partial f}{\partial y_j}(b) \xi_j(k) \|k\|}_{\eta_1(k)} + \underbrace{\eta_2(k)} \end{aligned}$$

zbyvá: $\lim_{\|k\| \rightarrow 0} \frac{\eta_2(k)}{\|k\|} = \lim_{\|k\| \rightarrow 0} \frac{\eta_2(k)}{\|k\|} = 0$

$$\frac{\eta_2(k)}{\|k\|} = \sum_{j=1}^M \frac{\partial f}{\partial y_j}(b) \xi_j(k) = \sum \text{onez.} \rightarrow 0 = \rightarrow 0$$

děle $\eta(g(a+k) - g(a)) \rightarrow 0$ (složením spojitých zobrazení)

$$\text{a } \frac{\|g(a+k) - g(a)\|}{\|k\|} \leq \max_j \left(\sum_{i=1}^N \frac{\partial g_j}{\partial x_i}(a) \cdot k_i + \xi_j(k) \|k\| \right) \leq \max_j \left(\sum_{i=1}^N \left| \frac{\partial g_j}{\partial x_i}(a) \right| \|k\| + |\xi_j(k)| \|k\| \right) \rightarrow 0$$

P0: $F(x_1, x_2) = \operatorname{arctg} \sqrt{1+x_1^2+x_2^2}$

$f(z) = \operatorname{arctg} z \quad (f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \in C^\infty)$

$g(x_1, x_2) = \sqrt{1+x_1^2+x_2^2} \quad (g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R})$

$DF = \mathbb{R}^2$

$\frac{\partial f}{\partial x_1} = \frac{x_1}{\sqrt{1+x_1^2+x_2^2}}, \quad \frac{\partial f}{\partial x_2} = \frac{x_2}{\sqrt{1+x_1^2+x_2^2}} \Rightarrow g \in C^1$

Wieder: $\frac{\partial F}{\partial x_1}(a_1, a_2) = \frac{\partial f}{\partial z}(g(a_1, a_2)) \cdot \frac{\partial g}{\partial x_1}(a_1, a_2) = \frac{1}{2+a_1^2+a_2^2} \cdot \frac{a_1}{\sqrt{1+a_1^2+a_2^2}}$

P0: $f(y_1, y_2, y_3) = y_1 \cdot y_2 \cdot y_3, \quad g(x_1, x_2) = (x_1+x_2^2, x_1 \cdot x_2, x_1)$

(In jedem $g_1(x_1, x_2) = x_1+x_2^2, g_2(x_1, x_2) = x_1 \cdot x_2, g_3(x_1, x_2) = x_1$)



$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^1 \quad C^2\text{-fkt}, \quad g_i: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad C^2\text{-fkt}, \quad Df \circ g = \mathbb{R}^2$

$\frac{\partial f \circ g}{\partial x_1}(c) = \frac{\partial f}{\partial y_1}(g(c)) \frac{\partial g_1}{\partial x_1}(c) + \frac{\partial f}{\partial y_2}(g(c)) \frac{\partial g_2}{\partial x_1}(c) + \frac{\partial f}{\partial y_3}(g(c)) \frac{\partial g_3}{\partial x_1}(c)$
 $= a_1^2 a_2 \cdot 1 + (a_1 + a_2^2) a_1 \cdot 1 + (a_1 + a_2^2) a_1 a_2 \cdot 1$

oder: nichtly trecken wieder: $\frac{\partial f \circ g}{\partial x_1} = \frac{\partial f}{\partial y_1} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} + \frac{\partial f}{\partial y_2} \frac{\partial y_2}{\partial x_1} + \frac{\partial f}{\partial y_3} \frac{\partial y_3}{\partial x_1}$

Věta o střední hodnotě a Taylorův vzorec

Def: $A \subset \mathbb{R}^N$ je konvexní ^{účet} $\Leftrightarrow \forall x, y \in A \forall \alpha \in [0, 1] : \alpha x + (1-\alpha)y \in A$

př.  ANO  NE $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ konvex \Leftrightarrow nadgrm. konvex.

Věta: $A \subset \mathbb{R}^N$ ot. konvex, $f \in C^1(A)$, $f: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$. Pak $\forall a, b \in A \exists \tau \in (0, 1)$:

$$f(b) - f(a) = \sum_{i=1}^N \frac{\partial f}{\partial x_i}(a + \tau(b-a)) \cdot (b_i - a_i)$$

Důk: $F(t) := f(a + t(b-a))$, kde $F = f \circ g$, kde $f: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}, C^1, g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N, C^\infty$

F podle věty o složeném derivování má TD na $(0, 1)$, kde derivace $(F: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R})$.

Díle F je spojitá na $[0, 1]$, kde Lagrange: $\exists \tau \in (0, 1) : F'(\tau) = F(1) - F(0)$.

Ale $F'(\tau) = \sum_{i=1}^N \frac{\partial f}{\partial x_i}(a + \tau(b-a)) \cdot \frac{\partial g_i}{\partial t}(\tau) = \sum_{i=1}^N \frac{\partial f}{\partial x_i}(a + \tau(b-a)) \cdot (b_i - a_i)$.

" $f(b) - f(a)$

□

Věta: (Taylorův vzorec)

$A \subset \mathbb{R}^N$ ot. konvex, $f: A \rightarrow \mathbb{R}, f \in C^{m+1}(A), a, a+h \in A$. Pak $\exists \tau \in (0, 1)$:

$$f(a+h) - f(a) = \frac{1}{1!} \sum_{j=1}^N \frac{\partial f}{\partial x_j}(a) h_j + \frac{1}{2!} \sum_{j_1, j_2=1}^N \frac{\partial^2 f}{\partial x_{j_1} \partial x_{j_2}}(a) h_{j_1} h_{j_2} + \dots + \frac{1}{m!} \sum_{j_1, \dots, j_m=1}^N \frac{\partial^m f}{\partial x_{j_1} \dots \partial x_{j_m}}(a) h_{j_1} \dots h_{j_m} + R_m(a, h)$$

kde $R_m(a, h) = \frac{1}{(m+1)!} \sum_{j_1, \dots, j_{m+1}=1}^N \frac{\partial^{m+1} f}{\partial x_{j_1} \dots \partial x_{j_{m+1}}}(a + \tau h) h_{j_1} \dots h_{j_{m+1}}$

Pozn: $f \in C^m(A) \Rightarrow$ všechny $(m+1)$. PD jsou spojité, navíc úseček $\{a + \tau h, \tau \in [0, 1]\}$

je kompaktní \Rightarrow tyto derivace jsou omezené $\Rightarrow R_m(a, h) = o(\|h\|^m)$

Tvrzení: $f, g: A \rightarrow \mathbb{R}^M, A$ ot., $f, g \in C^1(A)$. Pak v každé existující TD následující platí:

(i) $d(fg)(a) = df(a) + dg(a)$

(ii) $d(fg)(a) = df(a)g(a) + f(a)dg(a)$

(iii) $g(a) \neq 0 \Rightarrow d\left(\frac{f}{g}\right)(a) = \frac{g(a)df(a) - f(a)dg(a)}{g^2(a)}$

Důk: $f, g, \frac{f}{g} \in C^1$ na okolí $a \Rightarrow$ mají TD, vzorec plyne z výše PD.

Pozn: tvrzení lze dokázat ze slabších předpokladů: f a g mají TD, od které s odhadem g vycházíme.

Tvrzení: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $g \in C^k(\mathbb{R}^n)$, $f \in C^k(\mathbb{R}^m)$. Pak $f \circ g \in C^k(\mathbb{R}^n)$ a má TD k-tyho řádu.

Dk: indukce: $k=1$ vektorův průmět, psaní se: $(F \circ g) \frac{\partial F}{\partial x_i} = \sum_{j=1}^m \frac{\partial F}{\partial y_j} \frac{\partial g_j}{\partial x_i}$ (*)

$k=2$: derivace (*) $\frac{\partial F}{\partial x_i} \frac{\partial F}{\partial x_i} = \sum_{j_1, j_2=1}^m \frac{\partial^2 F}{\partial y_{j_1} \partial y_{j_2}} \frac{\partial g_{j_1}}{\partial x_i} \frac{\partial g_{j_2}}{\partial x_i} + \sum_{j=1}^m \frac{\partial F}{\partial y_j} \frac{\partial^2 g_j}{\partial x_i \partial x_i}$

etc. z toho je vidět, že k-té derivace F je C^k , viz i tvrzení.
(pro 3. PD je vhodné už dost hojně) \square

Derivace Taylor.

Položíme $F(t) = f(a+th)$, pak $F: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, dle předch. tvrzení $F \in C^{m+1}([0,1])$

a můžeme aplikovat Taylorovu větu + Lagrangeovu formu zbytek v $dt=1$.

$$F(1) - F(0) = F'(0)t + \frac{1}{2!} F''(0)t^2 + \dots + \frac{1}{m!} F^{(m)}(0)t^m + \frac{1}{(m+1)!} F^{(m+1)}(\xi)t^{m+1}$$

Zvýšíme index podle vektorového průmětu

$$F'(t) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f}{\partial x_j}(a+th) \cdot h_j \quad t=0: F'(0) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f}{\partial x_j}(a) \cdot h_j$$

$$F''(t) = \sum_{j_1, j_2=1}^m \frac{\partial^2 f}{\partial x_{j_1} \partial x_{j_2}}(a+th) h_{j_1} h_{j_2} \quad t=0: F''(0) = \sum_{j_1, j_2=1}^m \frac{\partial^2 f}{\partial x_{j_1} \partial x_{j_2}} h_{j_1} h_{j_2}$$

etc. indukce. \square

Př: Taylor 2. řádu pro $f(x,y) = \frac{\cos x}{\cos y}$, $a = (0,0)$:

$$2 \text{ derivace: } \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \frac{-\sin x}{\cos y} \Big|_{(0,0)} = 0, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = \frac{\cos x \sin y}{\cos^2 y} \Big|_{(0,0)} = 0$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0,0) = \frac{-\cos x}{\cos y} \Big|_{(0,0)} = -1, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(0,0) = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(0,0) = \frac{-\sin x \sin y}{\cos^3 y} \Big|_{(0,0)} = 0$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(0,0) = \cos x \frac{\cos y \cos^3 y + 3 \sin y \cdot 2 \cdot \cos y \sin y}{\cos^5 y} \Big|_{(0,0)} = 1$$

$$\text{tedy } \frac{\cos x}{\cos y} = 1 - \frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} + o(\|(x,y)\|^2) = 1 - \frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} + o(x^2 + y^2)$$

$$\text{převí soubor: } \frac{\cos x}{\cos y} = \frac{1 - \frac{x^2}{2} + o(x^2)}{1 - \frac{y^2}{2} + o(y^2)} = (1 - \frac{x^2}{2} + o(x^2)) \cdot (1 + \frac{y^2}{2} + o(y^2)) = 1 - \frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} + \frac{x^2 y^2}{4} + o(x^4) + o(y^4) + x^2 o(y^2) + y^2 o(x^2) = 1 - \frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} + o(x^2 + y^2)$$

Lokální extrémy funkce více proměnných

01AF04A (13)

Def: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $a \in U_f(a)$, $\delta > 0$, u v a :

Loc. max $\Leftrightarrow \exists \delta > 0: \forall x \in U_\delta(a): f(x) \leq f(a)$ (ostře loc. max $<$)

Loc. min \Leftrightarrow

\geq

Loc max vzhledem k $A \subset \mathbb{R}^n \Leftrightarrow \exists \delta > 0: \forall x \in U_\delta(A) \cap A: f(x) \leq f(a)$

podobně (ostře) loc min/max vzhledem k A .

Glob. max $\Leftrightarrow \forall x \in D_f f(x) \leq f(a)$ atd.

Př: $f(x, y) = x^2 y^2$, $A = \{x^2 + y^2 = 1\}$, $\forall a \in A$ má f v a loc min, loc max, i glob. ale je vzhledem k A .

Věta (nutná podmínka extrémů):

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $a \in \mathbb{R}^n$, $\exists \delta > 0: U_\delta(a) \subset D_f$, f má loc. extrém v $a \Rightarrow$

$\Rightarrow (i - h^T) PD = 0$ (nebo necis L_j) $\forall i = 1, \dots, n$.

Dk: jako v 1. sešitku, umíme PD (byť jedni) $\Rightarrow \forall \delta > 0 \exists x, y \in U_\delta(a):$

$f(x) < f(a) < f(y) \quad \square$

Př: $f(x, y, z) = 3x + 5y + 2z + e^{y^2}$ má loc extrém v \mathbb{R}^3 , ale $\frac{\partial f}{\partial x} = 3 \neq 0$ na celém \mathbb{R}^3

Def: Necht A je čtvercová matice typu $N \times N$. Pak kvadratická forma

$Q(h) = (Ah, h) = \sum_{i,j=1}^N a_{ij} h_i h_j$ je

pozitivě definitní $\stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} (Ah, h) > 0 \quad \forall h \in \mathbb{R}^n, h \neq 0$

pozitivě semidefinitní $\stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} (Ah, h) \geq 0 \quad \forall h \in \mathbb{R}^n$

negativě definitní $\stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} (Ah, h) < 0 \quad \forall h \in \mathbb{R}^n, h \neq 0$

negativě semidefinitní $\stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} (Ah, h) \leq 0 \quad \forall h \in \mathbb{R}^n$

indefinitní $\stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} \exists h, k \in \mathbb{R}^n: (Ah, h) > 0, (Ak, k) < 0$

Dk: $a \in \mathbb{R}^n, f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, a je stacionární bod $\stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = 0 \quad \forall i = 1, \dots, n$

Věta (Postupná' podmínka pro loc. extrém):

Nechť $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $a \in \mathbb{R}^n$ je stacion. b. $f, \exists \delta > 0 : f \in C^3(U_\delta(a))$.

Df. - je kvadratická forma $(Ah, h) = \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) h_i h_j = Q(h)$

- Př.: (i) (Ah, h) je pozitivně definitní $\Rightarrow f$ má v a ostru' loc. min.
 (ii) (Ah, h) je negativně definitní $\Rightarrow f$ má v a ostru' loc. max.
 (iii) (Ah, h) je indefinitní $\Rightarrow f$ nemá v a extrém (sedlový bod)

pozndž: sedlový bod: $a=(0,0), f(x,y) = x^2 - y^2$

sevidentní forma: $f(x,y) = \pm x^4 \pm y^4$ odlišně má loc. min., max., sedlo

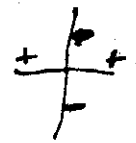
POSTUP, 1. k. u: uvaž. stac. b. u

2. k. u: rozhodne dle řady vyšší, jde-li to

3. k. u: existence extrémů se dokazuje pomocí unitární' odhadu (ostru' b. u) existencí pomocí speciál'í' trajektorie

Př.: (už 3. k. u): $x^4 + y^4 \geq 0$ v \mathbb{R}^2 a v 0 bodě 0 \Rightarrow loc. min (odhadu b. u ostru' b. u)

$x^4 - y^4$: vlna $(x,0) \dots f(x,0) = x^4 > 0 \forall x \in \mathbb{R}$
 vlna $(0,y) \dots f(0,y) = -y^4 < 0 \forall y \in \mathbb{R}$



Lemma: (Ah, h) je p.c. def. $\Leftrightarrow \exists \alpha > 0 : (Ah, h) \geq \alpha \|h\|^2$, (pro neg. def. $(Ah, h) \leq -\alpha \|h\|^2$)

Dk: $(Ah, h) = \|h\|^2 \cdot (A \frac{h}{\|h\|}, \frac{h}{\|h\|})$. Ale jednotková shůra je v \mathbb{R}^n komp. a (Ah, h) spoj. \Rightarrow existuje minimum \Rightarrow minimum > 0 . \square

Dokaz. věty: Taylor: $f(a+h) - f(a) = \sum_{i=1}^n 0 \cdot h_i + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) h_i h_j + \frac{1}{6} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial^3 f}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k}(a) h_i h_j h_k$
 $= \frac{1}{2} Q(h) + o(\|h\|^2)$

pos. def: $f(a+h) - f(a) \geq \frac{1}{2} \alpha \|h\|^2 + o(\|h\|^2) > 0$ na dost. malém δ b. u \Rightarrow loc. min

neg. def: podobně \dots loc. max

indefinitní: $\exists H \in \mathbb{R}^n : Q(H) > 0$, $\exists h = \theta H, \theta \in \mathbb{R}$, př. $\|h\| = 1$

$f(a+h) - f(a) \geq \frac{1}{2} \theta^2 Q(H) + o(\theta^2) > 0$ na dost. malém δ b. u

podobně $\exists K \in \mathbb{R}^n, Q(K) < 0, \|K\| = 1$ < b. u. \square

Určování signatury kvadratických forem

17AF041 (9)

1. diagonálníce: Liazionní algebra

2. převod na čtverce: postupně vyčísňujeme proměnné, které mají
nenulový koeficient u svého čtverce.

Př: $Q(h) = 4h_2^2 + 7h_3^2 + 4h_1h_2 + 2h_1h_3 + 16h_2h_3$ vyčísňujeme h_2
 $= (h_1 + 2h_2 + 4h_3)^2 - h_1^2 - 6h_1h_3 + 9h_3^2$ teď h_3
 $= (h_1 + 2h_2 + 4h_3)^2 - (h_1 + 3h_3)^2$ indefinitní

3. Sylvesterova věta: $Q(x)$ pos. def. \Leftrightarrow všechny hlavní subdeterminanty
jsou kladné

pozn: přechodem k $-Q(x)$: $Q(x)$ neg. def. $\Leftrightarrow -,+,-,+,\dots$

Př uře: $\begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 8 \\ 1 & 8 & 7 \end{pmatrix}$ $D_1 = 0, D_2 = -4, D_3 = 0 + 16 + 16 - 4 - 28 - 0 = 0$
NEVÍMĚ NIC, CO SE EXTREMUM TÝKA

Př: $f(x, y, z) = x^3 + y^2 + z^2 + 12xy + 2z$

$\frac{\partial f}{\partial x} = 3x^2 + 12y, \frac{\partial f}{\partial y} = 2y + 12x, \frac{\partial f}{\partial z} = 2z + 2 \Rightarrow$ stacionární body $(0, 0, -1), (24, -144, -1)$

okolí $Q(h) \Rightarrow \begin{pmatrix} 6x & 12 & 0 \\ 12 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$. v $(0, 0, -1)$: $\begin{pmatrix} 0 & 12 & 0 \\ 12 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ Sylvester: ani pos., ani neg.
ale není $f(x, 0, 0) = x^3$ NIC.

v $(24, -144, -1)$: $\begin{pmatrix} 144 & 12 & 0 \\ 12 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ Sylvester: $D_1 > 0$
 $D_2 = 288 - 144 > 0$
 $D_3 = 144 \cdot 4 + 0 + 0 - 0 - 0 - 2 \cdot 144 > 0 \Rightarrow$ loc. min.

glob. min. v bodě $f(x, 0, 0) = x^3$

pozn: Pokud bychom zkusili signaturu kvadratické formy
přičtením druhé diferenciální uvažování bodu a

pk: pos. semidef. u bodu \Rightarrow loc min (lok. extr.)

neg. semidef. u bodu \Rightarrow loc max (— / —)

viz. kapitola II.

Věta o implicitní funkci

Motivace: Při řešení rovnice ve tvaru totálního diferenciálu jsme se setkali s funkcí, která nelze vyjádřit explicitně. Přesto se dá zjistit velké množství informací:

Věta o implicitní funkci (dim = 2)

$F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \Omega \subset \mathbb{R}^2 \text{ ot}, F \in C^1(\Omega), [a, b] \in \mathbb{R}, F(a, b) = 0 \wedge \frac{\partial F}{\partial y}(a, b) \neq 0.$

Pak $\exists \delta, \Delta > 0: \forall x \in U_\delta(a) \exists! y = y(x) \in U_\Delta(b)$ splňující $F(x, y) = 0.$

Navíc funkce $x \rightarrow y(x) \in C^1(U_\delta(a))$ a $y'(x) = \frac{\frac{\partial F}{\partial x}(x, y(x))}{\frac{\partial F}{\partial y}(x, y(x))} \forall x \in U_\delta(a).$

Dále $F \in C^k(\Omega) \Rightarrow y(x) \in C^k(U_\delta(a)).$

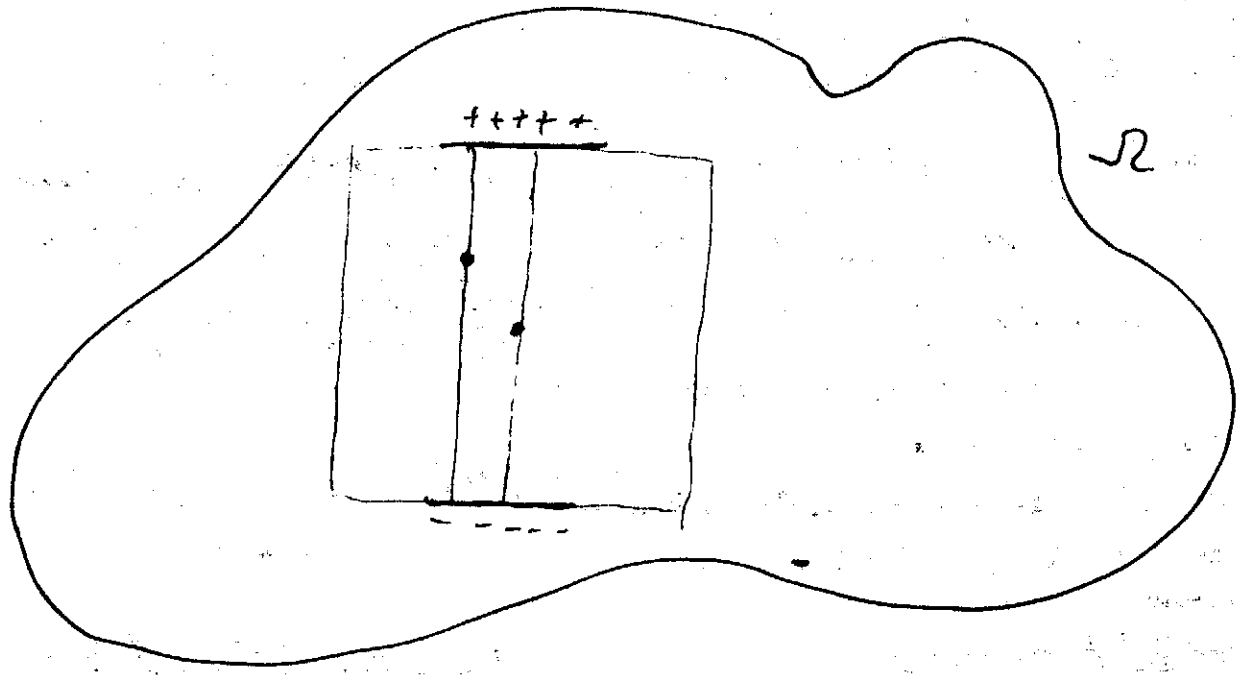
Dů: existence jen existenci, podobně samostatně je ještě spojitost, derivování je dle funkce

BÚNO $\frac{\partial F}{\partial y}(a, b) > 0 \stackrel{F \in C^1}{\Rightarrow} \exists \Delta > 0: \frac{\partial F}{\partial y}(x, y) > 0 \text{ na } [a-\Delta, a+\Delta] \times [b-\Delta, b+\Delta] \subset \Omega.$

$F(a, y)$ kř. v. na $[b-\Delta, b+\Delta] \Rightarrow F(a, b-\Delta) < 0 \wedge F(a, b+\Delta) > 0 \Rightarrow$

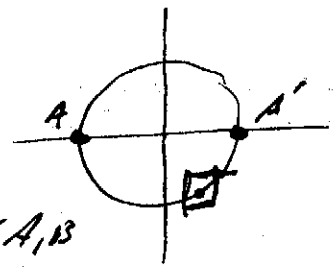
$\Rightarrow \exists \delta \in (0, \Delta): F(x, b-\Delta) < 0 \wedge F(x, b+\Delta) > 0 \forall x \in [a-\delta, a+\delta] \Rightarrow$

Darboux \Rightarrow pro každé $x \in [a-\delta, a+\delta] \exists! y(x) \cdot F(x, y(x)) = 0$, navíc $\frac{\partial F}{\partial y}(x, \cdot) > 0 \Rightarrow$ takové y je jen jedno na $[a-\delta, a+\delta].$



Př: $x^2 y^2 = 1$ tj. $F(x, y) = x^2 y^2 = 1$

v bodech A, A' oá bůváie povněš' IFT, kdy:



$F \in C^\infty(\mathbb{R}^2)$, $\frac{\partial F}{\partial y} = 2y \neq 0 \Leftrightarrow x^2 y^2 = 1$ a $(x, y) \neq A, B$
 $x^2 y^2 = 1$

IFT lze tedy užít ve všech ostatních bodech,

navíc $y'(x) = -\frac{\frac{\partial F}{\partial x}}{\frac{\partial F}{\partial y}} = -\frac{2x}{2y} = -\frac{x}{y}$ a to lze vyčíst u obou
 horní, resp. dolní, polokružnicí

2. postup, navíc vhodný pro ziskování derivací vyšších úřtů
 $x^2 + y^2(x) - 1 = 0$ dále derivujeme a dosazujeme, např. $[0, 1]$

$2x + 2y(x)y'(x) = 0 \dots \dots 2 \cdot 0 + 2 \cdot 1 \cdot y' = 0 \Rightarrow y'(0) = 0$

$2 + 2y'(x)^2 + 2y(x)y''(x) = 0 \dots \dots 2 + 2 \cdot 0 + 2(1)y'' = 0 \Rightarrow y''(0) = -1$ atd.

Př: $F(x, y) = x^3 - y^3$, $\frac{\partial F}{\partial y} = -3y^2 \neq 0 \Leftrightarrow y \neq 0$, tedy IFT nelze užít
 v bode $[0, 0]$, nicméně je vidět $x^3 - y^3 = 0 \Leftrightarrow x - y = 0 \Leftrightarrow x = y$

Tedy povněš' předpořtů IFT nemusí být zprísobeno jen geometřím
 rozumujím derivací, ale išřtřnou volbou funkce popisujím danou množinu.

Př: (Zajíců 346): Dokažte, že množina $\{(x, y) : e^y + \ln(x) + xy = 0\}$ je grafem C^2 -fce
 na $(0, \infty)$.

- a) nalezněte x_0 nulový bod fce f a vypočítejte $f'(x_0)$
- b) vypočítejte $\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x)$, $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x)$
- c) dokažte, že f nabývá glob. minima právě v jednom bode.

Rěš' : použij' IFT: $F \in C^\infty(0, \infty) \times \mathbb{R}$, $\frac{\partial F}{\partial y} = e^y + x > 0$, existence a jednoznačnost:

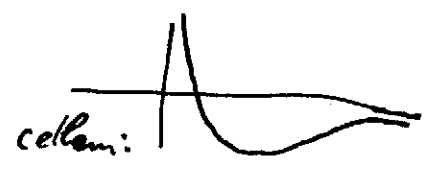
první x_0 : $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y) > 0$, $\lim_{y \rightarrow \pm\infty} F(x_0, y) = \pm\infty \Rightarrow$ má \ln právě jednu řešení.

a) $f(x_0) = 0 : 1 + \ln x_0 + 0 = 0 \Rightarrow x_0 = \frac{1}{e}$, $y'(\frac{1}{e}) = -\frac{\frac{\partial F}{\partial x}}{\frac{\partial F}{\partial y}} = -\frac{\frac{1}{x} + y}{e^y + x} = -\frac{\frac{1}{\frac{1}{e}} + \frac{1}{e}}{e^{\frac{1}{e}} + \frac{1}{e}} = -\frac{e + \frac{1}{e}}{e^{\frac{1}{e}} + \frac{1}{e}} < 0$

b) $x \rightarrow 0^+ \Rightarrow \ln x \rightarrow -\infty \Rightarrow y \rightarrow +\infty$

$x \rightarrow \infty : y(x) < 0$ od jistého $x_0 \Rightarrow \lim_{x \rightarrow \infty} y(x) = 0$
 pokud máme $x_0 : |y(x)| < \frac{2}{\sqrt{x}} \forall x \geq x_0$

pak $\exists x_1, e^y + \ln(x) + xy < 1 + \ln(x) + \sqrt{x} \neq 0$
 $x_1 \rightarrow \infty$



cellem:

c) $y' = 0 \Leftrightarrow \frac{1}{x} + y = 0 \Leftrightarrow y = -\frac{1}{x}$ $g(x) = \exp(-\frac{1}{x}) \frac{1}{x^2} + \frac{1}{x} > 0$

dosadíme do IFT: $\exp(-\frac{1}{x}) + \ln x + 1 = g(x) > 0$, ale $\lim_{x \rightarrow 0^+} g(x) = -\infty$, $\lim_{x \rightarrow \infty} g(x) = +\infty$

Pü: Spöchte drucke deivere invereit funcke:

Küer: $y = f^{-1}(x) \Leftrightarrow f(y) - x = 0$, polotue keß $F(x, y) = f(y) - x$

prückelude IFT: $F \in C^k \Leftrightarrow f \in C^k$, $\frac{\partial F}{\partial y} = f'(y) \neq 0$ potäde jone
a prückelude bahu küeritüe in d'iein' exakte f^{-1}

exakte IFT: $f'(y) - x = 0$

$$f'(y) \cdot y' - 1 = 0 \Rightarrow y'(x) = \frac{1}{f'(y(x))}$$

$$f''(y) \cdot y'^2 + f'(y) \cdot y'' = 0 \Rightarrow y''(x) = \frac{-f''(y(x))}{f'^3(y(x))}$$

Okwüjüi vora IFT (Savie DII)

$M, N \in \mathbb{N}$, $G \subset \mathbb{R}^{M+N}$, $(\tilde{x}, \tilde{y}) = [\tilde{x}_1, \tilde{x}_2, \dots, \tilde{x}_M, \tilde{y}_1, \tilde{y}_2, \dots, \tilde{y}_N] \in G$.

(i) $F_j \in C^1(G, \mathbb{R}) \forall j = 1, \dots, N$

(ii) $F_j(\tilde{x}, \tilde{y}) = 0 \forall j = 1, \dots, N$

(iii) $\det \left(\frac{\partial F_j}{\partial x_k}(\tilde{x}, \tilde{y}) \right)_{j,k=1}^N \neq 0$.

Pr $\exists \delta, \Delta > 0$: $\forall x \in \mathcal{U}_\delta(\tilde{x}) \exists! y = y(x) \in \mathcal{U}_\Delta(\tilde{y})$: $F_j(x, y) = 0 \forall j = 1, \dots, N$.

a $y_i \in C^1(\mathcal{U}_\delta(\tilde{x})) \forall i = 1, \dots, N$ $\{y_i$ je i -te' slozku $y\}$

Du: 8 stviek v DII. Suovüin': L'H v DII un' 2 stviek.

$$P_0: x+y+z=0 \quad \text{spůlček } \frac{\partial x}{\partial z}, \frac{\partial y}{\partial z}$$

$$x^2+y^2+z^2=1$$

přímky IFT: (i) rovnice hladká funkce

(ii) stejná rovina = rovnice

$$(iii) \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ x & y \end{pmatrix} = 2(x-y) = 0 \Leftrightarrow x=y \text{ a } 2x+z=0$$

$$2x^2+z^2=0$$

$$\text{základní bod: } \left[\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{2}{\sqrt{6}} \right]$$

$$\left[-\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}} \right]$$

$$x'+y'+z=0 \Rightarrow x' = -1-y'$$

$$2xx' + 2yy' + 2z = 0$$

$$\Rightarrow -2x - 2xy' + 2yy' + 2z = 0$$

$$(z-x) - (x-y)y' = 0$$

$$\underline{\underline{y' = \frac{z-x}{x-y}}}$$

$$\underline{\underline{x' = -1-y' = \frac{y-x}{x-y} + \frac{x-z}{x-y} = \frac{y-z}{x-y}}}$$

Věty o Lagrangeových multiplikatorech

Motivace: Při hledání extrémů často postupujeme tak, že původní množinu vymezenou na unitě a hranici, kterou se snažíme parametrizovat. V případě neúspěchu můžeme pomoci následujícími:

Věta (o LM, dim=2):

Nechť $G \subset \mathbb{R}^2$ ot, $f, g \in C^1(G)$, $M = \{(x, y) \in G : g(x, y) = 0\}$, $[\frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial y}] \neq [0, 0]_{\text{na } G}$.

Pak f má v $[\tilde{x}, \tilde{y}]$ loc. extrém vzhledem k $M \Rightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}$ takové, že

$$\frac{\partial f}{\partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}) + \lambda \frac{\partial g}{\partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}) = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(\tilde{x}, \tilde{y}) + \lambda \frac{\partial g}{\partial y}(\tilde{x}, \tilde{y}) = 0.$$

Pozn: (i) Body podléhající extrému vzhledem k M : řešení soustavy

tří rovnic (nejde uvést dvě + $g(x, y) = 0$) pro tři neznámé $\tilde{x}, \tilde{y}, \lambda$.

(ii) Jiný pohled: položíme $L(x, y, \lambda) = f(x, y) + \lambda g(x, y)$ a hledáme kritické body tohoto zobrazení z $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, vsáhneme $\frac{\partial L}{\partial \lambda} = g(x, y)$.

Př: $f(x, y) = x^3 + y^3$ na $M = \{x^2 + y^2 = 1\}$

$$L = x^3 + y^3 + \lambda(x^2 + y^2 - 1)$$

$$3x^2 + 2\lambda x = 0$$

3 rovnice dvou rovnic ... tři neznámé:

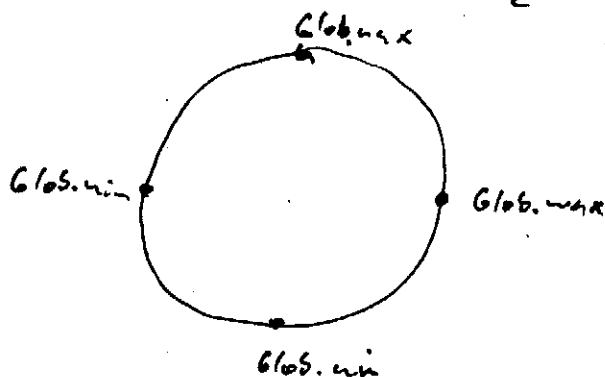
$$3y^2 + 2\lambda y = 0$$

$$x = 0 \Rightarrow [0, 1] f = 1, [0, -1] f = -1$$

$$x^2 + y^2 = 1$$

$$y = 0 \Rightarrow [1, 0] f = 1, [-1, 0] f = -1$$

$$\lambda = -\frac{3x}{2} = -\frac{3y}{2} \Rightarrow x = y \Rightarrow [\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}] f = \frac{1}{\sqrt{2}}, [-\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}] f = -\frac{1}{\sqrt{2}}$$



Dk (L07 dle 2),

Buďno $\frac{\partial g}{\partial z}(x_0, y_0) \neq 0 \stackrel{\text{IFT}}{\Rightarrow} \exists \delta, \epsilon > 0$ a $y(x) = (\tilde{x} - \delta, \tilde{x} + \delta) \rightarrow (\tilde{y} - \epsilon, \tilde{y} + \epsilon)$
taková, že $g(x, y(x)) = 0 \quad \forall x \in (\tilde{x} - \delta, \tilde{x} + \delta)$.

Dále $h(x) = f(x, y(x))$ má loc. extrém v \tilde{x}

$$\Rightarrow h'(\tilde{x}) = \frac{\partial f}{\partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}) + \frac{\partial f}{\partial y}(\tilde{x}, \tilde{y}) \cdot y'(\tilde{x}) = 0$$

$$g(x, y(x)) \equiv 0 \Rightarrow \frac{\partial g}{\partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}) + \frac{\partial g}{\partial y}(\tilde{x}, \tilde{y}) \cdot y'(\tilde{x}) = 0$$

Teď homogenní soustava dvou lineárních rovnic s matricí $\begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}) & \frac{\partial f}{\partial y}(\tilde{x}, \tilde{y}) \\ \frac{\partial g}{\partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}) & \frac{\partial g}{\partial y}(\tilde{x}, \tilde{y}) \end{pmatrix}$

má netriviální řešení $[1, y'(\tilde{x})] \Rightarrow$ vždy L2

$$\stackrel{\text{směr } \neq (0,0)}{\Rightarrow} \left[\frac{\partial f}{\partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}), \frac{\partial f}{\partial y}(\tilde{x}, \tilde{y}) \right] = \lambda \left[\frac{\partial g}{\partial x}(\tilde{x}, \tilde{y}), \frac{\partial g}{\partial y}(\tilde{x}, \tilde{y}) \right], \quad \lambda \in \mathbb{R} \quad \square$$

Obecnější verze L07:

Got $C \subset \mathbb{R}^N$, $m < N$, $f, g_1, \dots, g_m \in C^1(G)$, $M = \{x \in G : g_1(x) = 0, g_2(x) = 0, \dots, g_m(x) = 0\}$,

hodnost matice $\left\{ \frac{\partial g_i}{\partial x_j} \right\}_{i=1, j=1}^{m, N} = m$ na G . Pak má-li f v $\tilde{x} \in M$ loc. extrém vzhledem k M , $\exists \lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R}$:

$$\frac{\partial f}{\partial x_j}(\tilde{x}) + \sum_{i=1}^m \lambda_i \frac{\partial g_i}{\partial x_j}(\tilde{x}) = 0 \quad \forall j = 1, \dots, N$$

pozn: $m+N$ rovnic pro $m+N$ neznámých

pozn: V Karpáčkově je ještě důležitá část věty konvenční o blízkosti

bodů podezřelých z lokálních extrémů pomocí bundrických
loven vstringovaných na M .

Regulární zobrazení a zrcině poodržel

Def: $f: G \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ je regulární jestliže

- (i) $f \in C^1(G)$
- (ii) $\det \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right)_{i,j=1}^m \neq 0$ v G .

Věta o regulárním zobrazení:

Nechť $f: G \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ je regulární. Pak

- (i) $\forall a \in G \exists \delta > 0: f$ je prosté na $U_\delta(a)$.
- (ii) $A \subset G \Rightarrow f(A)$ ot.
- (iii) f prosté na $G \Rightarrow f^{-1}: f(G) \rightarrow G$ je regulární

Dů: (i) ozn. $b = f(a)$, pak $f_j(x_1, \dots, x_n) = b_j \iff f_j(x_1, \dots, x_n) - b_j = 0$

ozn $F_j(x, y) = f_j(x_1, \dots, x_n) - y_j$ a IFT $\Rightarrow \exists \delta, \epsilon > 0: \forall y \in U_\epsilon(b) \exists! x \in U_\delta(a)$ spl. (i).

To je prostota. Označte tyto body: $x_i = \varphi_i(y_1, \dots, y_m)$.

(ii) už máme, neboť vždy je $\forall b \in f(A)$ máme $U_\epsilon(b) \subset f(A)$.

(iii) $f \in C^1(G) \Rightarrow F \in C^1(G \times \mathbb{R}^m) \xrightarrow{IFT} (\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_m) \in C^1(f(G))$, což je f^{-1} inverzní zobrazení.

Zbývá určitovost determinantu $\left(\frac{\partial \varphi_i}{\partial y_j} \right)_{i,j=1}^m$. Ale dostáváme:

$$f_i(\varphi_1(y_1, \dots, y_m), \varphi_2(y_1, \dots, y_m), \dots, \varphi_n(y_1, \dots, y_m)) = y_i \quad \forall i = 1, \dots, m$$

Vlevo je složený C^1 -zobrazení, použijte větu o diferenciálce pro $\frac{\partial}{\partial y_j}$:

$$\sum_{k=1}^n \frac{\partial f_i}{\partial x_k} \frac{\partial \varphi_k}{\partial y_j} = \delta_{ij}, \text{ tedy } \begin{pmatrix} \frac{\partial f_i}{\partial x_k} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{\partial \varphi_k}{\partial y_j} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ 0 & \ddots & \\ & & 1 \end{pmatrix}$$

tedy zrcině z určité inverze určité inverzní determinant.

Pi: Převedte do polárních souřadnic a vyřešte:

$$x \frac{\partial u}{\partial y} - y \frac{\partial u}{\partial x} = 0$$

polární souřadnice: $x = r \cos \varphi$
 $y = r \sin \varphi$ (*)

$$\det \begin{pmatrix} x_r & x_\varphi \\ y_r & y_\varphi \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \varphi & -r \sin \varphi \\ \sin \varphi & r \cos \varphi \end{vmatrix} = r$$

tedy $(x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\} \iff (r, \varphi) \in (0, \infty) \times (0, 2\pi)$ vzájemně jednoznačně,
 tím izometrie C?

Díle

$$u_y = u_r r_\varphi + u_\varphi \varphi_y$$

$$u_x = u_r r_x + u_\varphi \varphi_x$$

Zderivování (*):

$$\text{I. } 1 = r_x \cos \varphi - r \sin \varphi \cdot \varphi_x$$

$$\text{II. } 0 = r_y \cos \varphi - r \sin \varphi \cdot \varphi_y$$

$$\text{III. } 0 = r_x \sin \varphi + r \cos \varphi \cdot \varphi_x$$

$$\text{IV. } 1 = r_y \sin \varphi + r \cos \varphi \cdot \varphi_y$$

$$\cos \varphi \cdot \text{I} + \sin \varphi \cdot \text{III} : \cos \varphi = r_x$$

$$\cos \varphi \cdot \text{II} + \sin \varphi \cdot \text{IV} : \sin \varphi = r_y$$

$$-\sin \varphi \cdot \text{I} + \cos \varphi \cdot \text{III} : -\sin \varphi = r \varphi_x \Rightarrow \varphi_x = -\frac{\sin \varphi}{r}$$

$$-\sin \varphi \cdot \text{II} + \cos \varphi \cdot \text{IV} : \cos \varphi = r \varphi_y \Rightarrow \varphi_y = \frac{\cos \varphi}{r}$$

tedy rovnice:

$$r \cos \varphi \cdot (u_r \sin \varphi + u_\varphi \frac{\cos \varphi}{r}) - r \sin \varphi \cdot (u_r \cos \varphi - u_\varphi \frac{\sin \varphi}{r}) = 0$$

$$u_\varphi = 0$$

tedy: je-li $f \in C^1((0, \infty))$, pak $u(r, \varphi) = f(r)$ všude plně rovnice.

⇓

$$u(x, y) = f(\sqrt{x^2 + y^2})$$

Aplikace Banachovy věty o kontrakci v diferenciální rovnici

MAF041 (19)

Úloha: dokázat existenci a jedinečnost řešení rovnice

$$(1) \quad y' = f(x, y) \quad f: G \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \text{ spojitá}$$
$$y(x_0) = y_0 \quad \exists L > 0: |f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L|y_1 - y_2|, \forall [x, y] \in G, [x_0, y_0] \in G$$

připomeňme: $y(x)$ řeší (1), pokud $y \in C^1(a, b)$, $a < x_0 < b$, $[x, y(x)] \in G \quad \forall x \in (a, b)$
a $y(x)$ splňuje (1) všude na (a, b)

Zbývá:

$$(2) \quad y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(t, y(t)) dt$$

Lemma: $y(x)$ řeší (1) $\Leftrightarrow y(x)$ je spojitá a řeší (2).

Dů: " \Rightarrow ": $y \in C^1 \Rightarrow y$ spojitá a má každý primitivní funkci, integruje (1):

$$y(x) - y_0 = \int_{x_0}^x y'(t) dt = \int_{x_0}^x f(t, y(t)) dt$$

" \Leftarrow ": f, y spojitá \Rightarrow pravá strana (2) se může zderivovat, tedy i levá \square

Řešení (2):

Zvolte $\tilde{G} \subset G$, ať $y: \tilde{G} \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $[x_0, y_0] \in \tilde{G}$. Odtud $\exists K > 0: |f(x, y)| \leq K$ na \tilde{G} .

Zvolte $d > 0$, ať $L \cdot d < 1$ a $[x_0 - d, x_0 + d] \times [y_0 - kd, y_0 + kd] \subset \tilde{G}$.

Definuje prostor C^* : $\{ \varphi \in C([x_0 - d, x_0 + d] \times [y_0 - kd, y_0 + kd]) \}$ s normovanou metrikou.

Díky vlastnostem stejnorodé konvergence je C^* úplný

Položte $\Phi: y \mapsto (x \mapsto y_0 + \int_{x_0}^x f(t, y(t)) dt)$.

Pak $\Phi: C^* \rightarrow C^*$, protože, díky vlastnostem integrálu správně homi
nězí řešení je spojitá funkce, dále díky $|f(x, y)| \leq K$
je obraz každé takto ziskáme funkce vždy $\in [y_0 - kd, y_0 + kd]$.

Koeči, Φ je kontinua na C^* :

$$\|\Phi(y) - \Phi(z)\| = \max_{x \in [x_0-d, x_0+d]} \left| \int_{x_0}^x f(t, y(t)) dt - \int_{x_0}^x f(t, z(t)) dt \right| \leq \max_{x \in [x_0-d, x_0+d]} \int_{x_0}^x |f(t, y(t)) - f(t, z(t))| dx$$

$$\leq \max_{x \in [x_0-d, x_0+d]} (x_0 - x) L \|y - z\| \leq dL \|y - z\|$$

Tedy Banachov ústa: $\exists!$ pevný bod $\Leftrightarrow \exists!$ úvaha (2) na $[x_0-d, x_0+d] \times [y_0-d, y_0+d]$

pozn: Příkladům' p'ublika'ho úvaha, ke poznit postupné' a proxima'ce:

$$\varphi_0(x) = y_0 \text{ (konstantní řešení)}$$

$$\varphi_{n+1}(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(t, \varphi_n(t)) dt$$

Pr: $y' = y, y(0) = 1$

$$\text{tedy } \Phi(y)(x) = 1 + \int_{x_0}^x y(t) dt$$

$$\varphi_0 \equiv 1$$

$$\varphi_1 = 1 + \int_0^x 1 dt = 1 + x$$

$$\varphi_2 = 1 + \int_0^x (1+t) dt = 1 + x + \frac{x^2}{2}$$

$$\varphi_3 = 1 + \int_0^x (1+t+\frac{t^2}{2}) dt = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} \text{ postupně' dále více Taylor od } e^x x$$

pozn: Soustava diferenciálních rovnic prvního řádu

$$y_1' = f_1(x, y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x))$$

\vdots

$$y_n' = f_n(x, y_1(x), \dots, y_n(x))$$

$$y_i(x) = \tilde{y}_i, i = 1, \dots, n$$

$$t_i: y' = F(x, y(x)), y(x) = \tilde{y}$$

$$y \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n), F \in C(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n), \tilde{x} \in \mathbb{R}, \tilde{y} \in \mathbb{R}^n$$

Přideje podmínku Lipschitzovskosti a nižšíme postupně' jako y' je

$$\|F(x, y) - F(x, z)\| \leq L \|y - z\|$$

$$\text{Metoda: } \Phi(y, z) = \max_{x \in [x_0-d, x_0+d]} |y_i(x) - z_i(x)|$$

a integrál chápeme: $\int_{x_0}^x F(t, y(t)) dt = \text{def} \left(\int_{x_0}^x F_1(t, y(t)) dt, \int_{x_0}^x F_2(t, y(t)) dt, \dots, \int_{x_0}^x F_n(t, y(t)) dt \right)$

MAF 041 - cvičení

1. týden: Uvěit' integrál
2. týden: věnujete Du. Polynomům
3. týden: Metody, rovnice, skalární součin, Banachův princip kontroly
4. týden: lib. prvků uz je uz , konečné sjednocení ot je ot

+

$$\overline{\emptyset} = \emptyset, \overline{U \cap N} \supseteq \overline{U} \cap \overline{N}, \overline{\{x\}} = \{x\}, \overline{U \cup V} = \overline{U} \cup \overline{V}, \overline{\overline{U}} = \overline{U}, U \subset \overline{U}$$

$$\partial A = \overline{A} \cap \overline{P \setminus A}, \partial A \text{ uz}$$

$$A^\circ = A \setminus \overline{P \setminus A}, \overline{U \cap V}^\circ = (\overline{U \cap V})^\circ$$

$$A' \text{ uz}, \phi' = \phi, U \subset V \Rightarrow U' \subset V', (U \cup V)' = U' \cup V', \overline{U} = \overline{U' \cup V'}$$

$$\text{ale obecně } P' \neq P, A'' \neq A'$$

Vše dožít, připadá dělit v L. záj. \mathbb{R} : Uživáme úlohy

(Definice z přednášky: $A \text{ ot} \Leftrightarrow \forall x \in A \exists \varepsilon > 0: U_\varepsilon(x) \subset A$, $A \text{ uz} \Leftrightarrow P \setminus A \text{ ot}$,
 \overline{A} = nejmenší uz. množina, A° = nejv. ε ot množina, $\partial A = \overline{A} \setminus A^\circ$, A' = množ. lvo. bodů)

5. týden: limita a spojitost fct \mathbb{R}^n do \mathbb{R} , vektorice

6. týden: rozpoznání ot. a uz. množin (vzor při spoj. zobrazení... + $U + A$)

Spojité na kompaktní max a min (zde bez Lagrange, pos. derivace
úhly v 1. saestru, nutnou podmínku využít)

Příklady typu: spojitá na trojúhelníku, spojitá na kruhu,
(triviálně geometrické křivice)

Ovězanti na kompaktní (např.: $(x+y+z)e^{-(x+y+z)}$
 $uz \{x \geq 0, y \geq 0, z \geq 0\}$)

následuje: Parciální derivace, totální diferenciál, vektorice ve tvaru TD

PÍSEMKA: 4 příklady z: vektorice ve tvaru TD

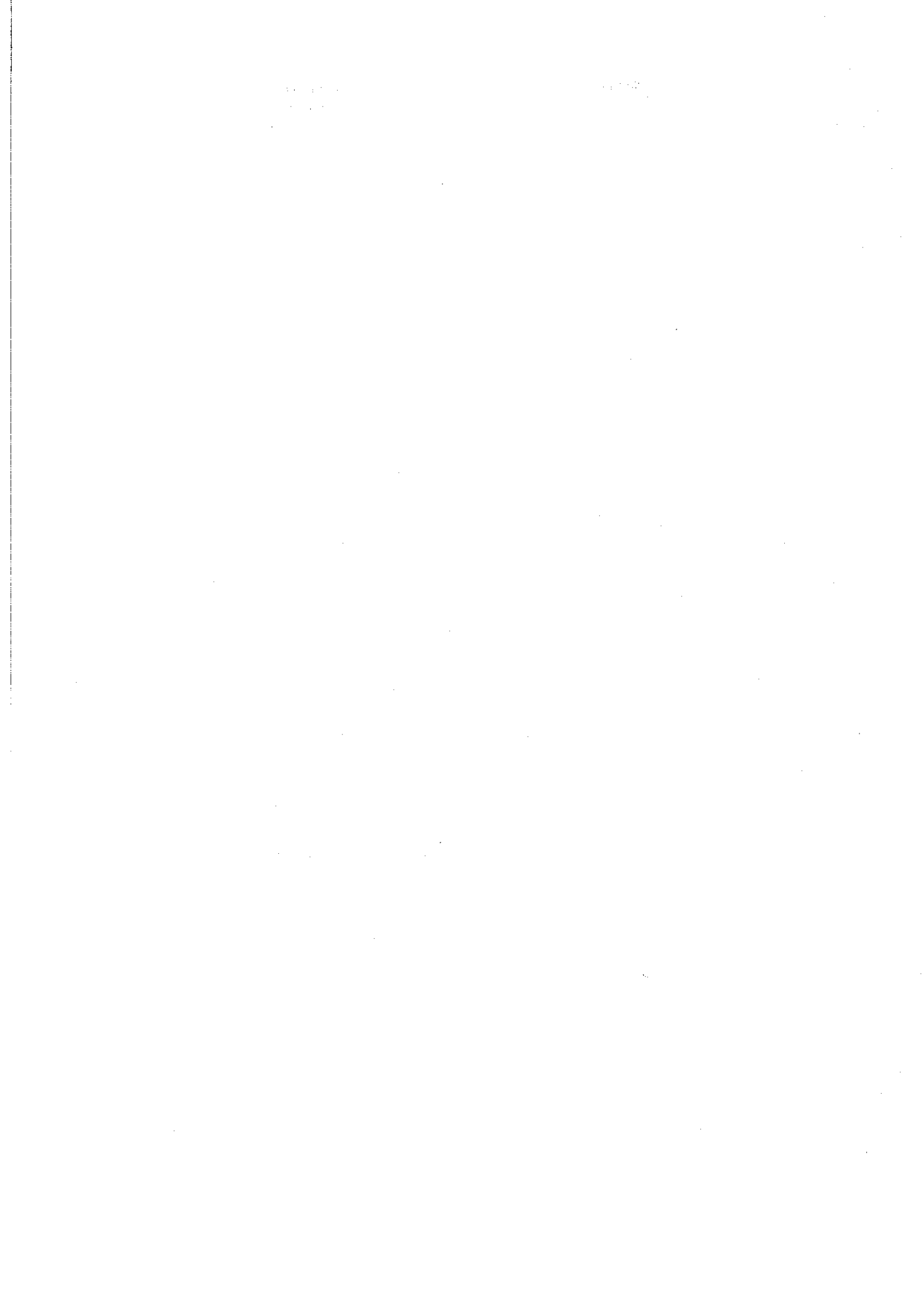
glob. extrém

loc. extrém

impl. lce (eventuelně záčet pro úlohy).

+ 0-4b za záj. písemky

+ 0-2b za práci
u cvičení



Example 3. $\mathfrak{D}_K(\Omega)$. The linear space $\mathfrak{D}_K(\Omega)$, introduced in Chapter I, 1, is a quasi-normed linear space by the quasi-norm $\|x\| = d(x, 0)$, where the distance $d(x, y)$ is defined in Chapter I, 1.

5. Pre-Hilbert Spaces

Definition 1. A real or complex normed linear space X is called a *pre-Hilbert space* if its norm satisfies the condition

$$\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2). \quad (1)$$

Theorem 1 (M. FRÉCHET-J. VON NEUMANN-P. JORDAN). We define, in a real pre-Hilbert space X ,

$$(x, y) = 4^{-1}(\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2). \quad (2)$$

Then we have the properties:

$$(\alpha x, y) = \alpha(x, y) \quad (\alpha \in \mathbb{R}^1), \quad (3)$$

$$(x + y, z) = (x, z) + (y, z), \quad (4)$$

$$(x, y) = (y, x), \quad (5)$$

$$(x, x) = \|x\|^2. \quad (6)$$

Proof. (5) and (6) are clear. We have, from (1) and (2),

$$\begin{aligned} (x, z) + (y, z) &= 4^{-1}(\|x + z\|^2 - \|x - z\|^2 + \|y + z\|^2 - \|y - z\|^2) \\ &= 2^{-1} \left(\left\| \frac{x+y}{2} + z \right\|^2 - \left\| \frac{x+y}{2} - z \right\|^2 \right) \\ &= 2 \left(\frac{x+y}{2}, z \right). \end{aligned} \quad (7)$$

If we take $y = 0$, we obtain $(x, z) = 2 \left(\frac{x}{2}, z \right)$, because $(0, z) = 0$ by (2). Hence, by (7), we obtain (4). Thus we see that (3) holds for rational numbers α of the form $\alpha = m/2^n$. In a normed linear space, $\|\alpha x + y\|$ and $\|\alpha x - y\|$ are continuous in α . Hence, by (2), $(\alpha x, y)$ is continuous in α . Therefore (3) is proved for every real number α .

Corollary (J. VON NEUMANN-P. JORDAN). We define, in a complex normed linear space X ,

$$(x, y) = (x, y)_1 + i(x, iy)_1,$$

$$\text{where } i = \sqrt{-1}, (x, y)_1 = 4^{-1}(\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2). \quad (8)$$

Then, we have (4), (6) and

$$(\alpha x, y) = \alpha(x, y) \quad (\alpha \in \mathbb{C}^1), \quad (3')$$

$$(x, y) = \overline{(y, x)} \quad (\text{complex-conjugate number}). \quad (5')$$

